

Es :  $f(x) = x + \ln x : (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$

① #zeri di  $f$  e SEPARAZIONE

- $f'(x) = 1 + \frac{1}{x} > 0$  ( $f$  crescente  $\Rightarrow$  #zeri  $\leq 1$ )
- $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = -\infty$ ,  $f(1) = 1 > 0 \Rightarrow \exists \alpha \in (0,1)$  zero

$\exists$  un solo zero,  $\alpha \in (0,1)$

②  $h_1(x) = -\ln x$   
 $h_2(x) = e^{-x}$   
 $h_3(x) = \frac{e^{-x} + x}{2}$

Candidati per def. m. it  
 per appross.  $\alpha$ .

È vero che  $\alpha$  zero di  $f \Leftrightarrow \alpha$  pu di  $h_k$  ?

$h_1$   $f(\alpha) = 0 \sim \alpha + \ln \alpha = 0 \sim \alpha = -\ln \alpha$   
 $\sim \alpha = h_1(\alpha)$  (ok)

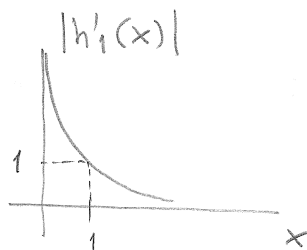
$h_2$   $f(\alpha) = 0 \sim \alpha = -\ln \alpha \sim -\alpha = \ln \alpha$   
 $\sim e^{-\alpha} = \alpha \sim \alpha = h_2(\alpha)$  (ok)

$h_3$  Es: verificare che (ok)!

③  $h_1$  utilizzabile?

Cerco di applicare Teo conv locale:

$$h_1'(x) = -\frac{1}{x}$$



Siccome  $\alpha \in (0,1)$ ,

CERTAMENTE  $|h_1'(\alpha)| > 1 \dots$  il TEO non aiuta.

MA:

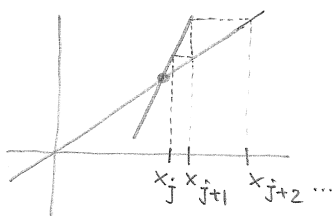
Se  $x_k$  success gen dal m.it def da  $h$ ,  
 $\alpha$  pu di  $h$  e  $|h'(\alpha)| > 1$

allora

$\exists n$  t.c.  $\forall k \geq n$  si ha  $x_k = \alpha$

oppure  $x_k \not\rightarrow \alpha$

dim:

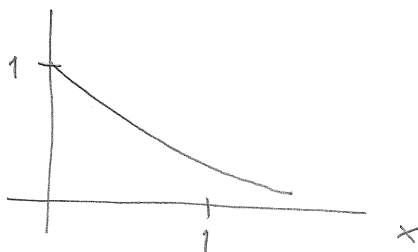


Dunque:  $h_1$  NON UTILIZZABILE per appross  $\alpha$

④  $h_2$  utilizzabile?

$$h_2'(x) = -e^{-x}$$

$|h_2'(x)|$



Siccome  $\alpha \in (0,1)$ ,

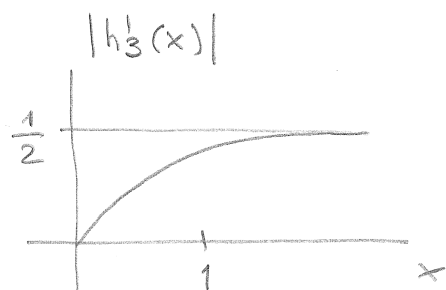
CERTAMENTE  $|h_2'(\alpha)| < 1$

$\Rightarrow \exists$  int che verifica (1) e (2) del Teo conv!

Dunque:  $h_2$  UTILIZZABILE per affron  $\alpha$

⑤  $h_3$  utilizzabile?

$$h_3(x) = \frac{1 - e^{-x}}{2}$$



siccome  $\alpha \in (0,1)$ ,

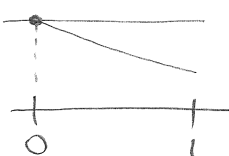
CERTAMENTE  $|h_3(x)| < 1 \Rightarrow \exists$  int...

Dunque:  $h_3$  UTILIZZABILE per affron  $\alpha$ .

⑥ Come determino  $x_0$  (ad es per m.it def da  $h_2$ ):

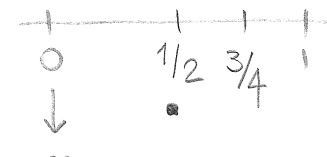
- Cerco int che verifca ip (1) e (2) del Tes conv...

...  $(0,1)$  non va bene perché non chiuso

... si ha:  , quindi va certamente bene un int del tipo  $[a, 1]$

con  $[a, 1] \ni \alpha$ . lo cerco con bisezione:

$$\bullet \quad f\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2} - \ln 2 < 0$$


$$\Rightarrow \left[\frac{1}{2}, 1\right] \text{ ok!}$$

Per det  $x_0$  ("l'estremo più vicino ad  $\alpha$ ")  
devo decidere il segno di  $f\left(\frac{3}{4}\right)$ ...

