

• Pagina web del corso ...

• Programma ...

⊕ ARITMETICA
del CALCOLATORE

- 1) ZERI di FUNZIONI (es: $f(x) = 0 \dots$)
- 2) SISTEMI di EQUAZIONI LINEARI (es: $Ax = b \dots$)

* metodi DIRETTI (fattorizz di $A \dots$)

* metodi ITERATIVI (matrici SPARSE)

- 3) EQUAZIONI DIFFERENZIALI ORDINARIE
(es: $\ddot{x} = F(\dot{x}, x) \dots$)

1 ZERI di FUNZIONI & ARITMETICA del CALCOLATORE

Pb: data $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua t.c.

$\exists \alpha \in \mathbb{R}$ t.c. $f(\alpha) = 0$, determinare α .
↳ "ZERO di f "

TEO (esistenza degli zeri)

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua t.c. $f(a) f(b) < 0$

$\Rightarrow \exists \alpha \in (a, b)$ t.c. $f(\alpha) = 0$

• Metodo di BISEZIONE

Idea: utilizzare il Teo di esistenza degli zeri per ottenere una successione di intervalli $I_k = [a_k, b_k]$ t.c.

- $\forall k, \exists$ zero di f in I_k
- $I_{k+1} \subset I_k$
- $\lim_{k \rightarrow \infty} \text{mis } I_k = 0$

descrizione del METODO di BISEZIONE

dati: $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ t.c. $f(a)f(b) < 0$

- $a_0 = a; b_0 = b; I_0 = [a_0, b_0]; x_0 = \frac{a_0 + b_0}{2};$

- per $k = 1, 2, 3, \dots$ ripeti:

se $f(x_{k-1}) = 0$ allora: STOP, altrimenti

- se $f(x_{k-1})f(b_{k-1}) < 0$ allora: $a_k = x_{k-1}, b_k = b_{k-1};$
- se $f(a_{k-1})f(x_{k-1}) < 0$ allora: $a_k = a_{k-1}, b_k = x_{k-1};$
- $I_k = [a_k, b_k]; x_k = \frac{a_k + b_k}{2};$

uscita: quando un opportuno criterio d'arresto

è verificato: x_k (pto medio dell'ultimo intervallo determinato)

Oss: • $\text{mis } I_k = b_k - a_k = \frac{\text{mis } I_{k-1}}{2^1} = \frac{\text{mis } I_{k-2}}{2^2} = \dots$

$\dots = \frac{\text{mis } I_0}{2^k} \Rightarrow \boxed{\lim_{k \rightarrow \infty} \text{mis } I_k = 0}$

- SE f continua allora: $\forall k$, I_k contiene uno zero di f e

$$\boxed{\lim_{k \rightarrow \infty} x_k = \alpha \quad \text{t.c.} \quad f(\alpha) = 0}$$

CRITERIO di ARRESTO (necessario: non è possibile costruire tutta una successione in tempo finito)

- di "tipo ASSOLUTO":

dato δ reale positivo...

$$\dots \boxed{\text{se } \text{mis } I_k < \delta \text{ allora STOP}}$$

1) $\text{mis } I_k = b_k - a_k$ "è calcolabile"

2) di sugualiane certamente verificata dopo un numero finito di iterazioni...

3) SE f continua:

- $\exists \alpha \in I_k$ zero di f

- $|x_k - \alpha| \leq \frac{\text{mis } I_k}{2} < \frac{\delta}{2}$

dunque: si ottiene un appross di α (utilizzando

x_k) con

$$\boxed{\text{errore assoluto} < \frac{\delta}{2}}$$

```

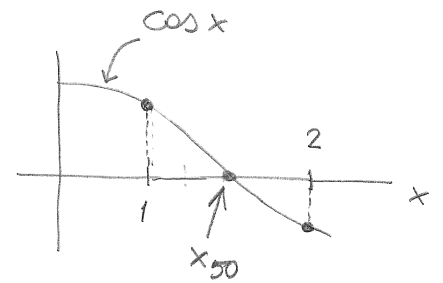
function [z, v, info, k, mis]=bisezione(f_bis, a, b, ...
                                     criterio_di_arresto_bis, E_bis, kmax, dialogo)
//
// Uso:
// [ z,v,info,[k,[mis]] ] = bisezione(f_bis,a,b,...
//                               criterio_di_arresto_bis,E_bis,kmax,dialogo)
//
// Metodo di bisezione.
//
// Approssima uno zero della funzione f_bis (che deve essere continua)
// contenuto nell'intervallo [a,b]. La funzione f_bis deve assumere
// valori non nulli e di segno opposto in a e b.
//
// L'iterazione si arresta quando:
// (*) il valore di f_bis nel punto medio x_m dell'intervallo
//     considerato è zero;
// (*) la misura dell'intervallo considerato [a(k),b(k)] è minore di
//     E_bis (in tal caso si ha, in teoria, che z approssima uno zero di
//     f_bis con errore assoluto non superiore ad E_bis/2);
// (*) la funzione f_bis assume valori del medesimo segno negli
//     estremi a e b;
// (*) dopo kmax iterazioni (valore suggerito: kmax = 55).
//
// z: approssimazione finale (zero di f_bis oppure punto medio
//     dell'ultimo intervallo generato);
// v: valore di f_bis in z;
// info = 0: individuato valore in cui f_bis si annulla;
//         = 1: la misura dell'ultimo intervallo considerato è minore di
//             tol e la f_bis assume valori non nulli e di segno opposto
//             agli estremi di tale intervallo;
//         = 2: f_bis non assume valori non nulli e di segno opposto agli
//             estremi dell'intervallo iniziale [a,b];
//         = 3: superato il numero massimo consentito di iterazioni.
// k: numero di iterazioni effettuate;
// mis: ampiezza dell'ultimo intervallo determinato.
//
// Se info = 2, si pone z = Nan , v = Nan , k = Nan e mis = Nan.
//
1 info = -1;
2 k_bis = 0; // contatore delle iterazioni eseguite
3 tol = E_bis;
4 if f_bis(a) == 0 then info = 0; z = a; v = 0; k = 0; mis = abs(b-a); end;
5 if f_bis(b) == 0 then info = 0; z = b; v = 0; k = 0; mis = abs(b-a); end;
6 if (info ~= 0) & (sign(f_bis(a)) == sign(f_bis(b))) then
7     info = 2; v = %nan; z = %nan; k = %nan; mis = %nan; end;
// iterazione
8 while info == -1,
9     x_m = (a + b)/2;
10    f_m = f_bis(x_m);
11    if f_m == 0 then info = 0; z = x_m; v = 0; k = k_bis; mis = abs(b-a); end;
12    if (info ~= 0) & abs(b-a) < tol then info = 1; z = x_m; v = f_m; ...
13                                   k = k_bis; mis = abs(b-a); end;
14    if k_bis >= kmax then info = 3; z = x_m; v = f_m; ...
15                                   k = k_bis; mis = abs(b-a); end;
16    if info == -1 then k_bis= k_bis+1;
17                                   if sign(f_m) == sign(f_bis(b)) then b = x_m;
18                                   else a = x_m; end;
19    end;
20 end;
//
endfunction

```

Es: $f(x) = \cos x$ (continua!)

$$I_0 = [1, 2]$$

$$\delta = 10^{-15}$$



Si ottiene (utilizz. SCI/LAB), dopo 50 iterazioni:

$$x_{50} = 1,5707\dots$$

$$\text{mis } I_{50} \approx 8,88 \cdot 10^{-16}$$

Oss: "costo" del calcolo di $x_{50} \approx 50 \times$ (costo 1 it)

$$\text{mis } I_k = \frac{\text{mis } I_0}{2^k} < \delta \iff k > \log_2 \frac{\text{mis } I_0}{\delta}$$

Es: $f(x) = \cos x$, $I_0 = [1, 2]$, $\delta = 10^{-16}$

dovrei ottenere la stima in $\left\lceil \log_2 \frac{1}{10^{-16}} \right\rceil = 54$

iterazioni ma...

... dopo 60, 80, 100 it ho $\text{mis } I_{60} =$
 $= \text{mis } I_{80} = \text{mis } I_{100} \approx 2,22 \cdot 10^{-16}$ || !

Per capire il pb, occorre indagare l'aritmetica del calcolatore.