

RANGO & determinante

A matrice $n \times n$

QUADRATA

- $\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow$ I vettori colonne di A sono l.i.m. IND.

$$\Leftrightarrow \operatorname{rg}(A) = n$$

$$\Leftrightarrow \dim(\operatorname{Ker}(P_A)) = 0$$

Esempio. A matrice 3×3

$$\det(A) \neq 0 \Rightarrow \operatorname{rg}(A) = 3$$

$$\Rightarrow \dim(\operatorname{Ker}(\mathcal{P}_A)) = 0$$

$$\Rightarrow \mathcal{P}_A \quad e^{-1}$$

bigettiva

Esempio
concreto :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & 3 & 6 \\ 1 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

A matrice 3×3

$$\mathcal{L}_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 & +5x_3 \\ & 3x_2 + 6x_3 \\ x_1 & +7x_3 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = \text{sviluppo rispetto} \\ \text{colonna 2}$$

$$= +3 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & 7 \end{pmatrix} = +3(7-5) \\ = 6 \neq 0$$

\Rightarrow Le colonne di A
sono lin. IND.

\Leftrightarrow

$$\text{Im}(\rho_A) = \text{Span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ 7 \end{pmatrix}\right) \\ = \mathbb{R}^3$$

I 3 vettori sono lin. IND.

\Rightarrow costituiscono una base di \mathbb{R}^3

$$\Leftrightarrow \dim(\text{Ker}(\rho_A)) = 3 - 3 = 0$$

\nearrow
dim
DOMINIO

\uparrow
dim
IMMAGINE

$$\Leftrightarrow \text{Ker} = \{0_v\}$$

\Leftrightarrow La soluzione del
sistema lineare $A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

cioè

$$\begin{cases} x_1 & + 5x_3 = 0 \\ & 3x_2 + 6x_3 = 0 \\ x_1 & + 7x_3 = 0 \end{cases}$$

