

Es (riepilogo):

PROCEDURA: dati:  $x_0, t_0, t_f, F, \textcircled{E}$  ← errore locale max ammesso

uscita:  $x_0, \dots, x_N; t_0, \dots, t_N$

•  $k = 0$ ;

• finché  $t_k < t_f$  ripeti:

- SCEGLI  $h_k$
  - CALCOLA  $x_{k+1}$
  - $t_{k+1} = t_k + h_k$
  - $k = k+1$
- } ... nell'Es con Metodo di EULERO

(1) Metodo di EULERO:  $EL_k \sim h_{k-1}^2$

$\Rightarrow (EL_k \leq E) \quad h_{k-1} \sim \sqrt{E}$

(2) se  $\forall h_k \sim \sqrt{E}$ ,  $N \sim \frac{1}{\sqrt{E}}$

(3) se ciascun err locale è "trouato" a  $t_f$ ,

$\max ET_k \sim NE \sim \sqrt{E}$

M. di Eulero:  
di ORDINE 1

METODO di  
ORDINE p

def: se  $\forall x, t$

$\| \hat{x} - x(t+h; x, t) \| \sim h^{p+1}$

appross fornita dal metodo per  $x(t+h; x, t)$

In generale:

$$(1) \quad EL_k \sim h_{k-1}^{p+1} \Rightarrow h_{k-1} \sim E^{\frac{1}{p+1}}$$

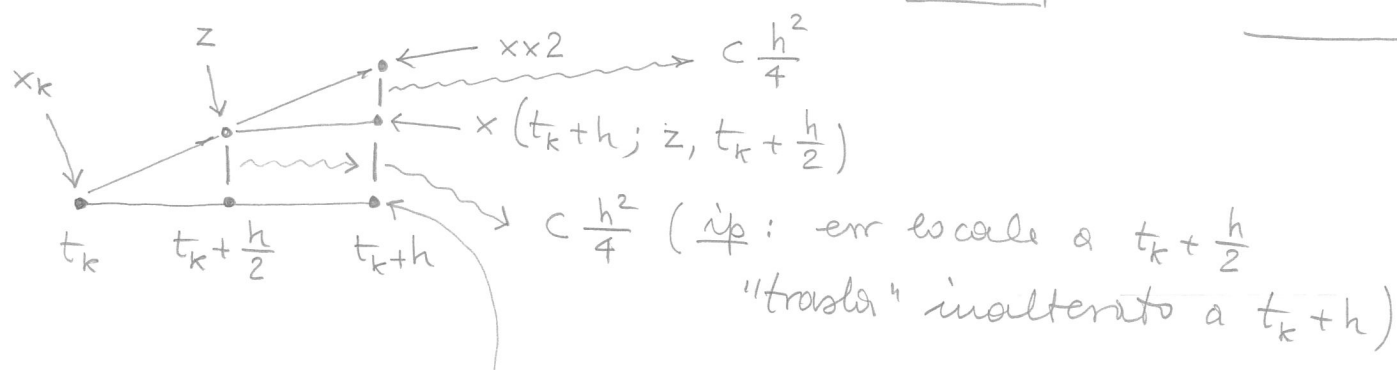
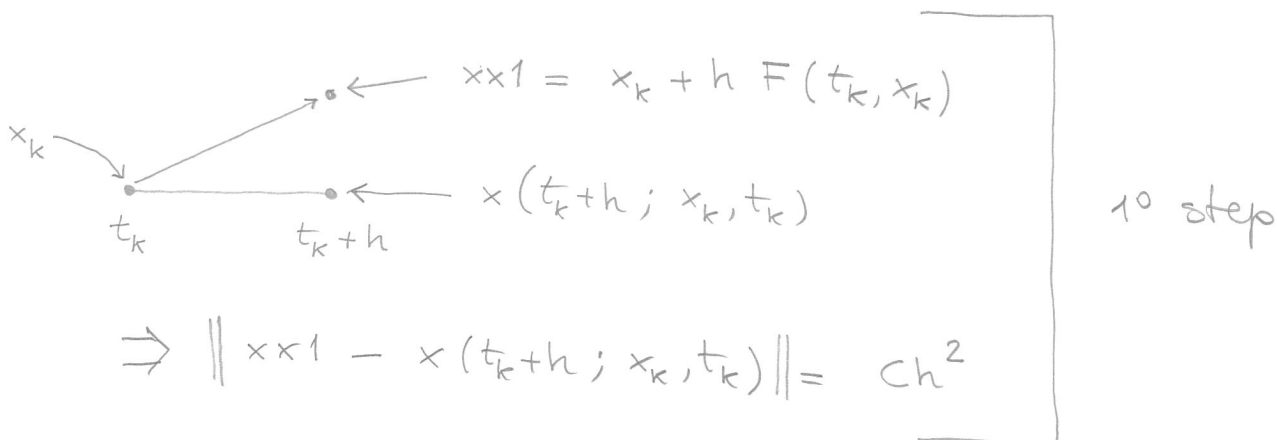
$$(2) \quad N \sim E^{-\frac{1}{p+1}}$$

