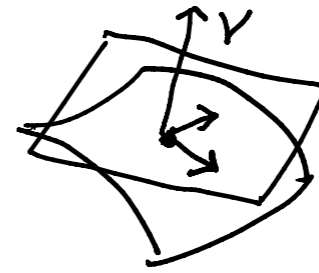


$$\phi(u, v) = (\sin u \cos v, \sin u \sin v, \cos u) \quad u \in [0, \pi] \quad v \in [0, 2\pi]$$

$$\psi(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$



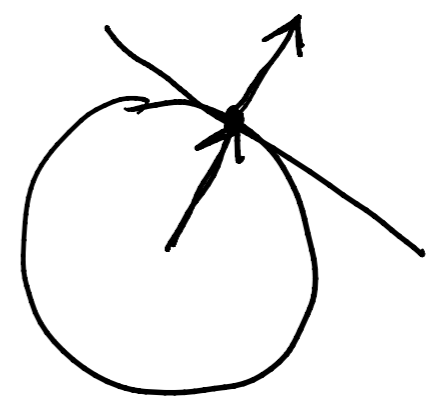
$\phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ si può usare il prodotto vettoriale.

$$v = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{direzione normale al piano tangente}$$

Equaz. implicita $1(x-1) + 0(y-0) + 0(z-0) = 0$

$$\phi_u = \begin{pmatrix} \cos u \cos v \\ \cos u \sin v \\ -\sin u \end{pmatrix}$$

$$\phi_v = \begin{pmatrix} \sin u (-\sin v) \\ \sin u \cos v \\ 0 \end{pmatrix}$$



$$Y = \underbrace{\phi_u \times \phi_v}_{\text{cross product}} = \begin{pmatrix} \sin^2 u \cos v \\ \sin^2 u \sin v \\ \sin u \cos u \cos^2 v + \sin u \cos u \sin^2 v \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x(u,v) \\ y(u,v) \\ z(u,v) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \sin^2 u \cos v \\ \sin^2 u \sin v \\ \sin u \cos u \end{pmatrix} = \sin u \begin{pmatrix} \sin u \cos v \\ \sin u \sin v \\ \cos u \end{pmatrix}$$

Il problema del th. Dini

$$x < y \Rightarrow \varphi(x) < \varphi(y)$$

$\xrightarrow{\text{sonno di poveri}}$ $\xrightarrow{\text{risolvere e verificare che}}$

4) $y \rightarrow f(x, y)$ è strettamente crescente $\forall (x, y) \in \Omega$

\hookrightarrow difficile da verificare

1) 2) 3) $f(x_0, y_0) = z_0$, (x_0, y_0) interno, funzione in Ω

4) $f_y(x_0, y_0) > 0 \leftarrow$

$f \in C^1(\Omega)$

TS. $\exists \delta, \varphi$:

- $y = \varphi(x)$
- $y_0 = \varphi(x_0)$
- $f(x, \varphi(x)) = 0$
- φ è derivabile

$$\varphi'(x_0) = - \frac{f_x(x_0, y_0)}{f_y(x_0, y_0)}$$

$$f: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \quad \Omega \subseteq \mathbb{R}^2$$

- 1) $f \in C^1(\Omega)$
- 2) $f(x_0, y_0) = 0$
- 3) $(x_0, y_0) \in \overset{\circ}{\Omega}$
- 4) $f_y(x_0, y_0) > 0$

- 1) $\exists \delta > 0 \varphi: [x_0 - \delta, x_0 + \delta];$
- 2) $\varphi(x_0) = y_0$
- 3) $f(x, \varphi(x)) = 0 \forall x$
- 4) φ è derivabile

