

2 SISTEMI di EQUAZIONI LINEARI

Pb: dati $A \in \mathbb{R}^{m \times m}$ invertibile, $b \in \mathbb{R}^m$
determinare $x^* \in \mathbb{R}^m$ t.c. $Ax^* = b$.

- Oss: A invertibile significa (proprio equivalenti)
- $\det A \neq 0$
 - $\ker(A) = \{0\}$
 - $\exists! B \in \mathbb{R}^{m \times m}$ t.c. $AB = BA = I$ (notaz: $B = A^{-1}$)
 - $\forall b \in \mathbb{R}^m, \exists! x^* \in \mathbb{R}^m$ t.c. $Ax^* = b$
 - $Ax = 0 \Rightarrow x = 0$
 - colonne (righe) di A sono elem lin indep (q. di BASE) di \mathbb{R}^m

Casi semplici

- (D) A diagonale ($a_{ij} = 0$ per $i \neq j$)
- invertibile $\Leftrightarrow a_{kk} \neq 0$ per $k=1, \dots, m$
 - soluzione: $x_k = b_k / a_{kk}, k=1, \dots, m$
- (T) A triangolare ($a_{ij} = 0$ per $\begin{cases} i > j & \text{SUPERIORE} \\ i < j & \text{INFERIORE} \end{cases}$)
- invertibile $\Leftrightarrow a_{kk} \neq 0$ per $k=1, \dots, m$
 - soluzione: TS) SOSTITUZ ALL'INDIETRO...
TI) SOSTITUZ IN AVANTI (Es: descrivete procedure!)
- (O) A ortogonale (proprio equivalenti: (I) colonne di A base s.m di \mathbb{R}^m (nisp ps canonico!)
(II) A invertibile e $A^{-1} = A^T$
(III) $A^T A = I$)
- invertibile sicuramente
 - soluzione: $Ax^* = b \Leftrightarrow A^T A x^* = A^T b$
 $\Leftrightarrow x^* = A^T b$

$x = SI(T, c)$

dati: $T \in \mathbb{R}^{m \times m}$ tr sup, $c \in \mathbb{R}^m$

uscita: se T invert, $x \in \mathbb{R}^m$ t.c. $Tx = c$

se ($t_{11} \neq 0, \dots, t_{mm} \neq 0$) allora

- $x_m = c_m / t_{mm}$;
- per $k = m-1, \dots, 1$ risolti
 - $s_k = c_k - (t_{k,k+1} x_{k+1} + \dots + t_{k,m} x_m)$;
 - $x_k = s_k / t_{kk}$;

altrimenti STOP (matrice non invertibile).

Oss: la procedura SI descrive una funzione, anch'essa di nome SI.
Il dominio della funzione - ovvero l'insieme delle coppie T, c per le quali la procedura definisce il vettore x - e' $\{(T, c) \text{ t.c. } T \in \mathbb{R}^{m \times m} \text{ tr. sup invert, } c \in \mathbb{R}^m\}$

(P) A matrice di permutazione (le colonne di A sono una permutazione degli elem delle base canonica di \mathbb{R}^m)

Oss: A di permutaz...
• A e' ortogonale
• $v \in \mathbb{R}^m$, le comp di Av...

- invertibile certamente
- soluzione: $x^* = A^T b$ (le comp si ottengono permutando...)

Es: • $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$; determ $P \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ di perm tale che $Pv = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$.

• $P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$; determ $P \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$ e $(1, 2, 3, 4) P \in \mathbb{R}^{1 \times 4}$.

∩
 \mathbb{R}^4

Caso generale:

idea: fattorizzare A con fattori semplici...

Es: (I) fattorizz LR

$S, D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ t.c.

- S tr inf con $s_{kk} = 1$ (invert!)
- D tr sup
- $A = SD$

Oss: A invert \Leftrightarrow D invert!

(II) fattorizz QR

$U, T \in \mathbb{R}^{n \times n}$ t.c.

- U ortogonale (invertibile!)
- T tr sup
- $A = UT$

Oss: A invert \Leftrightarrow T invert!

... poi (uso delle fattorizz $A = MN$):

$Ax = b$ e' la stessa eq di $MNx = b$

- 0) cambio variabile: $Nx = c$ (N invert!)
- 1) risolvere $Mc = b$ (caso semplice) ... ricavo c
- 2) risolvere $Nx = c$ (" ") ... ricavo x

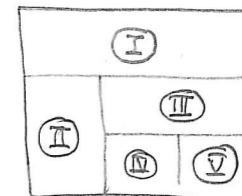
Pb: determ fattorizz di A.

Es: $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$; cerco fatt LR ...

ovvero: s_{21}, \dots, d_{33} t.c. $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & d_{11} & d_{12} & d_{13} \\ s_{21} & 1 & 0 & 0 & d_{22} & d_{23} \\ s_{31} & s_{32} & 1 & 0 & 0 & d_{33} \end{bmatrix}$

Soluzione: consistere le 9 eq ottenute uguagliando gli elementi

nell'ordine di figure:



ovvero: 1^a riga, 1^a colonna; 2^a riga, 2^a colonna; ...

(METODO di Doolittle).