e $\{0_v\} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

$$\begin{aligned} x_1 &= 0 \\ x_2 &= 0 \\ x_3 &= 0 \end{aligned}$$

PROP. Se \exists matrice M $n \times n$ t.c.
 $\det(M) \neq 0$
&

\forall matrice N $(n+1) \times (n+1)$ si ha

$$\det(N) = 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{rg}(A) = n$$

DETERMINANTE & rango

OSS. RIGHE & COLONNE

Sia A matrice $K \times n$

Supponiamo che $\exists M$

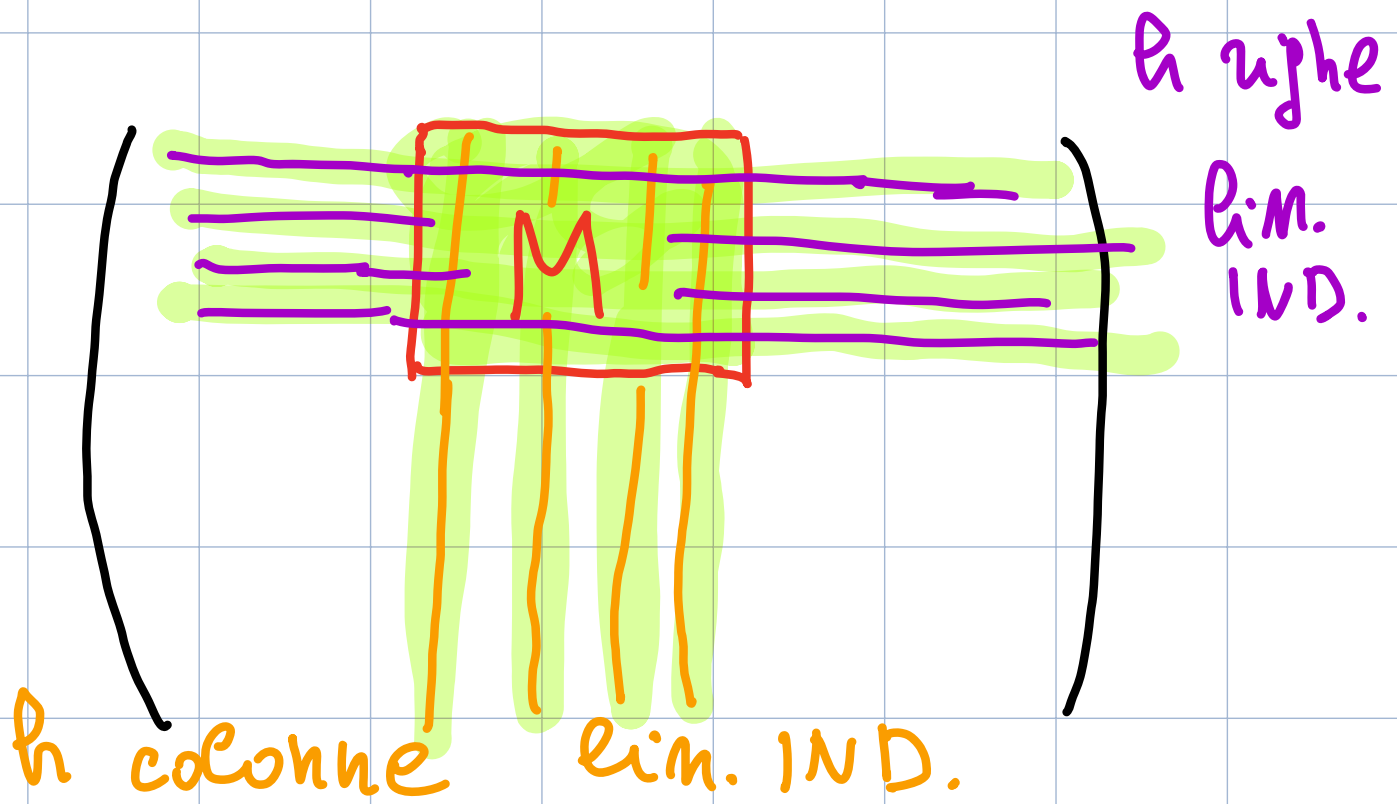
minore $h \times h$ con $\det(M) \neq 0$

ALLORA:

Le h righe
&

Le h colonne

che determinano M (cioè che lo
contengono)
sono lin. IND.



Esempio. 1

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \underline{4 \times 6}$$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det M = 1 \cdot 1 \cdot 1 \\ = 1 \neq 0$$

\Rightarrow Le colonne 1, 2, 3 sono
lin. IND.

\Rightarrow Le righe 1, 2, 3 sono
lin. IND.

$$\text{riga } 4 = 0_v \Rightarrow \text{rg } A = 3$$

N.B.

Se \exists minore

$h \times h$ con $\det = 0$

non è detto che

$$\text{rg} < h$$

Devo verificarlo per tutti i

minori $h \times h$

oppure guardare

i vettori riga

i vettori colonne

Esempio .2

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{1 \ 2 \ 3} & \boxed{1 \ 1 \ 1} \\ \boxed{1 \ 2 \ 3} & \boxed{0 \ 1 \ 1} \\ \boxed{1 \ 2 \ 3} & \boxed{0 \ 0 \ 1} \end{pmatrix} \quad 3 \times 6$$

m.b. $A \ 3 \times 6 \Rightarrow \text{rg}(A) \leq 3$

Se prendo $M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$

$$\det(M_1) = 0 \Rightarrow \text{non si pu\`o dire niente}$$

Se prendo $M_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\det(M_2) = 1 \cdot 1 \cdot 1 = 1 \neq 0$$

$$\Rightarrow \text{rg}(A) = 3$$

$$\mathcal{L}_A : \mathbb{R}^6 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\operatorname{rg}(A) = 3 \Rightarrow \dim(\operatorname{Ker}(\mathcal{L}_A)) = 6 - 3 = 3$$

