

Pb: la procedura EG si arresta prematuramente

se $A(k,k) = a_{kk}^{(k)} = 0$ per un $k \in \{1, \dots, m-1\}$

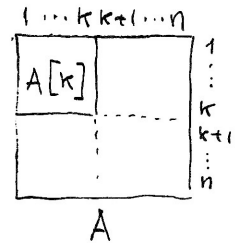
Es: $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 6 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow a_{22}^{(2)} = 0 \Rightarrow \text{EG si arresta per } k=2.$

Teo (terminazione regolare di EG)

la procedura EG determina una fattorizzazione LR della matrice $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

$\Leftrightarrow a_{kk}^{(k)} \neq 0$ per $k=1, \dots, n-1$

$\Leftrightarrow \det A[k] \neq 0$ per $k=1, \dots, \underline{n-1}$



dim (curso): $A^{(2)}[2] = H_1[2] A[2] \Rightarrow \det A[2] = a_{11}^{(1)} a_{22}^{(2)}$,
 in generale $\det A[k] = a_{11}^{(1)} a_{22}^{(2)} \dots a_{kk}^{(k)}$ etc.

• Uso di EG, SA, SI per risolvere $Ax = b$

$[S, D] = \text{EG}(A);$

se EG ha fallito allora STOP

$\nRightarrow \det A = 0: ??$

$c = \text{SA}(S, b);$

se det D = 0 allora STOP $\Rightarrow \det A = 0: \text{ok!}$

$x = \text{SI}(D, c);$

PROCEDIMENTO NON SODDISFACENTE!

* Procedura EGP *

Es: $D = H_3 P_3 H_2 P_2 H_1 P_1 A \Rightarrow A = \underbrace{P_1^T H_1^{-1} P_2^T H_2^{-1} P_3^T H_3^{-1}}_P D$
NON è tr inf ...

... MA: $\underbrace{(P_3 P_2 P_1) (P_1^T H_1^{-1} P_2^T H_2^{-1} P_3^T H_3^{-1})}_S \text{ lo è!}$

$\Rightarrow PA = SD$; $[S, D, P] = \text{EGP}(A)$
 $\searrow = \text{EG}(PA)$

Es: $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{H_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{P_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{H_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

$\xrightarrow{H_3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = D$; $P = P_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$
 $S = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

- calcolare SD e PA , calcolare $H_1^{-1} P_2^T H_2^{-1} H_3^{-1}$ e la stessa per P a sinistra.

TEO (terminazione regolare EGP)

la procedura EGP determina una matrice di permutazione P ed una fatt LR di $PA \in \mathbb{R}^{n \times n}$

\Leftrightarrow le prime $n-1$ colonne di A sono linearmente indipendenti.

- Uso di EGP, SA, SI per risolvere $Ax = b$

$$[S, D, P] = \text{EGP}(A);$$

se EGP ha fallito allora STOP;

$$c = \text{SA}(S, Pb);$$

se det D = 0 allora STOP;

$$x = \text{SI}(D, c)$$

$\Rightarrow \det A = 0$

PROCEDIMENTO
SODDISFACENTE!

$$(Ax = b \rightarrow PAx = Pb \rightarrow SDx = Pb \dots)$$