

- Pagina web: ...
- Programma del corso:
 - 1) ZERI di funzioni (es: $f(x)=0$)
 - 2) SISTEMI di EQUAZIONI LINEARI (es: $Ax=b$)
 - metodi DIRETTI (fattorizz di $A \dots$)
 - metodi ITERATIVI (matr. sponde)
 - 3) EQUAZIONI DIFFERENZIALI (es: $\ddot{x} = f(\dot{x}, x)$)

+ ARITMETICA del calcolatore

1] ZERI di funzioni & ARITMETICA del calcolatore

E_s: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

P_b: decidere se $\exists x \in \mathbb{R}$ t.c. $f(x)=0$
↳ "ZERO di f "

et, eventualm, determinarlo

TEO (esistenza degli zeri)

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, continua, t.c. $f(a) f(b) < 0$

intervalli limitati

$\Rightarrow \exists x \in (a, b) \text{ t.c. } f(x)=0$

• Metodo di BISEZIONE

Idea: utilizzando il Teo d' esistenza degli zeri per ottenere una successione di intervalli $I_k = [a_k, b_k]$ t.c.

- $\forall k, \exists$ zero di f in I_k
- $I_{k+1} \subset I_k$
- $\lim_{k \rightarrow \infty} \text{mis } I_k = 0$

descrizione del
METODO di BISEZIONE

dati: $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ t.c. $f(a) f(b) < 0$

- $a_0 = a; b_0 = b; I_0 = [a_0, b_0]; x_0 = \frac{a_0 + b_0}{2};$
- per $k = 1, 2, 3, \dots$ ripeti:

se $f(x_{k-1}) = 0$ allora: STOP, altrimenti

- se $f(x_{k-1}) f(b_{k-1}) < 0$ allora: $a_k = x_{k-1}, b_k = b_{k-1};$
- se $f(a_{k-1}) f(x_{k-1}) < 0$ allora: $a_k = a_{k-1}, b_k = x_{k-1};$
- $I_k = [a_k, b_k]; x_k = \frac{a_k + b_k}{2};$

usata: quando mi sofferto un criterio d'arresto

è verificato: x_k (punto medio dell'ultimo intervallo determinato)

OSS: • $\text{mis } I_k = b_k - a_k = \frac{\text{mis } I_{k-1}}{2^1} = \frac{\text{mis } I_{k-2}}{2^2} = \dots$

$$\dots = \frac{\text{mis } I_0}{2^k} \Rightarrow \boxed{\lim_{k \rightarrow \infty} \text{mis } I_k = 0}$$

- SE f continua allora: I_k, I_k contiene uno zero di f e

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_k = \alpha \text{ t.c. } f(\alpha) = 0$$

CRITERIO di ARRESTO (necessario: non è possibile costruire tutta una successione in tempo finito)

- di "tipo assoluto":

dato δ reale positivo ...

... se $\text{mis } I_k < \delta$ allora STOP

1) $\text{mis } I_k = b_k - a_k$ "è calcolabile"

2) diseguaglianze certamente verificate dopo un numero finito di iterazioni...

- 3) SE f continua:

- $\exists \alpha \in I_k$ zero di f

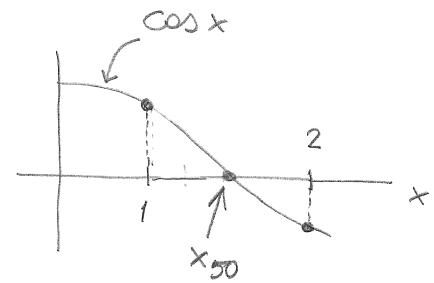
- $|x_k - \alpha| \leq \frac{\text{mis } I_k}{2} < \frac{\delta}{2}$

dunque: si ottiene un'apross di α (utilizzando x_k) con $\boxed{\text{errore assoluto} < \frac{\delta}{2}}$

Ese: $f(x) = \cos x$ (continua!)

$$I_0 = [1, 2]$$

$$\delta = 10^{-15}$$



si ottiene (utilizz sciLAB), dopo 50 iterazioni

$$x_{50} = 1,5707\dots$$

$$\text{mis } I_{50} \approx 8.88 \cdot 10^{-16}$$

Oss: "costo" del calcolo di $x_{50} \approx 50 \times (\text{costo 1 it})$

$$\text{mis } I_k = \frac{\text{mis } I_0}{2^k} < \delta \Leftrightarrow k > \log_2 \frac{\text{mis } I_0}{\delta}$$

Ese: $f(x) = \cos x$, $I_0 = [1, 2]$, $\delta = 10^{-16}$

dovrei ottenere la stima mi $\left\lceil \log_2 \frac{1}{10^{-16}} \right\rceil = 54$ iterazioni ma...

... dopo 60, 80, 100 it ho $\text{mis } I_{60} =$
 $= \text{mis } I_{80} = \text{mis } I_{100} \approx 2,22 \cdot 10^{-16}$

Per capire il pb, occorre indagare l'anima del calcolatore.