

1) ZERI di FUNZIONI REALI di UNA VARIABILE

Pb: $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, det $\alpha \in [a, b]$ t.c. $f(\alpha) = 0$

↑
"zero di $f"$

• Metodo di bisezione

idea: utilizz TEO esistenza zeri per ottenere una successione di intervalli I_k , ciascuno contenente uno zero di f , t.c. $I_{k+1} \subset I_k$ e $\lim_{k \rightarrow \infty} \text{mis } I_k = 0$.

$g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ cont; $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$
se $g(x_1) g(x_2) < 0 \Rightarrow \exists$ zero di g tra $x_1 \in x_2$

descriz del mtd di bisez (OPERANDO in \mathbb{R})

dati: $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ t.c. $f(a) f(b) < 0$

$$a_0 = a; b_0 = b, I_0 = [a_0, b_0], x_0 = \frac{a_0 + b_0}{2};$$

per $k = 1, 2, \dots$ rifeti

se $f(x_{k-1}) = 0$ allora STOP altrimenti

- se $f(x_{k-1}) f(b_{k-1}) < 0$ allora $a_k = x_{k-1}, b_k = b_{k-1};$
- se $f(a_{k-1}) f(x_{k-1}) < 0$ allora $a_k = a_{k-1}, b_k = x_{k-1};$
- $I_k = [a_k, b_k], x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$

usata: quando un opportuno CRITERIO D'ARRESTO è verificato: x_k .

Oss: $\text{mis } I_k = \frac{\text{mis } I_{k-1}}{2} = \frac{\text{mis } I_{k-2}}{2^2} = \dots = \frac{\text{mis } I_0}{2^k}$

$$\Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \text{mis } I_k = 0$$

- SE f continua, ciascun I_k contiene uno zero e $\lim_{k \rightarrow \infty} x_k = \alpha$ t.c. $f(\alpha) = 0$.

Oss (criterio d'arresto assoluto):

- $\delta > 0$ assegnato, criterio d'arresto: $\text{mis } I_k < \delta$
- 1) mis I_k è calcolabile: $\text{mis } I_k = b_k - a_k$
- 2) di sop certamente verif dopo # finito iteraz
- 3) SE f continua:
 - $\exists \alpha \in I_k$ t.c. $f(\alpha) = 0$ (α è zero di f)
 - $|x_k - \alpha| \leq \text{mis } I_k < \delta$

ovvero: si è otten un'affross di α (zero di f) con ERRORE ASSOLUTO inferiore a δ .

Eo: dato $\delta > 0$, determ k t.c. $\text{mis } I_k < \delta$

(ovvero: determ il numero di it da fare ferch il cr d'arresto sia verificato)

$$(\text{sol. } k > \log_2 \text{mis } I_0 - \log_2 \delta)$$

Oss (criterio d'arresto RELATIVO):

- $\epsilon > 0$ assegnato, criterio d'arresto:
 - 1) è calcolabile ...
 - 2) se $I_0 \neq 0$, di sop certamente verif dopo # finito iteraz (mis $I_k \rightarrow 0$ e $m_k \geq m_0$)
 - 3) SE f continua:

- $\exists \alpha \in I_k$ t.c. $f(\alpha) = 0$
- $\left| \frac{x_k - \alpha}{\alpha} \right| \leq \frac{\text{mis } I_k}{m_k} < \epsilon$

ovvero: x_k approssima α con ERRORE RELATIVO int a ϵ .

$I_k \neq 0$ e, posto
 $m_k = \min\{|a_k|, |b_k|\}$,
 $\frac{\text{mis } I_k}{m_k} < \epsilon$

Ese (per casa): dato $\epsilon > 0$ e $I_0 \neq \emptyset$, determina k t.c.

$$\frac{\min I_k}{m_k} < \epsilon \quad (\text{Sol: } k > \log_2 \frac{\min I_0 - \log_2 a_0 - \log_2 \epsilon}{\log_2 b_0 - \log_2 a_0})$$

Ese (per casa): descrivere il comportamento del metodo di bisezione quando applicato alla funzione $f(x) = \frac{1}{x-\sqrt{2}}$ a partire da $I_0 = [0, 2]$.

Oss: utilizzando il calcolatore si ha:

- $a_0 = \text{rd}(a), b_0 = \text{rd}(b) \Rightarrow$ si cercano zeri in int dell'intervallo d'intero de $[a, b] \dots$
- le successioni dei punti medi x_k è sostituita dalle successioni $\xi_k = (a_k \oplus b_k) \odot 2 \dots$
- si usa $\varphi(\xi_k)$ invece di $f(\xi_k)$: se $\text{err rel} < 1, \text{ok}$, altrimenti ...
- criterio d'arresto ...