

IL TEOREMA FONDAMENTALE DELL'ALGEBRA LINEARE

Chiamo teorema fondamentale dell'algebra lineare il teorema che afferma che tutte le basi hanno la stessa cardinalità. Non è un nome convenzionale, non lo troverete enunciato allo stesso modo in un libro, è un nome però meritato. La dimostrazione di questo teorema che abbiamo dato a lezione e che trovate qui sotto, non è molto bella, ma spero sia più "concreta" e quindi più adatta a questo corso. Dimosteremo il teorema prima nel caso di K^n e poi per un qualsiasi spazio vettoriale di dimensione finita.

TEOREMA (FONDAMENTALE DELL'ALGEBRA LINEARE)

Siano v_1, \dots, v_l e w_1, \dots, w_m due basi di V .

Allora $l = m$.

dim

Si considerino le matrici di camb. di base $A = [Id]_{w_1 \dots w_m}^{v_1 \dots v_l}$ e

$B = [Id]_{v_1 \dots v_l}^{w_1 \dots w_m}$. Per quanto spiegato nella lezione sulle

app. lineari: $AB = I$ e $BA = I$ quindi A e B sono

invertibili. Quindi: $l = m$ per quanto spiegato nella

lezione sui sistemi lineari #

DEFINIZIONE

Se v_1, \dots, v_m è una base di uno spazio vettoriale V diciamo che $m = \dim V$ è la dimensione di V .

Per quanto dimostrato nel teorema questo numero non dipende dalla base di V che abbiamo scelta

ESEMPI

- ① $\dim K^m = m$ infatti e_1, \dots, e_m è una base di K^m
- ② $\dim \text{Mat}_{m \times n}(K) = m \cdot n$ infatti E_{ij} con $i=1, \dots, m \quad j=1, \dots, n$ è una base di $\text{Mat}_{m \times n}(K)$
- ③ $\dim K[t]_{\leq n} = n+1$ infatti $1, t, t^2, \dots, t^{n+1}$ è una base di $K[t]_{\leq n}$

DEFINIZIONE Sia V uno spazio vettoriale

Se $\dim V = 1$ V si dice una retta

Se $\dim V = 2$ V si dice un piano

Se V ha una base v_1, \dots, v_m diciamo che V è di dim. finita.

LA DEFINIZIONE DI RANGO E IL NUMERO DI VARIABILI LIBERE

Registriamo subito una conseguenza del teorema precedente riguardo ai sistemi lineari. Data una matrice A $l \times m$ nella risoluzione del sistema $A \cdot x = 0$ avevamo visto che ne individuiamo h variabili libere e l variabili dipendenti, allora esiste una base di $N(L_A)$ fatta di h elementi. Quindi $h = \dim N(L_A)$.

In particolare il n° di variabili libere non dipende da come abbiamo risolto il sistema.

Questo chiarisce anche un punto che era rimasto in sospeso nella definizione di rango di una matrice $l \times m$. Avevamo notato che la definizione era ben data nel caso in cui il rango

era $l, m \neq 0$, ma nel caso generale non ne eravamo sicuri perché dipende da come riduciamo A a scala.

Il rango è uguale però al n° di pivot ovvero al numero di variabili dipendenti; quindi:

$$\text{rango } A = k = m - l = m - \dim N(L_A)$$

non dipende dalle riduzioni e scalari

effettuate. Torneremo ancora sulle definizioni di rango dando una interpretazione un po' diversa.

AGGIUNGERE VETTORI LINEARMENTE INDIPENDENTI

Iniziamo con due osservazioni, la prima che ci spiega come aggiungere un vettore ad una lista di vettori linearmente indipendenti, la seconda come eliminare generatori superflui.

Queste osservazioni possono essere utili, in alcuni casi, a costruire basi di uno spazio vettoriale.

LEMA

Sia V uno spazio vettoriale su K e siano $v_1, \dots, v_b \in V$ dei vettori linearmente indipendenti. Sia $v \in V$.

Allora v_1, \dots, v_b, v sono lin. indep. se e solo se $v \notin \langle v_1, \dots, v_b \rangle$.

Dimostrazione Dimostriamo che v_1, \dots, v_b, v sono lin. dipendenti se e solo se $v \in \langle v_1, \dots, v_b \rangle$. Supponiamo che $v \in \langle v_1, \dots, v_b \rangle$, allora

$$\exists \alpha_1, \dots, \alpha_b \in K \text{ tali che}$$

$$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_b v_b$$

ovvero

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_b v_b - 1 \cdot v = 0,$$

In particolare questa è una combinazione lineare che ha almeno il coeff. di v diverso da zero e che è uguale a zero. Quindi v_1, \dots, v_b, v sono lin. dip.

