

ALCUNE CONSEGUENZE DEL TEOREMA FONDAMENTALE

IL RANGO DI UNA MATRICE

Se A è una matrice $m \times n$ nel nostro studio dei sistemi lineari, abbiamo definito $\text{rango}(A)$ come $n - n^\circ$ variabili libere. Abbiamo osservato che la definizione

$$\begin{aligned} & \text{rango}(A) = n \\ & \leftarrow \\ & \text{rango}(A) = m \\ & \leftarrow \\ & \text{rango}(A) = 0 \end{aligned}$$

erano ben date ma per i casi intermedi: $0 < \text{rango}(A) < n, m$ la nostra definizione poteva essere non univoca. Possiamo finalmente una tappa a questo problema.

Sia A una matrice $m \times n$ e sia $L_A: K^n \rightarrow K^m$ l'applicazione lineare associata. Consideriamo il sistema

$$Ax = 0$$

Riduciamo ora A a scalini e otteniamo la matrice B . Il sistema $Ax = 0$ si trasforma nel sistema $Bx = 0$ ovvero

$$N(L_A) = N(L_B).$$

In particolare

$$\dim N(L_A) = \dim N(L_B).$$

Ora se $R = n^\circ$ di Pivot di B . Nel sistema $Bx = 0$ possiamo individuare come variabili libere le variabili che non corrispondono ai Pivot, quindi $n - R$ variabili libere.

Nelle nostre mi sistemi lineari abbiamo mostrato che possiamo costruire una base del nucleo di una applicazione che ha un elemento per ogni variabili libere. Quindi

$$\dim N(L_B) = n^\circ \text{ var. libere} = n - R$$

mettendo insieme le due formule otteniamo

$$\dim N(L_A) = n - R$$

ovvero

$$R = n - \dim N(L_A)$$

e la formula alla destra non dipende dalla riduzione e scelin' effettuate.
In particolare il rango di una matrice è ben definito.

Si può dare un'altra formula che caratterizza intrinsecamente il rango:

$$\text{rango } A = \dim \text{Im}(L_A)$$

Ne daremo due dimostrazioni, la prima più sintetica ed elegante
la seconda più costruttiva.

TEOREMA DELLA DIMENSIONE E DEFINIZIONE GENERALE DI RANGO

TEOREMA DELLA DIMENSIONE

Sia V uno spazio vettoriale di dimensione finita e $F: V \rightarrow W$
una applicazione lineare. Allora

$$\dim V = \dim N(F) + \dim \text{Im } F$$

dim

Sia v_1, \dots, v_a una base di $N(F)$ in particolare sono lin. indep.

Possiamo completare v_1, \dots, v_a ad una base $v_1, \dots, v_a, u_1, \dots, u_b$ di V .

Quindi: $\dim V = a + b$.

Sia $w_i = F(u_i)$.

Dimostriamo che w_1, \dots, w_b sono una base di $\text{Im } F$.

• Dimostriamo che w_1, \dots, w_b generano $\text{Im } F$.

Infatti se $w \in \text{Im } F$ allora $w = F(v)$ per qualche $v \in V$ e

$$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_a v_a + \beta_1 u_1 + \dots + \beta_b u_b$$

$$\text{quindi: } w = F(v) = \alpha_1 \underset{0}{F(v_1)} + \dots + \alpha_a \underset{0}{F(v_a)} + \beta_1 \underset{w_1}{F(u_1)} + \dots + \beta_b \underset{w_b}{F(u_b)}$$

$$= \beta_1 w_1 + \dots + \beta_b w_b$$

• Dimostriamo che w_1, \dots, w_b sono lin. indep.

