

DETERMINANTI

Ricordiamo la formula di Laplace: Se $A = (a_{ij})$ è una matrice $n \times n$ e fissa la riga i -esima abbiamo

$$\det A = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det A_{ij}$$

dove A_{ij} è la matrice ottenuta da A tagliando la riga i -esima e la colonna j -esima.

CALCOLO DELL'INVERSA

Sia $d_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ji}$ e poniamo $B = (d_{ij})$ il libro chiama la matrice B la matrice dei cofattori

esempio $n=2$

Calcoliamo B nel caso $n=2$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

$$d_{11} = (-1)^2 a_{22} \\ = a_{22}$$

$$d_{12} = (-1)^3 a_{21} = -a_{21}$$

$$d_{21} = -a_{12}$$

$$d_{22} = a_{11}$$

$$B = \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

PROPOSIZIONE Sia A $n \times n$ $A = (a_{ij})$

e B è la matrice (d_{ij}) costruita sopra

allora $A \cdot B = \det A \cdot I_n$

in particolare se $\det A \neq 0$ $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot B$

olim

Devo dimostrare che

$$\textcircled{1} \quad a_{i1} d_{1i} + a_{i2} d_{2i} + \dots + a_{in} d_{ni} = \det A$$

$$\textcircled{2} \quad a_{i1} d_{1j} + a_{i2} d_{2j} + \dots + a_{in} d_{nj} = 0 \quad \text{se } i \neq j$$

L'espressione $\textcircled{1}$ si risolve:

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} (-1)^{i+j} \det A_{ij} \stackrel{\text{Laplace.}}{\downarrow} = \det A$$

è quindi verificata per Laplace

L'espressione $\textcircled{2}$ si risolve

$$0 = \sum_{h=1}^n a_{ih} (-1)^{h+j} \det (A_{jh})$$

Dimostriamo questa uguaglianza usando ancora Laplace:

consideriamo la matrice:

$$C = \begin{pmatrix} A_1 \\ A_i \\ A_i \\ A_n \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \text{riga } i \\ \leftarrow \text{riga } j \end{matrix}$$

è la matrice ottenuta da A sostituendo alle righe j -esima la riga i -esima.

$\det C = 0$ perché le due righe uguali, q

Sviluppiamo ora il determinante di C rispetto alla riga j -esima:

$$0 = \det C \stackrel{\text{Laplace}}{=} \sum_{h=1}^n c_{jh} (-1)^{j+h} \det(C_{jh})$$

$$\parallel \qquad \parallel$$

$$e_{ih} (-1)^{j+h} \det(A_{jh})$$

da cui $0 = \sum_{h=1}^n e_{ih} (-1)^{j+h} \det(A_{jh})$ come volevasi.

#

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 4 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Per calcolare d_{23} tolgo
la 2^a colonna e la 3^a riga

$$\det A = 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = -12$$

$$A^{-1} = \frac{1}{-12} \begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & d_{13} \\ d_{21} & d_{22} & d_{23} \\ d_{31} & d_{32} & d_{33} \end{pmatrix}$$

e similmente
per calcolare
 d_{ij}

$$d_{11} = 0 \qquad d_{12} = -(-1) = 1 \qquad d_{13} = +(-3) = -3$$

$$d_{21} = -0 = 0 \qquad d_{22} = +(-4) = -4 \qquad \boxed{d_{23} = 0}$$

$$d_{31} = +(-12) = -12 \qquad d_{32} = -(-7) \qquad d_{33} = +3$$

FORMULA DI CRAMER Sia $A \in \text{Mat}_{n \times n}$ e $b \in K^n$

Consideriamo il sistema

$$Ax = b \qquad \text{con } x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Se $\det A \neq 0$ noi sappiamo che il sistema
ha un'unica soluzione che è $x = A^{-1}b$.

Ragionando similmente e sopra possiamo ricavare

$$x_i = \frac{1}{\text{Det } A} \text{Det} \left(\begin{array}{ccccccc} A^1 & \dots & A^{i-1} & b & A^{i+1} & \dots & A^n \end{array} \right)$$

↑
colonne

FORMULA DI BINET

Siano A e B due matrici $n \times n$ allora

$$\text{Det}(A \cdot B) = \text{Det}(A) \cdot \text{Det}(B) \quad \textcircled{*}$$

dim

1° caso B non è invertibile cioè $\text{Det } B = 0$

ovvero $\exists x \neq 0$ e $Bx = 0$

quindi: $ABx = 0$ quindi $A \cdot B$ non è invertibile.

quindi: $\text{Det}(AB) = 0$ e la formula risulta $0 = 0$

2° caso B invertibile ovvero $\text{Det } B \neq 0$ $\textcircled{*}$ è eq.

$$\text{e: } \text{Det } A = \text{Det}(AB) \cdot \frac{1}{\text{Det } B}$$

consideriamo le due funzioni

$$f(A) = \text{Det}(A)$$

$$g(A) = \text{Det}(AB) \frac{1}{\text{Det } B}$$

Se faccio vedere che f e g hanno le proprietà

$$I) \quad f(I) = g(I) = 1$$

II) le proprietà 1 e 2 di ieri

III) Se due righe sono uguali allora $f = g = 0$

Come abbiamo visto queste proprietà determinano il calcolo del determinante quando effettuiamo le riduzioni e scalari. Quindi se f e g hanno queste proprietà allora si calcolano allo stesso modo e quindi sono uguali. f è il det. quindi verifica I, II, III.

