



Algebra Lineare e Fondamenti di Geometria  
Modulo di Complementi di Algebra e Fondamenti di Geometria  
Corso di Laurea in Ingegneria Elettrica

Appello del 22 luglio 2010

Problema 1

Sia

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

Determinare la forma diagonale di  $A$  e una matrice ortogonale che realizza la similitudine.

Problema 2

Sia

$$A = (1, 0, 2) \in \mathbb{R}^{1 \times 3}$$

Determinare una decomposizione ai valori singolari di  $A$  e la matrice pseudoinversa  $A^+$ .

Problema 3

Siano

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Determinare:

- (a)  $\text{im } A$  e  $\ker A^T$ ;
- (b) l'insieme delle soluzioni del sistema  $Ax = b$  nel senso dei minimi quadrati.

Problema 4

Sia  $F$  la forma quadratica associata alla matrice:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

Decidere se esistono  $x, y \in \mathbb{R}^3$  tali che  $F(x) > 0$  e  $F(y) < 0$ .

---

## Soluzione

---

### Problema 1

Il polinomio caratteristico di  $A$  è:

$$p_A(x) = (1 - x)(3 - x)^2$$

dunque gli autovalori sono:  $\lambda_1 = 1$  e  $\lambda_2 = 3$ .

Gli autospazi sono:

$$V(1) = \ker(A - I) = \left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \right\rangle$$

e:

$$V(3) = \ker(A - 3I) = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \right\rangle$$

La matrice, come ovvio, risulta diagonalizzabile ( $\dim V(1) + \dim V(3) = 3$ ). La forma diagonale è:  $\text{diag}(3, 1, 3)$  e una matrice ortogonale che realizza la similitudine è:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

### Problema 2

Poiché  $A \in \mathbb{R}^{1 \times 3}$  le dimensioni dei fattori della decomposizione cercata sono:  $U \in \mathbb{R}^{1 \times 1}$ ,  $\Sigma \in \mathbb{R}^{1 \times 3}$  e  $V \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ .

Si ha:

$$A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

che ha polinomio caratteristico:

$$p(x) = (-x)^2(5 - x)$$

Le colonne  $v_1$ ,  $v_2$  e  $v_3$  di un fattore  $V$  di una decomposizione ai valori singolari si ottengono scegliendo  $v_1$  generatore di norma unitaria di  $\ker(A^T A - 5I)$  e  $v_2, v_3$  generatori ortonormali di  $\ker A^T A$ .

L'unico valore singolare è  $\sqrt{5}$  e quindi:

$$\Sigma = (\sqrt{5}, 0, 0)$$

Infine, la colonna  $u_1$  di un fattore  $U$  si ottiene ponendo:

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} A v_1$$

— che risulta ovviamente 1.

La pseudoinversa  $A^+$  si può ottenere dalla decomposizione ai valori singolari trovata, oppure direttamente dalla formula:

$$A^+ = A^T(AA^T)^{-1} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

### Problema 3

La matrice  $A$  ha rango due e:

$$\text{im } A = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

Il nucleo di  $A^T$ , di dimensione uno, si determina, ad esempio, calcolando lo spazio ortogonale a  $\text{im } A$ :

$$\ker A^T = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\rangle$$

Si constata che  $b \notin \text{im } A$ , e poiché il nucleo di  $A$  ha dimensione zero, si deduce che l'insieme delle soluzioni di  $Ax = b$  nel senso dei minimi quadrati ha un solo elemento. Tale elemento, detta

$$b = \beta + \nu$$

la decomposizione (ortogonale) di  $b$  con  $\beta \in \text{im } A$  e  $\nu \in \ker A^T$ , è l'unica soluzione del sistema  $Ax = \beta$ . Si ha:

$$\beta = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

e l'unica soluzione del sistema  $Ax = b$  nel senso dei minimi quadrati è quindi:

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix}$$

### Problema 4

Una formulazione equivalente della domanda è se  $F$  sia indefinita o no.

Per classificare la forma quadratica si osserva che la matrice  $A$  risulta congruente alla matrice  $\text{diag}(2, -2, 16)$  [con la sequenza di operazioni:  $\hat{r}_1 = r_1 + r_3$ ;  $\hat{c}_1 = c_1 + c_3$ ;  $\hat{r}_2 = 2r_2 - r_1$ ,  $\hat{r}_3 = 2r_3 - r_1$ ;  $\hat{c}_2 = 2c_2 - c_1$ ,  $\hat{c}_3 = 2c_3 - c_1$ ;  $\hat{r}_3 = r_3 - 3r_2$ ;  $\hat{c}_3 = c_3 - 3c_2$ ] e quindi  $F$  è indefinita. Esistono dunque elementi di  $\mathbb{R}^3$  con le proprietà richieste.