Esercizio 1 Calcolare $\operatorname{rg}(A)$
 $\dim(\operatorname{Ker} \mathcal{L}_A)$

dove

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 7 & -2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 & 5 & -9 & -8 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 9 & 15 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

A matrice 3×7

In particolare $\text{rg}(A) \leq \min\{3, 7\} = 3$

Se \exists minore 3×3 M

tale che $\det(M) \neq 0$

allora $\text{rg}(A) \geq 3$

$$3 \leq \text{rg}(A) \leq 3 \Rightarrow$$

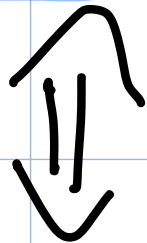
Cioè $\text{rg}(A) = 3$

Preso $M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

$\det =$
 $1 \cdot 2 \cdot 3 = 6 \neq 0$

$$\Rightarrow \operatorname{rg}(A) = 3$$

A matrice 3×7



$$L_A: \mathbb{R}^7 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\operatorname{rg}(A) = \dim(\operatorname{Im}(L_A)) = 3$$

$$\Rightarrow \dim(\operatorname{Ker} L_A) = 7 - \operatorname{rg}(A) = 4$$

Per il teo. delle dimensioni

Esercizio (2) $\text{rg}(A)$ e $\dim(\ker(A))$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \quad 3 \times 5$$

$$A \quad 3 \times 5 \Rightarrow \text{rg}(A) \leq 3$$

N.B. \exists minore 3×3 con
 $\det = 0$

NON POSSIAMO dire niente

Potrebbe esistere un altro
minore 3×3 con $\det \neq 0$

Nostro caso : \exists minore 2×2

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{con } \det = 1 \neq 0$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \boxed{\bullet \text{ righe } 1, 2}$$

• Colonne (1), (2)
sono lin. ind.

• righe (1), (2) sono lin. ind.

POSSIAMO PROCEDERE :

- Calcolare det di tutti
i minori 3×3

- Guardare le colonne

- Guardare le righe e
applicare l'algoritmo
di Gauss per
vedere gli "SCALINI"

(sul libro di Abete
si chiamano "PIVOT")

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$\uparrow \uparrow \uparrow$

GUARDANDO LE COLONNE :

$$\text{colonna } 3 = \text{colonna } 2$$

$$\text{colonna } 4 = 2 \cdot \text{colonna } 2$$

$$\text{colonna } 5 = 3 \cdot \text{colonna } 2$$

$$\begin{aligned} \text{rg}(A) &= \dim(\text{Span}(\text{colonne di } A)) \\ &= 2 = \dim(\text{Span}(\text{colonna } (1), (2))) \end{aligned}$$

GUARDANDO LE RIGHE :

$$\text{riga } 3 = \text{riga } 2$$

$$\Rightarrow \dim(\text{Spem}(\text{righe})) = 2 \\ = \dim(\text{Spem}(\text{riga}(1), (2)))$$

$$\text{CONCLUSIONE: } \text{rg}(A) = 2$$

$$L_A : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\dim(\text{Ker } L_A) = 5 - 2 = 3$$

Esercizio (3). Calcolare $\text{rg}(A)$
& $\dim(\text{Ker } L_A)$ dove

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\underline{6 \times 3}$$

SOL.

$$A \ 6 \times 3 \Rightarrow \operatorname{rg}(A) \leq 3$$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$


$$\det = 1 \cdot 2 \cdot 4 \\ = 8 \neq 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{rg}(A) \geq 3$$

$$\text{ClOE}' : \text{rg}(A) = 3$$

poiché
 $A \in 6 \times 3$

$$L_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^6$$

$$\dim(\text{Ker}(L_A)) = 3 - \text{rg}(A) = 0$$


N.B.