$$\text{Sce } \beta_1 w_1 + \dots + \beta_b w_b = 0$$

Allora $F(\beta_1 u_1 + \dots + \beta_b u_b) = \beta_1 w_1 + \dots + \beta_b w_b = 0$

quindi $u = \beta_1 u_1 + \dots + \beta_b u_b \in N(F)$ quindi esistono

$\alpha_1, \dots, \alpha_e$ tali che

$$u = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_e v_e$$

ovvero

$$-\alpha_1 v_1 - \dots - \alpha_e v_e + \beta_1 u_1 + \dots + \beta_b u_b = 0$$

Essendo v_1, \dots, v_e lin. indep. se ricaviamo che tutti i coefficienti sono zero e in particolare

$$\beta_1 = \dots = \beta_b = 0$$

dimostrato così che v_1, \dots, v_e sono lin. indep. #

COROLLARIO

Sia A una matrice $m \times n$. Allora $\text{rango}(A) = \dim \text{Im } L_A$

dim

Dalla definizione abbiamo $\text{rango}(A) = n - \text{n}^\circ \text{ variabili libere}$

Dalla proposizione della sezione precedente ricaviamo

$$\text{rango}(A) = n - \dim N(L_A)$$

e dal teorema della dimensione applicato a $L_A: K^n \rightarrow K^m$

$$\text{rango}(A) = \dim K^n - \dim N(L_A) = \dim \text{Im } L_A$$
#

DEFINIZIONE (definizione di rango per una applicazione lineare reale/complessa)

Sia $F: V \rightarrow W$ lineare e sia V di dimensione finita. Allora definiamo

$$\text{rango}(F) = \dim(\text{Im } F)$$

Per il corollario precedente abbiamo che se $F = L_A$ $\text{rango}(F) = \text{rango}(A)$.

DESCRIZIONE DI $\text{Im } L_A$ (o entrare una base da due geometri)

Diamo ora una dimostrazione piú diretta del fatto che $\text{rang } A$ è uguale a $\dim \text{Im } L_A$, spiegando come costruire una base di $\text{Im } L_A$ che ha esattamente $\text{rang } (A)$ elementi.

Siano u_1, \dots, u_n le colonne della matrice A . Abbiamo visto che

$$\text{Im } L_A = \langle u_1, \dots, u_n \rangle.$$

Consideriamo ora il sistema $A \cdot x = 0$. Risolviamo il sistema e siano x_{i_1}, \dots, x_{i_h} le variabili dipendenti e x_{j_1}, \dots, x_{j_h} le variabili libere. Mostriamo che

$$u_{i_1}, \dots, u_{i_h} \text{ è una base di } \text{Im } L_A$$

e in particolare poiché $h = \text{rang } (A)$ ne ricaviamo un'altra volta che $\text{rang } (A) = \dim \text{Im } L_A$.

Illustriamo la dimostrazione di $(*)$ con un esempio "quasi" numerico. Supponiamo $n=5$ e che $h=2$ con $i_1=1$ e $i_2=3$. Quindi avere le soluzioni del sistema si possono derivare con le (x_1, \dots, x_5) :

$$\begin{cases} x_1 = a_2 x_2 + a_4 x_4 + a_5 x_5 \\ x_3 = b_2 x_2 + b_4 x_4 + b_5 x_5 \end{cases}$$

consideriamo le tre soluzioni che si ottengono con

$$x_2 = 1 \quad x_4 = 0 \quad x_5 = 0 \quad \begin{pmatrix} a_2 \\ 1 \\ b_2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x_2 = 0 \quad x_4 = 1 \quad x_5 = 0 \quad \begin{pmatrix} a_4 \\ 0 \\ b_4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x_2 = 0 \quad x_4 = 0 \quad x_5 = 1 \quad \begin{pmatrix} a_5 \\ 0 \\ b_5 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Quindi da $A \cdot x = x_1 u_1 + x_2 u_2 + \dots + x_5 u_5$ ricaviamo

$$a_2 u_1 + u_2 + b_2 u_3 = 0 \quad \text{ovvero} \quad u_2 = -a_2 u_1 - b_2 u_3$$

$$a_4 u_1 + u_4 + b_4 u_3 = 0 \quad " \quad u_4 = -a_4 u_1 - b_4 u_3$$

$$a_5 u_1 + u_5 + b_5 u_3 = 0 \quad " \quad u_5 = -a_5 u_1 - b_5 u_3$$

quindi $\text{Im } L_A = \langle u_1, u_2, \dots, u_5 \rangle = \langle u_1, u_3 \rangle$

Rimane da dimostrare che u_1 e u_3 sono lin. indep.

