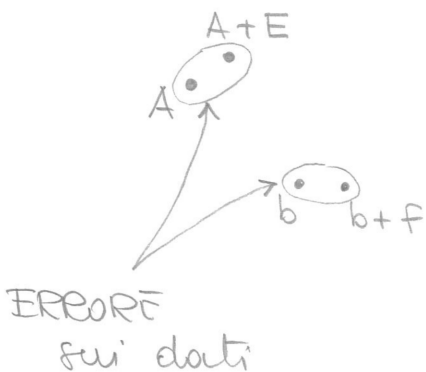


\* CONDIZIONAMENTO \*

... del Pb delle soluz di un sist di eq lineari.

- $A$  invertibile,  $b \in \mathbb{R}^n \Rightarrow \exists! x_*$  t.c.  $Ax_* = b$   
 $L \in \mathbb{R}^{n \times n}$  (soluzione)
- $E \in \mathbb{R}^{n \times n}$  perturbazione (additiva) di  $A$   
 $f \in \mathbb{R}^n$  " " di  $\bar{b}$
- ip:  $A + E$  invertibile ...  
 $\Rightarrow \exists! \hat{x}$  t.c.  $(A + E)\hat{x} = b + f$

dati



soluzione



Pb: assegnato un modo di misurare gli errori, determinare quanto grande può essere l'errore sulle sol in funzione di quanto grande è quello sui dati.

Es:  $\mathbb{E} = 0$ ;  $f \neq 0$

- $x_*$  t.c.  $Ax_* = b$
- $\hat{x}$  t.c.  $A\hat{x} = b + f$

•  $A(\hat{x} - x_*) = (b + f) - b = f \Rightarrow \boxed{\hat{x} - x_* = A^{-1}f}$

•  $\|\hat{x} - x_*\| = \|A^{-1}f\|$  "errore assoluto"

$f = \left(\frac{f}{\|f\|}\right) \|f\| \rightarrow = \text{vers}(f)$ : vettore di norma uno che specifica la direzione di  $f$

$\Rightarrow \|\hat{x} - x_*\| = \|A^{-1}(\|f\| \text{vers}(f))\|$

$= \left\| A^{-1} \text{vers}(f) \right\| \|f\|$



posto  $\|A^{-1}\| \equiv \max_{f \neq 0} \|A^{-1} \text{vers}(f)\|$   
 $= \max \{ \|A^{-1}v\|, \|v\|=1 \}$

sì ha:  $\|\hat{x} - x_*\| \leq \|A^{-1}\| \|f\|$

$\exists f$  t.c. =

•  $b \neq 0 (\Rightarrow x_* \neq 0)$ :  $\frac{\|\hat{x} - x_*\|}{\|x_*\|} \leq \|A^{-1}\| \frac{\|f\|}{\|x_*\|}$

"errore relativo"

$\max \{ \|Av\|, \|v\|=1 \}$

MA:  $Ax_* = b \Rightarrow \|b\| = \|Ax_*\| \leq \|A\| \|x_*\|$

$\exists x_*$  (ovvero  $b$ ) t.c. =

$\Rightarrow \frac{\|b\|}{\|x_*\|} \leq \|A\|$

err relativo su  $b$

q.d.:  $\frac{\|\hat{x} - x_*\|}{\|x_*\|} \leq \|A^{-1}\| \frac{\|f\|}{\|b\|} \frac{\|b\|}{\|x_*\|} \leq \|A^{-1}\| \|A\| \frac{\|f\|}{\|b\|}$

def (numero di condizionamento)

Sia  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  invertibile:

$$c(A) = \|A\| \|A^{-1}\| \leftarrow \text{NUMERO DI CONDIZIONAMENTO di } A$$

(dip dalla norma!)

## TEO (di condizionamento)

Siano  $A, b$  dati del sistema da risolvere,  
 $E, F$  perturbazioni dei dati,  $x_*, \hat{x}$  e  $\alpha$  t.c.:

- $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  invertibile
- $b \in \mathbb{R}^n$  non zero
- $Ax_* = b$  ( $x_* \neq 0$ )
- $E \in \mathbb{R}^{n \times n}$  t.c.  $A+E$  invert
- $f \in \mathbb{R}^n$
- $(A+E)\hat{x} = b+f$

- $\|E\| \leq \alpha \|A\|$ ,  $\|f\| \leq \alpha \|b\|$  (ovvero:  $\alpha$  è un limite superiore per la misura delle perturbaz)