$$\varphi'(x) = - \frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}$$

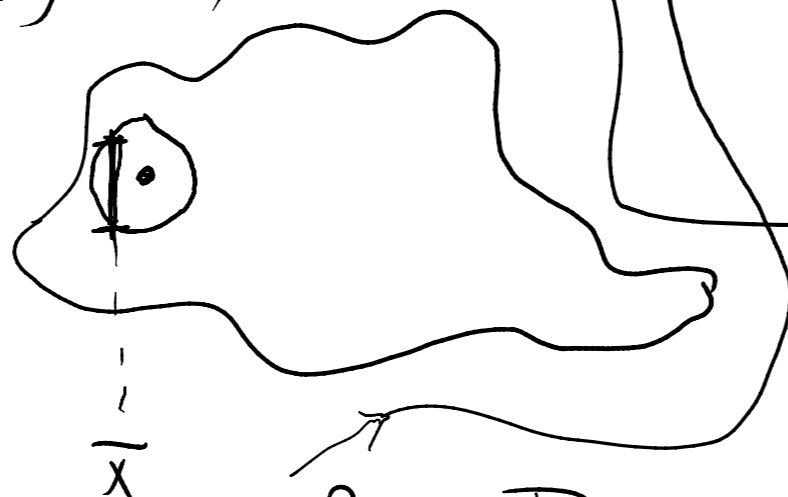
ep. diff. del I ordine
nell'intervallo φ

DIN

Th. per m. segno $\exists \sigma > 0: f_y(x, y) > 0$

$$\forall (x, y) \in B((x_0, y_0), \sigma) = B$$

$y \rightarrow f(\bar{x}, y)$ è strett. crescente
per il Th. Lagrange



f verifica tutte le ipotesi del Th. DIN, C^0 in B .

Da dove viene l'idea della formula per $\varphi'(x)$?

In effetti, se φ fosse derivabile si ha, da un conto che

$x \rightarrow f(x, \varphi(x)) \equiv 0$, ma inoltre $x \rightarrow \begin{pmatrix} x \\ \varphi(x) \end{pmatrix}$ ha derivata $\begin{pmatrix} 1 \\ \varphi'(x) \end{pmatrix} \neq 0$

da cui

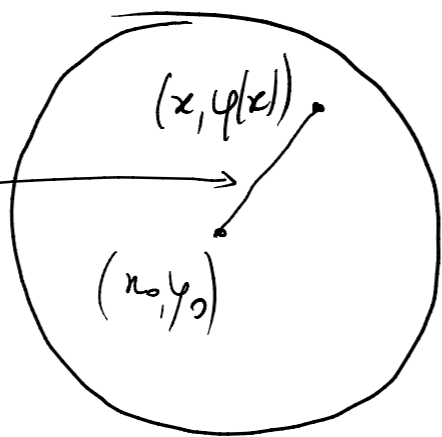
$$0 \equiv \frac{d}{dx} [f(x, \varphi(x))] = f_x(x, \varphi(x)) \cdot 1 + \overbrace{f_y(x, \varphi(x))}^{\neq 0} \varphi'(x)$$

risolvendo rispetto a $\varphi'(x)$

$$\varphi'(x) = - \frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}$$

///
○ perché $f(x, \varphi(x))$ è costante

B è una curva,
e il segmento
è tutto contenuto in esse.



x fisso

$$h(t) = f(x_0 + t(x - x_0), y(x_0) + t(y(x) - y(x_0))) = f(g(t)) \text{ ore}$$

$$h'(t) = [f(g(t))]' = f'(g(t)) g'(t)$$

$$= \begin{pmatrix} f_x(x, y(x)) \\ f_y(x, y(x)) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y(x) - y(x_0) \end{pmatrix}$$

$$g(t) = \begin{pmatrix} x_0 + t(x - x_0) \\ y(x_0) + t[y(x) - y(x_0)] \end{pmatrix}$$

$$g'(t) = \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y(x) - y(x_0) \end{pmatrix}$$

da cui

$$0 = \underbrace{f(x, \varphi(x))}_{\equiv 0 \text{ in } [x_0 - \delta, x_0 + \delta]} - \underbrace{f(x_0, \varphi(x_0))}_{0} \stackrel{\text{def. of } h}{=} h(1) - h(0) \stackrel{\text{Lagrange}}{=} (1-0)h'(\xi) =$$

$\xi \in [0, 1]$

$$= f_x(x_0 + \xi(x-x_0), \varphi(x_0) + \xi(\varphi(x) - \varphi(x_0)))(x-x_0) +$$

$$+ f_y(x_0 + \xi(x-x_0), \varphi(x_0) + \xi(\varphi(x) - \varphi(x_0)))(\varphi(x) - \varphi(x_0))$$

$$\frac{\varphi(x) - \varphi(x_0)}{x - x_0} = - \frac{f(x_0 + \xi(x-x_0), \varphi(x_0) + \xi(\varphi(x) - \varphi(x_0)))}{f_y(\text{idem})}$$

