

LA FORMULA DI TAYLOR

PER FUNZIONI DI PIÙ VARIABILI

L'arsenale degli artifici per estendere a più variabili risultati stabiliti per funzioni di una sola variabile reale riserva un posto d'onore a quelli, semplicissimi, di considerare la restrizione delle funzioni f da studiare ad un segmento contenuto nel dominio $\gamma(t) = x_0 + t\tau$, il che ne trasforma lo studio in quello di $h(t) = f(\gamma(t))$, funzione di una sola variabile t . Le condizioni necessarie per un estremo (di Fermat), stabilite direttamente in una variabile, vengono così estese alle funzioni tenui su \mathbb{R}^n , quando agli spazi di dominio infiniti (Equazione di Eulero, o di Euler-Lagrange per i meccanici razionali).

Lo stesso "trucco" offre un ottimo lavoro per generalizzare a più variabili il notevole risultato di Taylor, che verrà qui esposto, per semplicità, col resto nella forma "di Lagrange".
Riordiniamo brevemente l'ensemble.

Se $f \in C^{N+1}[x_0, x]$. Allora, esiste $\xi \in]x_0, x[$ tale che

$$f(x) = \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} f^{(k)}(x_0)(x-x_0)^k + \frac{f^{(N+1)}(\xi)}{(N+1)!} (x-x_0)^{N+1}$$

Sarà dunque esistono enunciati più raffinati con ipotesi meno restrittive (impossibili, ad esempio, su G. PRODI Analisi Matematica ed. BORINGHIERI). E' bene vedere anche che $f \in C^{N+1}[a, b]$ vuol dire che f ha tutte le derivate continue fino all'ordine $N+1$ non solo nei punti interni $]a, b[$, ma anche in a e in b ! Naturalmente, le derivate in a saranno destra e quelle in b sinistra. Un modo rapido di verificare l'ipotesi è di stabilire che $f \in C^{N+1}[a', b']$ con $]a'; b'[\supset [a, b]$. Inoltre, ricordiamo che $0! = 1$, che $f^{(0)}(x_0) = f(x_0)$, e che la sommatoria è un polinomio, detto di Taylor di grado N , di f in x_0 . Nel caso $N=0$, il teorema di Taylor produce un risultato altrettanto ben noto: $f(x) = f(x_0) + f'(x)(x-x_0)$, il che giustifica la denominazione "resto di Lagrange" per l'ultimo termine della formula nell'enunciato precedente.

Verranno presentate due diverse espressioni del polinomio di Taylor in più versatili: la prima dirà direttamente che quelle in una versatil, mentre l'altra comporre un numero minore di calcoli d'

dei reti, poiché tiene conto del teorema di Schwarz.

Sia dunque $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$.

TEOREMA: Sia $f \in C^{N+1}(B_\delta(x_0))$. Allora, per ogni w verificante $|w| < \delta$ c'è $\xi \in]0, 1[$ talché

$$f(x_0 + w) = \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} \sum_{i_1, \dots, i_k=1}^n f_{x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_k}}(x_0) w_{i_1} w_{i_2} \dots w_{i_k} +$$

$$+ \frac{1}{(N+1)!} \sum_{i_1, \dots, i_{N+1}=1}^n f_{x_{i_1}, \dots, x_{i_{N+1}}} (x_0 + \xi w) w_{i_1} \dots w_{i_{N+1}}$$

Il primo addendo è secondo membro, con le due sommatorie annulate, è il polinomio d'Taylor. Nell'annuncio precedente si è posto $w = x - x_0$ per ottenere meglio semplicato nell'esprimere a secondo membro.

DIM. Fissato ad arbitrio $x \in B_\delta(x_0)$, e posto $w = x - x_0$ se $|w| < \delta$. Si ponni allora, $h(t) = f(x_0 + tw)$ e si osservi che $h(0) = f(x_0)$ e $h(1) = f(x)$.

Verso la base verifichi che $h \in C^{N+1}[0, 1]$ scalo', del teorema in uso verifichi, in segno che $\exists \xi \in]0, 1[$ talché

$$h(1) = h(0) + h'(0) \cdot 1 + \dots + \frac{1}{N!} h^{(N)}(0) 1^N + \frac{1}{(N+1)!} h^{(N+1)}(\xi) 1^{N+1} =$$

$$= \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} h^{(k)}(0) + \frac{1}{(N+1)!} h^{(N+1)}(\xi)$$

Occorre dunque calcolare le derivate successive $h^{(0)}(t), h^{(1)}(t), \dots, h^{(N+1)}(t)$. Osserviamo che $h(t)$ è definita su $[-1, 1]$.