Se ovvero $\alpha u_1 + \beta u_3 = 0$ allora $\begin{pmatrix} \alpha \\ 0 \\ \beta \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ sarebbe una soluzione del sistema $A \cdot x = 0$ con $x_2 = x_4 = x_5 = 0$ ma in tal caso abbiamo $\alpha = x_1 = 0$ e $\beta = x_3 = 0$.

LA FORMULA DI GRASSMANN

Se $U = K^a$ e $W = K^b$ allora $U \times W = K^{a+b}$ e in particolare $\dim(U \times W) = \dim U + \dim W$. Riformuliamo questa cosa in generale

LEMMA

Se U e W sono spazi vettoriali di dim. finite e $V = U \times W$ è lo spazio vettoriale in cui somma e prodotto per scalare sono definiti da

$$(u, w) + (u', w') = (u + u', w + w') \quad \lambda \cdot (u, w) = (\lambda u, \lambda w)$$

allora $\dim V = \dim U + \dim W$

dim Sia u_1, \dots, u_a una base di U e w_1, \dots, w_b una base di W .

Allora dimostriamo che $(u_1, 0), \dots, (u_a, 0), (0, w_1), \dots, (0, w_b)$ sono una base di $U \times W$. Infatti se $u \in U$ e $v \in W$ allora

$$\begin{aligned} (u, w) &= \lambda_1 (u_1, 0) + \dots + \lambda_a (u_a, 0) + \mu_1 (0, w_1) + \dots + \mu_b (0, w_b) \\ &= (\lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_a u_a, \mu_1 w_1 + \dots + \mu_b w_b) \end{aligned}$$

e solo se

$$u = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_a u_a \quad w = \mu_1 w_1 + \dots + \mu_b w_b$$

e quindi i λ_i e i μ_j esistono univocamente determinati perché $u_1, \dots, u_a, w_1, \dots, w_b$ sono basi di U e W . #

Dimostrano almeno una formula che mette in relazione la dimensione di due sottospazi di uno spazio vettoriale. La formula è molto simile alla formula della dimensione e in fatti si può dimostrare che segue la linea di quella della formula della dimensione oppure dedurla dalla formula della dimensione.

TEOREMA (FORMULA DI GRASSMAN)

Sia V uno spazio vettoriale. Siano $U, W \subset V$ sottospazi di dimensione finita. Allora

$$\dim U \cap W + \dim U + W = \dim U + \dim W$$

dim.

Sia $F: U \times W \longrightarrow V$ l'applicazione definita da

$$F(u, w) = u + w.$$

Si verifica facilmente che F è lineare.

$$\text{Im } F = \{u + w : u \in U, w \in W\} = U + W$$

Calcoliamo ora il nucleo

$$N(F) = \{(u, w) : u + w = 0\} = \{(u, -u) : u \in U \cap W\}$$

Osserviamo che $N(F)$ è isomorfo a $U \cap W$, infatti se

$$G: U \cap W \longrightarrow N(F) \quad G(u) = (u, -u)$$

$$H: N(F) \longrightarrow U \cap W \quad H(u, -u) = u$$

G, H sono lineari e sono una l'inversa dell'altra. Quindi

$$\dim N(F) = \dim U \cap W$$

$$\dim \text{Im}(F) = \dim U + W$$

Allora poiché $F: U \times W \longrightarrow V$ applicando la formula della dimensione e il lemma precedente otteniamo

$$\dim U + \dim W = \dim U \times W = \dim U \cap W + \dim U + W$$

#

Esempio - Esercizio

Siano U e W due sottospazi di \mathbb{R}^5 tali che $\dim U = 3$, $\dim W = 4$ e $\dim U \cap W = 2$.
Determinare $U + W$.

