

SPAZI METRICI E DISTANZE

I concetti di convergenza, di continuità e di limite, nati prima del XX secolo, in cui gli studi di topologia sono esplosi, hanno preso le mosse da quello di distanza. Prima, dunque, di introdurli negli insiemis o per le funzioni oggetto di questo corso, le funzioni fra spazi euclidei, dovremo apprendere un aspetto delle strutture euclidean che è stato alquanto trascurato nello studio dell'Algebra Lineare. Anche se faremo sempre riferimento ad \mathbb{R}^n , i concetti che seguiamo sono molto generali e, in realtà, non riducono neppure la struttura lineare: quella di spazio vettoriale.

DEFINIZIONE: Un insieme (arbitrario) si dirà SPAZIO METRICO se esiste $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$, detta METRICA O DISTANZA su X , tale che:

- 1) $d(x, y) \geq 0 \quad \forall x, y \in X$
- 2) $d(x, y) = 0 \quad \text{se e solo se } x = y$

$$3) d(x, y) = d(y, x) \quad \forall x, y \in X$$

$$4) d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z) \quad \forall x, y, z \in X$$

In sostanza:

- Per ogni coppia di punti è definita una distanza
- È sempre maggiore o uguale a zero
- È uguale a zero se e solo se i punti coincidono
- È indipendente dell'ordine con cui si considerano i punti
- Vale la disegualità triangolare originale di Euclide: nel triangolo di vertici x, y, z , ogni lato è minore o uguale alla somma degli altri due.

ESEMPIO:

\mathbb{R} è uno spazio metrico se si pone
 $d(x, y) = |x - y|$

Le verifiche sono immediate, e applicazioni di investigazione sullo spazio fra spazi normati.

e in particolare include le distanze metriche.

TEOREMA: Sia X uno spazio normato.
Allora $d(x,y) = |x-y|$ definisce su X una
distanza.

Dunque: Tutti gli spazi normati sono
metrici.

DIM. Ricordiamo che su X è definita
una norma, verificante

$$\begin{aligned} |x| &\geq 0 & |\lambda x| &= |\lambda| |x| \\ |x|=0 &\Leftrightarrow x=0 & |x+y| &\leq |x| + |y| \end{aligned}$$

da cui

$$d(x,y) = |x-y| \geq 0 \quad \forall x,y \in X$$

$$d(x,y) = |x-y| = 0 \iff x-y=0 \Rightarrow x=y$$

$$d(x,y) = |x-y| = |-1||x-y| = |y-x| = d(y,x)$$

$$\begin{aligned} d(x,z) &= |x-z| = |x-y+y-z| \leq |x-y| + |y-z| = \\ &= d(x,y) + d(y,z) \end{aligned}$$



Dunque \mathbb{R}^n è metrico e la distanza fra due punti $x, y \in \mathbb{R}^n$ è

$$d(x, y) = |x - y| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2}$$

che è l'ordinaria distanza fra due punti collegate iterando il teorema di Pitagore.

Il fatto di non avere usato da nessuna parte le somme o il moltiplicatore per definire la metrica, e dunque lo spazio metrico, fa sì che, pur presentando strette analogie col concetto d'orme e i relativi spazi, essi siano molto più generali. In effetti:

TEOREMA: Se X è metrico, con distanze d , e $Y \subseteq X$ allora Y è metrico con le stesse distanze.

ESEMPIO: Le superfici delle sfere unitarie $S^{n-1}(0, 1) = \{x \in \mathbb{R}^n : |x|=1\}$ è uno spazio

metriko con l'ordinario distante in \mathbb{R}^n .
 Le motivi per la notazione S^{n-1} è da ricercarsi nel fatto che,
 ad esempio, la sfera in \mathbb{R}^3 è una superficie a
 DUE dimensioni; quelle di \mathbb{R}^2 , le circonferenze
 interne, è una curva ad UNA dimensione,
 "sempre" una di meno. Per fare un discorso
 "pulito", occorre la Geometria Differenziale,
 ma vedo c'è posto a questo titolo.

Una volta capito cos'è una distanza, è
 immediato definire le sfera "cave", come
 quelle appena considerate, o "piene".

DEFINIZIONE: Per ogni $x_0 \in \mathbb{R}^n$ e
 $p \geq 0$ si definisce

$$\begin{aligned}
 B(x_0, p) &\equiv B_p(x_0) \equiv \\
 &\equiv \{x \in \mathbb{R}^n : |x - x_0| < p\}
 \end{aligned}$$

che verrà detta palla aperta di centro
 x_0 e raggio p .

