



**Problemi di Calcolo Numerico**  
**Corso di Laurea in Ingegneria Elettronica**  
**Corso di Laurea in Ingegneria delle Telecomunicazioni**

a.a. 2007/2008

## 4 Interpolazione

### Problema 1

Determinare la forma di Newton dell'elemento di  $P_2(\mathbf{R})$  che interpola i dati  $(0, 0)$ ,  $(1, 1)$ ,  $(-1, 2)$ .

### Problema 2

Siano  $W = \langle t, t^2 \rangle$ ,  $t_0, t_1$  reali distinti e  $y_0, y_1$  reali. Determinare tutti gli elementi di  $W$  che interpolano i dati  $(t_0, y_0)$ ,  $(t_1, y_1)$ .

### Problema 3

Mostrare che l'unico elemento di  $\langle 1, t, te^t \rangle$  che si annulla per  $t = 0$ ,  $t = 1$  e  $t = 2$  è la funzione nulla (si riformuli la domanda come problema lineare di interpolazione).

### Problema 4

Sia  $G = \langle x_1^2, x_1x_2, x_2^2 \rangle \subset \mathcal{C}(\mathbf{R}^2, \mathbf{R})$ . Mostrare che per ogni  $y_1, y_2$  e  $y_3$  reali esiste un solo elemento di  $G$  che interpola i dati

$$(1, 0), y_1 \quad ; \quad (0, 1), y_2 \quad ; \quad (1, 1), y_3$$

### Problema 5

Siano  $p_1, p_2 \in P_3(\mathbf{R})$ . Decidere se

$$\begin{aligned} p_1(0) &= p_2(0) \\ p_1(1) &= p_2(1) \\ p_1(-1) &= p_2(-1) \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad p_1 = p_2$$

### Problema 6

Determinare tutti gli  $\alpha \in \mathbf{R} \setminus \{0, 1, -1\}$  per i quali esistono elementi di  $P_2(\mathbf{R})$  che interpolano i dati

$$(-1, 0) \quad , \quad (0, \frac{1}{2}) \quad , \quad (\alpha, 1) \quad , \quad (1, 0)$$

### Problema 7

Sia  $N$  un intero positivo e  $h = \frac{2}{N}$ . Posto  $t_j = hj$  per  $j = 0, \dots, N$ , siano  $c$  la funzione di campionamento agli istanti  $t_0, \dots, t_N$  ed  $r$  la funzione di ricostruzione mediante funzioni continue lineari a tratti (su  $[t_0, t_1], \dots, [t_{N-1}, t_N]$ ) relativa a  $c$ .

Determinare un valore di  $N$  che garantisce un errore di ricostruzione inferiore a  $\frac{1}{10}$  per la funzione  $\sin t + \cos 3t$  sull'intervallo  $[0, 2]$ .

### Problema 8

Siano  $f(t) = \frac{1}{t}$  e  $p(t)$  l'elemento di  $P_1(\mathbf{R})$  che interpola i dati  $(1, f(1)), (2, f(2))$ . Dopo aver disegnato il grafico di  $f$  e di  $p$  per  $t \in [1, 2]$ , Determinare (analiticamente!)

$$E = \max_{t \in [1, 2]} |f(t) - p(t)|$$

e verificare che, posto

$$M_2 = \max_{t \in [1, 2]} |f^{(2)}(t)| \quad \text{e} \quad h = 2 - 1$$

si ha

$$E < \frac{M_2}{8} h^2$$

### Problema 9

Determinare tutti gli elementi  $p \in P_2(\mathbf{R})$  per i quali la funzione

$$f(t) = \begin{cases} t & \text{per } t < 0 \\ p(t) & \text{per } t \geq 0 \end{cases}$$

risulta (continua e) derivabile su  $\mathbf{R}$ .

### Problema 10

Determinare tutti gli elementi  $h \in P_3(\mathbf{R})$  tali che

$$h(0) = 0 \quad , \quad h^{(1)}(0) = \frac{1}{2} \quad , \quad h(1) = 1 \quad , \quad h^{(1)}(1) = 2$$

## 5 Approssimazione: minimi quadrati

### Problema 1

Si consideri  $\mathbf{R}^4$  con prodotto scalare canonico e siano

$$W = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle \quad , \quad v = \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad , \quad x = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Decidere se  $x$  è la migliore approssimazione di  $v$  in  $W$  nel senso dei minimi quadrati.  
(Suggerimento: verificare che  $x \in W$  e che  $v - x \perp W$ .)

### Problema 2

Siano

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \hat{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Decidere se  $\hat{x}$  è soluzione del sistema  $Ax = b$  nel senso dei minimi quadrati.  
(Suggerimento: verificare che  $A^T(A\hat{x}) = A^Tb$  ovvero che  $A^T(A\hat{x} - b) = 0$ .)

### Problema 3

Sia  $F : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$  definita da

$$F(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 + 3x_3^2 + (x_1 - x_2 + x_3 - 1)^2 + (x_1 - 4x_2 - 2)^2$$

Dopo aver determinato  $A \in \mathbf{R}^{5 \times 3}$  e  $b \in \mathbf{R}^5$  tali che per ogni  $x \in \mathbf{R}^3$  si abbia

$$F(x) = \|Ax - b\|_2^2$$

si determini per quale  $\hat{x} \in \mathbf{R}^3$  la funzione  $F$  assume valore minimo.

### Problema 4

Determinare l'elemento di  $\langle 1, t \rangle$  che meglio approssima i dati

$$(-2, 0), \quad (-1, 1), \quad (0, 1), \quad (1, -1), \quad (2, 0)$$

nel senso dei minimi quadrati.

### Problema 5

Siano

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Determinare una fattorizzazione QR di  $A$  ed utilizzarla per risolvere il sistema  $Ax = b$  nel senso dei minimi quadrati.

### Problema 6

Si consideri  $\mathbf{R}^4$  con prodotto scalare canonico e siano

$$W = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle, \quad v = \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Sia  $w$  la migliore approssimazione di  $v$  in  $W$  nel senso dei minimi quadrati. Determinare  $w$  e calcolare il residuo quadratico  $\rho = \|v - w\|_2^2$ .

**Problema 7**

Si consideri  $\mathbf{R}^4$  con prodotto scalare canonico e siano

$$W^* = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle, \quad v = \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Siano  $w^*$  la migliore approssimazione di  $v$  in  $W^*$  nel senso dei minimi quadrati, e  $\rho^* = \|v - w^*\|_2^2$  il residuo quadratico.

Confrontare i dati con quelli del Problema precedente, decidere se  $\rho^* > \rho$  e poi determinare  $w^*$  e  $\rho^*$ .