

Lezione 7

In questa lezione generalizzeremo quanto fatto nella lezione precedente per casi particolari, introducendo le nozioni di *algoritmo accurato*, *algoritmo stabile* e *calcolo ben condizionato*.

Siano β un numero intero maggiore o uguale a due, m un numero intero positivo, $M = F(\beta, m)$ l'insieme dei numeri di macchina del calcolatore in esame ed u la relativa precisione di macchina.

Chiameremo *algoritmo* una *sequenza finita di composizioni di funzioni predefinite*, eventualmente preceduta (la sequenza) da arrotondamenti. Esempi di algoritmo sono:

$$1 \circ \text{SQRT}(\text{rd}(x)) \quad , \quad \text{SQRT}(\text{rd}(x)) \circ \text{rd}(x) \quad \text{in entrambi } x \text{ è un numero reale positivo}$$

e:

$$\text{SEN}(\text{rd}(x)) \quad \text{con } x \text{ numero reale}$$

Queste sono semplicemente *definizioni di funzioni* da $\Omega \subset \mathbb{R}$ in M . Ciascuno degli algoritmi che considereremo definisce una funzione da $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ in M^k (n, k numeri naturali). La nozione di algoritmo formalizza l'idea di funzione *calcolabile* dal calcolatore.

Sia f una funzione da $\Omega \subset \mathbb{R}$ in \mathbb{R} . Salvo casi particolari, il calcolatore *non sa calcolare* $f(x)$ per nessun $x \in \Omega$. L'utilizzatore *sceglie* un algoritmo ϕ da Ω in M (dunque il calcolatore *sa calcolare* $\phi(x)$ per ogni $x \in \Omega$) da utilizzare per approssimare i valori di f . Per ogni $x \in \Omega$ si vuole studiare l'errore relativo commesso approssimando $f(x)$ con $\phi(x)$.

- *Definizione qualitativa* (algoritmo accurato, algoritmo stabile, calcolo ben condizionato).

Siano f una funzione da $\Omega \subset \mathbb{R}$ in \mathbb{R} , ϕ da Ω in M un algoritmo ed $x \in \Omega$ tale che $f(x) \neq 0$.

- L'algoritmo ϕ è *accurato* quando utilizzato per approssimare f in x se, posto:

$$\phi(x) = (1 + e) f(x) \quad \text{ovvero} \quad e = \frac{\phi(x) - f(x)}{f(x)}$$

l'errore relativo e risulta “piccolo” (cioè: se $\phi(x)$ è una “piccola” perturbazione moltiplicativa di $f(x)$).

- L'algoritmo ϕ è *stabile* quando utilizzato per approssimare f in x se: esistono $e_0, e_1 \in \mathbb{R}$ tali che:

$$\phi(x) = (1 + e_0) f((1 + e_1)x)$$

e gli errori relativi e_0 ed e_1 risultano “piccoli” (ovvero, se $\phi(x)$ è una “piccola” perturbazione moltiplicativa del valore di f in un punto “vicino” ad x).

- Il calcolo di f in x è *ben condizionato* se: per ogni $e_1 \in \mathbb{R}$ “piccolo,” posto:

$$f((1 + e_1)x) = (1 + e_0) f(x) \quad \text{ovvero} \quad e_0 = \frac{f((1 + e_1)x) - f(x)}{f(x)}$$

l'errore relativo e_0 risulta “piccolo” (cioè: se in ogni punto “vicino” ad x il valore di f è una “piccola” perturbazione moltiplicativa di $f(x)$).

Le definizioni sono *qualitative* perché non si è dato un significato quantitativo al termine “piccolo” associato ai vari errori relativi. In ogni caso si richiede che se q_1 e q_2 sono quantità “piccole” allora posto $(1 + q_1)(1 + q_2) = (1 + t)$, ovvero $t = q_1 + q_2 + q_1q_2$, la quantità t risulti a sua volta “piccola.”

Si osservi infine che:

- (1) Se $f(x) = 0$ e $\phi(x) \neq 0$ non è possibile interpretare $\phi(x)$ come perturbazione *moltiplicativa* di $f(x)$. In questo caso la nozione di *accuratezza* va definita interpretando $\phi(x)$ come perturbazione *additiva* di $f(x)$.
- (2) Se $x = 0$ la proprietà di *stabilità* coincide con quella di *accuratezza*. Per ottenere una nozione più utile la *stabilità* va riformulata introducendo una perturbazione *additiva* di x .