$$(3) \quad \max ET_k \sim E^{1-\frac{1}{p+1}} = E^{\frac{p}{p+1}}$$

Es: Procedura eulers-pr ...

• stima dell'err locali ...

ip:  $EL_k = Ch^2$



$$\Rightarrow \|xx2 - x(t_k+h; x_k, t_k)\| \approx C \frac{h^2}{2}$$

3° step:

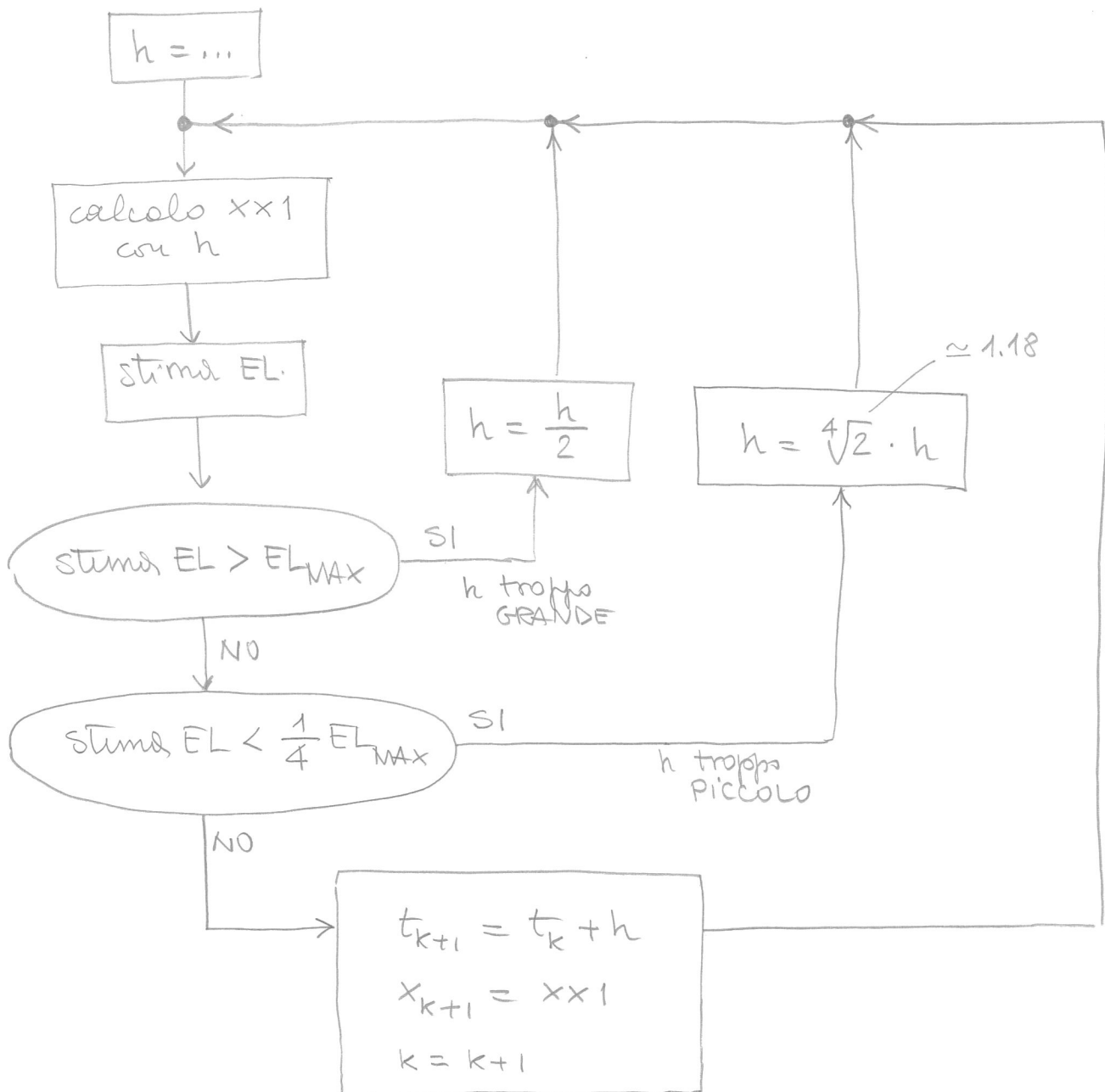
$$\|xx1 - xx2\| \approx \|x1 - x(t_k+h; x_k, t_k)\| -$$

