

**Analisi Matematica II**  
**Corso di Ingegneria Gestionale**  
**Compito del 18-02-2015**

- È obbligatorio consegnare tutti i fogli, anche la brutta e il testo.
- Le risposte senza giustificazione sono considerate nulle.

**Esercizio 1. (10 punti)** Data la funzione

$$f(x, y) = (x^2 - 2y^2) e^{x-y}$$

- i) trovare tutti i punti critici e, se possibile, caratterizzarli come punti di massimo locale, minimo locale o sella;
- ii) determinare massimo e minimo di  $f(x, y)$  sul triangolo di vertici

$$P = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad R = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

**Esercizio 2. (10 punti)** Calcolare l'integrale

$$\iint_{\Omega} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy$$

dove

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4, x \geq 0, y \geq x^2\}.$$

**Esercizio 3. (10 punti)** Data la curva  $(\gamma, I)$ , con  $I = [0, \frac{\pi}{2}]$  e parametrizzazione

$$\gamma : \left[0, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = \left(\sin(t), \sin(2t)\right)$$

- i) dire se la curva è regolare e fare un disegno approssimativo del sostegno;
- ii) calcolare il lavoro lungo la curva  $(\gamma, I)$  del campo di vettori

$$\mathbf{F}(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{x-y+1}{(x+1)^2+y^2} \\ \frac{x+y+1}{(x+1)^2+y^2} \end{pmatrix}$$

## Svolgimento

**Esercizio 1.** *Data la funzione*

$$f(x, y) = (x^2 - 2y^2) e^{x-y}$$

*i) trovare tutti i punti critici e, se possibile, caratterizzarli come punti di massimo locale, minimo locale o sella;*

La funzione è definita e differenziabile su tutto  $\mathbb{R}^2$ , dunque per trovare i punti critici dobbiamo risolvere il sistema  $\nabla f(x, y) = 0$ , ossia

$$\begin{cases} (2x + x^2 - 2y^2) e^{x-y} = 0 \\ (-4y - x^2 + 2y^2) e^{x-y} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + x^2 - 2y^2 = 0 \\ -4y - x^2 + 2y^2 = 0 \end{cases}$$

visto che l'esponenziale non si annulla mai. Sommando le due equazioni si ricava  $x = 2y$ , e usando questa condizione nella prima equazione troviamo

$$2y^2 + 4y = 0.$$

Quindi otteniamo che i punti critici di  $f$  sono

$$C_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad C_2 = \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Per caratterizzarli andiamo a calcolare la matrice Hessiana di  $f$ . Osserviamo che  $f$  è una funzione anche di classe  $C^2$  su tutto il dominio, dunque la matrice Hessiana sarà simmetrica. In particolare troviamo

$$Hf(x, y) = \begin{pmatrix} (x^2 - 2y^2 + 4x + 2) e^{x-y} & (-x^2 + 2y^2 - 2x - 4y) e^{x-y} \\ (-x^2 + 2y^2 - 2x - 4y) e^{x-y} & (x^2 - 2y^2 + 8y - 4) e^{x-y} \end{pmatrix}.$$

Calcoliamo ora la matrice Hessiana in  $C_1$ :

$$Hf(0, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix},$$

e si ha  $\det Hf(0, 0) = -8 < 0$ . Dunque  $C_1$  è un punto di sella.

Calcoliamo ora la matrice Hessiana in  $C_2$ :

$$Hf(-4, -2) = \begin{pmatrix} -6e^{-2} & 8e^{-2} \\ 8e^{-2} & -12e^{-2} \end{pmatrix},$$

e si ha  $\det Hf(-4, -2) = 8e^{-2} > 0$  e traccia  $Hf(-4, -2) = -18e^{-2} < 0$ . Dunque  $C_2$  è un punto di massimo locale.

*ii) determinare massimo e minimo di  $f(x, y)$  sul triangolo di vertici*

$$P = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad R = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

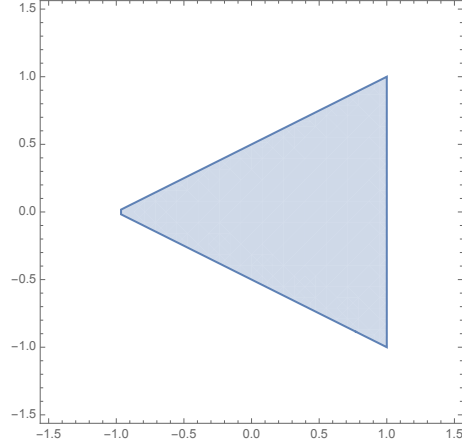


Figure 1:

Il triangolo  $\bar{\Omega}$  è rappresentato nella figura 1.

