

ESERCIZI GEOMETRIA

Titolo nota

14/03/2017

ES. 8 P 31 SERMESI Matrici nilpotenti

A è detta nilpotente se $\exists k \in \mathbb{N}$ tale che
quadrata di ordine n

$$A^k = 0$$

$A = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ è nilpotente $a = 0$ ovvio!
 $a \neq 0$

$$\begin{pmatrix} -a & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad k=2 \quad A^2 = 0$$

$$A' = \boxed{\begin{pmatrix} 0 & a & b \\ 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}} \quad \text{è nilpotente} \quad j-i=1$$

$$A'^2 \quad A'^3 \quad \dots$$

$$a \quad A_{12} \quad 2-1=1$$

$$A'^2 = \begin{pmatrix} 0 & ab \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & ab \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & ac \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad C \quad A_{23} \quad 3-2=1$$

$$A'^3 = \begin{pmatrix} 0 & ab \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & ac \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad A'^3 = 0$$

in generale se A è triang. sup. di ordine n strettamente $A^n = 0$

$$A = A_{ij} \quad A_{ij} = 0 \text{ se } j \leq i \text{ triangola stessa}$$

$$A^2 = \sum_{l=1}^m A_{ie} A_{ej} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ \text{cioè } l \leq i \end{matrix} \quad \begin{matrix} \nearrow \\ \text{cioè } j \leq l \end{matrix} \quad \begin{matrix} (A^2)_{ij} = 0 \text{ se } j-i=1 \\ \dots \end{matrix}$$

$$(A^3)_{ij} = 0 \text{ se } j-i=1, 2 \quad \dots$$

Rifacco 1, 13

Se $T: V \rightarrow V$ è diagonalizzabile, allora

$$V = \text{Ker}(T) \oplus \text{Im}(T)$$

- Se T è diagonalizzabile, allora \exists una base B di V formata da autovettori di T

$$B = \{e_1, \dots, e_n\} \quad T(e_i) = \lambda_i e_i$$

$$\lambda_i = 0 \Rightarrow e_i \in \text{Ker}(T)$$

$$\lambda_i \neq 0 \Rightarrow e_i \notin \text{Ker}(T)$$

- $\dim(V) = n \quad m_1 = m_{\lambda=0} = \text{mg}(0) \quad m_1 \geq 0$

$$\dim(\text{Ker}(T)) + \dim(\text{Im}(T)) = \dim(V) = n$$

$$m_2 = n - m_1 = \dim(\text{Im}(T))$$

Esempio

$$T = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
$$T(e_1) = 0 \quad T(e_2) = e_1$$
$$\text{Ker}(T) = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}$$
$$\text{Im}(T) = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$$
$$\text{Ker}(T) = \text{Im}(T)$$

$$T_B = \left(\begin{array}{c|c} \begin{matrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 \end{matrix} & \begin{matrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} \\ \hline \begin{matrix} \lambda_{n+1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{matrix} & \begin{matrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} \end{array} \right)_{n \times n}$$

$v \in V_n$
 $v = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$ in maniera
unica, una
scelta di B è
fissa

$$\sum_{i=1}^{m_1} \alpha_i e_i + \sum_{i=m_1+1}^n \alpha_i e_i$$

$$\in \text{Ker}(T)$$

$$\in \text{Im}(T)$$

Ogni $e_i \in \text{Im}(T)$ per $i > m_1$

$$T(e_i) = \lambda_i e_i \neq 0, \quad \text{se } i > m_1$$

$$e_i = \frac{1}{\lambda_i} T(e_i) = T\left(\frac{e_i}{\lambda_i}\right)$$

$$V_0 = \sum_{i=1}^{n_1} \alpha_i e_i \quad V_1 = \sum_{i=n_1+1}^n \alpha_i e_i \quad V = V_0 + V_1$$

$$\tau(v) = \tau(V_0 + V_1) = \tau(V_0) + \tau(V_1) = O_v + W \in \text{Im } T$$

$$1.16 \quad T: V \rightarrow V \quad T^2 = T$$

$$V = \ker(T) \oplus \text{Im}(T)$$

$$T(v) = \lambda v (\lambda \neq 0) \quad T(T(v)) = T(\lambda v)$$

$$T(v) = 0 \quad T(v) = \lambda(T(v)) \quad T(v) \neq 0 \Rightarrow \lambda = 1$$