Si A

matrice $n \times n$

$$L_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$X \mapsto A \cdot X$$

ALLORA:

$$\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow \operatorname{rg}(A) = n$$

$$\Leftrightarrow \dim(\operatorname{Ker}(\mathcal{L}_A)) = 0$$

$\Leftrightarrow \mathcal{L}_A$ BIGETTIVA

RIEPILOGO: A $n \times n$

\mathcal{L}_A BIGETTIVA $\Leftrightarrow \det A \neq 0$

SISTEMI LINEARI 3×3

(3 equazioni & 3 incognite)

$$A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

- A matrice 3×3 dei coefficienti
- $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$ vettore termini noti
- $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ vettore incognite

$$(A|b) \quad \text{matrice } 3 \times 4$$

N.B. $\text{rg}(A|b) \geq \text{rg}(A)$

poiché aggiungiamo
1 colonna

$$\Rightarrow \text{rg}(A|b) = \begin{cases} \text{rg}(A) \\ \text{rg}(A) + 1 \end{cases}$$

Teo. Rouché - Capelli

$$\exists \text{ soluzione} \Leftrightarrow \text{rg}(A) = \text{rg}(A|b)$$

non \exists
soluzione $\Leftrightarrow \text{rg}(A) < \text{rg}(A|b)$

sistema 3×3 : A

matrice 3×3

\Rightarrow possiamo usare il determinante

QUESTO CASO : $\left(\begin{matrix} A \\ \text{matrice} \\ 3 \times 3 \end{matrix} \right)$

SE $\det(A) \neq 0$

ALLORA

$$\text{rg}(A) = 3$$

Intro:

$(A|b)$ matrice 3×4

$$\Rightarrow \operatorname{rg}(A|b) \leq 3$$

Quindi

$$3 = \operatorname{rg}(A) \leq \operatorname{rg}(A|b) \leq 3$$

cioè $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A|b) = 3$

Per il teo. di Rouché - Capelli

\exists soluzione

ed è UNICA

Poiché : se $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|b)$
 $= \# \text{ incognite} \Rightarrow$ la
soluzione \bar{x} è unica

• SE $\det(A) = 0$

ALLORA $\text{rg}(A) \leq 2$

In questo caso può accadere

$$\text{rg}(A) < \text{rg}(A|b)$$

OVVERO non \exists soluzione

Devo fare il calcolo!
utilizzando i vettori colonna!

SISTEMI 4×3
(4 eq. 3 incognite)

$$A \cdot X = b$$

A matrice 4×3

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

vettore incognite

$$b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

vettore
termini noti

• $A \ 4 \times 3 \Rightarrow \text{rg}(A) \leq 3$

• $(A|b)$ matrice 4×4

SE $\det(A|b) \neq 0$

ALLORA :

$$\text{rg}(A|b) = 4 > 3 \geq \text{rg}(A)$$

\Rightarrow non \exists soluzioni

Esempio.

sistema 4 eq. 3 incognite

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$A \nearrow$ $x \nearrow$ $b \nearrow$

$$(A|b) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(A|b) = \text{sviluppo}$$

segui:

$$\begin{pmatrix} + \\ + \\ + \\ - + - + \end{pmatrix}$$

rispetto
riga 4

$$= -1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} + 0 \cdot (\dots)$$

sviluppo rispetto colonne 3

$$\det(A) =$$

$$= -1 \cdot \left(+1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + 2 \det \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$= -1 \cdot \left((2-1) + 2 \cdot (1+2) \right) = -7$$

$$\boxed{\det(A|b) \neq 0}$$



$$\text{rg}(A|b) = 4 > 3 \geq \text{rg}(A)$$

→ non \exists SOLUZIONE

MATRICI CON PARAMETRO

BABY CASE :

Esercizio. Al variare del parametro $t \in \mathbb{R}$ sia

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & t \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