Dalla formula di Grassman ricaviamo $2 + \dim U + W = 3 + 4$. Ovvero

$$\dim U + W = 5$$

da cui $U + W = \mathbb{R}^5$

SOTTOSPAZI IN SOMMA DIRETTA

Studieremo ora il concetto di sottospazi in somma diretta che sarà molto utile nel seguito e che, in qualche senso

DEFINIZIONE

Siano U_1, U_2, \dots, U_n dei sottospazi di V
 U_1, \dots, U_n si dicono in somma diretta se

$$\dim(U_1 + U_2 + \dots + U_n) = \dim U_1 + \dots + \dim U_n \quad (*)$$

Se U_1, \dots, U_n sono in somma diretta invece di scrivere $U_1 + \dots + U_n$ scriviamo $U_1 \oplus \dots \oplus U_n$. Quindi $U_1 \oplus \dots \oplus U_n$ è lo stesso sottospazio di $U_1 + \dots + U_n$ ma indica anche che vale la formula (*).

Se U_1, \dots, U_n sono in somma diretta e V è la somma di U_1, \dots, U_n diciamo che V è la somma diretta di U_1, \dots, U_n . In altre parole $V = U_1 \oplus \dots \oplus U_n$.

Studiamo prima il caso di due sottospazi $U_1 = U$ e $U_2 = W$, che è più semplice del caso generale. Iniziamo con un esempio.

Esempio - esercizio

Sia $V = \mathbb{R}^3$ e sia $U = \mathbb{R}u$ con $u \neq 0$ e sia $W = \{v \in \mathbb{R}^3 : (u, v) = 0\}$
Allora $\dim U = 1$, $\dim W = 2$ e $U \cap W = 0$.
Quindi dalla formula di Grassman $\dim U + W = 1 + 2 - 0 = 3 = \dim U + \dim W$
e $V = U \oplus W$.

LEMMA

Le seguenti condizioni sono equivalenti:

- 1) U, W sono in somma diretta
- 2) $U \cap W = 0$
- 3) $\nexists u \in U$ e $w \in W : u + w = 0$ allora $u = w = 0$

dim Dimostriamo 1) \Leftrightarrow 2). Dalla formula di Grassman

$$\dim(U+W) = \dim U + \dim W - \dim U \cap W$$

$$\text{Quindi } \dim(U+W) = \dim U + \dim W \Leftrightarrow \dim U \cap W = 0 \Leftrightarrow U \cap W = 0$$

Dimostriamo 2) \Rightarrow 3). Se $U \cap W = 0$ e $u + w = 0$ con $u \in U, w \in W$
allora $u = -w \in U \cap W \Rightarrow u = 0$ e $w = 0$

Dimostriamo 3) \Rightarrow 2). Se $u \in U \cap W$ e $w = -u$ allora
 $u + w = 0$ e $u \in U$ e $w \in W \Rightarrow u = w = 0$.

#

Quindi nel caso di due soli sottospazi la condizione di essere in somma diretta è equivalente a $U \cap W = 0$. Occupiamoci ora del problema di costruire dei generatori di $U+W$ e una base di $U+W$.

LEMMA

1) Siano u_1, \dots, u_a dei generatori di U e w_1, \dots, w_b dei generatori di W .
Allora $u_1, \dots, u_a, w_1, \dots, w_b$ sono dei generatori di $U+W$

2) Se U, W sono in somma diretta, u_1, \dots, u_a sono una base di U
e w_1, \dots, w_b sono una base di W allora $u_1, \dots, u_a, w_1, \dots, w_b$ sono una
base di $U+W$.

dim

1) Sia $x \in U+W$ e sia $x = u + w$ con $u \in U$ e $w \in W$. Allora
 $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_a, \mu_1, \dots, \mu_b$ tali che

$$u = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_a u_a \quad w = \mu_1 w_1 + \dots + \mu_b w_b,$$

quindi: $x = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_a u_a + \mu_1 w_1 + \dots + \mu_b w_b$.