La palla chiusa include anche la superficie

$$\overline{B}(x_0, \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n : |x - x_0| \leq \rho\}$$

La sfera, infine, include solo la superficie, ed è quella d'Euclide

$$S(x_0, \rho) = \{x \in \mathbb{R}^n : |x - x_0| = \rho\}$$

La palla aperta viene anche detta INTORNO di centro x_0 e raggio ρ .

PUNTI INTERNI, ESTERNI E DI FRONTIERA. INSIEMI APERTI E CHIUSI

DEFINIZIONE: Dato $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, il punto
 $x_0 \in \mathbb{R}^n$ si dicono INTERNO ad Ω se

$$\exists p > 0 : B(x_0, p) \subseteq \Omega$$

e si dicono ESTERNO ad Ω se

$$\exists p > 0 : B(x_0, p) \cap \Omega = \emptyset$$

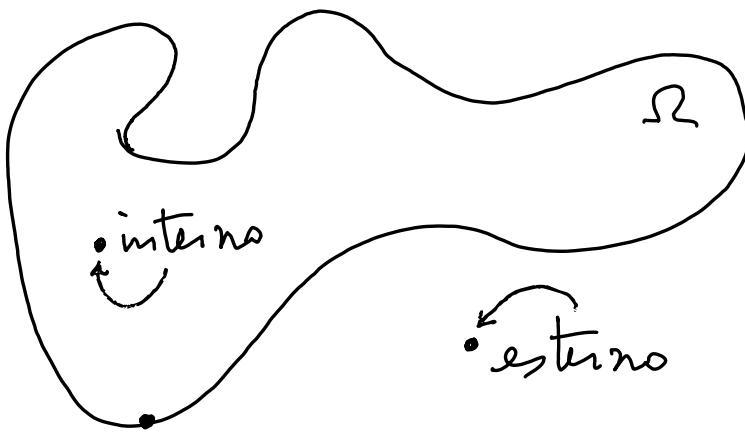
cioè, se è interno al complementare di Ω .

ATTENZIONE: x_0 INTERNO ad Ω
non vuol dire (solo) che vi appartiene: deve
appartenerci con tutta una sfera, oppure,
di centro x_0 . Analogamente, un punto
ESTERNO non solo non sta in Ω , ma non
ci stanno neppure tutti i punti abbastanza vicini.

DEFINIZIONE: Un insieme $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$
si dice APERTO se ogni suo punto è

interno. Dunque, Ω è APERTO se

$\forall x_0 \in \Omega \exists r > 0 : B(x_0, r) \subseteq \Omega$



né esterno né interno: ogni sfera, comunque piccola, non è interamente contenuta né in Ω né nel suo complementare.

Indipendentemente dal fatto che appartenga o meno ad Ω , ci sono punti che non sono né interni né esterni. Ad esempio, se $x_0 = 0$ e $\Omega = [0, 1]$, qualunque sfera $B(0, r)$ conterrà numeri positivi e numeri negativi e dunque non sarà tutta contenuta né in Ω né nel

suo complementare.

DEFINIZIONE: Dato Ω , un punto $x_0 \in \mathbb{R}^n$ si dice PUNTO DI FRONTIERA di Ω se

$$\forall p > 0 \exists \bar{x} \in \Omega \text{ e } \tilde{x} \notin \Omega : \bar{x}, \tilde{x} \in B(x_0, p)$$

In sostanza: ogni sfera interseca sia Ω che il suo complementare. L'insieme di tali punti si chiama FRONTIERA di Ω , e si denota con $\partial\Omega$.

NOTA: Ogni punto interno ad Ω vi appartiene, perché è il centro di una sfera tutta contenuta in Ω .

Ogni punto esterno non appartiene ad Ω , perché è il centro di una sfera che non lo interseca.

Un punto che non è né interno né esterno è di frontiera e nulla può dirsi sul fatto che appartenga ad uno. Ad esempio, se $\Omega = [0, 1]$, la sua frontiera è costituita da 0 e 1, e $0 \in \Omega$ mentre $1 \notin \Omega$.

Poiché i ruoli di Ω e del suo complementare sono intercambiabili nella definizione di punti d'frontiera, ne segue che

TEOREMA: I punti d'frontiera d' Ω lo sono anche per il suo complementare, e viceversa.

DEFINIZIONE: $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ verrà detto CHIUSO se contiene la propria frontiera, cioè se $\partial\Omega \subseteq \Omega$.

Esempio $\Omega = [0, 1]$ è chiuso perché contiene la sua frontiera $\{0, 1\}$.