- i) determinare il valore di $t \in \mathbb{R}$ tale che $\chi(A_t) = 0$.
- ii) determinare per quali valori di t \exists soluzione di

$$A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

SOL. $A_t = \begin{pmatrix} 1 & t \\ 3 & 9 \end{pmatrix}$ 2×2

$$\det(A_t) = 9 - 3t$$

$$\det(A_t) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad t = 3$$

$$\det(A_t) \neq 0 \quad \Leftrightarrow \quad t \neq 3$$

A_t matrice 2×2

QUINDI: $t \neq 3 \Rightarrow \operatorname{rg}(A_t) = 2$

$$t=3: A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} \text{column } 1 \neq 0 \\ \det = 0 \end{array} \quad \Rightarrow \quad \text{rg}(A) = 1$$

$$\text{ii) } A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & t \\ 3 & 9 \end{pmatrix} \quad 2 \times 2$$

$$(A_t | b) = \begin{pmatrix} 1 & t & 5 \\ 3 & 9 & 6 \end{pmatrix} \quad 2 \times 3$$

$$\Rightarrow \text{rg}(A_t | b) \leq 2$$

Pertanto SE $t \neq 3$

$$\operatorname{rg}(A_t) = 2$$

QUINDI poiché

$$2 = \operatorname{rg}(A_t) \leq \operatorname{rg}(A_t|b) \leq 2$$

ALLORA

$$\operatorname{rg}(A_t) = 2 = \operatorname{rg}(A_t|b)$$

QUINDI per il teo. di Rouché-Capelli

\exists SOLUZIONE

La soluzione è UNICA poiché

$$\operatorname{rg} = \# \text{ incognite} = 2$$

SE $t = 3$:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{rg} = 1$$

$$(A | b) = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 3 & 9 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix} \quad \text{sono lin. IND.}$$

o, equivalentemente,

il minore ottenuto eliminando

colonna 2 $\begin{pmatrix} 1 & \cancel{3} & 5 \\ 3 & \cancel{9} & 6 \end{pmatrix}$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \quad \text{ha } \det = 6 - 15 \neq 0$$

$$\text{cioè: } \text{rg}(A | b) = 2$$

conclusione:

per $t = 3$

$$\operatorname{rg}(A) = 1 < 2 = \operatorname{rg}(A|b)$$

per il teo. di Rouché-Capelli

NON \exists SOLUZIONE

MATRICI con PARAMETRO

Esercizio. A ℓ veriore di t

sie $\mathcal{L}_{A_t} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

l' applicazione lineare associata

a

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & t \\ t & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 5 \end{pmatrix}$$

(i) A ℓ veriore di t calcolare
 $\dim(\text{Im})$, $\dim(\text{Ker})$

(ii) Determinare i valori
di t per cui \exists soluz.
del sistema

$$A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

SOL. Conviene usare il
determinante

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & t \\ t & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 5 \end{pmatrix} \quad 3 \times 3$$

Sviluppo risp. age 1

$$\det = + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} - 0 \cdot (\dots) \\ + t \cdot \det \begin{pmatrix} t & 4 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= +10 + t(2t - 12)$$

$$= 2t^2 - 12t + 10$$

polinomio di grado 2

$$\det = 0 \Leftrightarrow 2 \cdot (t^2 - 6t + 5) = 0 \rightarrow \frac{6 \pm \sqrt{36 - 20}}{2}$$

$$\det = 0 \Leftrightarrow t = 1, 5$$

$$\det \neq 0 \Leftrightarrow t \neq 1, 5$$

QVINDI per $t \neq 1, 5$

$$\operatorname{rg}(A_t) = 3$$

$$L_{A_t} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

• $t \neq 1, 5$:
$$\begin{cases} \operatorname{rg}(A_t) = 3 \\ \dim(\operatorname{Ker}(L_{A_t})) = 3 - 3 = 0 \end{cases}$$

Per $t = 1, 5$ dobbiamo vedere
le matrici

$t = 1$:

$$A = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 5 \end{array} \right)$$

Seppiamo che $\det(A)=0 \Rightarrow \text{rg} \leq 2$

$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$ he $\det \neq 0 \Rightarrow \text{rg} > 2$

QUINDI: $\text{rg}(A) = 2$

per $t=1$

$$\dim(\text{Ker}(L_A)) = 3 - 2 = 1$$

$t=5$:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 5 & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 5 \end{pmatrix}$$