Per calcolare il limite a secondo membro e provare con la derivata di φ si ha che

- 1) Se $x \rightarrow x_0$ anche $x_0 + \xi(x-x_0) \rightarrow x_0$ perché ξ compreso fra x e x_0
- 2) Se $x \rightarrow x_0$ $\varphi(x) \rightarrow \varphi(x_0)$ per il teorema già provato per f continua
- 3) Se $x \rightarrow x_0$ $\varphi(x_0) + \xi(\varphi(x) - \varphi(x_0)) \rightarrow \varphi(x_0)$ perché ξ compreso fra $\varphi(x_0)$ e $\varphi(x)$
- 4) Essendo $f \in C^1(\Omega)$, f_x ed f_y sono continue su $B \subseteq \Omega$ e, dunque, il rapporto a secondo membro tende al suo valore in $x=x_0$, cioè $-\frac{f_x(x_0, \varphi(x_0))}{f_y(x_0, \varphi(x_0))}$

Si osserva, sostituendo a x_0 qualunque punto $x \in [x_0 - \delta, x_0 + \delta]$, che la derivabilità di φ è provata, in realtà, in tutti i punti di $[x_0 - \delta, x_0 + \delta]$.

Inoltre, la formula appena dimostrata garantisce che $\varphi'(x)$ è continua, in quanto rapporto di funzioni continue, con denominatore mai nullo. Dunque

$$f \in C^1(\Omega) \implies \varphi \in C^1[x_0 - \delta, x_0 + \delta]$$

IN PRATICA

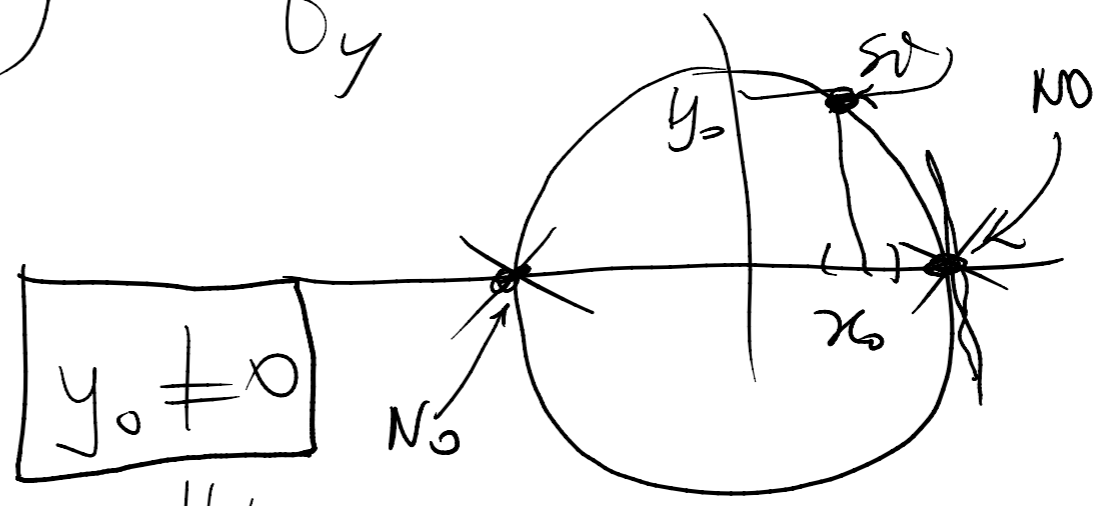
$$x^2 + y^2 - 1 = 0$$

$f_y \neq 0$

$f(x, y) = 2y$

$f_y = 0$ full'era x

$$y = \sqrt{1 - x^2} = \varphi(x)$$



$$y_0 \neq 0$$

$$f_y(x_0, y_0) \neq 0$$

SE

$$\nabla f(x_0, y_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

NON SI PUO' APPLICARE

DINI!!