Viceversa supponiamo che v_1, \dots, v_b, v siano lin. dip. Allora

$$\exists \alpha_1, \dots, \alpha_b, \beta \text{ non tutti nulli tali che}$$

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_b v_b + \beta v = 0 \quad \text{ovvero} \quad \beta v = -\alpha_1 v_1 - \alpha_2 v_2 - \dots - \alpha_b v_b$$

Se fosse $\beta = 0$ allora avremmo una combinazione lineare di annulla v_1, \dots, v_b che sono lin. indep. per ipotesi quindi avremmo $\alpha_1 = \dots = \alpha_b = 0$ contro il fatto che almeno uno tra gli α_i e β è non nullo.

Quindi $\beta \neq 0$. Dividendo per β la seconda formula si arriva a

$$v = -\frac{\alpha_1}{\beta} v_1 - \dots - \frac{\alpha_b}{\beta} v_b$$

e quindi $v \in \langle v_1, \dots, v_b \rangle$

#

Questo lemma ha le seguenti conseguenze immediate

COROLLARIO

Se $v_1, \dots, v_b \in V$ sono un insieme di vettori lin. indipendenti massimale (cioè se non posso aggiungere e questa lista un altro vettore v in modo che v_1, \dots, v_b, v siano lin. indep.) allora $\langle v_1, \dots, v_b \rangle = V$ e quindi v_1, \dots, v_b sono una base di V

OSSERVAZIONE

Inoltre il lemma fornisce un modo per costruire una lista di vettori lin. indep. : Si parte da $v_1 \in V$ con $v_1 \neq 0$.

- Se $\langle v_1 \rangle \neq V$ scelgo $v_2 \in V - \langle v_1 \rangle$ e il lemma assicura che v_1, v_2 sono lin. indep.
- Se $\langle v_1, v_2 \rangle \neq V$ scelgo $v_3 \in V - \langle v_1, v_2 \rangle$ e il lemma assicura che v_1, v_2, v_3 sono lin. indep.

e continuo così. Il processo termina solo se ad un certo punto $\langle v_1, \dots, v_b \rangle = V$. In quel caso v_1, \dots, v_b è una base.

Esempio - esercizio.

Sia $V = \mathbb{R}^3$ e sia W il piano $x + y + z = 0$.
Costruire una base v_1, v_2, v_3 di \mathbb{R}^3 tale che v_1, v_2 è una base di W .

Se risolviamo l'equazione di definizione W nella forma $x = -y - z$ sappiamo che possiamo trovare una base di W ponendo $y=1, z=0$ e in seguito $y=0, z=1$. Otteniamo quindi che

$$v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ è una base di } W.$$

Scegliamo ora $v_3 \notin W$, per esempio $v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

v_1, v_2, v_3 sono una base di \mathbb{R}^3 infatti

$$e_1 = v_3, e_2 = v_1 + v_3, e_3 = v_2 + v_3$$

Registriamo alcune conseguenze teoriche di questo modo di costruire liste di vettori linearmente indipendenti.

PROPOSIZIONE (completamento di una lista di vettori linearmente indipendenti ad una base)

Sia V uno spazio vettoriale di dim n e sia u_1, \dots, u_n una base.

Siano v_1, \dots, v_b dei vettori lin. indep. Allora possiamo completare la lista v_1, \dots, v_b ad una base scegliendo i nuovi elementi tra gli elti della base u_1, \dots, u_n . Ovvero esistono u_{i_1}, \dots, u_{i_r} tale che $v_1, \dots, v_b, u_{i_1}, \dots, u_{i_r}$ è una base

In particolare 1) $b \leq n$

2) Se $b=n$ allora v_1, \dots, v_n è una base

dim.

Se $\text{Span}(v_1, \dots, v_b) = V$ allora v_1, \dots, v_b è una base e $b=n$. Se $\text{Span}(v_1, \dots, v_b) \neq V$ allora esiste $i: u_i \notin \text{Span}(v_1, \dots, v_b)$. Per quanto osservato prima possiamo aggiungere u_i alla lista di vettori e ottenere v_1, \dots, v_b, u_i . Posso procedere e continuare ad aggiungere vettori della base u_1, \dots, u_n alla mia lista iniziale e ottenere una nuova lista di vettori lin indep.

$$v_1, \dots, v_b, u_{i_1}, u_{i_2}, \dots, u_{i_r}.$$

Poiché

$\text{Span}(v_1, \dots, v_b, u_1, \dots, u_n) \supset \text{Span}(u_1, \dots, u_n) = V$
otteni da od con certo punto ovvio

$$\text{Span}(v_1, \dots, v_b, u_1, \dots, u_k) = V$$

e quindi $v_1, \dots, v_b, u_1, \dots, u_k$ è una base di V .

In particolare $b+k = n$.

Questo implica $b \leq n$ e se $k=0$, ovvero $b=n$,

v_1, \dots, v_n è una base #

Un ragionamento simile mostra queste altre
importanti conseguenze, piuttosto intuitive:
Se $W \subset V$ allora $\dim W \leq \dim V$.

