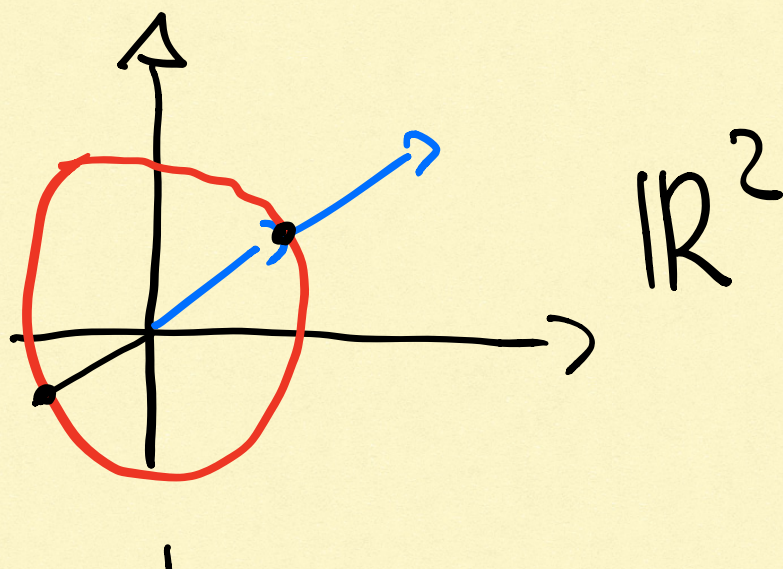


$IP(V)$

RETTE PROIETTIVE

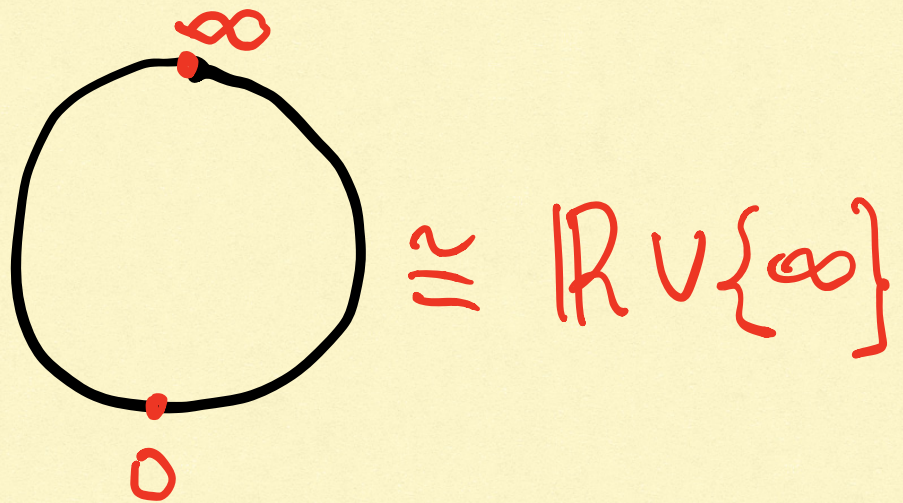
$$IP^1(\mathbb{R}) = \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} / \sim$$







$$\mathbb{P}^1(\mathbb{R}) \cong S^1$$

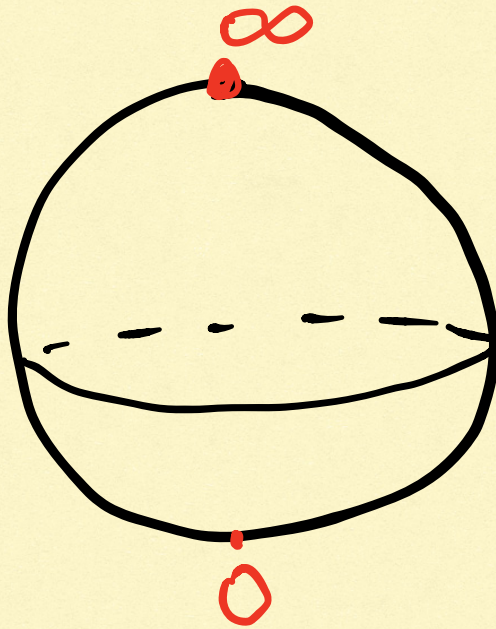




$$\mathbb{P}^1(\mathbb{C}) = \mathbb{C} \cup \{\infty\}$$

homeo

$S^2$





# BIRAPPORTO

$$\mathbb{P}^1 = \mathbb{P}^1(\mathbb{K})$$

consideriamo 4 punti

$$P_1, P_2, P_3, P_4$$

Prendiamo coordinate  $(x_0, x_1)$

t.c.

