Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 972026

	A	B	C	D	E
1	○	○	○	○	○
2	○	○	○	○	○
3	○	○	○	○	○
4	○	○	○	○	○
5	○	○	○	○	○
6	○	○	○	○	○
7	○	○	○	○	○
8	○	○	○	○	○
9	○	○	○	○	○
10	○	○	○	○	○
11	○	○	○	○	○

CODICE=972026

1. L'inversa di $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

A: $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ B: non esiste C: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$ D: N.A. E: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

2. Sia $\mathcal{A}(u) = \frac{1}{\pi}\int_0^\pi u(s)ds$, definito su $C^0[0,\pi]$ in sè, l'operatore che associa ad ogni funzione continua la funzione costante pari alla sua media. Lo spettro di $\mathcal{A}$ è allora

A: $\{\lambda > 0\}$ B: vuoto C: $\{1\}$ D: N.A. E: $\mathbb{C}$

3. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$

A: non è diagonalizzabile perché non è simmetrica B: non è diagonalizzabile perché non è autoaggiunta C: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 D: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 E: N.A.

4. Il punto di minima distanza da $(1,1,2)$ della retta $(0,1,1) + t(1,2,3)$ $\quad t \in \mathbb{R}$ è

A: non esiste B: $\frac{1}{7}(2,11,13)$ C: N.A. D: $(1,0,0)$ E: $(2,-1/2,0)$

5. L'intersezione dei due sottospazi di $\mathbb{R}^3$ $\langle(1,1,1),(1,2,1)\rangle$ e $\langle(1,0,0),(0,2,1)\rangle$ è

A: $\langle(-1,-1,1)\rangle$ B: $\langle(1,2,1)\rangle$ C: N.A. D: $\mathbb{R}^3$ E: $\langle(0,0,0)\rangle$

6. La matrice associata all'applicazione $\mathcal{A}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ rispetto alla base, uguale per dominio ed immagine, $\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\}$ è

A: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ B: non è definita C: $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ D: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ E: N.A.

7. Il nucleo dell'applicazione lineare definita dalla matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & -5 \\ 2 & 1 & -3 \end{pmatrix}$ è

A: $\langle(2,-1,1)\rangle$ B: N.A. C: $\langle(0,0,0)\rangle$ D: $\langle(2,1,1),(0,2,1)\rangle$ E: vuoto

8. La dimensione dello spazio $\langle(1,1,0,1),(0,0,2,1),(2,2,-2,1),(1,1,-2,0)\rangle$ è

A: 2 B: 1 C: N.A. D: 4 E: 3

9. Il sottospazio di $\mathbb{R}^3$ dei vettori ortogonali a $(1,2,3)$ e $(3,2,1)$ è

A: vuoto B: N.A. C: $\langle(1,-2,1)\rangle$ D: $\langle(0,0,0)\rangle$ E: $\langle(2,-2,-3)\rangle$

10. Studiato il nucleo dell'applicazione $\mathcal{A}(u) = \int_0^t u(s)ds$, definita da $C^0[0,1]$ **in sè**, si può concludere che $\mathcal{A}$ è

A: N.A. B: non definita su $C^0[0,1]$ C: suriettiva ma non iniettiva D: biiettiva E: iniettiva, ma non suriettiva

11. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

A: è diagonalizzabile su $\mathbb{R}$ perché ha gli autovalori distinti $0,-1,2$ B: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 C: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 D: N.A. E: non è diagonalizzabile perché non ha autovalori distinti

CODICE=972026

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 234180

	A	B	C	D	E
1	○	○	○	○	○
2	○	○	○	○	○
3	○	○	○	○	○
4	○	○	○	○	○
5	○	○	○	○	○
6	○	○	○	○	○
7	○	○	○	○	○
8	○	○	○	○	○
9	○	○	○	○	○
10	○	○	○	○	○
11	○	○	○	○	○