- (3) Se x è uno zero isolato di f non è possibile interpretare $f((1 + e_1)x)$ come perturbazione *moltiplicativa* di $f(x)$. In questo caso la nozione di *calcolo ben condizionato* va definita interpretando $f((1 + e_1)x)$ come perturbazione *additiva* di $f(x)$.

Se $x = 0$ (e $f(0) \neq 0$) risulta $e_0 = 0$ ed il calcolo è ben condizionato quale che sia f . Anche in questo caso, per ottenere una nozione più utile, la definizione va riformulata introducendo una perturbazione *additiva* di x .

- *Teorema* (stabilità + buon condizionamento = accuratezza)

Siano f una funzione da $\Omega \subset \mathbb{R}$ in \mathbb{R} ed $x \in \Omega$ tale che $x \neq 0$ e $f(x) \neq 0$. Sia infine ϕ da Ω in M l'algoritmo utilizzato per approssimare f in x .

Se ϕ è *stabile* ed il calcolo di f in x è *ben condizionato*, allora ϕ è *accurato*.

(Dim: Per la stabilità si ha: esistono $e_0, e_1 \in \mathbb{R}$ "piccoli" tali che:

$$\phi(x) = (1 + e_0) f((1 + e_1)x)$$

Poiché il calcolo di f in x è ben condizionato, posto:

$$e_* = \frac{f((1 + e_1)x) - f(x)}{f(x)} \quad \text{ovvero} \quad f((1 + e_1)x) = (1 + e_*) f(x)$$

l'errore relativo e_* risulta "piccolo." Si ottiene perciò:

$$\phi(x) = (1 + e_0)(1 + e_*)f(x) = (1 + \theta)f(x)$$

con $\theta = e_0 + e_* + e_0e_*$ che risulta "piccolo." Dunque l'algoritmo è accurato.)

- Esempi.

- (1) $f(x) = \text{sen } x$, $\phi(x) = \text{SEN}(\text{rd}(x))$.

* *Stabilità dell'algoritmo.*

Per ogni numero reale x esistono numeri reali e_1, e_2 tali che:

$$\phi(x) = (1 + e_2) \text{sen}((1 + e_1)x) \quad \text{con } |e_1| \leq u \text{ ed } |e_2| \leq u$$

Considerando "piccola" la precisione di macchina, l'algoritmo verifica la definizione di stabilità *per ogni* $x \in \mathbb{R}$.

* *Condizionamento del calcolo.*

Assegnata $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, si consideri la *funzione di condizionamento* del calcolo di f in x definita da:

$$C(x, e) = \left| \frac{f((1 + e)x) - f(x)}{f(x)} \right|$$

Questa funzione è definita per ogni $x \in \mathbb{R}$ che non sia zero di f e per ogni $e \in \mathbb{R}$.¹ Studiare il condizionamento del calcolo di f in x significa determinare, per x fissato ed e "piccolo," una *limitazione superiore* per $C(x, e)$ in termini di $|e|$.

Se $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione *con derivata prima continua*, utilizzando il Teorema di Lagrange si ottiene: dati numeri reali x ed e esiste un numero reale θ compreso tra x ed $(1 + e)x$ tale che:

$$f((1 + e)x) = f(x) + f'(\theta) ex$$

dunque, se $f(x) \neq 0$, si ottiene:

$$C(x, e) = \left| f'(\theta) \frac{x}{f(x)} e \right|$$

Nel caso in esame la funzione di condizionamento è definita per ogni $x \in \mathbb{R}$ non multiplo intero di π ed ogni $e \in \mathbb{R}$. La funzione ha derivata prima continua e quindi:

$$C(x, e) = \left| \cos \theta \frac{x}{\text{sen } x} e \right| \quad \text{con } \theta \text{ tra } x \text{ e } (1 + e)x$$

¹Se il dominio di f è un sottoinsieme di \mathbb{R} l'insieme di definizione va opportunamente modificato.

§ *Esempio*

Per ogni x, e nel dominio:

$$C(x, e) \leq \left| \frac{x}{\sin x} \right| |e|$$

Per ogni $e \in \mathbb{R}$:

$$\lim_{x \rightarrow 0} C(x, e) = |e|$$

Per e “piccolo:”

$$\lim_{x \rightarrow \pi} C(x, e) = +\infty$$

§ *Esercizio*

Utilizzare *Scilab* per ottenere il (un'approssimazione del) grafico della funzione

$$\left| \frac{x}{\sin x} \right|$$

per $x \in (0, \pi) \cup (\pi, 2\pi)$.