$$- \|xx2 - x(t_k; x_k, t_k)\| \approx$$

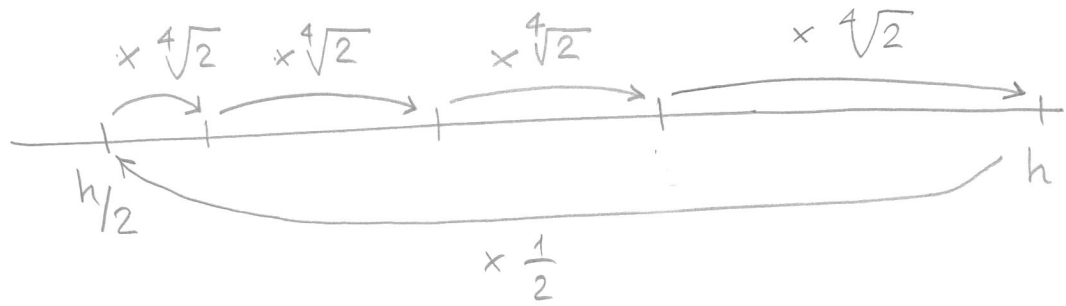
$$\approx Ch^2 - C \frac{h^2}{2} = \frac{1}{2} Ch^2$$

$$\Rightarrow \boxed{2 |xx1 - xx2|} = |c| h^2 = \boxed{|e_k|}$$

• scelta del passo :



Om:



Pb di Cauchy: 
$$\begin{cases} \dot{x} = x + t \\ x(0) = 1 \end{cases} \quad t \in [0, t_f]$$

$$x(t) = -1 - t + 2e^t$$

• For  $i' = 1:6$ ,

$$EL\_MAX = 10^{-i'}; \quad x_0 = 1; \quad t_0 = 0; \quad t_f = 3;$$

$$[T, X, PASSO] = \text{eulers\_pv}(x_0, t_0, t_f, F, EL\_MAX, \text{"zitto"});$$

$$ET\_MAX(i') = \dots$$

$$N(i') = \text{length}(PASSO)$$

$$h\_MEDIO(i') = \text{mean}(PASSO) = \frac{t_f - t_0}{N(i')}$$

end

$i'$	$\frac{ET\_MAX(i'+1)}{ET\_MAX(i')}$	$\frac{N(i'+1)}{N(i')}$	$\frac{h\_MEDIO(i'+1)}{h\_MEDIO(i')}$
1	0.34	3.45	0.29
2	0.32	3.09	0.32
3	0.33	3.21	0.31
4	0.31	3.25	0.31
5	0.31	3.03	0.33

