

• METODO di NEWTON

f derivabili e $f' \neq 0$; e' \exists m. it ad un punto

def da

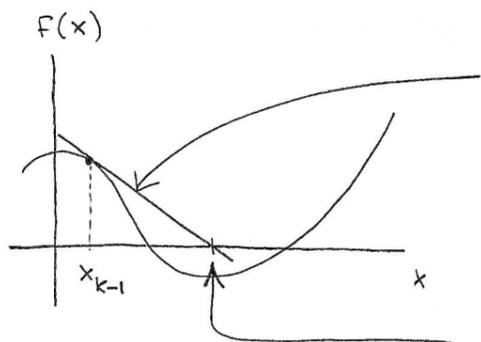
$$h(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Proprieta': • $f(x) = 0$ equivalente a $h(x) = x$

• SE $f \in C^2$ e α zero di f ALLORA

$h'(\alpha) = 0 \Rightarrow$
 ordine di conv almeno 2
 $\exists [a,b]$ che verifica ip tes conv

• (int geometrica: metodo delle tangenti.)



$y = f'(x_{k-1})(x - x_{k-1}) + f(x_{k-1})$
 (retta tangente al grafico di f in x_{k-1})

x t.c. $f'(x_{k-1})(x - x_{k-1}) + f(x_{k-1}) = 0$

ovvero $x = x_{k-1} - \frac{f(x_{k-1})}{f'(x_{k-1})} = h(x_{k-1})$

Oss (selta di x_0 , metodo di Newton):

SE $[a,b]$, $f \in C^2(a,b)$, x_0 t.c.

- 1) $\exists \alpha \in [a,b]$ zero di f
- 2) $\forall x \in [a,b]: f'(x) \neq 0$ e $f''(x) \neq 0$ ($\Rightarrow \alpha$ unico zero...)
- 3) $f(x_0) f''(x_0) > 0$

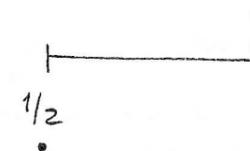
ALLORA: la success gen del m di \mathbb{N} a partire da x_0

- a) e' convergenti ad α
- b) e' monotona.

(dim: graficamente, caso particolare...)

Es: $f(x) = x + \log x$; decider se sia utilizzabile il m di \mathbb{N} per appross lo zero di f .

• α zero di f in $[\frac{1}{2}, 1]$



• $f \in C^2(\frac{1}{2}, 1)$

• $f'(x) = 1 + \frac{1}{x} > 0$ in $[\frac{1}{2}, 1]$ (\Rightarrow m di \mathbb{N} utilizzabile!)

• $f''(x) = -\frac{1}{x^2} < 0$ in $[\frac{1}{2}, 1]$

$\Rightarrow x_0 = \frac{1}{2}$, success monotone crescente $\rightarrow \alpha$.

Oss: $\forall x > 0: f'(x) > 0$ e $f''(x) < 0$

$\Rightarrow \forall x_0 \in (0, \alpha)$ la success gen del m di \mathbb{N} a partire da x_0 e' convergenti ad α e monotona.

Es: $f(x) = e^x + x - 3$

- I) determ # zeri e separazione
- II) decider se m it def da $h(x) = 3 - e^x$ utilizzabile...
- III) decider se m di \mathbb{N} utilizzabile...

• CRITERI d'ARRESTO (operando in \mathbb{R})

1) $h, [a, b], x_0$ che verif le ip del tes di conv;

dato $\delta > 0$:

$$\boxed{\text{SE } |h(x_k) - x_k| < \delta \text{ ALLORA STOP}}$$

- è calcolabile.

- è efficace:

$$|h(x_k) - x_k| = \begin{cases} \leq |h(x_k) - \alpha| + |\alpha - x_k| \leq L^k(L+1)|x_0 - \alpha| \\ = |h(x_k) - h(x_{k-1})| < |h(x_{k-1}) - x_{k-1}| \\ = \underbrace{|h'(\theta)|}_{\leq L < 1} |x_k - x_{k-1}| \quad \downarrow \\ \text{decrecente} \end{cases}$$

$\begin{matrix} 0 \\ \uparrow \\ k \rightarrow \infty \end{matrix}$

- quando è verif (cr di tipo ASSOLUTO):

$$\begin{aligned} h(x_k) - x_k &= h(x_k) - h(\alpha) - (x_k - \alpha) \\ &= (h'(\theta_k) - 1)(x_k - \alpha) \quad \text{con } \theta_k \text{ tra } x_k \text{ ed } \alpha \\ &\Rightarrow |h'(\theta_k)| < 1 \end{aligned}$$

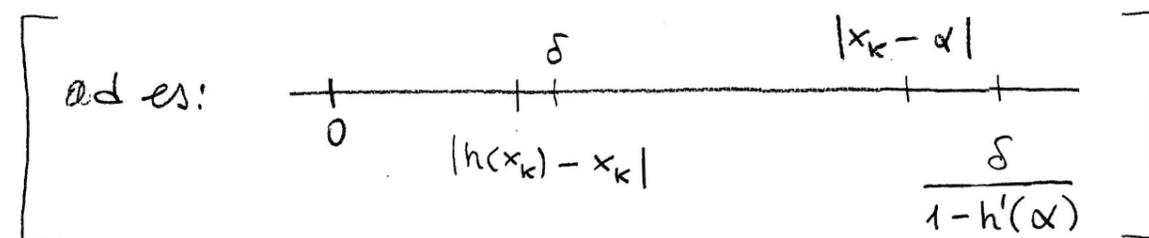
$$\Rightarrow |x_k - \alpha| = \frac{|h(x_k) - x_k|}{1 - h'(\theta_k)} < \frac{\delta}{1 - h'(\theta_k)}$$

MA: $x_k \rightarrow \alpha \Rightarrow \theta_k \rightarrow \alpha$, q. di:

$$|x_k - \alpha| < \frac{\delta}{1 - h'(\theta_k)} \approx \frac{\delta}{1 - h'(\alpha)}$$

SE $h'(\alpha) \approx 0$ ALLORA $\frac{\delta}{1 - h'(\alpha)} \approx \delta$: ok

invece, SE $h'(\alpha) \approx 1$ ALLORA: $\frac{\delta}{1 - h'(\alpha)} \gg \delta$ \square



Oss: Il cr d'arr è BUONO per il m. di Newt (in tal caso $|h(x_k) - x_k| = \left| \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \right|$).