Il calcolo di $\sin x$ risulta ragionevolmente ben condizionato (e quindi, per il Teorema precedente, l'algoritmo ϕ risulta *accurato*) ad esempio per $x \in (0, \pi-h) \cup (\pi+h, 2\pi-h)$ con h non troppo piccolo. Il calcolo, invece, *non* è ben condizionato ad esempio per x vicino a π . In quest'ultimo caso il Teorema citato non consente di concludere alcunché riguardo all'accuratezza dell'algoritmo (vedere l'Esercizio 3).

(2) $f(x) = 1/\sqrt{x}$, $\phi(x) = 1 \oslash \text{SQRT}(\text{rd}(x))$ (entrambe definite per $x > 0$)

* *Stabilità dell'algoritmo.*

Per ogni numero reale $x > 0$ esistono numeri reali e_1, e_2 ed e_3 tali che:

$$\phi(x) = \frac{1 + e_3}{(1 + e_2)\sqrt{(1 + e_1)x}} \quad \text{con } |e_1| \leq u, |e_2| \leq u \text{ ed } |e_3| \leq u$$

e quindi:

$$\phi(x) = \frac{1 + e_3}{1 + e_2} f((1 + e_1)x) = (1 + t)f((1 + e_1)x) \quad \text{con } t = \frac{e_3 - e_2}{1 + e_2}$$

Utilizzando le limitazioni su e_2 ed e_3 si ottiene:

$$|t| \leq \frac{2u}{1 - u} \approx 2u$$

Considerando “piccola” la precisione di macchina, l'algoritmo verifica la definizione di stabilità *per ogni* $x > 0$.

* *Condizionamento del calcolo.*

La funzione ha derivata prima continua. Per ogni $x > 0$ ed ogni e tale che $(1+e)x > 0$ si ha allora:

$$C(x, e) = \left| -\frac{1}{2} \frac{x\sqrt{x}}{\theta\sqrt{\theta}} e \right| \quad \text{con } \theta \text{ tra } x \text{ e } (1+e)x$$

Siamo interessati al caso $|e| \leq u$. In tal caso si ha: $(1-u)x \leq \theta \leq (1+u)x$ e quindi:

$$C(x, e) \leq \frac{1}{2} \frac{u}{(1-u)\sqrt{1-u}} \approx \frac{1}{2}u$$

Possiamo ritenere il calcolo di f *ben condizionato* per ogni $x > 0$.

In base a quanto ottenuto ed al Teorema precedente: l'algoritmo ϕ è *accurato* quando utilizzato per approssimare f , *per ogni* $x > 0$.

Esercizi

1. Sia $f(x) = \sqrt{x}/x$ (definita per $x > 0$). Determinare l'insieme di definizione e discutere l'accuratezza dell'algoritmo:

$$\phi(x) = \text{SQRT}(\text{rd}(x)) \oslash \text{rd}(x)$$

quando utilizzato per approssimare i valori di f .

2. Sia $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione con derivata prima continua tale che per ogni $x \in \mathbb{R}$ si abbia $|f'(x)| > L > 0$. Siano poi $\alpha \neq 0$ l'unico zero di f e $C(x, e)$ la funzione di condizionamento del calcolo di f in x . Per ogni $x \neq \alpha$ ed $e \in \mathbb{R}$ esiste θ tale che:

$$C(x, e) = \left| f'(\theta) \frac{x}{f(x)} e \right|$$

Mostrare che per ogni x, e del dominio si ha:

$$C(x, e) > L \left| \frac{x}{f(x)} \right| |e|$$

e dedurre che per ogni $e \neq 0$:

$$\lim_{x \rightarrow \alpha} C(x, e) = +\infty$$

3. Si consideri l'Esempio 1. Si ricordi che, in *Scilab*: $\%pi = \text{rd}(\pi) < \pi$ e $\phi(\pi) = \text{SEN}(\%pi) > 0$.²

(1) Mostrare che per ogni $x \in (\%pi, \pi)$ si ha $\text{rd}(x) = \%pi$ e quindi $\phi(x) = \text{SEN}(\%pi)$.

(2) Mostrare che, posto per ogni $x \in (\%pi, \pi)$:

$$e(x) = \frac{\phi(x) - f(x)}{f(x)}$$

si ha:

$$\lim_{x \rightarrow \pi^-} e(x) = +\infty$$

ovvero: per x vicino a π l'algoritmo ϕ non è accurato quando utilizzato per approssimare $\text{sen } x$.

²Vedere il *Dialogo 2* e l'Esercizio 5 della Lezione 6.