2) Per il punto 1) u_1, \dots, w_b generano $U+W$ e inoltre sono $a+b = \dim(U+W)$
quindi sono una base #

Questo lemma si generalizza al caso di n sottospazi.

LEMMA

1) Siano $u_1^{(1)}, \dots, u_{d_1}^{(1)}$ dei generatori di U_1
 $u_1^{(2)}, \dots, u_{d_2}^{(2)}$ " " " " U_2
...
 $u_1^{(n)}, \dots, u_{d_n}^{(n)}$ " " " " U_n

Allora $u_1^{(1)}, \dots, u_{d_1}^{(1)}, u_1^{(2)}, \dots, u_{d_n}^{(n)}$ sono dei
generatori di $U_1 + \dots + U_n$.

2) Se U_1, \dots, U_n sono in somma diretta e se

$u_1^{(1)}, \dots, u_{d_1}^{(1)}$ sono una base di U_1
 $u_1^{(2)}, \dots, u_{d_2}^{(2)}$ " " U_2
...
 $u_1^{(n)}, \dots, u_{d_n}^{(n)}$ " " U_n

Allora $u_1^{(1)}, \dots, u_{d_1}^{(1)}, u_1^{(2)}, \dots, u_{d_n}^{(n)}$ sono una base
di $U_1 + U_2 + \dots + U_n$.

Le sciamo la dimostrazione di questo lemma per esercizio. La prima parte si ottiene dal lemma precedente per induzione. La seconda parte si dimostra in modo idetico e quanto fatto nel lemma precedente.

Non tutti i risultati si generalizzano in modo così diretto. Iniziamo con un esempio che mette in guardia da un errore molto frequente.

Esempio Sia $V = \mathbb{R}^2$

Sia $U_1 = \mathbb{R}e_1$, $U_2 = \mathbb{R}e_2$, $U_3 = \mathbb{R}(e_1 + e_2)$. Allora $U_i \cap U_j = 0 \quad \forall i \neq j$
 ma $\dim(U_1 + U_2 + U_3) < \dim \mathbb{R}^2 = 2 \neq 1 + 1 + 1$

Generalizziamo ora i risultati ottenuti nel caso di due sottospazi

LEMMA 1) Se U_1, \dots, U_n sono sottospazi di V allora
 $\dim(U_1 + \dots + U_n) \leq \dim U_1 + \dots + \dim U_n$
 2) Se U_1, \dots, U_n sono in somma diretta allora U_1, \dots, U_m con $m < n$
 sono in somma diretta.

dim. 1) p.i. $m = n$

$n=1$ è ovvio

$n \Rightarrow n+1$

Sia $U = U_1 + \dots + U_n$ e $W = U_{n+1}$ allora da Grassmann:

$$\begin{aligned} \dim(U_1 + \dots + U_n + U_{n+1}) &= \dim U + W = \dim U + \dim W - \dim(U \cap W) \leq \\ &\leq \dim(U_1 + \dots + U_n) + \dim U_{n+1} \end{aligned}$$

p. est. allora $\leq \dim U_1 + \dots + \dim U_n + \dim U_{n+1}$

2) Sia $U = U_1 + \dots + U_m$ e $W = U_{m+1} + \dots + U_n$. Allora per la formula di Grassmann

$$\begin{aligned} \dim U_1 + \dots + \dim U_n &\stackrel{\text{per ipotesi } U_i \text{ in somma diretta}}{\downarrow} \dim(U_1 + \dots + U_n) \stackrel{\text{Grassmann}}{\downarrow} \dim(U+W) = \dim U + \dim W - \dim(U \cap W) \leq \\ &\leq \dim U + \dim W \leq \left(\dim U_1 + \dots + \dim U_m \right) + \left(\dim U_{m+1} + \dots + \dim U_n \right) \\ &\quad \uparrow \\ &\quad \text{per il punto 1} \end{aligned}$$

