## Test di Calcolo Numerico del 17 febbraio 2021

Test di ammissione alla prova orale

L'indirizzo email della persona che ha risposto (maurizio.ciampa@unipi.it) è stato registrato quando hai inviato questo modulo.

Siano M=F(2,4) e  $\xi=2^{-4}\cdot 0.1000\in M$ . Determinare l'elemento di M, diverso da  $\xi$ , più vicino a  $\xi$ .

Poiché xi è il più piccolo elemento positivo di M con esponente -4, l'elemento più vicino è il predecessore di xi, l'elemento positivo più grande con esponente -5:

$$predecessore(xi) = 2^{-5} 0.1111$$

Determinare tutti gli elementi  $h(x) \in P_2(\mathbb{R})$  tali che:

- a) 0 è punto unito di h(x);
- b) -1 è punto unito di h(x);
- c) l'ordine di convergenza del metodo iterativo definito da h(x) quando utilizzato per approssimare il punto unito -1 è maggiore di uno.

Si stanno cercando tutti i polinomi h(x) a coefficienti reali di grado al più 2 che verificano le condizioni:

$$h(0) = 0$$
,  $h(-1) = -1$ ,  $h'(-1) = 0$ 

Scelta 1 , x , x(x+1) come base di  $P_2(R)$ , i coefficienti dei polinomi cercati si ottengono come soluzioni del sistema:

$$(1 \ 0 \ 0)$$
  $(0)$   
 $(1 \ -1 \ 0)$   $c = (-1)$   
 $(0 \ 1 \ -1)$   $(0)$ 

Il sistema ha una sola soluzione:  $c = (0, 1, 1)^{T}$ , quindi l'unico elemento che verifica le condizioni è:

$$p(x) = x + x(x+1) = x^2 + 2x$$

Siano A, S, D, P matrici ad elementi reali di ordine  $3 \times 3$  tali che:

a) 
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$
 ,  $S = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$  ,  $D = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ 

b) (S, D, P) = EGP(A).

Determinare la matrice P.

Poiché, per il legame stabilito dalla procedura EGP si ha: PA = SD, e

$$SD = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \\ (1 & 0 & 0) \\ (1 & 1 & 1) \end{pmatrix}$$

allora necessariamente:

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Siano  $x_1, y_1, x_2, y_2$  numeri reali. Per determinare la forma di Newton dell'elemento di  $P_2(\mathbb{R})$  che interpola i dati:

$$(1,0)$$
 ,  $(x_1,y_1)$  ,  $(x_2,y_2)$ 

si risolve il sistema di equazioni lineari:

$$\left[\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 3 \end{array}\right] c = \left[\begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 1 \end{array}\right]$$

Determinare il valore di  $x_1, y_1, x_2, y_2$ .

La base di Newton relativa ai dati nell'ordine assegnato è:

1, 
$$x - 1$$
,  $(x-1)(x - x_1)$ 

ed il sistema da risolvere si scrive:

$$(1 0 0 ) (0)$$
  
 $(1 x_1 - 1 0 ) c = (y_1)$   
 $(1 x_2 - 1 (x_2 - 1)(x_2 - x_1)) (y_2)$ 

Confrontando con il sistema assegnato si ottiene:

$$x_1 = 3$$
,  $x_2 = 0$ ;  $y_1 = y_2 = 1$ 

Determinare l'elemento  $f(x) \in \text{span}\{x, |x-1|\}$  che meglio approssima i dati:

$$(-1,1)$$
 ,  $(0,1)$  ,  $(2,-1)$ 

nel senso dei minimi quadrati.

Il sistema che traduce le condizioni di interpolazione è:

$$(-1 \ 2)$$
  $(1)$ 

$$(0\ 1)\ c = (1)$$

I coefficienti della combinazione lineare cercata sono le componenti del sistema indicato nel senso dei minimi quadrati. Risolvendo le equazioni normali

$$(5\ 0)\ c = (-3)$$

$$(0 \ 6)$$
  $(2)$ 

si ottiene:  $c = (-3/5, 1/3)^T$ . L'elemento cercato è allora:

$$f(x) = (-3/5) x + (1/3) |x - 1|$$

Questo modulo è stato creato all'interno di Università di Pisa.

Google Moduli