Per studiare massimo e minimo assoluto di  $f$  su  $\bar{\Omega}$  dobbiamo considerare i valori che la funzione assume sui punti critici liberi interni a  $\bar{\Omega}$ , sui punti critici vincolati al bordo di  $\bar{\Omega}$ , e sugli eventuali spigoli del bordo e punti di non derivabilità della funzione.

La funzione  $f$  non ha punti di non derivabilità, e i punti critici sono stati trovati al punto i). L'unico interno all'insieme  $\bar{\Omega}$  è  $C_1$ , che va dunque considerato.

Ci rimane da studiare il comportamento di  $f$  sul bordo di  $\bar{\Omega}$ . Gli spigoli sono i punti

$$P = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad Q = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad R = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Parametrizziamo ora i tre segmenti del bordo. Troviamo

$$\gamma_1(t) = (1-t) \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2t-1 \\ t \end{pmatrix}, \quad t \in [0, 1]$$

$$\gamma_2(t) = (1-t) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1-2t \end{pmatrix}, \quad t \in [0, 1]$$

$$\gamma_3(t) = (1-t) \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2t-1 \\ -t \end{pmatrix}, \quad t \in [0, 1]$$

Componiamo con  $f$  e otteniamo le funzioni di una variabile

$$g_1(t) = f(\gamma_1(t)) = (2t^2 - 4t + 1)e^{t-1}, \quad t \in [0, 1]$$

$$g_2(t) = f(\gamma_2(t)) = (-8t^2 + 8t - 1)e^{2t}, \quad t \in [0, 1]$$

$$g_3(t) = f(\gamma_3(t)) = (2t^2 - 4t + 1)e^{3t-1}, \quad t \in [0, 1]$$

Tutte le funzioni sono sempre derivabili e gli estremi dei loro domini corrispondono agli spigoli. Dunque ci rimane di trovare i punti critici delle tre funzioni.

Per  $g_1$  si trova

$$g_1'(t) = (2t^2 - 3) e^{t-1},$$

che si annulla per  $t = \pm\sqrt{\frac{3}{2}}$ , quindi mai nell'intervallo  $[0, 1]$ .

Per  $g_2$  si trova

$$g_2'(t) = -(8t^2 - 3) e^{2t},$$

che si annulla per  $t = \pm\sqrt{\frac{3}{8}}$ . Dunque troviamo un punto critico vincolato

$$V_1 = \gamma_2\left(\sqrt{\frac{3}{8}}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 - \sqrt{\frac{3}{2}} \end{pmatrix}.$$

Per  $g_3$  si trova

$$g_3'(t) = (6t^2 - 8t - 1) e^{3t-1},$$

che si annulla per  $t = \frac{4 \pm \sqrt{22}}{6}$ , quindi mai nell'intervallo  $[0, 1]$ .

I valori che dobbiamo confrontare sono dunque

$$f(C_1) = 0, \quad f(P) = \frac{1}{e}, \quad f(Q) = -1, \quad f(R) = -e^2, \quad f(V_1) = 4\left(\sqrt{\frac{3}{2}} - 1\right) e^{\sqrt{\frac{3}{2}}}.$$

Per cui il minimo di  $f$  è  $-e^2$ , e il massimo è  $4\left(\sqrt{\frac{3}{2}} - 1\right) e^{\sqrt{\frac{3}{2}}}$ , osservando per esempio che

$$4\left(\sqrt{\frac{3}{2}} - 1\right) > \frac{1}{2} > \frac{1}{e}$$

ed  $e^{\sqrt{\frac{3}{2}}} > 1$ .

**Esercizio 2.** Calcolare l'integrale

$$\iint_{\Omega} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy$$

dove

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4, x \geq 0, y \geq x^2\}.$$

L'insieme  $\Omega$  è rappresentato nella figura 2. Risolviamo l'integrale usando il cambiamento di variabili in coordinate polari, ossia

$$\psi(\rho, \theta) = (x, y) \quad \text{con} \quad \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \text{e} \quad |\det J_{\psi}(\rho, \theta)| = \rho.$$

Dunque ponendo  $S$  l'insieme tale che  $\psi(S) = \Omega$ , abbiamo

$$\iint_{\Omega} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy = \iint_S 1 d\rho d\theta.$$

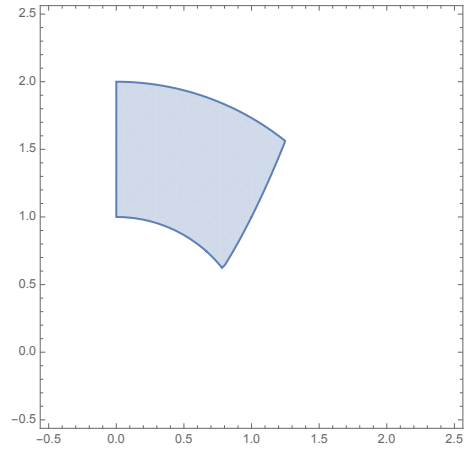


Figure 2: L'insieme  $\Omega$ .