$$P_1 = (1:0) \quad \text{origine}$$

$$P_2 = (0:1) \quad \text{punto } \infty$$

$$P_3 = (1:1)$$



Def. Birapporto di  
 $P_1, P_2, P_3, P_4$

notazione:  $\text{Bir}(P_1, \_, P_4)$   
 $\sigma$   
 $\beta(P_1, \_, P_4)$

è il numero  $\frac{x_1}{x_0} \in \mathbb{K} \cup \{\infty\}$

dove  $(x_0 : x_1)$  sono le  
coordinate di  $P_4$  in  $\mathbb{P}^1$   
rispetto al riferimento  
 $\{P_1, P_2, P_3\}$

convenzione:  $\frac{1}{0} = \infty$

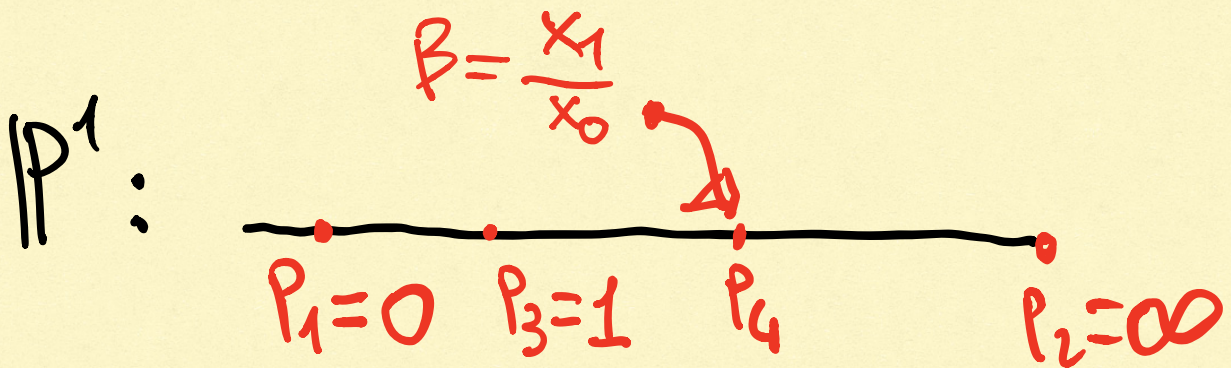


Esempi

$$\beta(p_1, p_2, p_3, p_1) = 0$$

$$\beta(p_1, p_2, p_3, p_2) = \infty$$

$$\beta(p_1, p_2, p_3, p_3) = 1$$



FORMULA:



in  $\mathbb{P}^1$  4 punti qualsiasi  
(3 distinti)

$$P_i = (\lambda_i : \mu_i)$$

$$B(P_1, \dots, P_4) =$$

$$= \frac{(\lambda_1 \mu_4 - \lambda_4 \mu_1) (\lambda_3 \mu_2 - \lambda_2 \mu_3)}{(\lambda_1 \mu_3 - \lambda_3 \mu_1) (\lambda_4 \mu_2 - \lambda_2 \mu_4)}$$



## Teorema

$$\text{Di } P_1, \dots, P_4 \in \mathbb{P}^1$$

$$Q_1, \dots, Q_4 \in \mathbb{P}^1$$

$P_1, P_2, P_3$  distinti

$Q_1, Q_2, Q_3$  distinti

Allora  $\exists$  proiettività

$f: \mathbb{P}^1 \rightarrow \mathbb{P}^1$  tale che

$$f(P_i) = Q_i \quad i=1, \dots, 4$$

$\Downarrow$

$$\beta(P_1, \dots, P_4) = \beta(Q_1, \dots, Q_4)$$



# SIMMETRIE del BIRAPPORTO

$B(P_1, -, P_4)$  dipende  
dell'ordine con cui  
ho scelto i punti

Pero' (formule):

$$\begin{aligned} B(P_1, -, P_4) &= B(P_2, P_1, P_4, P_3) \\ &= B(P_3, P_4, P_1, P_2) \\ &= B(P_4, P_3, P_2, P_1) \end{aligned}$$