Poiché il 1° termine e l'ultimo sono uguali, tutte le disuguaglianze sono uguali e in particolare

$$\dim(U_1 + \dots + U_n) = \dim U_1 + \dots + \dim U_n$$

#

PROPOSIZIONE

Siano U_1, \dots, U_n dei sottospazi di dim. finite di V . Allora sono equivalenti:

- 1) U_1, \dots, U_n sono in somma diretta
- 2) $U_a \cap (U_1 + \dots + U_{a-1}) = 0$ per $a = 2, \dots, n$
- 3) Se $u_1 \in U_1, \dots, u_n \in U_n$ e $u_1 + \dots + u_n = 0$ allora $u_1 = \dots = u_n = 0$

dim Per $i = 1, \dots, n$ sia $W_i = U_1 + \dots + U_i$.

Se vale 1) allora U_1, \dots, U_{a-1} , e U_1, \dots, U_a sono in somma diretta per quanto visto nel lemma. Quindi:

$$\dim W_{a-1} = \sum_{i=1}^{a-1} \dim U_i \quad \dim W_a = \sum_{i=1}^a \dim U_i$$

e $W_a = W_{a-1} + U_a = \dim W_{a-1} + \dim U_a$, quindi W_{a-1} e U_a sono in somma diretta da cui $W_{a-1} \cap U_a = 0$. Quindi abbiamo dimostrato 1) \Rightarrow 2).

Supponiamo ora di valere 2). Allora per quanto visto nel caso di due sottospazi W_{a-1} e U_a sono in somma diretta quindi vale $W_a = W_{a-1} + U_a$

$$\dim W_a = \dim (W_{a-1} + U_a) = \dim W_{a-1} + \dim U_a \quad \text{per } a = 2, \dots, n$$

$$\dim W_1 = \dim U_1$$

e per induzione ricaviamo $\dim W_a = \dim U_1 + \dots + \dim U_a$ per $a = 2, \dots, n$ e in particolare

$$\dim (U_1 + \dots + U_n) = \dim U_1 + \dots + \dim U_n$$

e quindi sono in somma diretta. Questo dimostra 2) \Rightarrow 1).

Ora dimostriamo che 2) \Rightarrow 3). Siano $u_1 \in U_1, \dots, u_n \in U_n$ tali che $u_1 + \dots + u_n = 0$.

Allora se $w = u_1 + \dots + u_{n-1}$ e $u = u_n$ si ha $w + u = 0$ $w \in W_{n-1}$, $u \in U_n$ e $W_{n-1} \cap U_n = 0$. Per quanto visto nel caso di due sottospazi $w = 0$ e $u = 0$. Quindi $u_n = 0$ e $u_1 + \dots + u_{n-1} = 0$. Di nuovo, procedimenti per induzione, ricaviamo $u_1 = \dots = u_{n-1} = u_n = 0$.

Dimostriamo infine che 3) \Rightarrow 2). Dalla condizione del punto 3) ricaviamo che se $w = u_1 + \dots + u_{a-1} \in W_{a-1}$ e $u = u_a \in U_a$ e $w + u = 0$. Allora

$$w = u = 0. \quad \text{Quindi per quanto visto nel caso di due sottospazi } W_{a-1} \cap U_a = 0 \quad \#$$

IL RANGO DELLA COMPOSIZIONE, IL RANGO DELLA TRASPOSTA

Chiudiamo con lo svolgimento di alcuni esercizi che fanno anche un'intesa teorica.

Esercizio Siano U, V, W tre sp. vettoriali di dim. finite.
Sia $F: U \rightarrow V$, $G: V \rightarrow W$ app. lineari

- 1) Se F è surgettiva allora
 $\text{rango } G = \text{rango } (G \circ F)$

2) Se G è iniettiva allora
 $\text{rango } F = \text{rango } (G \circ F)$

dim

1) Calcoliamo $\text{Im } G$. Abbiamo
 $\text{Im } G = G(V) \underset{\uparrow}{=} G(F(U)) = \text{Im } G \circ F$
 poiché $F(U) = V$

da cui la tesi.