CODICE=234180

1. Il sottospazio di $\mathbb{R}^3$ dei vettori ortogonali a $(1,2,3)$ e $(3,2,1)$ è

   A: vuoto B: $\langle(1,-2,1)\rangle$ C: $\langle(0,0,0)\rangle$ D: N.A. E: $\langle(2,-2,-3)\rangle$

2. L'inversa di $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

   A: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$ B: N.A. C: $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ D: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ E: non esiste

3. Il punto di minima distanza da $(1,1,2)$ della retta $(0,1,1)+t(1,2,3)$ $\quad t \in \mathbb{R}$ è

   A: $(1,0,0)$ B: non esiste C: N.A. D: $\frac{1}{7}(2,11,13)$ E: $(2,-1/2,0)$

4. Studiato il nucleo dell'applicazione $\mathcal{A}(u) = \int_0^t u(s)ds$, definita da $C^0[0,1]$ **in sè**, si può concludere che $\mathcal{A}$ è

   A: iniettiva, ma non suriettiva B: biiettiva C: non definita su $C^0[0,1]$ D: N.A. E: suriettiva ma non iniettiva

5. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$

   A: non è diagonalizzabile perché non è autoaggiunta B: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 C: non è diagonalizzabile perché non è simmetrica D: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 E: N.A.

6. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

   A: N.A. B: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 C: è diagonalizzabile su $\mathbb{R}$ perché ha gli autovalori distinti $0,-1,2$ D: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 E: non è diagonalizzabile perché non ha autovalori distinti

7. Il nucleo dell'applicazione lineare definita dalla matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & -5 \\ 2 & 1 & -3 \end{pmatrix}$ è

   A: $\langle(2,1,1),(0,2,1)\rangle$ B: $\langle(2,-1,1)\rangle$ C: vuoto D: $\langle(0,0,0)\rangle$ E: N.A.

8. L'intersezione dei due sottospazi di $\mathbb{R}^3$ $\langle(1,1,1),(1,2,1)\rangle$ e $\langle(1,0,0),(0,2,1)\rangle$ è

   A: $\langle(1,2,1)\rangle$ B: N.A. C: $\langle(-1,-1,1)\rangle$ D: $\langle(0,0,0)\rangle$ E: $\mathbb{R}^3$

9. Sia $\mathcal{A}(u) = \frac{1}{\pi}\int_0^\pi u(s)ds$, definito su $C^0[0,\pi]$ in sè, l'operatore che associa ad ogni funzione continua la funzione costante pari alla sua media. Lo spettro di $\mathcal{A}$ è allora

   A: N.A. B: $\{\lambda > 0\}$ C: $\{1\}$ D: vuoto E: $\mathbb{C}$

10. La dimensione dello spazio $\langle(1,1,0,1),(0,0,2,1),(2,2,-2,1),(1,1,-2,0)\rangle$ è

    A: 2 B: 1 C: N.A. D: 3 E: 4

11. La matrice associata all'applicazione $\mathcal{A}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ rispetto alla base, uguale per dominio ed immagine, $\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\}$ è

    A: non è definita B: N.A. C: $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ D: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ E: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

CODICE=234180

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 909112

	A	B	C	D	E
1	○	○	○	○	○
2	○	○	○	○	○
3	○	○	○	○	○
4	○	○	○	○	○
5	○	○	○	○	○
6	○	○	○	○	○
7	○	○	○	○	○
8	○	○	○	○	○
9	○	○	○	○	○
10	○	○	○	○	○
11	○	○	○	○	○

CODICE=909112

1. L'intersezione dei due sottospazi di $\mathbb{R}^3$ $\langle(1,1,1),(1,2,1)\rangle$ e $\langle(1,0,0),(0,2,1)\rangle$ è

   A: $\mathbb{R}^3$ B: $\langle(0,0,0)\rangle$ C: $\langle(-1,-1,1)\rangle$ D: N.A. E: $\langle(1,2,1)\rangle$

2. L'inversa di $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

   A: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$ B: $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ C: N.A. D: non esiste E: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