OVVERO :

Se consideriamo

l'azione del gruppo

simmetrico  $S_4$

sui 4 punti

Bir è invariante

rispetto a : Id

$(12)(34)$

$(13)(24)$

$(14)(23)$

$\Rightarrow$  Nel calcolo  
possiamo considerare  
 $P_1$  al 1° posto



e vedere l'azione  
di  $S_3$  su  $p_2, p_3, p_4$

$$\beta(p_1, p_2, p_3, p_4) = K$$

$$\Rightarrow \beta(p_1, p_2, p_4, p_3) = \frac{1}{K}$$

$$\beta(p_1, p_4, p_3, p_2) = 1 - K$$

$$\beta(p_1, p_4, p_2, p_3) = \frac{1}{1-K}$$

$$\beta(p_1, p_3, p_4, p_2) = \frac{K-1}{K}$$

$$\beta(p_1, p_3, p_2, p_4) = \frac{K}{K-1}$$



Conseguenze:

due quaterne di  
punti  $\{P_1, \dots, P_4\}$   
 $\{Q_1, \dots, Q_4\}$

in  $\mathbb{P}^1$

Sono proiettivamente  
equivalenti

SE

Posto  $\beta(P_1, \dots, P_4) = K$

allora



$$P(Q_1, \dots, Q_4) \in \left\{ k, \frac{1}{k}, 1-k, \frac{1}{1-k}, \frac{k-1}{k} \right\}$$


---

oss (Esercizio):

Per quali valori di  $k$   
i 6 valori associati  
non sono distinti?

Risposte:

$$k = -1, 2, \frac{1}{2}$$

$$k = e^{i\frac{\pi}{3}}, e^{-i\frac{\pi}{3}}$$



## Esempi - esercizi

Proiettività

$$f: \mathbb{P}^1 \rightarrow \mathbb{P}^1$$

$$f \longleftrightarrow \text{MATRICE } A = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \end{pmatrix}$$

P.ti fissi  
di  $f \longleftrightarrow$  autovettori  
di  $A$



$$\hookrightarrow \begin{aligned} P_0 &= (1:0) \\ P_1 &= (0:1) \end{aligned}$$

Punto

$$P = (x_0:x_1) \mapsto f(P) = (\lambda x_0:\mu x_1)$$

$$\text{Bir}(P_0, P_1, P, f(P)) = \text{formule}$$

$$= \frac{1 \cdot \mu x_1 - 0}{1 \cdot x_1 - 0} \cdot \frac{x_0 - 0}{\lambda x_0 - 0}$$

$$= \frac{\mu}{\lambda} \in \mathbb{K} \cup \{\infty\}$$



Se  $\lambda \neq 0$

$$f \leftrightarrow A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

$$B = B_{12}(P_0, P_1, P, f(P))$$

---

### Esercizio

Siano  $A, B$  due  
punti distinti di  $\mathbb{P}^1$ .

Dimostrare che  $\exists !$

involuzione  $f: \mathbb{P}^1 \rightarrow \mathbb{P}^1$

t.c.  $f \neq \text{id}$

$$f(A) = A, \quad f(B) = B$$



Sol. con eventuale  
cambiamento di coordinate

possiamo supporre

$$A = P_0 = (1:0)$$

$$B = P_1 = (0:1)$$

$$f \leftrightarrow \text{matrice } \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}$$

$$f^2 = \text{id} \hookrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}^2 = \lambda \cdot \text{Id}$$