$$T(T(v)) = 0 \quad \lambda = 0 \text{ è possibile}$$

Gli unici autovalori possibili sono 0 e 1

$$\text{Basis di } V \quad \left\{ \underbrace{e_1, \dots, e_{n_1}}_{\text{modo}}, \underbrace{e_{n_1+1}, \dots, e_n}_{?} \right\}$$

$$N_1 = \dim(\ker(T))$$

$$V_0 = \{v \in V : T(v) = 0 \cdot v = 0_v\} = \ker(T)$$

$$V_1 = \{v \in V : T(v) = v \cdot 1\}$$

$$w \in \text{Im}(T) \quad \exists v \in V : w = T(v)$$

$$T(w) = T(T(v)) = T(v)$$

$$T(w) - T(v) = 0 \quad T(w - v) = 0 \quad w - v \in \ker(T)$$

$$v = \overbrace{w + (-v)}^{\in \text{Im}(T)} \quad \underbrace{(-v)}_{\in \ker(T)}$$

$$w - v = \overbrace{v}^{w-v \in V_0} \quad \underbrace{-v}_{\in \ker(T)}$$

Dico dimostrare che vale $\forall v \in V$

$$T(v) = \lambda v \quad \lambda \neq 1$$

$$T(T(v)) = \lambda^2 v \quad \lambda^2 v = \lambda v \quad \lambda = 0, 1$$

$$T(v) = \lambda v$$

Se $v \in V_1$ $T(v) = v$, $v \in \text{Im}(T)$
Se $v \notin \text{Im}(T)$ possibile che $T(v) = v$?

Se $v \in \text{Im}(\tau)$, allora $\exists w : \tau(w) = v$

$$\tau(v) = \tau(\tau(w)) = \tau(w)$$

essere una base B in V e scrivere τ_B che chiamo M

$$\tau(v) \underset{\parallel}{=} (M) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

$$\tau(\tau(v)) = (M)(M) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

$$(M) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = (M^2) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

$$(M^2 - M) \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = 0 \quad \forall v \in V$$

$M(M - I_n) = 0$ purtroppo da questo non si

può dire che M è diagonale e fatto da 1 e 0
sulla diagonale!

E $v = v_0 + v_1$ in modo univoco $\forall v \in V \Rightarrow V = V_0 \oplus V_1$
questo funziona

$$\tau(v) = \tau(v_0 + v_1) = \tau(v_0) + \tau(v_1) = 0_v + v \in \text{Im}(\tau)$$

Se $v \in \ker(\tau)$, allora $v \notin \text{Im}(\tau)$

$$\tau(\tau(v)) = 0 \quad \tau(v) \in \ker(\tau)$$

Se $v \notin \ker(\tau)$ allora v non è autorettice
con autovalore nullo $\tau(v) \neq 0$

$$v = v_0 + v_1$$

$$\begin{array}{c} \uparrow \quad \uparrow \\ \tau(v_0) = 0 \quad \tau(v_1) = v_1 \end{array}$$

$$\begin{aligned} \tau(\tau(v)) &= \tau(v) \\ &\underset{\parallel}{=} 0_v + v_1 \end{aligned}$$

1.12 è sempre vero che la composta di
2 endomorfismi diagonalizzabili è
diagonalizzabile? No

$$\begin{pmatrix} ab \\ cd \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

e_1+e_2 e_1-e_2

$$\begin{aligned} ae &= -1 \\ bg &= 1 \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} ae + bg = 0 \\ af + bh = 1 \\ ce + dg = 0 \\ cf + dh = 0 \end{array} \right.$$

$$\begin{aligned} a &= 1 & e &= -1 & -c+d &= 0 & f+h &= 1 \\ b &= 1 & g &= 1 & f-h &= 0 & c &= 1 \end{aligned}$$

Creare 2 matrici 2×2 che siano diagonalizzabili
e che abbiano come prodotto una matrice non
diagonalizzabile \rightarrow Così si risolve l'1.12

$$M^{-1}AM = D_1$$

$$N^{-1}BN = D_2$$

D_1, D_2 è diagonale

non è I !

