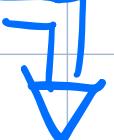


determinante è una
funzione :

$$\text{Mat}(n \times n; \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$A \mapsto \det(A)$$

- MULTILINEARE
- ALTERNANTE
- $\det(\text{Id}) = 1$

MULTILINEARE + ALTERNANTE 

PROP. Sia A matrice $m \times m$

$$A = \begin{pmatrix} v_1 & v_2 & \cdots & v_m \end{pmatrix}$$

A = n vettori colonne di \mathbb{R}^n

Allora:

$$\det(A) \neq 0 \iff v_1, v_2, \dots, v_m$$

sono

lin. IND.

$$\det(A) = 0 \iff v_1, v_2, \dots, v_m$$

sono lin. DIP.

TEOREMA di esistenza

e unicità del determinante

\exists unica funzione determinante

$\det : \text{Mat}(n \times n; \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$

che verifica

- multilinearità
- alternanza
- $\det(\text{Id}) = 1$

Tale funzione è espressa

dallo sviluppo di LePage

rispetto a i fissato

Sviluppo di LAPLACE rispetto alla riga i :

$$\det(A) = \sum_{j=1}^m (-1)^{i+j} \cdot Q_{ij} \cdot \det(A_{ij})$$

dove Q_{ij} = coeff. di posto (i,j)
di A

A_{ij} = matrice $(n-1) \times (n-1)$ ottenute

eliminando riga i

colonne j

$$(-1)^{i+j} = \begin{pmatrix} + & - & + & - & + & - \\ - & + & - & + & - & + \\ + & + & + & - & \dots & + \\ - & + & - & + & \dots & + \end{pmatrix}$$