$$\Leftrightarrow \beta = \pm 1$$

$$\beta = 1 \rightarrow \text{Id}$$



$\beta = -1 \rightarrow$  matrice  
richiesta

conclusione

$$f \leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

---

Esercizio 2

Sia  $f: \mathbb{P}^1 \rightarrow \mathbb{P}^1$  proiettività

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

matrice  
associata  
ad  $f$   
(modulo mlt.)  
per colore



i)  $f$  è una involuzione  $\neq \text{Id}$

$$\text{tr}(M) = a + d = 0$$

ii)  $f$  è involuzione  $\neq \text{Id}$

$\exists$  2 punti distinti

$Q_1, Q_2$  che si  
scambiano tramite  $f$



Sol  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

$$f^2 = \text{Id} \quad , \quad f \neq \text{Id}$$

$\Downarrow$

polinomio minimo di  $M$   
 = polinomio caratteristico  
 di  $M$

$$P(\lambda) = \lambda^2 - \beta$$

$$\Leftrightarrow M^2 = \beta \text{Id}$$

Per le proprietà di Pol.  
 caratteristico



$$\text{tr}(M) = \text{coeff. di grado 1} \\ = 0$$

---

(ii)  $f$  involuzionale  $\neq \text{Id}$

Sia  $Q_1$  punto non fisso

$$\text{Poniamo } Q_2 = f(Q_1)$$

$$f^2 = \text{Id} \Rightarrow Q_2 \leftrightarrow Q_1$$

---

VICEVERSA:

Siano  $Q_1, Q_2$  2 punti  
che si scambiano



Consideriamo un  
generico punto  $P$

$$\text{Poniamo } P' = f(P)$$

$$\text{Tesi: } f(P') = P$$

Consideriamo il  
Birezponto

$$\beta(Q_1, Q_2, P', P) =$$

= perché  $f$  è proiettività

$$= \beta(f(Q_1), f(Q_2), f(P'), f(P))$$

$$f(Q_1) = Q_2, \quad f(Q_2) = Q_1$$



$$= \quad \Downarrow \quad f(P) = P'$$

$$\beta(Q_2, Q_1, f(P'), P')$$

= per prop. di  $\beta$ 2  
rispetto alle permutazioni

$$= \beta(Q_1, Q_2, P', f(P'))$$

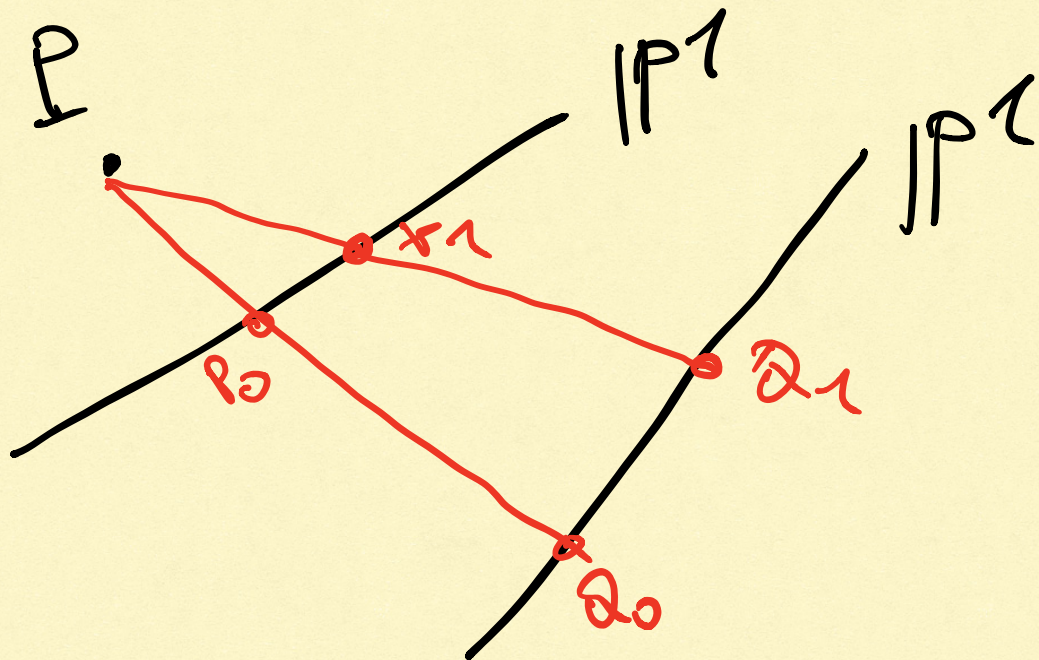
CONCLUSIONE :