⑦ Quanto rapidamente converge la successione?

• studio quanto rapidamente  $x_k - \alpha \rightarrow 0$ ;

•  $x_k - \alpha = h(x_{k-1}) - h(\alpha) \stackrel{=}{=} h'(\theta_k)(x_{k-1} - \alpha)$

se  $h \in C^1[a, b]$

$\theta_k$  tra  $x_{k-1}$  e  $\alpha$

ovvero, posto  $d_k = |x_k - \alpha|$ :

$$d_k = |h'(\theta_k)| d_{k-1}$$

• Siccome  $h'(x) \neq 0$  su  $[a, b]$  e  $d_0 > 0$ ,  
allora:  $\forall k, d_k > 0$

•  $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{d_k}{d_{k-1}} = \lim_{k \rightarrow \infty} |h'(\theta_k)| = |h'(\alpha)|$

•  $d_k$  si comporta, "asintoticamente", come la successione  $|h'(\alpha)|^k d_0$ .

• Nel caso del m. it. def. da  $h_2$ :  $|h_2'(\alpha)| \approx 0,57$

• Nel caso del m. it. def. da  $h_3$ :  $|h_3'(\alpha)| \approx 0,25$

```

0001 //
0002 // LMV_MetodiUnPunto_00.sce (reperibile sulla pagina web del corso)
0003 //
0004 // Metodo ad un punto definito dalla funzione h (con derivata continua)
0005 //
0006 function y=h(x)
0007     y = exp(-x)
0008 endfunction
0009 //
0010 function j=dh(x)
0011     j = -exp(-x)
0012 endfunction
0013 //
0014 // Grafici iniziali
0015 //
0016 clf();
0017 subplot(211);
0018 xx = linspace(-1,3,200);
0019 plot(xx,h(xx),"b",xx,xx,"k");
0020 xlabel("x");
0021 legend("y = h(x)", "y = x");
0022 xgrid();
0023 subplot(212);
0024 plot(xx,abs(dh(xx)),"b");
0025 xlabel("x");
0026 ylabel("|h'(x)|");
0027 xgrid();
0028 //
0029 x0 = input("scelta punto iniziale: x0=");
0030 //
0031 // Iterazione
0032 //
0033 x_mit = x0;
0034 tol = 1d-6; // Errore assoluto richiesto.
0035 kmax = 30;
0036 StimaErr = []; // Riga delle stime di errore.
0037 info = -1; // Flag per decidere se interrompere l'iterazione.
0038 k = 0;
0039 //
0040 while info == -1,
0041     if k > kmax then info = 3; z = x_mit; break; end;
0042     if dh(x_mit) == 1 then info = 2; z = []; end;
0043     StimaErr($+1) = abs((h(x_mit) - x_mit)/(dh(x_mit) - 1));
0044     // StimaErr: vedi nota finale.
0045     if StimaErr($) < tol then info = 1; z = x_mit; break; end;
0046     x_mit = h(x_mit);
0047     k = k+1;
0048 end;
0049 //
0050 // Fine iterazione
0051 //
0052 printf("\nz ="); disp(z);
0053 printf("\nnumero iterazioni ="); disp(k);
0054 printf("\ninfo ="); disp(info);
0055 //
0056 // Grafici
0057 //
0058 clf();
0059 subplot(121);
0060 plot(xx,h(xx),"b",xx,xx,"k",z,h(z),"ro");
0061 xlabel("x");
0062 legend("y = h(x)", "y = x", "(z,h(z))");

```

```

0063 xgrid();
0064 subplot(122);
0065 plot2d(log10(StimaErr(1:$-1)),log10(StimaErr(2:$)),5,frameflag=4);
0066 xlabel("log(e(k))");
0067 ylabel("log(e(k+1))");
0068 xgrid();
0069 //
0070 // Se h ha derivata prima continua allora, detto P il punto unito di h:
0071 //
0072 // 
$$\frac{h(x_{mit}) - x_{mit}}{h'(x_{mit}) - 1} = \frac{h(x_{mit}) - h(P) - (x_{mit} - P)}{h'(x_{mit}) - 1} =$$

0073 //
0074 // 
$$= \frac{h'(t)(x_{mit} - P) - (x_{mit} - P)}{h'(x_{mit}) - 1} = \frac{(h'(t) - 1)(x_{mit} - P)}{h'(x_{mit}) - 1}$$

0075 //
0076 //
0077 //
0078 //
0079 //
0080 // con t tra x_mit e P (Teorema di Lagrange). SE la successione
0081 // generata converge a P, allora anche t -> P e:
0082 //
0083 // 
$$\frac{h'(t) - 1}{h'(x_{mit}) - 1} \rightarrow 1$$

0084 //
0085 //
0086 //
0087 // Quando x_mit è vicino a P, lo stimatore fornisce valori affidabili.
0088 //

```