Determiniamo adesso  $S$  e proviamo a scriverlo come insieme semplice. Dalla definizione di  $\Omega$  troviamo

$$S = \{(\rho, \theta) \in [0, +\infty) \times [0, 2\pi] : 1 \leq \rho^2 \leq 4, \rho \cos \theta \geq 0, \rho \sin \theta \geq \rho^2 \cos^2 \theta\}$$

Dalle tre condizioni ricaviamo innanzitutto che

$$1 \leq \rho \leq 2 \quad \text{e} \quad \theta \in \left[0, \frac{\pi}{2}\right],$$

e in quest'insieme va studiata la terza condizione che si riscrive come

$$\rho \leq \frac{\sin \theta}{\cos^2 \theta}.$$

L'insieme  $S$  è rappresentato in figura 3. Dunque si scrive come insieme semplice rispetto a  $\rho$  come

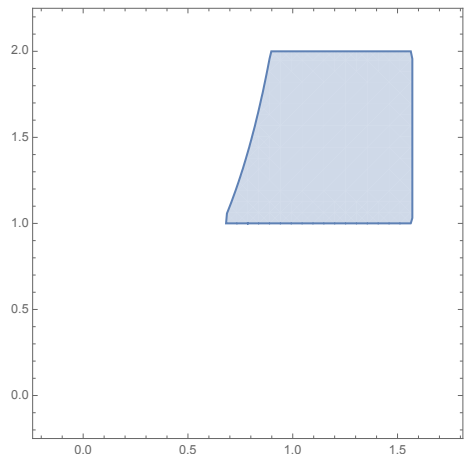


Figure 3: L'insieme  $S$  con  $\theta$  sulle ascisse e  $\rho$  sulle ordinate.

unione di due insiemi,  $S = S_1 \cup S_2$  con

$$S_1 = \left\{ (\rho, \theta) \in [0, +\infty) \times [0, 2\pi] : \theta_1 \leq \theta \leq \theta_2, 1 \leq \rho \leq \frac{\sin \theta}{\cos^2 \theta} \right\}$$

$$S_2 = \left\{ (\rho, \theta) \in [0, +\infty) \times [0, 2\pi] : \theta_2 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}, 1 \leq \rho \leq 2 \right\}$$

dove i valori  $\theta_1$  e  $\theta_2$  sono valori in  $[0, \frac{\pi}{2}]$  che risolvono

$$\frac{\sin \theta_1}{\cos^2 \theta_1} = 1 \quad \text{e} \quad \frac{\sin \theta_2}{\cos^2 \theta_2} = 2.$$

Quindi otteniamo

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy &= \iint_S 1 d\rho d\theta = \iint_{S_1} 1 d\rho d\theta + \iint_{S_2} 1 d\rho d\theta = \\ &= \int_{\theta_1}^{\theta_2} \left( \int_1^{\frac{\sin \theta}{\cos^2 \theta}} 1 d\rho \right) d\theta + \int_{\theta_2}^{\frac{\pi}{2}} \left( \int_1^2 1 d\rho \right) d\theta = \\ &= \int_{\theta_1}^{\theta_2} \left( \frac{\sin \theta}{\cos^2 \theta} - 1 \right) d\theta + \int_{\theta_2}^{\frac{\pi}{2}} 1 d\theta = \\ &= \left( \frac{1}{\cos \theta} - \theta \right) \Big|_{\theta_1}^{\theta_2} + \frac{\pi}{2} - \theta_2 = \frac{1}{\cos \theta_2} - \frac{1}{\cos \theta_1} + \frac{\pi}{2} + \theta_1 - 2\theta_2. \end{aligned}$$

Infine dalle condizioni su  $\theta_1$  e  $\theta_2$  possiamo ricavare

$$\begin{aligned} \theta_1 &= \arcsin \frac{\sqrt{5} - 1}{2} \quad \text{e} \quad \cos \theta_1 = \left( \frac{\sqrt{5} - 1}{2} \right)^{\frac{1}{2}} \\ \theta_2 &= \arcsin \frac{\sqrt{17} - 1}{4} \quad \text{e} \quad \cos \theta_2 = \left( \frac{\sqrt{17} - 1}{8} \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

e sostituire nel risultato.

