Lezione 14 (ore 25,26) - 22 ottobre 2025, 11:30 - 13:30 A13

#### (1.80) <u>Esempio</u>.

Sia  $f:R^2 \rightarrow R^2$  definita da:<sup>1</sup>

$$f(x) = [f_1(x_1,x_2); f_2(x_1,x_2)] = [x_1^2 - x_2; - x_1 + x_2^2]$$

La matrice jacobiana di f in x è:

$$J_f(x) = [2 x_1, -1; -1, 2 x_2] : R^2 \rightarrow R^{2 \times 2}$$

#### (1.81) Osservazione.<sup>2</sup>

Noto un elemento x(k) in  $R^n$ , il metodo di Newton per la funzione  $f:R^n\to R^n$  determina l'elemento x(k+1) risolvendo l'equazione:

$$f(x(k)) + J_f(x(k)) (x - x(k)) = 0$$

ovvero:

$$J_f(x(k)) (x - x(k)) = - f(x(k))$$

Quest'ultima equazione è un sistema di equazioni lineari. Se la matrice  $J_f(x(k))$  è invertibile allora si ottiene:

$$x - x(k) = - J_f(x(k))^{-1} f(x(k))$$

L'elemento x(k+1) è quindi:

$$x(k+1) = x(k) - J_f(x(k))^{-1} f(x(k))$$

### (1.82) <u>Esempio</u>.

Si consideri la funzione  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  dell'Esempio (1.80) e sia x(0) = [1; -1]. Per determinare x(1) occorre calcolare  $J_f(x(0))$ , f(x(0)) e poi risolvere il sistema

$$J_f(x(0)) z = - f(x(0))$$

Si ha:

$$J_f(x(0)) = [2, -1; -1, -2]$$
 ,  $f(x(0)) = [2; 0]$ 

Si osserva che  $J_f(x(0))$  è invertibile. La soluzione del sistema risulta:

$$p = [ -4/5 ; 2/5 ]$$

Allora:

$$x(1) = x(0) + p = [1/5; -3/5]$$

<sup>1</sup> Per le matrici utilizzeremo la notazione di Scilab.

<sup>2</sup> Per le successioni di elementi in  $R^n$ , useremo la notazione x(0), x(1), x(2), ...

#### (1.83) <u>Definizione</u>.

Il metodo di Newton applicato alla funzione  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ , con matrice jacobiana  $J_f(x)$  invertibile, è il metodo ad un punto definito dalla funzione:

$$N(x) = x - J_f(x)^{-1} f(x) : R^n \rightarrow R^n$$

(1.84) Teorema (di convergenza locale per metodi ad un punto in  $R^n$ ).

Siano  $h: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  sufficientemente regolare e  $\alpha$  punto unito di h.

<u>Se</u> tutti gli autovalori di  $J_h(\alpha)$  hanno modulo < 1 <u>allora</u> esiste un numero reale  $\rho$  > 0 tale che:

|| x(0) -  $\alpha$  || <  $\rho$   $\Rightarrow$  la successione x(k) generata dal metodo iterativo definito da h a partire da x(0) converge ad  $\alpha$ 

#### (<u>Dimostrazione</u> omessa.)

Questo teorema fornisce una condizione sufficiente per l'utilizzabilità del metodo definito da h per approssimare  $\alpha$ . Per un metodo ad un punto in  $R^n$ , essere utilizzabile significa che per ogni x(0) sufficientemente vicino ad un punto unito  $\alpha$  di h, la successione generata dal metodo definito da h a partire da x(0) converge ad  $\alpha$ .

#### (1.85) Esempio (prima parte).

Si consideri ancora la funzione  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  dell'Esempio (1.80). La funzione ha *due zeri*:

$$\alpha' = [0; 0]$$
 ,  $\alpha'' = [1; 1]$ 

Per approssimare i due zeri si considera il metodo definito dalla funzione

$$h(x) = x + f(x) = [x_1 + x_2^2 - x_2; x_2 - x_1 + x_2^2]$$

Si verifica facilmente che i punti uniti di h sono tutti e soli gli zeri di f.