2) Sia $I = \text{Im } F = F(U)$ quindi $\text{rango } F = \dim I$ e
 $\text{rango } G \circ F = \dim \text{Im } G \circ F = \dim G(F(U)) = \dim G(I)$.

La tesi segue quindi se dimostriamo che $\dim I = \dim G(I)$.

Sia $H: I \rightarrow W$ la restrizione di G a I ovvero sia
 $H(x) = G(x)$ per ogni $x \in I$. In particolare $G(I) = H(I)$.

Poiché G è iniettiva abbiamo che $N(H) \subset N(G) = 0$ quindi
 dalla formula della dimensione segue

$\dim I = \dim N(H) + \dim \text{Im } H = \dim \text{Im } H = \dim H(I) = \dim G(I)$
 come volevamo

#

Il risultato di questo esercizio ha una implicazione immediata:

- Se B è una matrice $m \times n$, e A è una matrice $m \times m$ invertibile e C una matrice $n \times n$ invertibile allora

$$\text{rango } B = \text{rango } AB = \text{rango } BC = \text{rango } ABC$$

Esercizio

Sia $F: V \rightarrow W$ una applicazione lineare tra due spazi vettoriali di dim finita.
 Allora esiste una base v_1, \dots, v_r di V e una base w_1, \dots, w_r di W tale che

$$[F]_{\substack{w \\ v}}^{\substack{v \\ w}} = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & 0 \\ & \ddots & & & & & \\ & & 1 & & & & \\ & & & \ddots & & & \\ & & & & 1 & & \\ & & 0 & & & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 0 \end{pmatrix}$$

dim Questo esercizio fornisce una versione "matriciale" della dimostrazione del teorema della dimensione. Seguiamo i passi di quella dimostrazione.

Scegliamo una base del nucleo di F : u_1, \dots, u_t .

Completiamo questa base ad una base di V (i vettori nuovi per li mettiamo prima)

$v_1, \dots, v_r, u_1, \dots, u_t$ di cui la base v cercata.

Consideriamo $w_1 = F(v_1) \dots w_r = F(v_r)$. Nella dimostrazione del teorema della dimensione abbiamo visto che sono lin. indep.

Completiamo $w_1 \dots w_r$ ad una base $w_1 \dots w_m$ di W . Allora

$$[F]_{\underline{w}}^{\underline{v}} = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 0 \end{pmatrix} \text{ ha la forma cercata}$$

#

Esercizio

Sia A una matrice $m \times n$. Dimostrare che $\text{rang} A = \text{rang} A^t$

dim

Consideriamo $L_A: K^n \rightarrow K^m$. Per quanto visto nell'esercizio precedente esiste una base $v_1 \dots v_n$ di K^n e una $w_1 \dots w_m$ di K^m tali che

$$B = [L_A]_{\underline{w}}^{\underline{v}} = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 0 \end{pmatrix}.$$

Il legame tra B ed A è dato dal cambiamento di base

$$B = [L_A]_{\underline{w}}^{\underline{v}} = [Id]_{\underline{w}}^{\underline{e}} [L_A]_{\underline{e}}^{\underline{e}} [Id]_{\underline{e}}^{\underline{v}}$$

Se pongo $G = [Id]_{\underline{w}}^{\underline{e}}$ e $H = [Id]_{\underline{e}}^{\underline{v}}$ abbiamo quindi

$$B = G A H$$

e G, H sono invertibili. Calcolando la trasposta otteniamo

$$B^t = H^t A^t G^t$$

e H^t, G^t sono invertibili. Quindi

$$\text{rang} B = \text{rang} A \quad \text{e} \quad \text{rang} B^t = \text{rang} A^t.$$

Infine $\text{rang} B = \text{rang} B^t$ perché sono già e scolar e hanno lo stesso numero di pivot.

#