Seppiamo che $\det(A)=0 \Rightarrow \text{rg} \leq 2$

$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 5 & 4 \end{pmatrix}$ he $\det \neq 0 \Rightarrow \text{rg} > 2$

$\Rightarrow \text{rg}(A) = 2$, $\dim(\text{Ker}) = 3 - 2 = 1$

(i) per determinare l'esistenza di soluzioni del sistema:

$$A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Sfruttiamo i calcoli già fatti
per il $\text{rg}(A)$

& applichiamo il teorema
di Rouché-Capelli.

Abbiamo
SISTEMA

3 eq. 3 incognite

$$A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Per i calcoli su $rg(A_t)$:

$$t \neq 1,5 \quad rg(A_t) = 3$$

D'altra parte:

$$(A_t | b) \text{ matrice } 3 \times 4 \Rightarrow rg \leq 3$$

$$rg(A_t) = 3 \leq rg(A_t | b) \leq 3$$

Cioè: Per $t \neq 1,5$

$$rg(A_t) = 3 = rg(A_t | b)$$

ALLORA : Per $t \neq 1,5$

\exists UNICA SOLUZIONE

poiché

$rg = 3 =$ numero

delle
incognite

SE $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|b) = n$
" numero delle
incognite

ALLORA la soluzione è unica

SE $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|b) = r < n$
" numero
delle
incognite

ALLORA si ha ∞ soluzioni
&

$\{\text{soluzioni}\}$ è spazio affine
di $\dim = \dim(\text{Ker}(A)) = n - r$

Dobbiamo analizzare

i casi particolari: $\begin{cases} t=1 \\ t=5 \end{cases}$

$t=1$: sappiamo che $\text{rg}(A)=2$

$$(A|b) = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 4 & 5 & 1 \\ 3 & 2 & 5 & 1 \end{array} \right)$$

$v_1 \uparrow \quad v_2 \uparrow \quad \quad b \leftarrow$

Sappiamo che colonne 1, 2 sono ind. poiché $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \neq 0$

Consideriamo $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 4 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} = (v_1 \ v_2 \ b)$

sviluppo riga (1)

$$\det(M) = 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= 2 + (-10) = -8 \neq 0$$

CIOE' :

per $t = 1$

$$\operatorname{rg}(A|b) = 3$$

QUINDI

per $t = 1$

$$\operatorname{rg}(A) = 2 < 3 = \operatorname{rg}(A|b)$$

Per il teo. di R.C.

NON \exists SOLUZIONE

$$t=5:$$

$$(A|b) = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 5 & 1 \\ 5 & 4 & 5 & 1 \\ 3 & 2 & 5 & 1 \end{array} \right)$$

$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

↑
colonne 3
di A

cioè

$$\text{Spem}(\text{colonne di } A) = \text{Spem}(\text{colonne di } (A|b))$$

In particolare

$$\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A|b)$$

poiché b è combinazione
lineare delle colonne di A

CONCLUSIONE:

Per $t = 5$

$$\operatorname{rg}(A) = 2 = \operatorname{rg}(A|b)$$

$\Rightarrow \exists \infty$ SOLUZIONI

In questo caso:

Per $t = 5$

le soluzioni
costituiscono
uno spazio
affine di
 $\dim = 1$

($= \dim \text{Ker}(P_A)$)

RIASSUMENDO :

$t \neq 1, 5$

\exists UNICA SOL.

$t = 5$

$\exists \infty$ SOL.

$t = 1$

non \exists SOL.