- $\alpha c(A) < \frac{1}{10}$

Allora: (1)  $\frac{\|\hat{x} - x_*\|}{\|x_*\|} \leq 2\alpha c(A)$

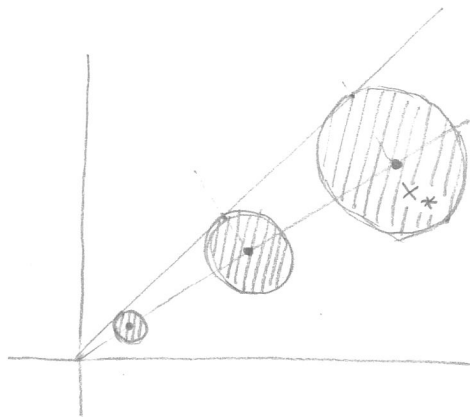
(2)  $\exists$  dato  $b$ , perturbaz  $E, f$  t.c.

$$\frac{\|\hat{x} - x_*\|}{\|x_*\|} = 2\alpha c(A)$$

- Oss (su errore relativo "vettoriale")

Siano  $x_*$ ,  $\hat{x}$  t.c.  $\frac{\|\hat{x} - x_*\|}{\|x_*\|} \leq \frac{1}{10}$  e  $\|x_*\| = \delta > 0$ .

In  $\mathbb{R}^2$ :



$\hat{x} \in$  area a tratteggio  
(raggio =  $\frac{1}{10} \cdot \delta \dots$ )

Es: disegno analogo per  $\|\hat{x} - x_*\| \leq \frac{1}{10}$

Vediamo l'err rel sulle single componenti:

$$\frac{|\hat{x}_k - x_k^*|}{|x_k^*|} \leq \frac{\|\hat{x} - x_*\|}{\|x_*\|} \leq \frac{1}{10} \frac{\|x_*\|}{|x_k^*|}$$

ip:  $x_k^* \neq 0$  (ma potrebbe essere = 0: in tal caso l'err rel NON È DEFINITO)

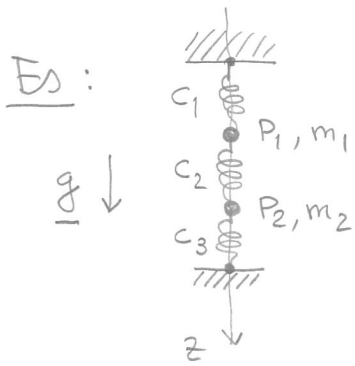
Oss:  $v \in \mathbb{R}^n$

$$\frac{\|v\|^2}{|v_k|^2} = \frac{v_1^2 + \dots + v_n^2}{v_k^2} = 1 + \sum_{j \neq k} \frac{v_j^2}{v_k^2} \geq 0$$

Es: stimare  $\frac{\|v\|}{|v_k|}$  per

$$v = \begin{bmatrix} 1 \\ \varepsilon \end{bmatrix}, \quad k=1,2 \quad \text{e} \quad \varepsilon \rightarrow 0$$

[e potrebbe essere  
MOLTO  $> 0$  !!]



Eg. statica:

$$\textcircled{1} \quad m_1 g - c_1 z_1 + c_2 (z_2 - z_1) = 0$$

$$\textcircled{2} \quad m_2 g + c_2 (z_1 - z_2) - c_3 (z_2 - h) = 0$$

sistema da studiare:

$$A \rightarrow \begin{bmatrix} c_1 + c_2 & -c_2 \\ -c_2 & c_2 + c_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} m_1 g \\ m_2 g + c_3 h \end{bmatrix}$$

$\swarrow$  b

- parametri:  $c_1 = c_2 = c_3 = 100 \text{ N/m}$   
 $m_1 = m_2 = 1 \text{ kg}$   
 $g = 9,81 \text{ m/s}^2$ ;  $h = 5 \text{ m}$

- soluzione:  $z_1^* \approx 1,76 \text{ m}$ ;  $z_2^* \approx 3,43 \text{ m}$

- valore g noto solo con approssimazione:  $|\delta g| < 10^{-2}$   
 $\Rightarrow$  perturbazioni dati:  $f = \begin{bmatrix} m_1 \delta g \\ m_2 \delta g \end{bmatrix}$ ,  $E = 0$ ,

$$\frac{\|f\|}{\|b\|} \approx \frac{\sqrt{2}}{510} |\delta g| < 2,7 \cdot 10^{-5} \quad (= \alpha)$$

- $c(A) = 3 \Rightarrow \alpha c(A) < \frac{1}{10}$

- $\hat{z}$ : soluzione con  $\hat{g}$  t.c.  $|g - \hat{g}| < 10^{-2} \dots$

Teo condiz  $\Rightarrow$   $\frac{\|\hat{z} - z^*\|}{\|z^*\|} \leq 2 \alpha c(A) \approx 1,6 \cdot 10^{-4}$