**Esercizio 3.** Data la curva  $(\gamma, I)$ , con  $I = [0, \frac{\pi}{2}]$  e parametrizzazione

$$\gamma : \left[ 0, \frac{\pi}{2} \right] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = \left( \sin(t), \sin(2t) \right)$$

i) dire se la curva è regolare e fare un disegno approssimativo del sostegno;

Il sostegno della curva è rappresentato nella figura 4. Per studiarne la regolarità, bisogna determinare se ci sono punti interni all'intervallo  $I$  in cui si annulla il vettore velocità

$$\gamma'(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) \\ 2 \cos(2t) \end{pmatrix},$$

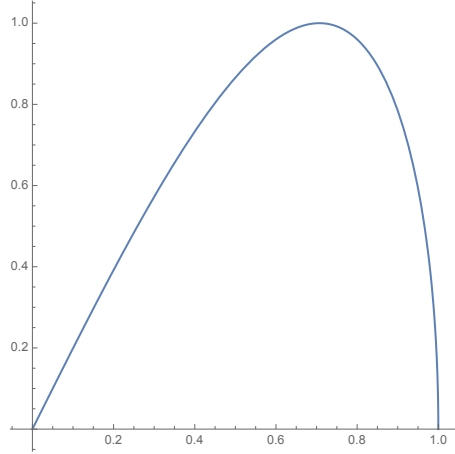


Figure 4: Il sostegno della curva  $(\gamma, I)$ .

Ma il sistema

$$\begin{cases} \cos(t) = 0 \\ 2 \cos(2t) = 0 \end{cases}$$

non ha soluzione in  $(0, \frac{\pi}{2})$ , quindi la curva è regolare.

ii) calcolare il lavoro lungo la curva  $(\gamma, I)$  del campo di vettori

$$\mathbf{F}(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{x-y+1}{(x+1)^2+y^2} \\ \frac{x+y+1}{(x+1)^2+y^2} \end{pmatrix}$$

Studiamo innanzitutto le proprietà del campo  $\mathbf{F}$ . Il suo dominio è  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(-1, 0)\}$  e poiché

$$\frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) = \frac{-(x+1)^2 - y^2 - 2y(x-y+1)}{((x+1)^2 + y^2)^2} = \frac{y^2 - (x+1)^2 - 2y(x+1)}{((x+1)^2 + y^2)^2}$$

$$\frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y) = \frac{(x+1)^2 + y^2 - 2(x+1)(x+y+1)}{((x+1)^2 + y^2)^2} = \frac{y^2 - (x+1)^2 - 2(x+1)y}{((x+1)^2 + y^2)^2}$$

si trova

$$\text{rot}(\mathbf{F})(x, y) = \frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) = 0.$$

Quindi il campo  $\mathbf{F}$  è irrotazionale.

Il dominio del campo non è un dominio semplicemente connesso, essendoci il “buco” in  $(-1, 0)$ , dunque non possiamo concludere che il campo sia conservativo. Anzi, il calcolo del lavoro del campo lungo la circonferenza di centro  $(-1, 0)$  e raggio 1 ci permetterebbe di concludere che il campo non è conservativo.

Possiamo però procedere come se il campo fosse conservativo perché il sostegno della curva è tutto contenuto nell'insieme  $\Omega = \{x > -\frac{1}{2}\}$ , e possiamo quindi restringere il campo  $\mathbf{F}$  a  $\Omega$ , che è

un insieme semplicemente connesso. Dunque  $\mathbf{F}$  ristretto a  $\Omega$  è conservativo. Per calcolare il lavoro possiamo quindi cercare un potenziale del campo, si trova che un potenziale definito su  $\Omega$  è

$$f(x, y) = \frac{1}{2} \log \left( (x+1)^2 + y^2 \right) + \arctan \frac{y}{x+1},$$

oppure, per le proprietà dei campi conservativi, possiamo calcolare il lavoro lungo una curva  $(\tilde{\gamma}, \tilde{I})$  che abbia gli stessi punti iniziali e finali di  $(\gamma, I)$ , rispettivamente  $(0, 0)$  e  $(1, 0)$ . Scegliamo per esempio la curva

$$\tilde{\gamma} : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \tilde{\gamma}(t) = (t, 0)$$

per cui

$$\tilde{\gamma}'(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

e troviamo

$$L(\mathbf{F}, \gamma) = L(\mathbf{F}, \tilde{\gamma}) = \int_0^1 \left( F_1(t, 0) \cdot 1 + F_2(t, 0) \cdot 0 \right) dt = \int_0^1 \frac{1}{t+1} dt = \log 2.$$