$$f(P') = P$$





Idee storica  
produttività





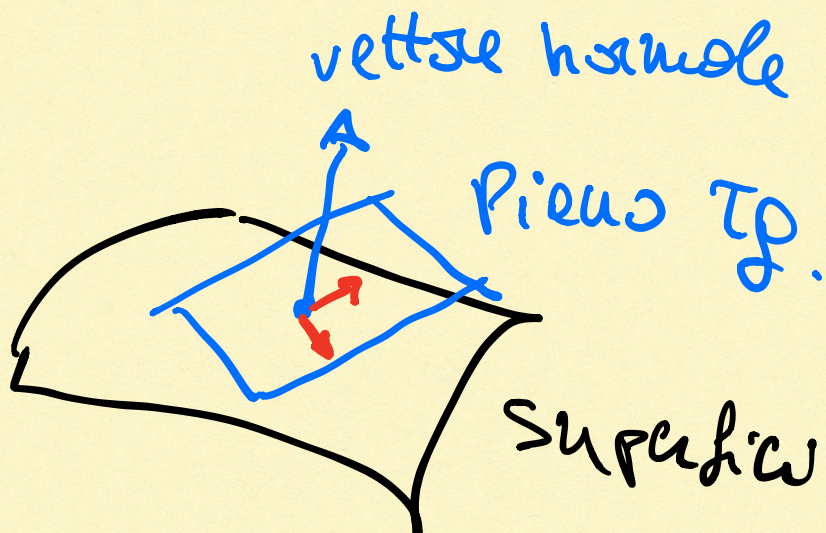
PIANO proiettivo

$$\mathbb{P}^2(K) = \mathbb{K}^3 \setminus \{0\} / \sim$$

$$\mathbb{P}^2(\mathbb{R}) = \mathbb{R}^2 \cup \{\text{rette all'inf}\}$$

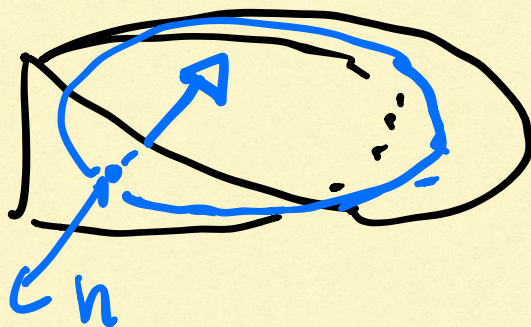
non è orientabile

Idea:





$\mathbb{P}^2(\mathbb{R}) \supset$  nostro di  
Möbius



$\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$  è orientabile

"

$\mathbb{C}^2 \cup \{\text{retta all'infinito}\}$



PROPRIETÀ  
ASSIOMATICHE e  
DUALITÀ di  $\mathbb{P}^2$

- $\mathbb{P}^2 = \{\text{punti}\}$
- rette  $\subset \mathbb{P}^2$   
 $\updownarrow$   
relazioni tra punti

$$\text{rette } \cap \Leftrightarrow P_1 * P_2$$

o



$$\begin{array}{c} P_1 \qquad \qquad \qquad 12 \\ \hline \end{array} = P_1 * P_2$$

## ASSIOMI

0) Ogni retta contiene almeno 3 punti

Il piano contiene almeno 4 punti  
e 3 e 3 non allineati

1)  $\forall P_1, P_2$  distinti

$\exists !$  retta  $r = P_1 * P_2$

t.c.  $r \ni \{P_1, P_2\}$



2)  $\forall r_1, r_2$  rette  
distinte

$\exists ! P \in r_1 \cap r_2$

---

## DUALITA'

Per 2 punti  
 $\exists !$  retta

Due rette  
si intersecano  
in unico  
punto

$P_1 * P_2$

$\longleftrightarrow$

$r_1 \cap r_2$



# Teorema di Desargues (dei triangoli omologici)

In  $\mathbb{P}^2$  consideriamo  
 $ABC, A'B'C'$  due  
Triangoli

Poniamo:

$$r = A * B$$

$$s = A * C$$

$$t = B * C$$

$$r' = A' * B'$$

$$s' = A' * C'$$

$$t' = B' * C'$$

ALLORA:



Le rette

$A \neq A'$ ,  $B \neq B'$ ,  $C \neq C'$

passano per lo  
stesso punto

$\vee$  (i triangoli  
sono omologhi)

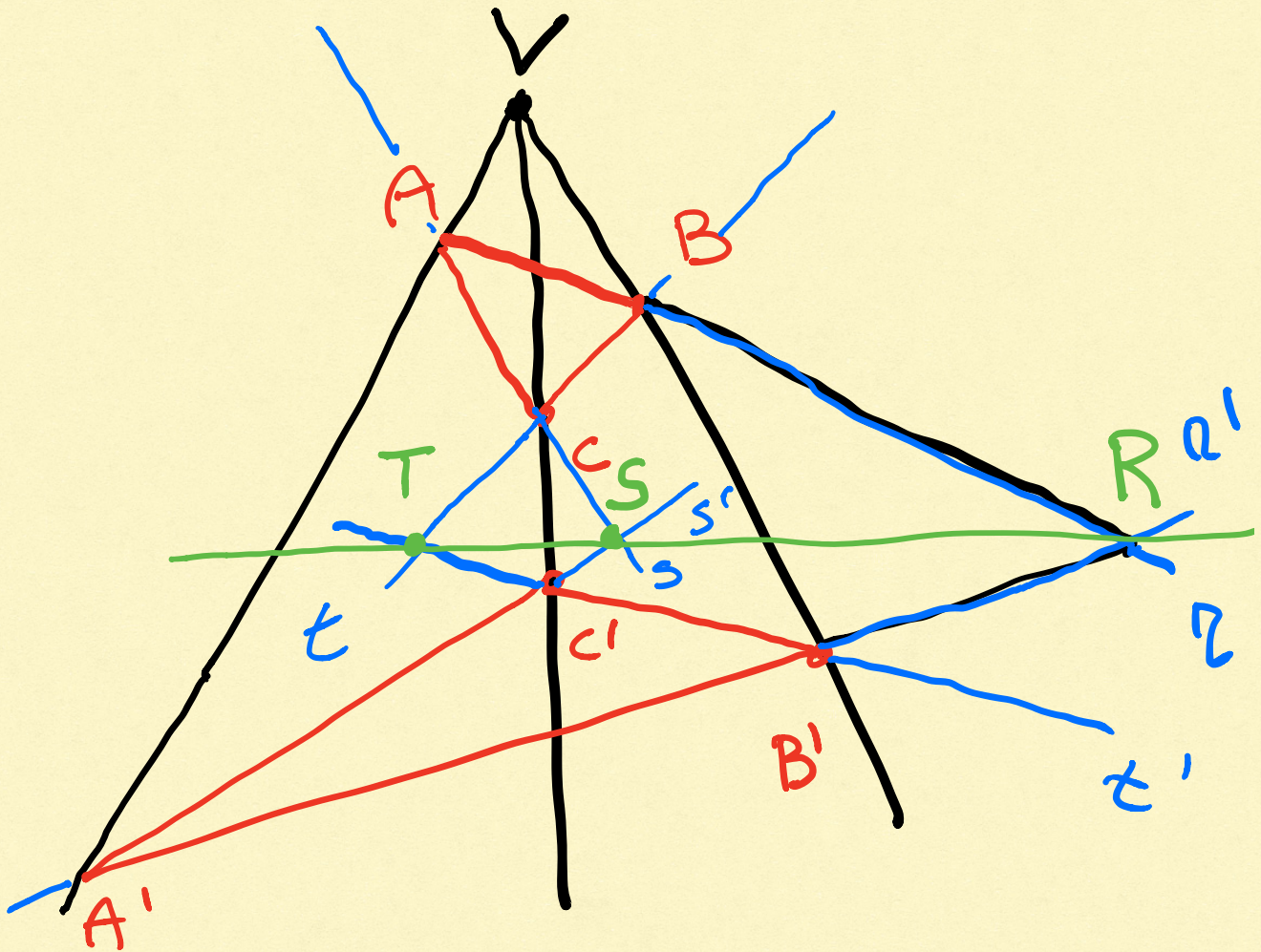


$R = r \cap r'$ ,  $S = s \cap s'$

$T = t \cap t'$

sono allineati



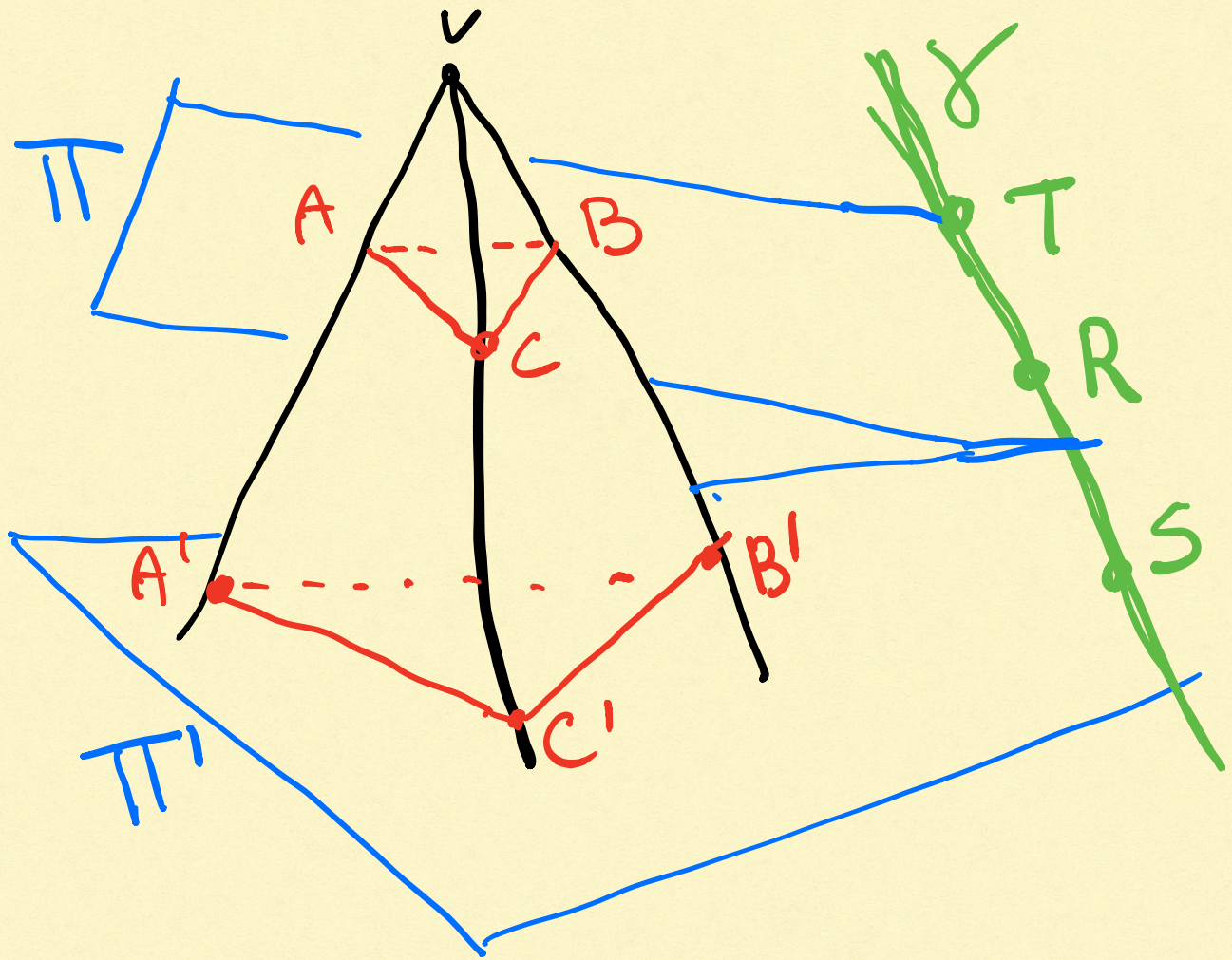


OSS. Il teorema  
è AUTO DUALE



# DIMOSTRAZIONE GRAFICA

Trucco: consideriamo  
il Teorema in  $IP^3$





Supponiamo

