

Esame di ALGEBRA LINEARE - anno accademico 2016/2017

Corso di laurea in Ingegneria

Prova scritta del 24/02/2017

TEMPO A DISPOSIZIONE: 120 minuti

(Cognome)

(Nome)

(Numero di matricola)

**PRIMA PARTE**

PUNTEGGIO : risposta mancante = 0 ; risposta esatta = +1 risposta sbagliata = -1  
calcoli e spiegazioni non sono richiesti

• Sia  $z = 1 + i$ . Calcolare  $z^6$  :  •  $z = 3 + i$ ,  $w = 3 - 2i \implies Re(z \cdot w) =$

• Dati  $W$  e  $Z$  i seguenti sottospazi di  $\mathbb{R}^3$  :

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 2x_2 + x_3 = 0 \right\}, Z = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : 3x_1 + 5x_2 + 2x_3 = 0 \right\}$$

(i)  $\dim(W + Z) =$

(ii) Determinare una base di  $W \cap Z$ :

•  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 5 & 1 \end{pmatrix} \implies \text{rg}(A) =$    $\dim(\text{Ker}(\mathcal{L}_A)) =$

•  $\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} =$   •  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \implies m.g.(3) =$

•  $A = \begin{pmatrix} 0 & 5 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \implies A$  è diagonalizzabile (su  $\mathbb{R}$ )  vero  falso

• Data  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$  allora  $A^{-1} :$

• Sia  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  lineare. Sapendo che  $f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $f \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix}$ , allora  $f \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} =$

## SECONDA PARTE

I risultati devono essere giustificati attraverso calcoli e spiegazioni

**Esercizio 1.** [punteggio: 0-6] Si determinino le soluzioni complesse del seguente sistema:

$$\begin{cases} z^4 = -4\bar{z}^2 \\ |e^{iz}| = e \end{cases}$$

**Esercizio 2.** [punteggio: 0-6]

Al variare del parametro reale  $t$  sia  $\mathcal{L}_{A_t} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare associata alla matrice

$$A_t = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & t \\ t & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

i) Determinare, al variare di  $t \in \mathbb{R}$ ,  $\dim(\text{Ker}(\mathcal{L}_{A_t}))$  e  $\dim(\text{Im}(\mathcal{L}_{A_t}))$ .

ii) Determinare i valori di  $t \in \mathbb{R}$  per cui esiste almeno una soluzione del sistema  $A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

(iii) Posto  $t = 1$  determinare tutte le soluzioni del sistema  $A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

**Esercizio 3.** [punteggio: 0-3] Sia  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  un'applicazione lineare tale che

$$\text{Ker}(f) = \text{Im}(f) = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Si determini una matrice  $A \in \text{Mat}(2 \times 2; \mathbb{R})$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ .

**Esercizio 4.** [punteggio: 0-6] Si consideri la matrice  $A$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 2 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- (i) Si determinino gli autovalori di  $A$  specificandone la molteplicità algebrica e geometrica.
- (ii) Si determinino gli autovettori di  $A$ .
- (iii) Si dica se  $A$  è triangolarizzabile e/o diagonalizzabile.