Si ha subito $h^{(0)}(t) = h(t) = f(x_0 + tw) \Big|_{t=0} = f(x_0)$

Per calcolare $h^{(1)}(t) = \frac{d}{dt} [f(x_0 + tw)]$ si può utilizzare il teorema di derivazione delle funzioni composte, poiché f è (molti più che) C^1 in un intorno di 0 ed è quindi differentiabile, così come lo è $t \rightarrow x_0 + tw$. Ne segue

$$h'(t) = \frac{d}{dt} [f(x_0 + tw)] = \sum_{i_1=1}^n f_{x_{i_1}}(x_0 + tw) w_{i_1}$$

da cui:

$$h'(0) = \sum_{i_1=1}^n f_{x_{i_1}}(x_0) w_{i_1}$$

Si può calcolare $h''(t)$ raffigurando il teorema di derivazione delle funzioni composte a cascata dei termini $f_{x_{i_1}}(x_0 + tw) w_{i_1}$ e, poiché le derivate considerate hanno a loro volta derivate continue, esse saranno differentiabili e il teorema potrà essere applicato. Ne segue che

$$h''(t) = \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n f_{x_{i_1} x_{i_2}}(x_0 + tw) w_{i_1} w_{i_2}$$

$$h'''(t) = \sum_{i_1, i_2, i_3=1}^n f_{x_{i_1} x_{i_2} x_{i_3}}(x_0 + tw) w_{i_1} w_{i_2} w_{i_3}$$

; ; ; ; ;

$$h^{(N)}(t) = \sum_{i_1, i_2, \dots, i_N=1}^n f_{x_{i_1} x_{i_2} \dots x_{i_N}}(x_0 + tw) w_{i_1} \dots w_{i_N}$$

Ponendosi $t=0$, si ottengono i coefficienti delle formule di Taylor per h

$$h^{(0)}(0) = f(x_0)$$

$$h'(0) = \sum_{i_1=1}^n f_{x_{i_1}}(x_0) w_{i_1}$$

$$h''(0) = \sum_{\substack{i_1, i_2=1 \\ | \\ |}}^n f_{x_{i_1} x_{i_2}}(x_0) w_{i_1} w_{i_2}$$

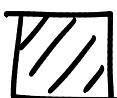
$$h^{(N)}(0) = \sum_{i_1, \dots, i_N=1}^n f_{x_{i_1} \dots x_{i_N}}(x_0) w_{i_1} \dots w_{i_N}$$

da cui, infine, per un opportuno $\xi \in]0, 1[$

$$f(x) = h(1) = \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} h^{(k)}(0) + \frac{1}{(N+1)!} h^{(N+1)}(\xi) =$$

$$= \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} \sum_{i_1 \dots i_k=1}^n f_{x_{i_1} \dots x_{i_k}}(x_0) w_{i_1} \dots w_{i_k} +$$

$$+ \frac{1}{(N+1)!} \sum_{i_1, \dots, i_{N+1}=1}^n f_{x_{i_1} \dots x_{i_{N+1}}} (x_0 + \xi w) w_{i_1} \dots w_{i_{N+1}}$$



E' utile osservare che il teorema appena provato, seppure con ipotesi leggermente più restrittive ($f \in C^{N+1}$), forse anche con stima del resto di tipo "Peano":

Infatti, il modulo del resto

$$\frac{1}{(N+1)!} \left| \sum_{i_1 \dots i_{N+1}=1}^m f_{x_{i_1} \dots x_{i_{N+1}}} (x_0 + \xi w) w_{i_1} \dots w_{i_{N+1}} \right| = |R_N(w)|$$

può essere stimato per le disegualtanze triangolare, con

$$|R_N(w)| \leq \sum_{i_1 \dots i_{N+1}=1}^m \max_{x \in B_{\delta}^1(x_0)} |f_{x_{i_1} \dots x_{i_{N+1}}}(x)| |w_{i_1} \dots w_{i_{N+1}}| \equiv S_N(w)$$

de cui, essendo $S_N(w)$ una funzione $(N+1)$ -omogenea, ne segue subito che

$$\lim_{w \rightarrow 0} \frac{S_N(w)}{|w|^N} = 0 \quad (\text{PEANO})$$

in quanto $S_N(w)/|w|^N$ è 1-omogenea e limitata sull'aperto unitario $|w|=1$, essendo in continua.