TEOREMA

Sia V uno spazio vettoriale di dimensione finita
e sia $W \subset V$ un sottospazio vettoriale.
Allora W ha dimensione finita e $\dim W \leq \dim V$.
Inoltre $\dim W = \dim V$ se e solo se $W = V$

dim Se $W=0$ è ovvio. Se $W \neq 0$.

Dimostriamo prima che $\dim W$ è finita.

Procediamo p.e. supponiamo che W non sia di
dimensione finita. Allora costruisco una successione
di vettori

$$v_1, v_2, \dots, v_n, \dots \in W$$

linearmente indipendenti. La successione la
costruisco in questo modo:

$$v_1 \in W \text{ e } v_1 \neq 0$$

una volta costruiti v_1, \dots, v_{n-1} osservo che
poiché per ipotesi anche W non ha dimensione
finita allora $W \neq \langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$ quindi:

$\exists v_n \in W \setminus \langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$. Per questa osservazione
in una lezione precedente v_1, \dots, v_n sono lin.
indipendenti.

In particolare se $n = \dim V$ allora lo costruiamo $v_1, \dots, v_m \in V$ linearmente indipendenti che è contro la proposizione prec. punto 1).

Quindi W ha dimensione finita e sia v_1, \dots, v_n una base di W . Allora v_1, \dots, v_n sono vettori linearmente indipendenti di V e quindi sempre per il teorema fond., punto 1) ricaveremo $n \leq m$ ovvero $\dim W \leq \dim V$.

Se infine $n = m$ allora v_1, \dots, v_m sono vettori lin. indep. di V e quindi per il punto 2) sono una base di V . Quindi

$$W = \langle v_1, \dots, v_n \rangle = V.$$

#

ELIMINARE DEI GENERATORI

Forniamo un risultato del tutto simmetrico nel caso di generatori di uno spazio vettoriale

LEMMA

Siano v_1, \dots, v_b dei generatori dello spazio vettoriale V , allora possiamo eliminarne uno (cioè $\exists i$ tale che i vettori $v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_b$ sono generatori) se e solo se v_1, \dots, v_b sono lin. dip.

dimostrazione

Supponiamo di poter eliminare un vettore. Per semplicità di notazione supponiamo sia l'ultimo. Quindi $V = \langle v_1, \dots, v_{b-1} \rangle$ e $v_b \in \langle v_1, \dots, v_{b-1} \rangle$. Allora esistono $\lambda_1, \dots, \lambda_{b-1}$ tali che

$$v_b = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_{b-1} v_{b-1}$$

da cui

$$\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_{b-1} v_{b-1} - 1 \cdot v_b = 0$$

e quindi v_1, \dots, v_b sono lin. dip.

Vic versa supponiamo che v_1, \dots, v_b siano lin. dip. Allora esistono $\lambda_1, \dots, \lambda_b$ non tutti nulli tali che

$$\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_b v_b = 0.$$

Sappiamo che esiste $\lambda_i \neq 0$, sempre per semplicità di notazione che sia $\lambda_b \neq 0$. Quindi otteniamo

$$v_b = -\frac{\lambda_1}{\lambda_b} v_1 - \dots - \frac{\lambda_{b-1}}{\lambda_b} v_{b-1} \in \langle v_1, \dots, v_{b-1} \rangle = W$$

Quindi $v_1, \dots, v_b \in W$ e $\langle v_1, \dots, v_b \rangle$ è il più piccolo sottospazio che contiene v_1, \dots, v_b , quindi:

$$V = \langle v_1, \dots, v_b \rangle \subset W \subset V$$

Possiamo allora eliminare v_b infatti:

$$V = W = \langle v_1, \dots, v_{b-1} \rangle \quad \#$$

Una conseguenza immediata del lemma è il seguente corollario.

COROLLARIO

Se v_1, \dots, v_b sono un insieme minimale di generatori di V (cioè se non possiamo eliminare un elemento v_i dalla lista in modo che $v_1, \dots, \check{v}_i, \dots, v_b$ non generi di V) allora sono lin. indep.

OSSERVAZIONE (estrazione di una base da un insieme di generatori)

Il lemma precedente fornisce un modo di estrarre una base da un insieme di generatori:

Siano v_1, \dots, v_b dei generatori di V .

- Se sono lin. indep. allora sono una base.
- Se sono lin. dip. allora se possiamo eliminare uno e quindi abbiamo che $v_1, \dots, \check{v}_i, \dots, v_b$ sono generatori.

A questo punto rieplichiamo lo stesso ragionamento.

COROLLARIO

Siano v_1, \dots, v_n dei generatori di V .

Allora 1) V ha dim finita e $\dim V \leq n$

2) Se $\dim V = n$ allora

v_1, \dots, v_n è una base

dim Per quanto osservato sopra esiste

una base fatta di alcuni elementi della lista

v_1, \dots, v_n . Diciamo sono i primi h : v_1, \dots, v_h .

Allora $h = \dim V \leq n$ e se $h = n$ allora sono

lin. indep. #