Scacchiere
dei Segni

Formule : i) dobbiamo scegliere

riga i Fissa

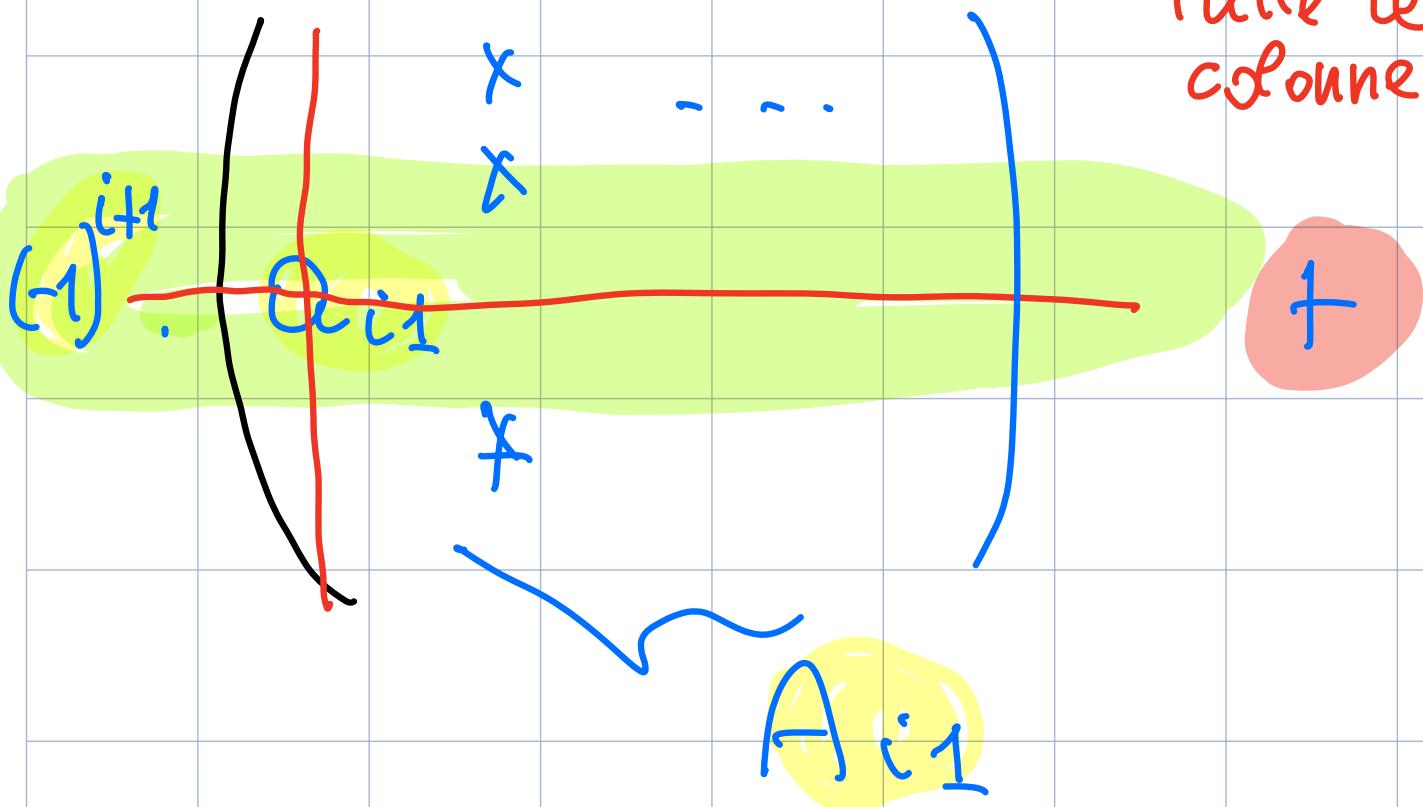
$|ii|$ forse somme di

segno · (coeff)

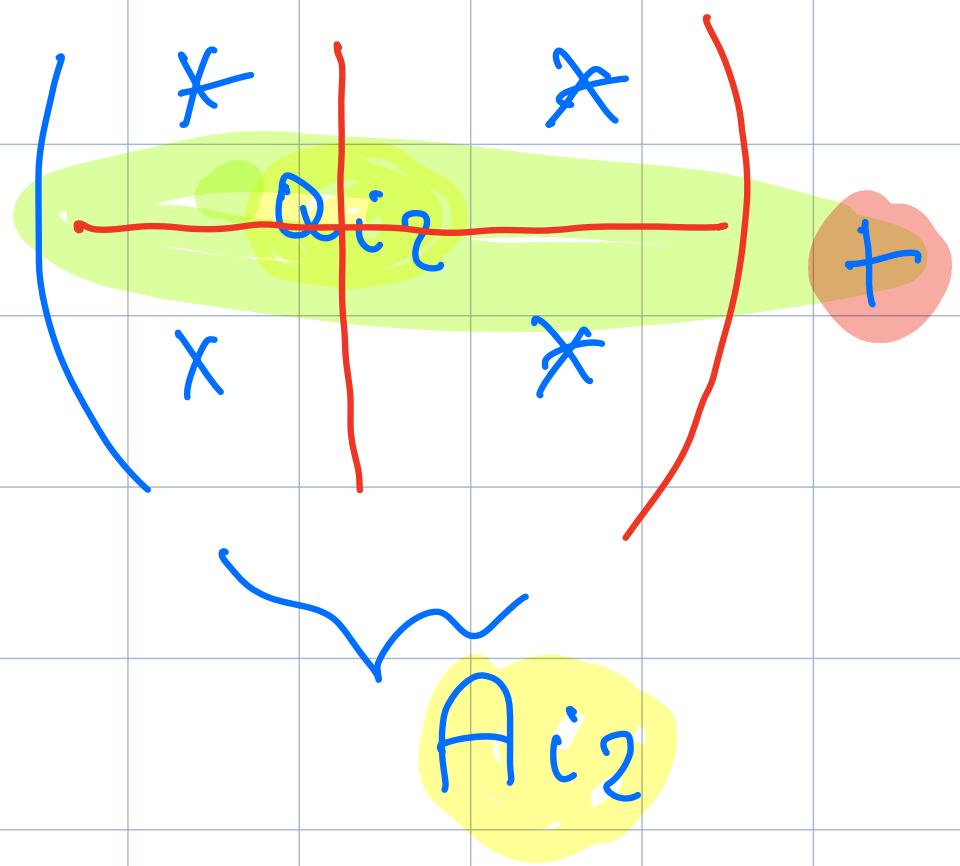
det metrice
 $(n-1) \times (n-1)$

corrispondente

FISSIAMO RIGA i e consideriamo tutte le colonne



$(-1)^{i+2}$



+ ecc. --

Esempi

1

det

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

=

?

.