3. Sia $\mathcal{A}(u) = \frac{1}{\pi}\int_0^\pi u(s)ds$, definito su $C^0[0,\pi]$ in sè, l'operatore che associa ad ogni funzione continua la funzione costante pari alla sua media. Lo spettro di $\mathcal{A}$ è allora

   A: $\mathbb{C}$ B: vuoto C: N.A. D: $\{\lambda > 0\}$ E: $\{1\}$

4. Studiato il nucleo dell'applicazione $\mathcal{A}(u) = \int_0^t u(s)ds$, definita da $C^0[0,1]$ **in sè**, si può concludere che $\mathcal{A}$ è

   A: biiettiva B: non definita su $C^0[0,1]$ C: iniettiva, ma non suriettiva D: N.A. E: suriettiva ma non iniettiva

5. Il punto di minima distanza da $(1,1,2)$ della retta $(0,1,1) + t(1,2,3)$ $t \in \mathbb{R}$ è

   A: $(1,0,0)$ B: N.A. C: $\frac{1}{7}(2,11,13)$ D: non esiste E: $(2,-1/2,0)$

6. Il nucleo dell'applicazione lineare definita dalla matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & -5 \\ 2 & 1 & -3 \end{pmatrix}$ è

   A: N.A. B: $\langle(2,-1,1)\rangle$ C: $\langle(0,0,0)\rangle$ D: $\langle(2,1,1),(0,2,1)\rangle$ E: vuoto

7. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$

   A: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 B: non è diagonalizzabile perché non è autoaggiunta C: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 D: non è diagonalizzabile perché non è simmetrica E: N.A.

8. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

   A: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 B: N.A. C: è diagonalizzabile su $\mathbb{R}$ perché ha gli autovalori distinti $0,-1,2$ D: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 E: non è diagonalizzabile perché non ha autovalori distinti

9. La matrice associata all'applicazione $\mathcal{A}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ rispetto alla base, uguale per dominio ed immagine, $\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\}$ è

   A: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ B: $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ C: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ D: non è definita E: N.A.

10. La dimensione dello spazio $\langle(1,1,0,1),(0,0,2,1),(2,2,-2,1),(1,1,-2,0)\rangle$ è

    A: 2 B: 1 C: N.A. D: 4 E: 3

11. Il sottospazio di $\mathbb{R}^3$ dei vettori ortogonali a $(1,2,3)$ e $(3,2,1)$ è

    A: $\langle(2,-2,-3)\rangle$ B: N.A. C: $\langle(1,-2,1)\rangle$ D: $\langle(0,0,0)\rangle$ E: vuoto

CODICE=909112

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 567393

	A	B	C	D	E
1	○	○	○	○	○
2	○	○	○	○	○
3	○	○	○	○	○
4	○	○	○	○	○
5	○	○	○	○	○
6	○	○	○	○	○
7	○	○	○	○	○
8	○	○	○	○	○
9	○	○	○	○	○
10	○	○	○	○	○
11	○	○	○	○	○

CODICE=567393

1. Il sottospazio di $\mathbb{R}^3$ dei vettori ortogonali a $(1,2,3)$ e $(3,2,1)$ è

   A: $\langle(2,-2,-3)\rangle$ B: $\langle(0,0,0)\rangle$ C: N.A. D: $\langle(1,-2,1)\rangle$ E: vuoto

2. La dimensione dello spazio $\langle(1,1,0,1),(0,0,2,1),(2,2,-2,1),(1,1,-2,0)\rangle$ è

   A: 3 B: 1 C: 4 D: N.A. E: 2

3. L'inversa di $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

   A: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ B: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$ C: $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ D: N.A. E: non esiste

4. Il punto di minima distanza da $(1,1,2)$ della retta $(0,1,1)+t(1,2,3)\quad t\in\mathbb{R}$ è

   A: non esiste B: N.A. C: $(2,-1/2,0)$ D: $(1,0,0)$ E: $\frac{1}{7}(2,11,13)$

5. Sia $\mathcal{A}(u)=\frac{1}{\pi}\int_0^\pi u(s)ds$, definito su $C^0[0,\pi]$ in sè, l'operatore che associa ad ogni funzione continua la funzione costante pari alla sua media. Lo spettro di $\mathcal{A}$ è allora

   A: vuoto B: $\{\lambda>0\}$ C: $\mathbb{C}$ D: $\{1\}$ E: N.A.