CALCOLO ESPlicito SOLUZIONI

per $t = 5$:

Lavoriamo sui coeff. della matrice
& applichiamo Gauss sulle righe:

$$(A|b) = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 5 & 1 \\ 5 & 4 & 5 & 1 \\ 3 & 2 & 5 & 1 \end{array} \right)$$

$$(2) \rightarrow (2) - 5 \cdot (1)$$

$$(3) \rightarrow (3) - 3 \cdot (1)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 5 & 1 \\ 0 & 4 & -20 & -4 \\ 0 & 2 & -10 & -2 \end{array} \right)$$

$$(3) \leftrightarrow (3) - \frac{1}{2}(2)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 5 & 1 \\ 0 & 4 & -20 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

CIÒ È IL SISTEMA È equiv. 2:

$$\begin{cases} x_1 + 5x_3 = 1 \\ 4x_2 - 20x_3 = -4 \end{cases}$$

$$x_3 = t$$

$$x_2 = \frac{1}{4}(-4 + 20t) = -1 + 5t$$

$$x_1 = 1 - 5t$$

OVVERO:

$$\begin{cases} x_1 = 1 - 5t \\ x_2 = -1 + 5t \\ x_3 = t \end{cases}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -5 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

spazio affine di $\dim = 1$

Esercizio. $P_{A_t} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$

associata a

$$A_t = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 1 \\ t & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \quad 4 \times 3$$

(i) $\dim(\text{Im}(P_{A_t}))$, $\dim(\text{Ker}(P_{A_t}))$

(ii) \exists valori t t.c. \exists sol.
del sistema

$$A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}$$

SOL.

$$A_t = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 1 \\ t & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

riga 1 = riga 4

\Rightarrow Per il calcolo del rango possiamo eliminare riga 4

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 1 \\ t & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Sviluppo risp. riga 2

$$\det(M) \stackrel{!}{=} -1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ t & 1 \end{pmatrix}$$

$$= -1(6-4) - 1(2-2t)$$

$$= 2t - 4$$

$$\det(M) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad t = 2$$

$$\det(M) \neq 0 \quad \Leftrightarrow \quad t \neq 2$$

$$\text{cioè per } t \neq 2 \quad \text{rg} = 3$$

$$\dim(\text{Ker}) = 3 - 3 = 0$$

$$\text{Per } t = 2 \quad \text{rg} \leq 2$$

$$M_1 = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ha } \det \neq 0 \Rightarrow \text{rg} = 2$$

CloE': Per $t=2$

$$\operatorname{rg}(A) = 2$$

$$\dim(\operatorname{Ker}) = 3 - 2 = \underline{1}$$

(ii) $(A_t | b)$ è matrice
 4×4

$$(A_t | b) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 4 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ t & 1 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 4 & t \end{pmatrix}$$

det = sviluppo rispetto riga 2

$$= -1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 2 & 4 & t \end{pmatrix}$$

$$-1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ t & 1 & 0 \\ 2 & 2 & t \end{pmatrix}$$

$$= -1 \cdot \left[1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} + t \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \right]$$

$$-1 \cdot \left[1 \cdot \det \begin{pmatrix} t & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} + t \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ t & 1 \end{pmatrix} \right]$$

$$= \dots = 2t^2 - 6t + 4$$

$$= 2(t^2 - 3t + 2)$$

$$\det(A_t | b) = 0 \Leftrightarrow t = 1, 2$$

$$\det(A_t | b) \neq 0 \Leftrightarrow t \neq 1, 2$$

$c \in E'$

per $t \neq 1, 2$

$$\eta_g(A_t | b) = 4$$

Q uindi

per $t \neq 1, 2$

$$\eta_g(A_t | b) = 4 > 3 \geq \eta_g(A_t)$$

non \exists SOL.

$$t = 1$$

$$\eta_g(A_t | b) \leq 3$$

$$\eta_g(A_t) = 3$$

$\Rightarrow \exists$ SOLUZIONE

$$t=2 \quad \text{visto} \quad \text{rg}(A)=2$$

$$\text{rg}(A|b)=3 \quad [\text{esercizio}]$$

Poiché

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

ottenuto eliminando
riga 4 colonna 1 ha $\det \neq 0$

CIOE' per $t=2$

NON \exists SOL.

Conclusione : \exists sol.

solo per $t=1$