Vediamo g :

$$I) \quad g\left(\begin{matrix} I \\ \vdots \\ I \\ \vdots \end{matrix}\right) = \det\left(\begin{matrix} I \\ \vdots \\ I \\ \vdots \end{matrix} \cdot B\right) \frac{1}{\det B} = \frac{\det B}{\det B} = 1$$

$$II) \quad \text{Se } A' = \begin{pmatrix} A_1 \\ \lambda A_i \\ A_n \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_n \end{pmatrix}$$

$$g(A') = \det(A' \cdot B) \frac{1}{\det B}$$

$$= \det \begin{pmatrix} A_1 \cdot B \\ A_2 \cdot B \\ \lambda A_i \cdot B \\ A_n \cdot B \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\det B}$$

$$= \lambda \det(A \cdot B) \cdot \frac{1}{\det B} = \lambda g(A)$$

e analogamente se una riga è somma di due righe

III) Invece se in A la riga i e la riga j

uguali: allora $A \cdot B$ ha la riga i e la riga j uguali e quindi:

$$g(A) = \frac{\text{Det}(A \cdot B)}{\text{Det } B} = 0$$

#

Corollario Se A è invertibile allora

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$$

dim

$$1 = \det(I_n) = \det(A \cdot A^{-1}) \quad \text{e per Binet}$$

$$1 = \det(A) \cdot \det(A^{-1})$$

dividendo per $\det(A)$ e ottengo la formula della tesi #

DEFINIZIONE Sia V uno sp. vett. di dim. n .

$F: V \rightarrow V$ lineare e sia v_1, \dots, v_n una base di V

Definisco

$$\text{Det}(F) = \text{Det} \left([F]_{\substack{v_1 \dots v_n \\ v_1 \dots v_n}} \right)$$

La definizione è ben data perché la formula di destra non dipende dalla base v_1, \dots, v_n di V .

In fatti se w_1, \dots, w_n è un'altra base e pongo

$$A = [F]_{\substack{v_1 \dots v_n \\ v_1 \dots v_n}} \quad B = [F]_{\substack{w_1 \dots w_n \\ w_1 \dots w_n}}$$

ricordo che $B = [I]_{\substack{v \\ w}} [F]_{\substack{v \\ v}} [I]_{\substack{w \\ v}}$

$$\text{Sic } C = [I]_{w}^v \text{ e quindi } [I]_v^w = C^{-1}$$

$$\text{quindi } B = C A C^{-1}$$

$$\text{Det } B = \text{Det}(C \cdot A \cdot C^{-1}) \stackrel{\text{Binet}}{\downarrow} = \cancel{\text{Det}(C)} \cdot \text{Det}(A) \cdot \frac{1}{\cancel{\text{Det } C}} =$$

$$\text{Det } B = \text{Det } A.$$

CORREZIONE DEGLI ESERCIZI

Esercizio 61

$$M = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} = [L_M]_{e_1, e_2}^{e_1, e_2}$$

Calcolare $M^{100} = M \cdot M \cdot \dots \cdot M$ 100 volte

① PASSO \exists una base v_1, v_2 tale che

$$N = [L_M]_{v_1, v_2}^{v_1, v_2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \text{ quindi}$$

$$N^{100} = \begin{pmatrix} 1^{100} & 0 \\ 0 & 3^{100} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3^{100} \end{pmatrix}$$

Calcoliamo v_1 e v_2 $L_M v_1 = 1 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 = v_1$

$$L_M v_2 = 3v_2$$

• $v_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad L_M v_1 = M \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -4x + 5y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ \begin{cases} -x + 2y = x \\ -4x + 5y = y \end{cases} \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2x = 2y \\ 4x = 4y \end{cases} \quad \text{ovvero} \quad x = y.$$

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \quad v_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad L_{\pi} v_2 = 3 v_2$$

$$\begin{cases} -x + 2y = 3x \\ -4x + 5y = 3y \end{cases} \quad \begin{cases} 4x = 2y \\ 4x = 2y \end{cases}$$

$$y = 2x$$

$$v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$[L_{\pi}]_{v_1, v_2}^{v_1, v_2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

2° PASSO: Calcoliamo M^{100} usando un conv. di base:

$$M = [L_{\pi}]_{e_1, e_2}^{e_1, e_2} = \underbrace{[I]_e^v}_C \underbrace{[L_{\pi}]_v^v}_N \underbrace{[I]_v^e}_{C^{-1}}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad C^{-1} = \frac{1}{1} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M = C N C^{-1} \quad \text{quindi:}$$

$$M^{100} = \underbrace{C \cdot N \cdot C^{-1}}_{C^{-1}} \cdot \underbrace{C \cdot N \cdot C^{-1}}_{C^{-1}} \cdot \underbrace{C \cdot N \cdot C^{-1}}_{C^{-1}} \cdots \cdot \underbrace{C \cdot N \cdot C^{-1}}_{C^{-1}}$$

$$= C N^{100} C^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3^{100} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 3^{100} \\ 1 & 2 \cdot 3^{100} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 - 3^{100} & -1 + 3^{100} \\ 2 - 2 \cdot 3^{100} & -1 + 2 \cdot 3^{100} \end{pmatrix}$$

Esempio La succ. di Fibonacci:

0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, ...

$$F_0 = 0 \quad F_1 = 1 \quad F_{n+1} = F_n + F_{n-1}$$

$$v_n = \begin{pmatrix} F_n \\ F_{n-1} \end{pmatrix} \text{ per } n \geq 1 \quad v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \dots v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \dots$$

$$v_{n+1} = \begin{pmatrix} F_{n+1} \\ F_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} F_n + F_{n-1} \\ F_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_n \\ F_{n-1} \end{pmatrix} =$$

$$v_{n+1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} v_n$$

" "
M

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_2 = M v_1 \quad v_{101} = M^{100} v_1$$

Se per $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ posso fare un truccetto simile a quello dell'esercizio precedente posso calcolare l' n -esimo numero di Fibonacci.