$$M^{-1}A(MN)^{-1}BN$$

↑ ↑

1.17

$$T: V \rightarrow V$$

$$T \circ T = id$$

$$T^2 = 1$$

$$V = V_1 \oplus V_{-1}$$

λ autovalore

$$T(v) = \lambda v \quad (T \circ T)v = \lambda^2 v = v$$

$$(\lambda^2 - 1)v = 0 \quad \forall v \in V \quad \rightarrow \quad \lambda = \pm 1$$

$$v = \frac{v + T(v)}{2} + \frac{v - T(v)}{2}$$

v_1 v_{-1}

$$T\left(\frac{v + T(v)}{2}\right) = \frac{1}{2}T(v) + \frac{1}{2}T(T(v)) = \frac{1}{2}T(v) + \frac{v}{2} = \frac{v + T(v)}{2}$$

$$\frac{v + T(v)}{2} \in V_1$$

$$T\left(\frac{v - T(v)}{2}\right) = \frac{1}{2}T(v) - \frac{1}{2}T(T(v)) = \frac{1}{2}T(v) - \frac{v}{2} = -\left(\frac{v - T(v)}{2}\right)$$

$$\frac{v - \tau(v)}{2} \in V_{-1} \quad v = v_1 + v_{-1}$$

$$v = v'_1 + v'_{-1} \quad v'_1 \neq v_1 \quad v'_{-1} \neq v_{-1}$$

$v = v_1 + v_{-1}$ già visto

$$0 = (v_1 - v'_1) + (v_{-1} - v'_{-1})$$

$$v_1 - v'_1 \in V_1$$

$$v_{-1} - v'_{-1} \in V_{-1}$$

$$\tau(v_1 - v'_1) = v_1 - v'_1$$

Se $v \in V_1$ allora
 $v \notin V_{-1}$

$$\tau(v_{-1} - v'_{-1}) = -v_{-1} + v'_{-1}$$

Se $v \in V_{-1}$, allora $v \notin V_1$

base $e_1 \dots e_{n_1}$ di V_1 $m_1 + n_1 = m$?

base $f_1 \dots f_{n_2}$ di V_2 $T^2 = 1$

$$P(\lambda) = (-1)^n \lambda^n + \dots + \lambda^{n-1} + \dots - \det(T)$$

$$\lambda \rightarrow T \quad P(T) = 0$$

$$\alpha T + \beta I = 0$$

$$P(\lambda) = (\lambda^2 - 1)$$

$$T^2 - I = 0 \quad \text{fatto}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$T^2 = I$$

$$-\lambda^3 + 5\lambda^2 + 3\lambda - 1 =$$

$$-\overline{T} + 5\overline{I} + 3\overline{T} - 1 \rightarrow 2\overline{T} + 4\overline{I} = 0 \quad \text{falso}$$

$p(\lambda)$

$$4^{\circ} \text{ grado} \quad \lambda_1 = 0 \quad \lambda_2 = 0 \quad \lambda_3 = 1 \quad \lambda_4 = 1$$

$$\lambda^2(\lambda-1)^2 \quad m_A(0) = 2$$

$$m_A(1) = 2 \quad A \ 4 \times 4$$

$$\boxed{(\lambda-1)^3(\lambda+1)^5}$$

$$m_A = (\lambda-0)^{d_1}(\lambda-1)^{d_2}$$

$$1 \leq d_1 \leq 2 \quad 1 \leq d_2 \leq 2$$

$\int_{\text{2 possibilt}}^{P_A(\lambda) \quad d_1=2 \quad d_2=2} \downarrow \quad \text{2 possibilt}$

$$\begin{matrix} \lambda(\lambda-1) \\ \lambda^2(\lambda-1) \\ \lambda(\lambda-1)^2 \\ \lambda^2(\lambda-1)^2 \end{matrix}$$

4 possibili polinomi minimi

$$\begin{matrix} A(A-1) \\ A^2(A-1) \\ A(A-1)^2 \\ A^2(A-1)^2 \end{matrix}$$

4 possibili sostituzioni della matrice

quello di grado più basso che fornisce
come risultato una matrice
nulla permette di capire chi è
il polinomio minimo

$$A^2 - A$$

$$A^3 - A^2$$

$$A^3 - 2A^2 + A$$

$$A^4 - 2A^3 + A^2$$

\leftarrow Hamilton (viene troppo profondo!)