$ABC \subset \text{Piano } \pi$

$A'B'C' \subset \text{Piano } \pi'$

$\pi \neq \pi'$

Sia  $\gamma = \text{retta } \pi \cap \pi'$

Tesi:  $T, R, S \in \gamma$

Strategia  $\rightarrow$  considerare  
le facce del prisma



$A, B$  ,  $A' B'$   $\in$  stesso  
piano

$\Rightarrow$  sono complanari

$$\Rightarrow (A * B) \cap (A' * B') = R$$

D'altra parte  $A * B \subset \pi$

$$A' * B' \subset \pi'$$

$$\Rightarrow R \in \pi \cap \pi' = \gamma$$

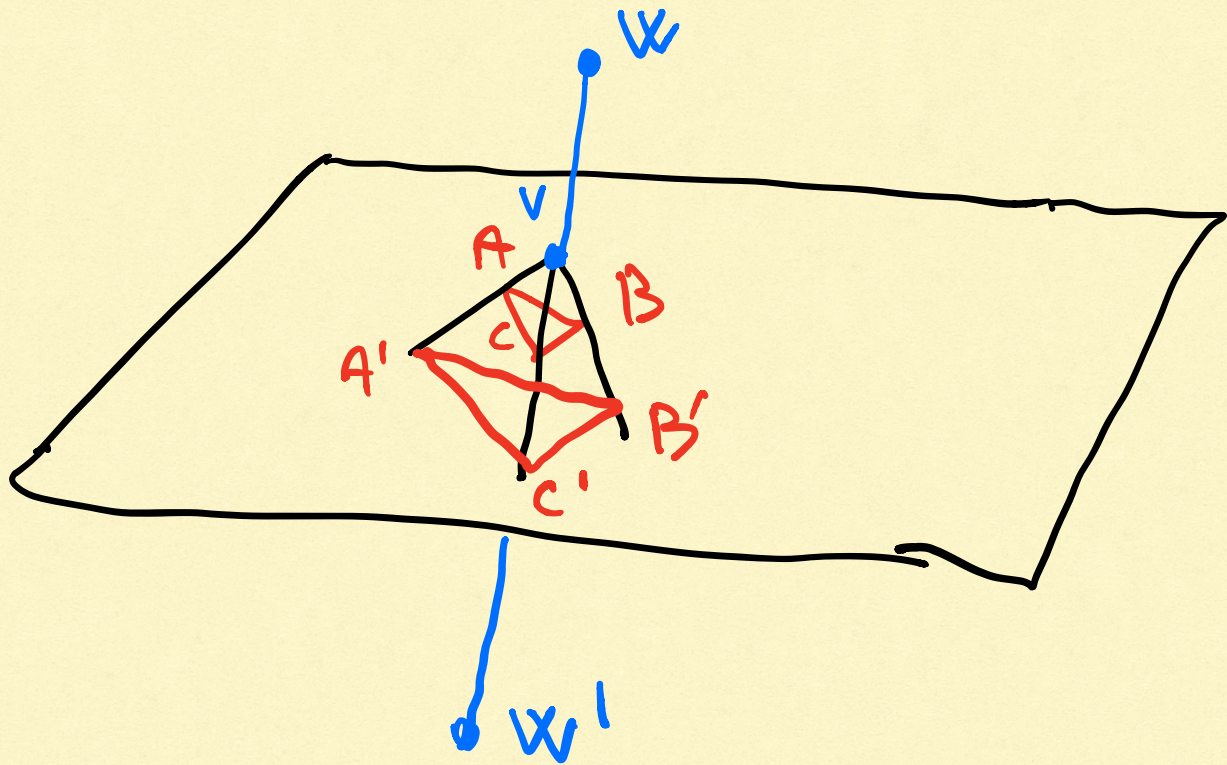
Analogamente:

$$S \in \gamma, T \in \gamma$$



## PASSO 2:

Ricondursi al caso  
precedente usando  
2 vertici ausiliari



consideriamo 2 vertici  
 $W, W'$  non contenuti  
nel piano originale



ma allineati con  $\vee$

Costruiamo 2 triangoli  
 nello spazio

$\bar{A} \bar{B} \bar{C}$

è iteriamo passo 1.

...

