

Oss: $A = (a_1, \dots, a_j) \in \mathbb{R}^{n \times j}$, $n \geq j$, $b \in \mathbb{R}^n$

- $V = \mathbb{R}^n$ con ps canonico, $v = b$
- $W = \langle a_1, \dots, a_j \rangle \subset \mathbb{R}^n$
- l'elemento di W migliore appross di $v = b$ nel senso dei m.q. è la proiett di b su W
- le coord della pro ort di b su W sono tutte le colonne soluz del sist delle ep normali:

$$(A^T A)x = A^T b$$

$$\begin{bmatrix} a_1 \cdot a_1 & \dots & a_j \cdot a_1 \\ \vdots & & \vdots \\ a_1 \cdot a_j & \dots & a_j \cdot a_j \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \cdot a_1 \\ \vdots \\ b \cdot a_j \end{bmatrix}$$

RICORDARE che:
 $a, b \in \mathbb{R}^n$
 $a \cdot b = b^T a$

- la matrice $A^T A$ è simmetrica semidef. positiva ($\forall v \in \mathbb{R}^j$, $A^T A v \cdot v \geq 0$)
- SE colonne di A lin indip ALLORA è def. positiva (\Rightarrow invertibile)

Es: $V = \mathbb{R}^3$ con ps canonico, $v = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$, $W = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$

- ep normali
- soluz delle ep normali
- migliore appross di v in W nel senso dei m.q.

(Sol: ...)

Es: V, v come nell' Es precedente; $W = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$

- ep normali e soluz
- migliore appross ...

Es: $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, $b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$

- verific che $Ax = b$ non ha soluz
- soluz di $Ax = b$ nel senso dei m.q.
- soluz di $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ nel senso dei m.q.
 (Oss: sist equivalenti, ma ...)

Oss (pseudoinversa):

$$A \in \mathbb{R}^{n \times k}, n \geq k, b \in \mathbb{R}^n$$

$$A = (a_1, \dots, a_k), \text{ colonne lin indep.}$$

- la soluz del sist $Ax = b$ nel senso dei m.q. è

$$x^* = \underbrace{(A^T A)^{-1} A^T}_{\text{PSEUDOINVERSA di } A} b \quad (A^+ \in \mathbb{R}^{k \times n})$$

- SE $n = k$ si ha $A^+ = A^{-1}$
- la proiez ortogonale di b su $\langle a_1, \dots, a_k \rangle$ è $Ax^* = AA^+ b$

Es: $V = \mathbb{R}^3$, $W = \langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \rangle$, $v = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ (ps canonico in V)

- W è un piano: determ ep canonica;
- determ v^* , proiez ortogonale di v su W ;
- posto $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$, determ A^+ .

Sol: • Si cercano gli $x \in \mathbb{R}^2$ t.c. i vett $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$, x sono lin. dip.
ovvero t.c. $\det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = 0$

Poichè $\begin{bmatrix} 1 & 0 & x_1 \\ 1 & 1 & x_2 \\ 0 & 1 & x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & x_1 \\ 0 & 1 & x_2 - x_1 \\ 0 & 0 & x_2 - x_2 + x_1 \end{bmatrix}$ (patt. LR determ. con EB)

si ha: $x_2 - x_2 + x_1 = 0$

• Le coord di v^* resp. a $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ si determinano come soluz nel senso dei min. quadr. del sist:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

ovvero come soluz delle eq.ni normal: $\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$,

sist. equivalente: $\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -3 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \rightarrow x = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow v^* = \frac{2}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} - \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

• $A^T A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3/2 \end{bmatrix}$

$$(A^T A)^{-1} = \begin{bmatrix} 1/2 & -1/3 \\ 0 & 2/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1/2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 \\ -1/3 & 2/3 \end{bmatrix}$$

$$A^+ = (A^T A)^{-1} A^T = \begin{bmatrix} 2/3 & 1/3 & -1/3 \\ -1/3 & 1/3 & 2/3 \end{bmatrix}; A^+ b = \begin{pmatrix} 2/3 \\ -1/3 \end{pmatrix}, \text{ come doveva}$$

def (funz. di meglio approssime i dati nel senso dei m.q.)

dati: $(x_0, y_0), \dots, (x_k, y_k)$, G s.s.v. di $\mathbb{C}([a, b], \mathbb{R})$ di dim. finita;

$g \in G$ è un elem. di G che meglio approssima i dati nel senso dei m.q. se:

$$\forall \tilde{g} \in G, (\tilde{g}(x_0) - y_0)^2 + \dots + (\tilde{g}(x_k) - y_k)^2 \geq (g(x_0) - y_0)^2 + \dots + (g(x_k) - y_k)^2$$

Es: determ. gli elem. di $P_1(\mathbb{R})$ che meglio approssimano i dati $(-1, 0), (0, 0), (1, 1)$ nel senso dei m.q.

Sol: $P_1(\mathbb{R}) = \langle 1, x \rangle$; $p(x) = a_0 + a_1 x$

$$(p(-1) - 0)^2 + (p(0) - 0)^2 + (p(1) - 1)^2 = \left\| \begin{bmatrix} p(-1) \\ p(0) \\ p(1) \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\|^2 =$$

(norma ottenuta da ps canonico in \mathbb{R}^3)

$$= \left\| \begin{bmatrix} a_0 + a_1(-1) \\ a_0 + a_1(0) \\ a_0 + a_1(1) \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\|^2 = \left\| a_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + a_0 \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\|^2$$

ovvero, posto $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, $b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$; $= \| A \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} - b \|^2$

I coeff. a_0, a_1 che individuano gli elem. di $P_1(\mathbb{R})$ cercati sono q. l'le soluz del sist $Ax = b$ nel senso dei min. quadr.

Si ottiene: $\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow a_0 = 1/3, a_1 = 1/2$

e è l'unico elem. che soddisfa la relazione $\boxed{\frac{1}{3} + \frac{1}{2}x}$