6. La matrice associata all'applicazione $\mathcal{A}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}=\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ rispetto alla base, uguale per dominio ed immagine, $\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix},\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix},\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\}$ è

   A: $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ B: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ C: non è definita D: N.A. E: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

7. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$

   A: non è diagonalizzabile perché non è autoaggiunta B: non è diagonalizzabile perché non è simmetrica C: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 D: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 E: N.A.

8. La matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

   A: N.A. B: è diagonalizzabile su $\mathbb{R}$ perché ha gli autovalori distinti $0,-1,2$ C: è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 2 D: non è diagonalizzabile perché l'autovalore doppio ha molteplicità geometrica 1 E: non è diagonalizzabile perché non ha autovalori distinti

9. Studiato il nucleo dell'applicazione $\mathcal{A}(u)=\int_0^t u(s)ds$, definita da $C^0[0,1]$ **in sè**, si può concludere che $\mathcal{A}$ è

   A: suriettiva ma non iniettiva B: N.A. C: non definita su $C^0[0,1]$ D: biiettiva E: iniettiva, ma non suriettiva

10. L'intersezione dei due sottospazi di $\mathbb{R}^3$ $\langle(1,1,1),(1,2,1)\rangle$ e $\langle(1,0,0),(0,2,1)\rangle$ è

    A: $\langle(0,0,0)\rangle$ B: $\langle(-1,-1,1)\rangle$ C: N.A. D: $\langle(1,2,1)\rangle$ E: $\mathbb{R}^3$

11. Il nucleo dell'applicazione lineare definita dalla matrice $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & -5 \\ 2 & 1 & -3 \end{pmatrix}$ è

    A: $\langle(2,1,1),(0,2,1)\rangle$ B: N.A. C: $\langle(2,-1,1)\rangle$ D: $\langle(0,0,0)\rangle$ E: vuoto

CODICE=567393

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 972026

	A	B	C	D	E
1	○	●	○	○	○
2	○	○	●	○	○
3	○	○	○	●	○
4	○	●	○	○	○
5	○	●	○	○	○
6	○	○	●	○	○
7	●	○	○	○	○
8	●	○	○	○	○
9	○	○	●	○	○
10	○	○	○	○	●
11	●	○	○	○	○

CODICE=972026

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 234180

	A	B	C	D	E
1	○	●	○	○	○
2	○	○	○	○	●
3	○	○	○	●	○
4	●	○	○	○	○
5	○	○	○	●	○
6	○	○	●	○	○
7	○	●	○	○	○
8	●	○	○	○	○
9	○	○	●	○	○
10	●	○	○	○	○
11	○	○	●	○	○

CODICE=234180

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 909112

	A	B	C	D	E
1	○	○	○	○	●
2	○	○	○	●	○
3	○	○	○	○	●
4	○	○	●	○	○
5	○	○	●	○	○
6	○	●	○	○	○
7	○	○	●	○	○
8	○	○	●	○	○
9	○	●	○	○	○
10	●	○	○	○	○
11	○	○	●	○	○

CODICE=909112

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica
Prova di Algebra Lineare

19 Luglio 2012

(Cognome) (Nome) (Numero di matricola)

CODICE = 567393

	A	B	C	D	E
1	○	○	○	●	○
2	○	○	○	○	●
3	○	○	○	○	●
4	○	○	○	○	●
5	○	○	○	●	○
6	●	○	○	○	○
7	○	○	○	●	○
8	○	●	○	○	○
9	○	○	○	○	●
10	○	○	○	●	○
11	○	○	●	○	○

CODICE=567393