Scegliemo

uige

1 :

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \end{array} \right)$$

seg mi :

:

$$\left(\begin{array}{ccc} + & - & + \end{array} \right)$$

$$\alpha_{11} = 1$$

$$A_{11} =$$

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow A_{11} = \left(\begin{array}{cc} 5 & 6 \\ 8 & 9 \end{array} \right)$$

$$Q_{12} = 2;$$

$$A_{12} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A_{12} = \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 7 & 9 \end{pmatrix}$$

$$Q_{13} = 3;$$

$$A_{13} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A_{13} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{pmatrix}$$

Sviluppo di Laplace

rispetto

riga 1:

$$+ 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 5 & 6 \\ 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$- 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 7 & 9 \end{pmatrix}$$

$$+ 3 \cdot \det \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{pmatrix}$$

|||

$$= +1 \cdot (5 \cdot 9 - 8 \cdot 6) - 2 \cdot (4 \cdot 9 - 6 \cdot 7) + 3 \cdot (4 \cdot 8 - 7 \cdot 5) = 0$$

Infatti :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 7 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 9 \\ 1 \end{pmatrix}$$

v_1 v_2 v_3

Sono lin.

DIP.

$$v_3 - v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = v_2 - v_1$$

CIOE' : $v_1 - 2v_2 + v_3 = 0_v$

Consideriamo sempre

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

Se scegliamo riga 2 :

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

segm i : :

$$\begin{pmatrix} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{pmatrix}$$

$$Q_{21} = 4 ; \quad A_{21} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow A_{21} = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$Q_{22} = 5 ; \quad A_{22} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 7 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow A_{22} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 7 & 9 \end{pmatrix}$$

$$Q_{23} = 6; \quad A_{23} = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 \\ \hline 7 & 8 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow A_{23} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 7 & 8 \end{pmatrix}$$

Sviluppo di Laplace rispetto

riga 2 :

$$- 4 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 8 & 9 \end{pmatrix} +$$

$$+ 5 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 7 & 9 \end{pmatrix} +$$

$$- 6 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 7 & 8 \end{pmatrix}$$

$$= -4(2 \cdot 9 - 8 \cdot 3) + 5(1 \cdot 9 - 7 \cdot 3) - 6(1 \cdot 8 - 2 \cdot 7) = 0$$

Azioni Esempi:

(2) $\det \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 4 & 2 & 5 \end{pmatrix}$

conviene considerare le righe
con il miglior numero di

Zeri \rightarrow righe 2

$$(2 \ 0 \ 0)$$

$$Q_{21} = 2$$

SEGNI: $\left(\begin{array}{ccc|c} + & - & + & \\ - & + & - & \\ + & + & + & \end{array} \right)$

$$A_{21} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 \det &= -2 \cdot \det \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \\
 &\quad + 0 \cdot (\dots) - 0 \cdot (\dots) \\
 &= -2 \cdot (-1 \cdot 5 - 2 \cdot 1) \\
 &= 14
 \end{aligned}$$

(3)

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 & 8 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 2 & 0 & 7 & 1 \end{pmatrix}$$

Sviluppo rispetto riga 3:

Segmci :

$$\begin{pmatrix} + & - & + & - \\ - & + & - & + \\ + & - & + & - \\ - & + & - & + \end{pmatrix}$$

$$e_{31} = 0$$

$$e_{32} = 0$$

$$e_{33} = 0$$

$$e_{34} = 3$$

$$A_{34} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 & 8 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 2 & 0 & 7 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = +\theta \cdot (-) - \theta \cdot (...) + \theta \cdot (...) \\ - 3 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

$$= -3 \cdot \left[\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix} \right]$$


Adesso consideriamo la matrice A_{34}

e facciamo lo sviluppo rispetto

riga 3

segni:

$$\begin{pmatrix} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{pmatrix}$$


$$Q_{31} = 2$$

$$A_{31} = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$Q_{32} = 0$$

$$Q_{33} = 7$$

$$A_{33} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix} =$$

$$+ 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} - 0 \cdot \dots$$

$$+ 7 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 2 \cdot (0 - 10) \\ - 0 + 7 \cdot (2 - 2)$$

$$= -20$$

CONCLUSIONE:

$$\det(A) =$$

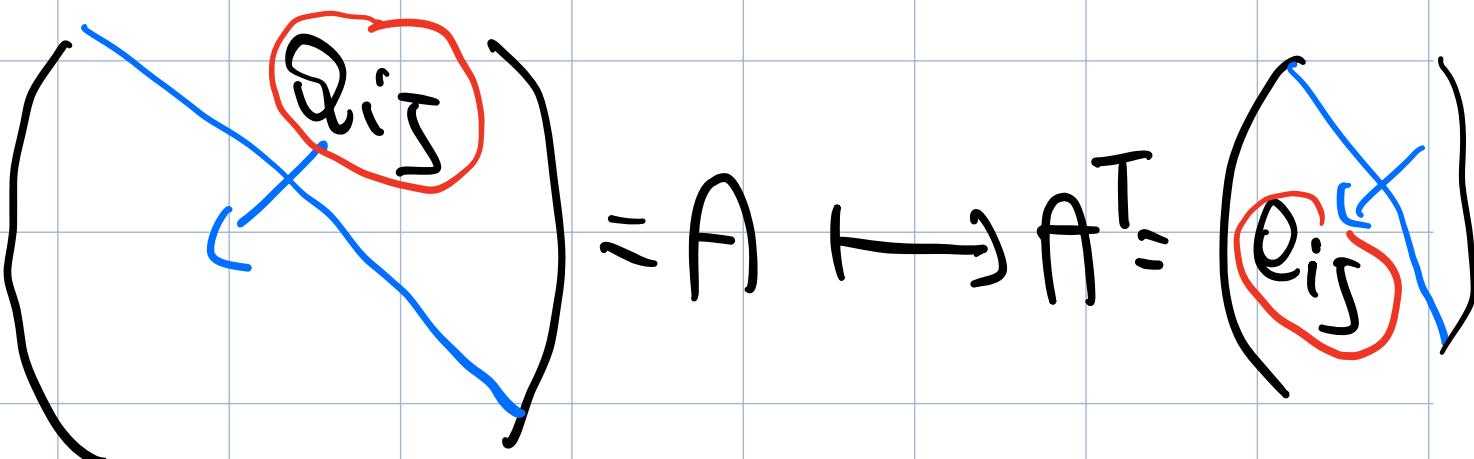
$$= -3 \cdot \left[\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix} \right]$$

$$= -3 \cdot (-20) = 60$$

TRASPOSTA di una matrice

$$A = (a_{ij})$$

$$A^T \stackrel{\text{def}}{=} (a_{ji}) = \text{Trasposte di } A$$



Scegliendo gli indici di riferimento

Esempi

①

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 5 & 7 \\ 3 & 4 & 9 \\ 6 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

per determinare A^T facciamo
simmetria rispetto diagonale principale

$$A^T = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 6 \\ 5 & 4 & 0 \\ 7 & 9 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} & & 5 \\ & & \\ & & \end{pmatrix} \xrightarrow{\quad} \begin{pmatrix} & 5 & \\ & & \\ & & \end{pmatrix} = A^T$$

$5 = \text{coeff. di posto } (1, 2) \text{ di } A$

\downarrow

$5 = \text{coeff. di posto } (2, 1) \text{ di } A^T$

(2)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

$$A^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \\ 3 & 6 & 7 \end{pmatrix}$$

nige 1 di A

$$= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

corrisponde a

colonna 1 di $A^T = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$

riga 2 di $A \hookrightarrow$ colonna

2 di A^T

ecc... .

Teo.

$$\det(A) = \det(A^T)$$

Teo. CORRISPONDE alle

seguente PROP.

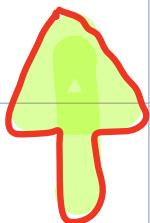
PROP. E' possibile fare

Lo sviluppo di Leplace

RISPETTO a una colonna j fissata.

$$\det(A) =$$

$$= \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} \cdot Q_{ij} \cdot \det(A_{ij})$$



• i = indice di riga che varia

• j = indice delle colonne fissate

Quindi per calcolare
il determinante
conviene scegliere
la riga o le colonne
con il maggior numero
di zero

&

FARE LO SVILUPPO di
Laplace secondo la
riga o le colonne scelte

Esempio

(3)

$$\det \begin{pmatrix} 5 & 2 & 3 & 7 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 5 \\ 6 & 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

Possiamo scegliere riga
oppure la colonna con
il maggior numero di
coefficienti nulli

In questo caso: COLONNA 2

seg Mi :

$$\begin{pmatrix} + & - & + & + \\ - & + & - & + \\ + & - & + & - \\ - & + & + & + \end{pmatrix}$$

