



UNIVERSITÀ DI PISA
DIPARTIMENTO DI MATEMATICA

Calcolo Numerico

Corso di Laurea in Ingegneria Elettronica

Appello dell'8 giugno 2017

Problema 1

Si consideri il seguente dialogo in *Scilab*:

```
-->z = 0.07 * 100;
```

```
-->z == 7
```

```
ans =
```

F

Stimare l'errore relativo commesso utilizzando il valore di z per approssimare 7.

Problema 2

Siano:

$$A = \begin{bmatrix} 10 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 10 \\ 2 \end{bmatrix}$$

e x^* la soluzione del sistema $Ax = b$. Posto:

$$\tilde{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

interpretare \tilde{x} come soluzione di un sistema della forma $Ax = b + f$ ed utilizzare il *Teorema di condizionamento* per ottenere una stima dell'errore relativo:

$$\epsilon_x = \frac{\|\tilde{x} - x^*\|_1}{\|x^*\|_1}$$

commesso approssimando x^* con \tilde{x} .

Problema 3

Per ogni numero intero non negativo n sia:

$$f(n) = 0^2 + 1^2 + \dots + n^2$$

- Calcolare f per $n = 0, 1, 2, 3$.
- Posto che $f \in P_3(n)$, determinare f in forma di Newton.

Soluzione

Problema 1

Poichè $0.07 = 7/100 \notin F(2, 53)$ e $100 \in F(2, 53)$ si ha:

$$z = \text{rd}(0.07) \otimes 100 = \text{rd}(\text{rd}(7/100) 100)$$

Esistono allora numeri reali ϵ ed e tali che, detta u la precisione di macchina in $F(2, 53)$:

$$z = \frac{7}{100} (1 + \epsilon) 100 (1 + e) \quad \text{e} \quad |\epsilon| \leq u, |e| \leq u$$

Dunque:

$$z = 7(1 + \epsilon)(1 + e) = 7(1 + t)$$

con:

$$t = \epsilon + e + \epsilon e$$

errore relativo commesso approssimando 7 con il valore di z . In base alle limitazioni su ϵ ed e si ottiene:

$$|t| \leq 2u + u^2 \approx 2 \cdot 10^{-16}$$

Un'analisi più approfondita mostra che il valore di z è *il successore* di 7:

```
-->z == nearfloat('succ',7)
```

```
ans =
```

```
T
```

e quindi, poiché l'esponente di 7 in base due è 3 e quindi la distanza tra 7 ed il successore è $8u$:

$$t = \frac{\sigma(7) - 7}{7} = \frac{8}{7} u$$

Problema 2

Il vettore \tilde{x} è soluzione del sistema $Ax = b + f$ se e solo se:

$$f = A\tilde{x} - b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

In tal caso, detto $c_1(A)$ il numero di condizionamento della matrice A in norma uno, il Teorema di Condizionamento garantisce che:

$$\epsilon_x \leq c_1(A) \frac{\|f\|_1}{\|b\|_1}$$

Si ha:

$$\|f\|_1 = 1 \quad \text{e} \quad \|b\|_1 = 12$$

Ricavata poi (ad esempio con la procedura di sostituzione all'indietro):

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{10} & -\frac{1}{20} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

si ottiene:

$$c_1(A) = \|A\|_1 \|A^{-1}\|_1 = \frac{11}{2}$$

Allora:

$$\epsilon_x \leq \frac{11}{24}$$

In effetti si ha:

$$x^* = \begin{bmatrix} \frac{9}{10} \\ 1 \end{bmatrix}$$

e:

$$\epsilon_x = \frac{1}{19} < \frac{11}{24}$$

Problema 3

Poiché:

$$f(0) = 0 \quad , \quad f(1) = 1 \quad , \quad f(2) = 5 \quad \text{e} \quad f(3) = 14$$

si tratta di determinare la forma di Newton dell'elemento di $P_3(\mathbb{R})$ che interpola i dati:

$$(0,0) \quad , \quad (1,1) \quad , \quad (2,5) \quad , \quad (3,14)$$

Scelta per $P_3(\mathbb{R})$ la base:

$$1, x, x(x-1), x(x-1)(x-2)$$

i coefficienti che individuano l'elemento cercato sono le componenti della soluzione del sistema di equazioni lineari (con matrice *triangolare inferiore*):

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 6 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 5 \\ 14 \end{bmatrix}$$

Risolto il sistema con la procedura di sostituzione in avanti si ottiene:

$$f(n) = n + \frac{3}{2}n(n-1) + \frac{1}{3}n(n-1)(n-2)$$