

CASO $\delta A = 0$

$x^* = A^{-1}b, \hat{x} = A^{-1}(b + \delta b), \hat{x} - x^* = A^{-1}\delta b$

$Ax^* = b \Rightarrow \|b\| \leq \|A\| \|x^*\|$

$\frac{\|\hat{x} - x^*\|}{\|x^*\|} = \frac{\|A^{-1}\delta b\|}{\|x^*\|} = \frac{\|b\|}{\|x^*\|} A^{-1} \frac{\delta b}{\|b\|} \Rightarrow \epsilon_d = \frac{\|\hat{x} - x^*\|}{\|x^*\|} \leq \|A\| \|A^{-1}\| \epsilon_b$

TEO ($\delta A = 0$): $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$;
 $\epsilon_d \leq \mu(A) \epsilon_b$ e $\exists b, \delta b \in \mathbb{R}^n$ t.c. $\epsilon_d = \mu(A) \epsilon_b$
 $\mu(A)$ "NUMERO di CONDIZIONAM" di A (in norma...)

Es (continua): $\|A(\gamma)\|_\infty = \frac{1}{\gamma}, \|A^{-1}(\gamma)\|_\infty = \gamma, \mu_\infty(A) = \frac{1}{\gamma^2}$
 $\Rightarrow \epsilon_d \leq \frac{1}{\gamma^2} \epsilon_b; b = \begin{bmatrix} 0 \\ b_2 \end{bmatrix}, \delta b = \begin{bmatrix} \delta b_1 \\ 0 \end{bmatrix}$ sono...

CASO $\delta b = 0$

Posto $\hat{\epsilon}_d = \frac{\|\hat{x} - x^*\|}{\|\hat{x}\|}, \epsilon_A = \frac{\|\delta A\|}{\|A\|}$:

TEO ($\delta b = 0$): $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$;
 $\hat{\epsilon}_d \leq \mu(A) \epsilon_A$ e $\exists b, \delta A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ t.c. $\hat{\epsilon}_d = \mu(A) \epsilon_A$

Oss: SE $\mu(A) \gg 1, \exists b \in \mathbb{R}^n, \delta b \in \mathbb{R}^n, \delta A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ t.c.
 ϵ_d oppure $\hat{\epsilon}_d \gg \epsilon_b, \epsilon_A$ (Pb. mal condiz)
 ALTRIMENTI, $\forall b \in \mathbb{R}^n, \delta b \in \mathbb{R}^n, \delta A \in \mathbb{R}^{n \times n}$
 si ha ϵ_d e $\hat{\epsilon}_d \approx \epsilon_b, \epsilon_A$ (Pb. ben condiz)

Oss: $A \in \mathbb{R}^{n \times m}, \mu(A) \geq 1$ per ogni norma (indotta)

Es: $A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 0 \\ 1 & -1 & -3 \\ 0 & 7 & 1 \end{bmatrix}$

- Calcolare $\|A\|_1$
- Calcolare $\|A e_k\|$, per $k=1,2,3$ e dedurre una stima per $\mu_1(A)$

• stimare $\|A\|_2 = \mu_2(A)$.

Oss: $\|A\|_1 = \max\{\|Ax\|_1, \|x\|_1=1\}$
 $\|A^{-1}\|_1 = \left(\min\{\|Ax\|_1, \|x\|_1=1\}\right)^{-1}$
 $\Rightarrow \mu_1(A) = \frac{\max\{\dots\}}{\min\{\dots\}}$

Es: $T \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tr sup; $\|T\|_1 \geq \max_k |t_{kk}|$
 • se T invert, $\|T^{-1}\|_1 \geq \max_k |t_{kk}^{-1}| = \left(\min_k |t_{kk}|\right)^{-1}$

Es: $\gamma \in (0,1), A(\gamma) = \begin{bmatrix} \gamma & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

- determi fatt LE con EG (o EGFP)
- discutere il condizionamento del fattore destro.

Oss: $\mu_\infty(A(\gamma)) = (1+\gamma)^2 < 4$ (Pb ben condizionato) MA
 $\mu_\infty(D(\gamma)) \geq \frac{1}{\gamma^2}$, quindi arb. grande (Pb mal condiz):

- $A(\gamma)x = b$ è equivalente a $D(\gamma)x = c(\gamma)$ nel senso che hanno la stessa soluzione
- le proprietà di condiz di $D(\gamma)x = c(\gamma)$ sono peggiori di quelle del sist originale!

Rimedio: usare EGPP (elim di Gauss con pivoting PARZIALE):

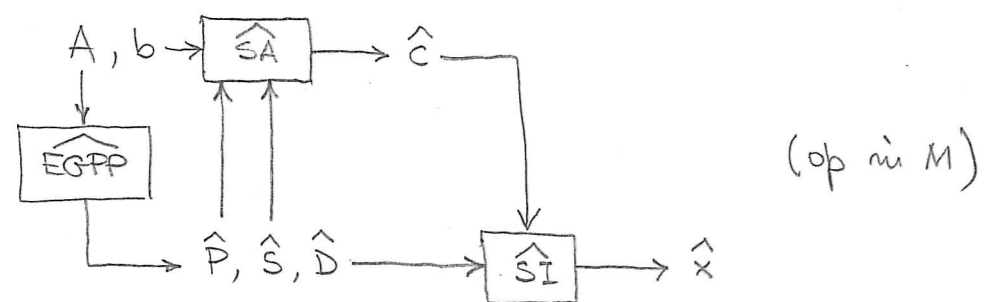
al passo k si utilizza come pivot un elem $a_{ik}^{(k)}$ t.c.

$$|a_{ik}^{(k)}| = \max \{ |a_{jk}^{(k)}|, j = k, \dots, n \}$$

Es: $A(x) = \begin{pmatrix} x & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$; $k=1$, $A^{(1)} = A(x)$,

- $\max \{ |a_{j1}^{(1)}|, j = 1, 2 \} = |a_{21}^{(1)}|$;
- scambio riga 1 con riga 2: $Z = P_{12} A^{(1)}$
- passo di elim: $H_1 = \lambda(z_{1,1})$, $A^{(2)} = H_1 Z = H_1 P_{12} A^{(1)}$
- $A^{(2)}$ è tr sup; $A = (P_{12}^T H_1^{-1}) A^{(2)}$, ma $P_{12}^T H_1^{-1}$ non è tr inf con 1 sulla diagonale...
- ... $P_{12} (P_{12}^T H_1^{-1})$ è tr inf con 1 sulla diagonale
q.d.: EGPP determina fatt LR di PA (come EGP...)

Oss: Utilizz il calcolatore si realizzano procedure che m'uano ad algoritmi EGPP, SI, SA e si utilizz:



con l'intento di ottenere...