~~$Q_{12} = 2$~~ ; $A_{12} =$ ~~\quad~~

$$\begin{pmatrix} 5 & 2 & 3 & 7 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 5 \\ 6 & 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

$$A_{12} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 5 \\ 6 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = -2 \cdot \det(A_{12}) + \underline{0 \cdot \dots}$$

$$= -2 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 5 \\ 6 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

Consideriamo le metrice A_{12} :

$$A_{12} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 5 \\ 6 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

segni

$$\begin{pmatrix} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{pmatrix}$$

consideriamo colonne 2 di A_{12} :

$$\det(A_{12}) = -(-1) \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 6 & 9 \end{pmatrix} + 0 \cdot (\dots) - 0 \cdot (\dots)$$

$$= +1 \cdot (2 \cdot 9 - 5 \cdot 6) = -12$$

Conclusione: $\det(A) = -2 \cdot (-12) = 24$

Esempio (4)

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 5 & 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{sviluppo colonne 3}$$

$$\begin{aligned} &= +(-1) \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 5 & 3 & 0 \end{pmatrix} \\ &= -1 \cdot \left(+1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} - 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 5 & 0 \end{pmatrix} \right) \\ &= -1 \cdot (-6 - 2 \cdot (-10)) = -14 \end{aligned}$$

DETERMINANTE

MATRICI TRIANGOLARI

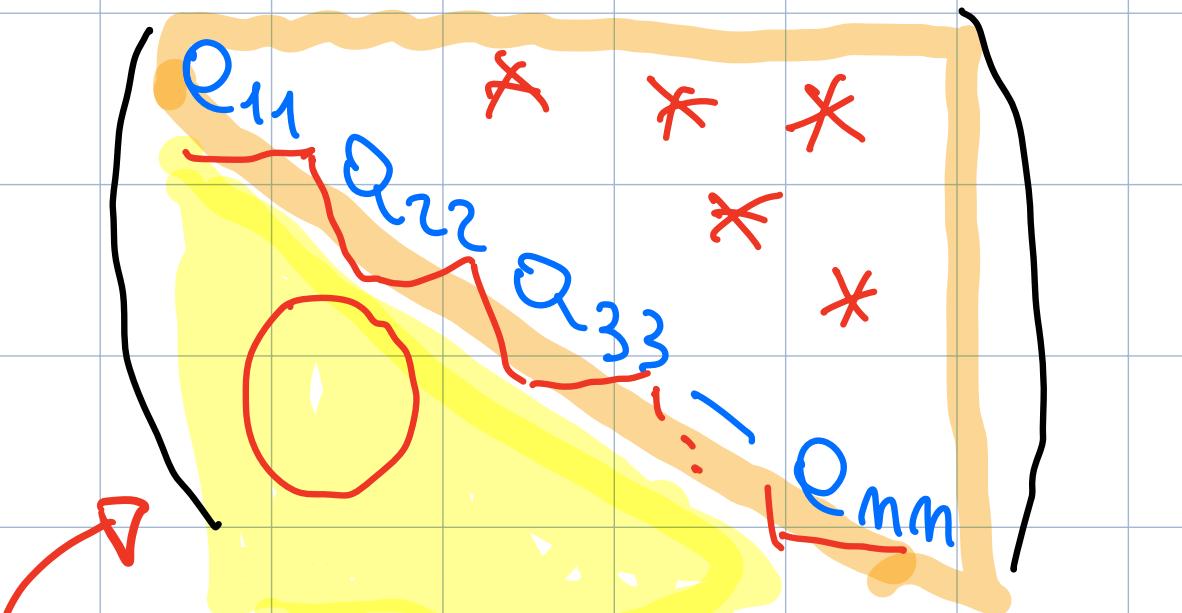
Def.