Per la matrice jacobiana si ha:

$$J_h(x) = I + J_f(x) = [1 + 2 x_1, -1; -1, 1 + 2 x_2]$$

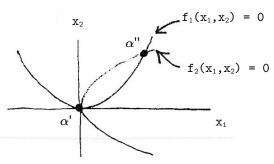
da cui:

$$J_h(\alpha') = [1, -1; -1, 1]$$

Gli autovalori sono le radici del polinomio caratteristico:

$$p(\lambda) = \det(\ J_h(\alpha') - \lambda I) = (1 - \lambda)^2 - 1 \qquad \text{ovvero} \qquad \lambda_1 = 0 \ , \ \lambda_2 = 2$$

Il Teorema di convergenza locale non è applicabile. Sussiste però la seguente



#### (1.86) Osservazione.

Nelle ipotesi del Teorema di convergenza locale: se almeno uno degli autovalori di  $J_h(\alpha)$  ha modulo > 1 allora il metodo iterativo definito da h non è utilizzabile per approssimare  $\alpha$ .

## (1.87) <u>Esempio</u>.

Per giustificare l'asserto precedente, si consideri il seguente caso particolare.

Siano  $h(x) = [h_1(x_1); h_2(x_2)]: R^2 \to R^2 \text{ con } h_1 \text{ e } h_2 \text{ regolari, } \alpha_1 \text{ punto unito di } h_1 \text{ e } \alpha_2 \text{ punto unito di } h_2$ . Ne segue che  $\alpha = [\alpha_1; \alpha_2]$  è punto unito di h. La matrice jacobiana di h in  $\alpha$  à:

$$J_h(\alpha) = [h_1'(\alpha_1), 0; 0, h_2'(\alpha_2)]$$

i cui autovalori sono:

$$\lambda_1 = h_1'(\alpha_1)$$
 e  $\lambda_2 = h_2'(\alpha_2)$ 

Sia x(k) una successione generata dal metodo definito da h. Allora  $x_1(k)$  e  $x_2(k)$  sono, rispettivamente, una successione generata dal metodo definito da  $h_1$  e, rispettivamente, dal metodo definito da  $h_2$ . Se, ad esempio,  $|\lambda_1| = |h_1|(\alpha_1)| > 1$ , per la successione  $x_1(k)$  si ha (Osservazione (1.61) della Lezione 10): o  $x_1(k) = \alpha_1$  per un valore finito di k o  $x_1(k)$  non converge ad  $\alpha_1$ . Come già osservato a suo tempo, l'eventualità che accada la prima condizione è molto remota. Dunque ci si aspetta che la successione non sia convergente. Se in questa situazione il metodo iterativo definito da h fosse utilizzabile per approssimare  $\alpha$  allora per qualunque x(0) sufficientemente vicino ad  $\alpha$  la successione x(k) risulterebbe convergere al punto unito di h. Ne seguirebbe che per qualunque  $x_1(0)$  sufficientemente vicino ad  $\alpha_1$  la successione  $x_1(k)$  risulterebbe convergere al punto unito di  $k_1$ . Ma questo, per quanto osservato sopra, non è possibile.

## (1.88) <u>Esempio</u> (seconda parte).

Dal risultato finale della prima parte dell'esempio si deduce che il metodo definito da h  $non\ \check{e}\ utilizzabile$  per approssimare  $\alpha$ '.

Per  $\alpha''$  si ha:

$$J_h(\alpha'') = [3, -1; -1, 3]$$

e quindi:

$$p(\lambda) = det(J_h(\alpha'') - \lambda I) = (3 - \lambda)^2 - 1$$
 ovvero  $\lambda_1 = 2$ ,  $\lambda_2 = 4$ 

e il metodo definito da h non è utilizzabile neppure per approssimare  $\alpha$ ''.

# (1.89) <u>Esercizio</u> (per casa).

Sia f la funzione dell'Esempio (1.85). Determinare la funzione  $N:R^2\to R^2$  che definisce il metodo di Newton applicato ad f e verificare (con tanta pazienza) che si ha:  $J_N(\alpha')=0$  e  $J_N(\alpha'')=0$ .

(1.90) <u>Osservazione</u> (utilizzabilità del metodo di Newton).

Quanto mostrato nell'esercizio precedente vale in generale. Si ha infatti:

<u>Se</u> f ha derivate seconde continue,  $J_f$  è non singolare e  $\alpha$  è uno zero di f, <u>allora</u>  $J_N(\alpha) = 0$  e il metodo di Newton è utilizzabile per approssimare  $\alpha$ . Si ha inoltre che, analogamente a quanto accade nel caso di funzioni di una variabile, l'ordine di convergenza ad  $\alpha$  del metodo di Newton è almeno due.