Om:  $E' = \frac{E}{\alpha} \Rightarrow$

•  $h' \sim \frac{h}{\alpha^{\frac{1}{p+1}}}$

•  $N' \sim N \alpha^{\frac{1}{p+1}}$

•  $\max ET'_k = \frac{\max ET_k}{\alpha^{\frac{p}{p+1}}}$

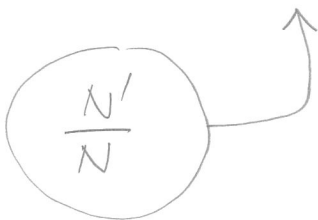
Per un metodo d'ordine  $p \dots$

### Metodo d' EULERO (ordine 1)

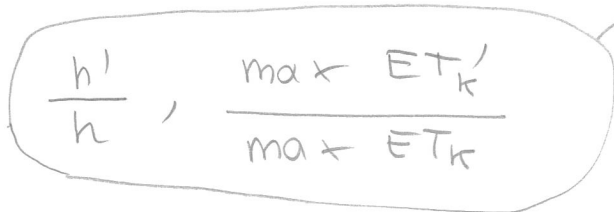
$E' = \frac{E}{10} \Rightarrow h' = \frac{h}{10^{1/2}}, N' = N 10^{1/2}$

$\max ET'_k = \frac{\max ET_k}{10^{1/2}}$

$10^{1/2} \simeq 3.16$



$10^{-1/2} \simeq 0.316$



```

0001 function [T, X, PASSO]=eulero_pv(x0, t0, tf, fct, EL_MAX, dialogo)
0002 // Integra numericamente, sull'intervallo [t0,tf], il problema
0003 // di Cauchy in R(n):
0004 // .
0005 // x = F(t,x)
0006 // x(t0) = x0
0007 //
0008 // con il metodo di Eulero in avanti a passo variabile.
0009 //
0010 // x0: condizione iniziale (colonna di n elementi)
0011 // t0: istante iniziale
0012 // tf: istante finale
0013 // fct: function per F - fct(t,x) deve essere una colonna
0014 // EL_MAX: errore locale massimo consentito
0015 // dialogo: se "loquace" mostra gli istanti di integrazione e, ad ogni iterazione,
0016 //           se è stato necessario aumentare o diminuire la lunghezza del passo
0017 //
0018 // T = [T(1),...,T(N)], nodi
0019 // X: matrice n x N - la colonna X(:,i) è la soluzione numerica
0020 //     all'istante T(i)
0021 // PASSO: riga con PASSO(k) = h tale che T(k+1) = T(k) + h
0022 //
0023 n = length(x0); // determina il numero di equazioni del sistema
0024 h_min = (tf - t0)/1d7; // passo minimo consentito
0025 h_max = (tf - t0)/10; // passo massimo consentito
0026 T = [];
0027 X = [];
0028 PASSO = [];
0029 //
0030 T(1,1) = t0;
0031 X(:,1) = x0;
0032 //
0033 h = h_max/10; // passo iniziale
0034 //
0035 // ciclo principale
0036 //
0037 while (T(1,$) < tf) & (h >= h_min), // l'iterazione si arresta se
0038                                     // si è raggiunto tf o se non si
0039                                     // è riuscito a rendere la stima dell'errore
0040                                     // locale inferiore a EL_MAX
0041     h_max_loc = min(tf - T(1,$), h_max);
0042     if h > h_max_loc then h = h_max_loc; end;
0043     xx1 = X(:, $) + h*fct(T(1,$), X(:, $));
0044     // stima EL
0045     xx2 = X(:, $) + (h/2)*fct(T(1,$), X(:, $));
0046     xx2 = xx2 + (h/2)*fct(T(1,$)+h/2, xx2);
0047     StimaEL = 2*norm(xx1 - xx2);
0048     // fine stima EL
0049     // decide se accettare il passo in base al valore di StimaEL
0050     if StimaEL > EL_MAX then // passo troppo lungo: riduci h...
0051         h = h/2; if dialogo == "loquace" then printf("-"); end;
0052         elseif (StimaEL < EL_MAX/4) & (h < h_max_loc) then
0053             // passo troppo corto: aumenta h...
0054             h = min(1.18*h, h_max_loc); // 1.18 ~= 2^(1/4): 4 cicli per
0055                                     // "recuperare il dimezzamento"
0056             if dialogo == "loquace" then printf("+"); end;
0057             else T(1,$+1) = T(1,$) + h; // valore di h accettato...
0058                 if dialogo == "loquace" then printf("\nT = %3.2e", T($)); end;
0059                 X(:, $+1) = xx1;
0060                 PASSO(1,$+1) = h;
0061         end;
0062     end;
0063     if dialogo == "loquace" then printf("\n"); end;
0064 //

```