A matrice $m \times m$

si dice TRIANGOLARE
SUPERIORE

SE

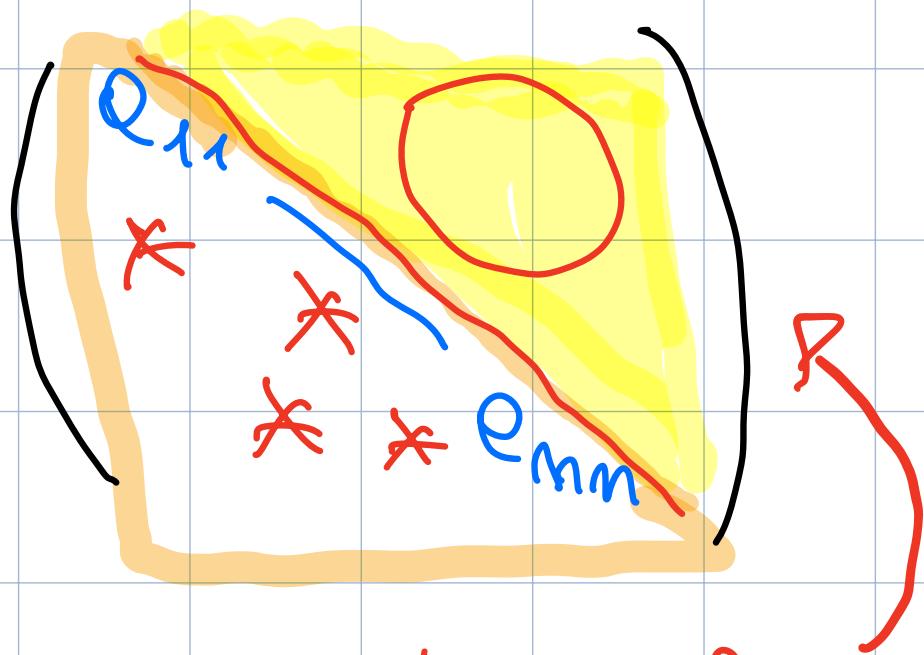
$$(a_{ij}) = 0 \quad \forall i > j$$



o sotto le diagonale

A si dice TRIANGOLARE
INFERIORE

SE $(Q_{ij}) = 0$ per $i < j$



o sopre le diagonale

Def.

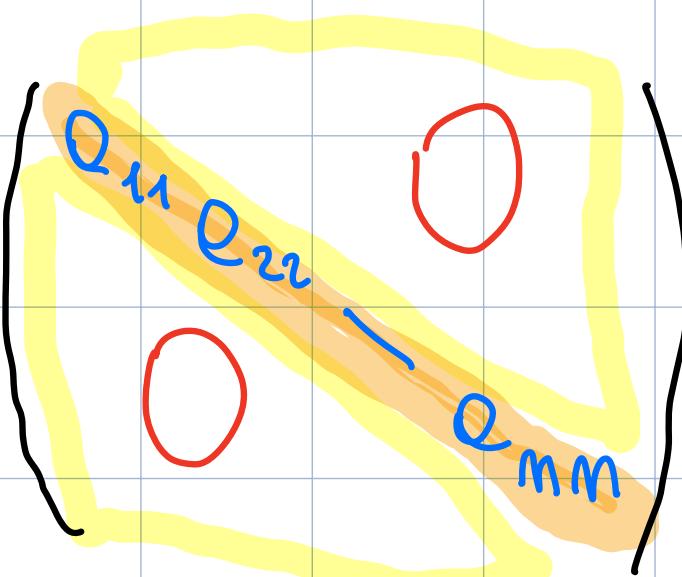
A matrice $n \times n$

si dice DIAGONALE

se

$a_{ij} = 0$ per $i \neq j$

$A =$



OSS.

A matrice TRIANGOLARE



$$\det(A) = a_{11} \cdot a_{22} \cdot a_{33} \cdots \cdot a_{nn}$$

A Triangolare $\Rightarrow \det(A) =$
= prodotto degli elementi sulla diagonale

Esempio :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 9 & 7 \\ 0 & 2 & -4 & 6 \\ 0 & 0 & 3 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Matrice TRIANGOLARE SUPERIORE

$\det(A)$ = prodotto elementi
sulla diagonale

$$= 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 = 24$$

Infatti: sviluppo rispetto
alle prime colonne:

$$\det(A) = +1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & -4 & 6 \\ 0 & 3 & 8 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

sviluppo rispetto colonne 1

$$= (+1) \cdot [(+2) \cdot \det \begin{pmatrix} 3 & 8 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}]$$

$$= (+1) \cdot (+2) \cdot (3 \cdot 4) = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4$$