Utilizzando tale stima "puntuale" all'ordine d'infinito del resto (tipica del resto di Peano), si possono estendere a formule verificabili le conclusioni

sufficienti per un estremo locale per le funzioni d'una variabile, basati sulle derivate seconde. Verremo presto il:

TEOREMA Sia $f \in C^3(B_\delta(x_0))$ e sia x_0 tale che $\nabla f(x_0) = 0$. Allora, il segno di $f(x) - f(x_0)$ coincide col segno delle forme quadratiche, dette Hessiane, $H(x-x_0) = \sum_{i,j=1}^n f_{x_i x_j}(x_0)(x-x_0)_i (x-x_0)_j$, purché $|x-x_0|$ sia sufficientemente piccola.

E' bene notare che la condizione $\nabla f(x_0) = 0$ è quella necessaria (di Fermat) per i massimi e minimi, mentre le condizioni sufficienti si possono ricavare dalla studi del segno delle forme quadratiche H , e sono legati al segno dei suoi autovetori: più compatti che in una variabile, ma non di molti!

DIM. Sia $x \in B_\delta(x_0)$ e si ponga, per semplicità, $w = x-x_0$.
Poiché $f \in C^3$ si può scrivere le formule d'Eaylor ammettendosi al grado $N=2$, con il resto di tipo "Peano", infinitesimale d'ordine superiore rispetto a $|w|^2$.

$$f(x_0 + w) = f(x_0) + \nabla f(x_0)w + \frac{1}{2!} \sum_{i,j=1}^n f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j + R_2(w)$$

avrà $\lim_{w \rightarrow 0} R_2(w)/|w|^2 = 0$

Poiché $\nabla f(x_0) = 0$, si ha

$$f(x_0 + w) - f(x_0) = |w|^2 \left[\frac{1}{2} \frac{\sum_{i,j=1}^n f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j}{|w|^2} + \frac{R_2(w)}{|w|^2} \right] \quad (*)$$

Dunque, il segno di $f(x_0 + w) - f(x_0)$ coincide a quello dell'esponente in parentesi quadra ($|w|^2 \geq 0$).

Osserviamo ora che il primo addendo è una funzione \mathcal{O} -omogenea (rispetto di funzioni 2-omogenee), ovvero definite sulle sfera unitaria $|w|=1$, ed ha quindi un d'assoluto minimo e massimo λ (globali). Poiché è \mathcal{O} -omogenea, tali valori sono estremi anche in tutto $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, poiché per ogni $w \neq 0$ si ha

$$g(u) = g(|u| \frac{u}{|u|}) = |u|^0 g\left(\frac{u}{|u|}\right) = g\left(\frac{u}{|u|}\right)$$

e dunque

$$\lambda \leq g(u) \leq \Lambda \quad \forall u \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$$

e poiché tali valori sono assunti su $\{|u|=1\} \subseteq \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ essi sono estremi globali in tutto $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$.

L'analisi lineare offre un quadro completo del segno
di $\sum f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j$, che risulta

- 1) Strettamente positiva se e solo se tutti gli autovalori sono (tutti) strettamente positivi.
- 2) Strettamente negativa se e solo se tutti gli autovalori sono strettamente negativi.

Caso 1) La forma $\sum f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j$, i cui coefficienti formano la

matrice Hessione di f , ha tutti gli autovalori

strettamente positivi, e quindi è sempre strettamente positiva sulla sfera unitaria, da cui $\boxed{\lambda > 0}$.

Allora, scelta $\varepsilon = \frac{\lambda}{2} \quad \exists \rho : \text{ se } w \in B_\rho(0) \text{ si ha}$

$$\left| \frac{R_2(w)}{|w|^2} \right| < \frac{\lambda}{2}$$

da cui se $0 < |w| < \rho$

$$w \in \left] -\frac{\lambda}{2}, \frac{\lambda}{2} \right[$$

$$\frac{1}{2} \frac{\sum f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j}{|w|^2} + \frac{R_2(w)}{|w|^2} \geq \lambda > 0 \quad > 0$$

e, di conseguenza, $f(x_0 + w) - f(x_0) \geq 0 \Leftrightarrow |w| < \rho$,
e dunque x_0 è di minimo locale.

Analogo modo si ragiona nel caso 2), quindi tutti gli autovelni delle matrice Hessian sono negativi.

2) Si suppone $\lambda < 0$, e scelti $\varepsilon = \frac{|\lambda|}{2}$
si ottiene un intorno $B_p(0)$ nel quale $\left| \frac{R_2(w)}{\|w\|^2} \right| < \frac{|\lambda|}{2}$, da cui

$$\frac{1}{2} \frac{\sum f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j}{\|w\|^2} + \frac{R_2(w)}{\|w\|^2} < 0$$

$\Leftrightarrow \lambda < 0 \quad \in \left[-\frac{|\lambda|}{2}, \frac{|\lambda|}{2} \right]$

e, infine, $f(x_0 + w) - f(x_0) \leq 0$ su $B_p(0)$.

