

V sp rett su \mathbb{R} con ps
 o sp rett su \mathbb{C} con ps } anche non di tipo finito.

• Vettori ortogonali ad un sottospazio.

W ssp di V , $v \in V$:

def $\left\{ \begin{array}{l} \text{SE } \forall w \in W, v \perp w \text{ (ovvero } v \cdot w = 0) \\ \text{ALLORA: } v \text{ si dice } \underline{\text{ortogonale a } W} \text{ (} v \perp W \text{)} \end{array} \right.$

Oss: SE W di tipo finito; w_1, \dots, w_k form finita di gen di W ,

ALLORA $v \perp W \Leftrightarrow v \perp w_1, \dots, v \perp w_k$

• Proiezione ortogonale e componenti normali nel a sottospazio t.f.

W ssp di tipo finito di V , $v \in V$

TEO: $\exists! v' \in W, h \perp W$ t.c. $v = v' + h$

v' : proiezione ortog...
 h : comp normali... di v rel a W

- SE $W = \{0\}$ ALLORA $v' = 0, h = v$ sono i vett cercati
- SE $\dim W \geq 1$ ALLORA ...

Oss (esistenza di basi sm di W - procedura di GRAM-SCHMIDT)

- w_1, \dots, w_k base di W (\exists perché W è t.f.)
- sono det-erm univocam i coeff $t_{ij} \in \mathbb{R}$ ($0 \in \mathbb{C} \dots$) t.c. i vettori

$$\left. \begin{array}{l} p_1 = w_1 \\ p_2 = w_2 - t_{21} p_1 \\ \vdots \\ p_k = w_k - (t_{k1} p_1 + \dots + t_{k,k-1} p_{k-1}) \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{sono elem non} \\ \text{nulli e} \\ \text{ortogonali} \end{array}$$

Es: w_1, w_2, w_3 base di W

1) $p_1 = w_1$ ($\neq 0$ perché...)

2) $(w_2 - t_{21} p_1) \cdot p_1 = w_2 \cdot p_1 - t_{21} (p_1 \cdot p_1)$
 e: $= 0 \Leftrightarrow t_{21} = \frac{w_2 \cdot p_1}{p_1 \cdot p_1}$; $p_2 = w_2 - t_{21} p_1$ ($\neq 0 \dots$)

3) $(w_3 - t_{31} p_1 - t_{32} p_2) \cdot p_1 = w_3 \cdot p_1 - t_{31} (p_1 \cdot p_1) - t_{32} p_2 \cdot p_1$
 $(w_3 - t_{31} p_1 - t_{32} p_2) \cdot p_2 = w_3 \cdot p_2 - t_{31} (p_1 \cdot p_2) - t_{32} p_2 \cdot p_2$

e: entrambi $= 0 \Leftrightarrow \begin{array}{l} t_{31} = \frac{w_3 \cdot p_1}{p_1 \cdot p_1} \\ t_{32} = \frac{w_3 \cdot p_2}{p_2 \cdot p_2} \end{array}$

• i vettori $q_1 = \frac{p_1}{\|p_1\|}, \dots, q_k = \frac{p_k}{\|p_k\|}$ sono di NORMA UNITARIA e ORTOGONALI A COPPIE ovvero sono una BASE ORTONORMALE di W .

• SE $\dim W \geq 1$ ALLORA ...

sia q_1, \dots, q_k una base sm di W ;
 cerchiamo $\alpha_1, \dots, \alpha_k \in \mathbb{R}$ ($0 \in \mathbb{C} \dots$) t.c.

posto $v' = \alpha_1 q_1 + \dots + \alpha_k q_k$
 e $h = v - v'$

sia $h \perp W$ (ovvero $h \cdot q_1 = \dots = h \cdot q_k = 0$)

Si ha: $h \cdot q_1 = (v - v') \cdot q_1 = 0 \Leftrightarrow v \cdot q_1 = v' \cdot q_1$

ovvero:

$$h \cdot q_1 = 0 \Leftrightarrow v \cdot q_1 = (\alpha_1 q_1 + \dots + \alpha_k q_k) \cdot q_1$$

$$\Leftrightarrow \alpha_1 = v \cdot q_1$$

Ripetendo i calcoli: $h \cdot q_2 = 0 \Leftrightarrow \alpha_2 = v \cdot q_2$

\vdots

$$h \cdot q_k = 0 \Leftrightarrow \alpha_k = v \cdot q_k$$

Dunque: esistono e sono univocamente determinati
LA per ort di v su W e LA comp normale di v
relativa a W .

Om: $F: W \rightarrow \mathbb{R}$ def da $F(x) = \|v - x\|^2$

Allora: $\forall x \in W$ t.c. $x \neq$ pr ort di v su W
si ha $F(x) > F(\text{pr ort di } v \text{ su } W)$

ovvero: la proiezione di v su W è il vettore che
rende minimo il valore di F .

Es: In \mathbb{R}^4 con ps canonico, sia

$$W = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

• determ una base oru di W

• determ pr ort e comp normale di $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ su W .

Es: In \mathbb{R}^4 con ps canonico, sia $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

• Provare che $W = \{x \in \mathbb{R}^4 \text{ t.c. } x \perp v\}$
è sov di \mathbb{R}^4 ;

• determ una base oru di W

Es: Sia $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ un'appl \mathbb{R} -lin t.c.

$$g \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad g \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad g \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

• decidere se $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ sia base di \mathbb{R}^3

• determinare $g \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$

• determinare $G \in \mathbb{R}^{2 \times 3}$ t.c. $g = L_G$.

Es: Sia $\alpha: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ un'appl \mathbb{R} -lin. Decidere se

• $\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \langle \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$

• $\alpha \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Es: È corretto scrivere

$$\mathbb{C}^3 = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \oplus \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle ?$$