OPPURE : Sviluppo rispetto
alle ultime righe

$$\det(A) = +4 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 5 & 9 \\ 0 & 2 & -4 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$= (+4) \cdot \left[(+3) \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \right]$$

$$= (+4) \cdot (+3) \cdot (1 \cdot 2) = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4$$

det

1	2	3	4	5
0	1	2	3	4
0	0	1	2	3
0	0	0	1	2
0	0	0	0	1

$$= 1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 = 1$$

MULTILINEARITÀ + ALTERNANZA



Possiamo sostituire
una colonna o una riga
con i e metodi di Gauss
e col colore successivamente
i p determinante

Esempio :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

SOSTITUISCO :

Colonne 1 \leftrightarrow Colonne 1 - Colonne 2

$$A' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Ted \Rightarrow $\det(A) = \det(A')$

Infetti:

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

\Downarrow multilineare

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} - \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\text{MA} \quad \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} = 0$$

per l'ALTERNANZA poiché

colonna 1 =
colonna 2

CIOÈ:

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

" " "

$$\det(A) \qquad \qquad \qquad \det(A')$$

$$\det(A') = + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$
$$= 2$$

Esercizio 3.3

A matrice 3×3

associata a $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$A = (v_1 \ v_2 \ v_3)$$

3 vettori colonne

$$v_1 = f\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = f\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_3 = f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Teo. dimensione: $3 = \operatorname{rg}(f) + \dim(\ker(f))$

$\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow v_1, v_2, v_3$ sono lin. ind.

QVINDI:

$\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow v_1, v_2, v_3$
Sind lin. ind.

$\Leftrightarrow \dim(\text{Span}(v_1, v_2, v_3)) = 3$

$\Leftrightarrow \text{rg}(A) = \text{rg}(f) = 3$

$\Leftrightarrow \dim(\text{Ker}(f)) = 0$

MATRICI con parametro

Esempi

①

A_t venire di $t \in \mathbb{R}$

sia

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & t \\ t & 4 \end{pmatrix}$$

calcolare • $\text{rg}(A_t)$

• $\dim \text{Ker}(A_t)$

SOL.

A_t metrice $2 \times 2 \leftrightarrow$

$\mathcal{L}_{A_t}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & t \\ t & 4 \end{pmatrix}$$

$$\det(A_t) = 4 - t^2$$

$$t \neq \pm 2 \Rightarrow \det(A_t) \neq 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \operatorname{rg}(A_t) = 2 \\ \dim(\ker(A_t)) = 2-2=0 \end{cases}$$

così particolari:

$$t=2 : A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{V} = 1 \\ \dim(\text{Ker}) = 1 = 2 - 1 \end{array} \right.$$

$t = -2 :$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{V} = 1 \\ \dim(\text{Ker}) = 1 \end{array} \right.$$

(2)

Al venire di t

sia

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & t & t \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

calcolare $\text{rg}(A_t)$

$\dim(\ker(A_t))$

SOL. A_t metrice 3×3

$g_{A_t} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & t & t \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix} = \text{sviluppo rispetto nige 2}$$

$$t \cdot \left(\det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ t & 1 \end{pmatrix} \right) - t \left(\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ t & 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$= t \cdot (1-3t - (1-2t)) =$$

$$= -t^2$$

$$\det \neq 0 \Leftrightarrow t \neq 0$$

$$t \neq 0 \Rightarrow \begin{cases} \operatorname{rg}(A_t) = 3 \\ \dim(\text{Ker}) = 3-3=0 \end{cases}$$

$$t=0 : A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ hQ } \det \neq 0$$

$$\begin{cases} \det(A) = 0 \\ \det(M) \neq 0 \end{cases} \Rightarrow \operatorname{rg}(A) = 2$$

poiché

$$\det(A) = 0 \Rightarrow$$

i vettori colonne di A

Sono lin. dip.

$$\Rightarrow \dim(\text{Span}(\text{colonne di } A)) < 3$$

$$\det(M) \neq 0 \Rightarrow \text{rg}(A) \geq 2$$

$$\begin{cases} \det(A) = 0 \\ \det(M) \neq 0 \end{cases}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{cases} \text{rg}(A) < 3 \\ \text{rg}(A) \geq 2 \end{cases}$$

Conclusione:

Per $t=0$: $\left\{ \begin{array}{l} \text{rg}(A) = 2 \\ \dim(\text{Ker}) = 3 - 2 = 1 \end{array} \right.$