

Oss:  $[a, b] \subset \mathbb{R}$ ;  $t_0, \dots, t_k \in [a, b]$  distinti...;  $I_1, \dots, I_k \dots$

$S = \{ f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}, \text{ continue lin a tratti su } I_1, \dots, I_k \}$

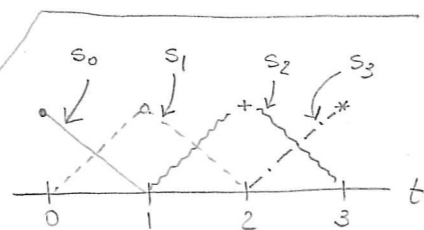
(A)  $S$  è sottosp. vet. di  $\mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$  (dim...)

(B)  $\forall y_0, \dots, y_k \in \mathbb{R}, \exists$  un solo elem di  $S$  che interpola i dati  $(t_0, y_0), \dots, (t_k, y_k)$

[dim:  $\forall j \exists!$   $p_j \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$  che interpola  $(t_{j-1}, y_{j-1}), (t_j, y_j)$ , e la  $f$  risulta cont su  $[a, b]$ .]

(C)  $s_0, \dots, s_k \in S$  t.c.  $s_j(t_i) = \begin{cases} 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases}$

- $s_0, \dots, s_k$  sono base di  $S$  (dim...)
- $\dim S = k+1$



Es:  $[0, 3]$ ;  $I_1 = [0, 1], I_2 = [1, 2], I_3 = [2, 3]$

- determ  $\sigma \in S$  che int i dati  $(0, 2), (1, -6), (2, 0), (3, -1)$ .

Oss (ricostr mediante  $f$  cont lin a tratti)

$[a, b], a = t_0, \dots, t_k = b, S$   $f$  cont lin a tratti su  $I_i = [t_0, t_1], \dots$

$r: \mathbb{R}^{k+1} \rightarrow \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$  t.c.  $r: \begin{bmatrix} y_0 \\ \vdots \\ y_k \end{bmatrix} \rightarrow$  l'elem di  $S$  che int  $(t_0, y_0), \dots, (t_k, y_k)$

(1)  $r$  è  $f$  di ricostr rel a  $c$  (dim...)

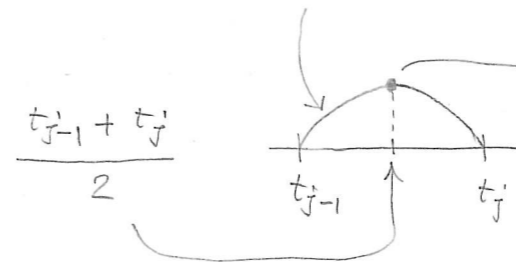
(2)  $f \in \mathcal{C}^2([a, b], \mathbb{R}), M_2 = \max \{ |f^{(2)}(t)|, t \in [a, b] \}$

$\forall t \in I_j, |f(t) - r(c(f))(t)| = |f(t) - p_j(t)| \leq$

l'elem di  $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$  che int  $(t_{j-1}, f(t_{j-1})), (t_j, f(t_j))$

usando Teo em ricostr int polinomiali

$$\leq \frac{M_2}{2} |t - t_{j-1}| |t - t_j| \leq \frac{M_2}{8} \left( \frac{t_j - t_{j-1}}{2} \right)^2$$



$\Rightarrow$  posto  $h(k) = \max \{ t_1 - t_0, t_2 - t_1, \dots, t_k - t_{k-1} \}$

si ha:  $e(f) \leq \frac{M_2}{8} h(k)^2$

Oss:  $\forall f \in \mathcal{C}^2([a, b], \mathbb{R})$ : se strategia di scelta degli ist di camp è t.c.  $\lim_{k \rightarrow \infty} h(k) = 0$  allora  $\lim_{k \rightarrow \infty} e(f) = 0$

Es:  $t_j = a + \frac{b-a}{k} j, j = 0, \dots, k$

$h(k) = \frac{b-a}{k} \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} h(k) = 0$

$[a, b] = [0, 1], t_j = \frac{j}{j+1}, j = 0, \dots, k-1, t_k = 1$

$h(k) = 1/2 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} h(k) \neq 0$

Oss (condiz tel pb della ricostruzione):

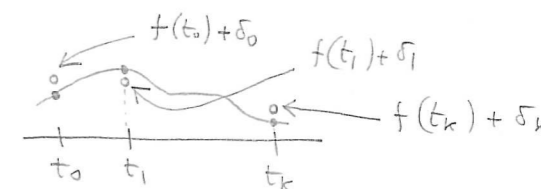
$[a, b]; t_0, \dots, t_k; c$   $f$  di camp;  $r$   $f$  di ricostr

$\delta_0, \dots, \delta_k \in \mathbb{R}; f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$

$\hat{r}(t) = r(c(f) + \delta)$

$|\hat{r}(t) - r(c(f))| = |r(\delta)|$

errore assoluto, all'ist  $t$ , comunque ricostruendo dati "errati"



(A) ricostruzione con int polinomi: base di Lagrange di  $P_k(\mathbb{R})$

$$|r(\delta)| = \left| \delta_0 l_0(t) + \dots + \delta_k l_k(t) \right|$$

$$\leq |\delta_0| |l_0(t)| + \dots + |\delta_k| |l_k(t)|$$

$$\leq \max\{|\delta_0|, \dots, |\delta_k|\} \underbrace{\left( |l_0(t)| + \dots + |l_k(t)| \right)}$$

$$\max\{ |l_0(t)| + \dots + |l_k(t)|, t \in [a, b] \}$$

Def:  $\exists t \in [a, b]$ ,  
 $\delta_0, \dots, \delta_k \in \mathbb{R}$  t.c.

$$|r(\delta)| = \max |\delta_j| \max\{ |l_0| + \dots + |l_k| \}$$

$$\geq C \log k$$

(B) ricostruzione con f cont lin a tratti:

$$|r(\delta)| = \left| \delta_0 s_0(t) + \dots + \delta_k s_k(t) \right|$$

$$\leq |\delta_0| |s_0(t)| + \dots + |\delta_k| |s_k(t)| \leq \max\{|\delta_0|, \dots, |\delta_k|\}$$

$$|s_0(t)| + \dots + |s_k(t)| = s_0(t) + \dots + s_k(t) = 1$$

OVVERO: Nel caso di ricostruzione con int polinomiali  
 il condiz è tanto peggiore quanto più  $k$  è grande;  
 nel caso di ricostruzione con f cont lin a tratti  
 il condiz è sempre buono.