Ne segnano dunque le due condizioni sufficienti.

Nel punto critico x_0 ($\nabla f(x_0) = 0$), in cui la forma Hessian è definita positiva è un minimo locale.
Se è definita negativa è un massimo locale.

Le forme Hessian può presentare, come è noto dell'Algebra, altri tre casi:

- un autovelno nullo e tutti gli altri positivi
- un autovelno nullo e tutti gli altri negativi
- due autovelni discordi (non nulli).

I primi due casi sono estremamente ostici: infatti, è vero che il complesso dei termini di secondo grado, quando non si annulla, ha segni costanti; il problema è che nelle direzioni nelle quali si annulla il segno dipenderà del resto, che non è poi trascurabile. Tuttavia dobbiamo cominciare con un esempio (anche due!)

$$f(x,y) = x^2 + y^4 \quad g(x,y) = x^2 - y^4$$

Si vede subito che $(0,0)$ è di minimo (globale) per f mentre non lo è per g , che è negativo sull'asse y e positivo sull'asse x , e 0 in $(0,0)$. Giornostante,

$$H(f) = \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 12y^2 \end{pmatrix} \Big|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

d'ogni colonna \uparrow $\frac{\text{autovol.}}{2 \neq 0}$

mentre

$$H(g) = \begin{pmatrix} g_{xx} & g_{xy} \\ g_{yx} & g_{yy} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -12y^2 \end{pmatrix} \Big|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

è dunque se l'Hessiano è semi-definito, NULLA può dirsi senza ulteriori indagini sui termini di grado superiore del polinomio di Beylev.

Rimane ancora fuori il caso dell'Hessiano indefinito.

In tal caso $\sum f_{x_i x_j}(x_0) w_i w_j$ cambia segno e dunque esistono u, v , con $|u|=|v|=1$, tali che $g(u)>0 & g(v)<0$.

Ragionando come prima, supponendo $\varepsilon = g(u)/2$

o $\varepsilon = |g(v)|/2$ si ottiene $f(x_0 + tu) - f(x_0) > 0$ e $f(x_0 + sv) - f(x_0) < 0$ per ogni t, s di modulo abbastanza piccolo. Ne segue che x_0 non può essere né un punto né un punto locale perché in ogni sfera comunque piccola cadranno punti del tipo $x_0 + tu$, sui quali f assume valori maggiori di $f(x_0)$, ma anche punti del tipo $x_0 + sv$, sui quali f assume valori minori.

Il punto x_0 si dice $(\nabla f(x_0) = 0)$ con Hessiano indefinito non è né un punto né un punto ed è detto DI SELLA (non degenero).

RIASSUMENDO: Se $\nabla f(x_0) = 0$, allora:

1) Hessiano definito positivo $\Rightarrow x_0$ minimo locale

2) Hessiano definito negativo $\Rightarrow x_0$ massimo locale

3) Hessiano indefinito $\Rightarrow x_0$ di sella (né max, né min)

4) Hessene semi-defite \Rightarrow NULLA PUO' DIRSI

S'nota subito che in il caso 4), l'Hessene semi-defite, si corrisponde in più verosimil al caso in cui $f''(x_0) = 0$ in una verosimil, e per la stessa ragione. Infatti,

$$f(x) - f(x_0) = \frac{1}{2} f''(x_0)(x-x_0)^2 + R_2(x-x_0)$$

e, se $f''(x_0) = 0$, il segno di $f(x) - f(x_0)$ è determinato unicamente dal segno del resto $R_2(x-x_0)$, impraticabile senza ulteriori indagini sui termini di ordine superiore.

Ciò è esattamente quello che succede nelle direzioni w del nucleo dell'Hessene, lungo le quali il complesso dei termini d'ordine gradi si annulla, lasciando il campo a quelli d'ordine superiore, così come accade in una verosimil.

Nota. Se (a_{ij}) è una matrice simmetrica, si può provare che gli estremi di $\sum a_{ij} w_i w_j / |w|^2$ sono esattamente il massimo ed il minimo attivale λ di (a_{ij}) e, dunque

$$\lambda |w|^2 \leq \sum a_{ij} w_i w_j \leq \Lambda |w|^2 \quad \forall w \in \mathbb{R}^n$$

Grazie al teorema di Schurz, l'Hessene ($f_{x_i x_j}(x_0)$) è di fatto simmetrica nelle ipotesi prime intodotte ($f \in C^3$).