Un'interessante proprietà è quella seguente

TEOREMA: Se Ω è aperto, il suo complementare è chiuso. Se Ω è chiuso, il suo complementare è aperto.

DIM. Se Ω è aperto, ogni suo punto è interno e

e dunque ogni punto della sua frontiera, non appartenere ad Ω e, sempre, appartenere a $C\Omega$.
Di conseguenza, poiché la frontiera d' Ω coincide con quella del complementare $C\Omega$, si segue che ogni punto della frontiera del complementare non può appartenere ad Ω , e dunque è contenuto nel complementare, deci' la tesi. Scambiando i ruoli d' Ω e $C\Omega$, si provi il reverse.

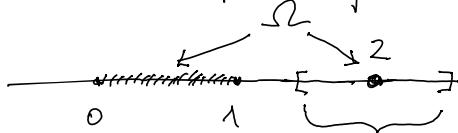
PUNTI D'ACCUMULAZIONE E PUNTI ISOLATI

DEFINIZIONE: Dato $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, un punto $x_0 \in \mathbb{R}^n$ si dice ISOLATO se

$$\exists p > 0 : B(x_0, p) \cap \Omega = \{x_0\}$$

NOTA: $\{x_0\} = B(x_0, p) \cap \Omega \subseteq \Omega$, e dunque $x_0 \in \Omega$.

ESEMPIO: $\Omega = [0, 1] \cup \{2\}$. Allora $x_0 = 2$ è isolato per Ω perché $B(2, \frac{1}{2}) \cap \Omega = \{2\}$.



$$B(2, \frac{1}{2})$$

I punti di Ω che non sono isolati devono verificare le seguenti

DEFINIZIONE: Dato $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, un punto $x_0 \in \mathbb{R}^n$ sarà detto PUNTO DI

ACCUMULAZIONE di Ω (o per Ω) se

$\forall \delta > 0 \exists x \in \Omega \cap B(x_0, \delta)$ con $x \neq x_0$

NOTA: apparentemente, sembra che le due definizioni siano l'una la negazione dell'altra e, in effetti, lo sono se si parla dei punti $x_0 \in \Omega$. Va però notato che, mentre i punti isolati appartenono ad Ω per definizione, i punti di accumulazione possono benissimo non appartenere all'insieme. Dunque

I PUNTI DI Ω sono o isolati o di accumulazione

NOTA: Che legame c'è fra le definizioni di punto di frontiera e quelle di punto di accumulazione? Poco!

- 1) Tutti i punti interni sono di accumulazione.
Infatti, qualsiasi sfera centrale in Ω interseca le sfere tutte contenute in Ω che esiste perché il punto è interno, e in tale intersezione ci sono almeno altri punti di Ω .

2) I punti isolati non sono di accumulo, ma sono d'frontiera

3) Presso $\Omega = [0, 1]$, $x_0 = 1$ è d'accumulo perché ogni intervallo centrale in esse interseca Ω in un intervallo, ed è d'frontiera.

4) I punti esterni non sono d'accumulo; tutte le sfere di raggio abbastanza piccolo non intersecano Ω .

In conclusione:

- I punti interni sono d'accumulo
- I punti esterni non sono d'accumulo
- I punti d'frontiera possono essere
-
di accumulo e/o isolati.

Le proprietà più illuminante dei punti di accumulo, strettamente legate al

concetto di limite è

TEOREMA: Sia x_0 un punto di accumulazione per Ω . Allora, esistono $x_n \in \Omega$ per ogni $n \in \mathbb{N}$ tali che $x_n \rightarrow x_0$.

In sostanza: ogni punto di accumulazione può essere approssimato con punti dell'insieme.

DIM. Poiché x_0 è di accumulazione, esiste $\delta = \frac{1}{n}$, $\exists x_n \neq x_0$, $x_n \in \Omega$ e $|x_n - x_0| < \frac{1}{n}$, e cioè $x_n \in B(x_0, \frac{1}{n})$.

Per provare che $\lim x_n = x_0$ basta osservare che, per ogni $\varepsilon > 0$, per ogni $n > \nu > \frac{1}{\varepsilon}$, si ottiene $|x_n - x_0| < \frac{1}{n} < \frac{1}{\nu} < \varepsilon$ 

In conclusione, i punti d'accumulazione sono esattamente quelli approssimabili coi punti dell'insieme, che vi appartengono o no. Quando bisogna definire il limite di una funzione sarebbe meglio ricordarsene.

In realtà, quanto appena detto può essere notevolmente raffinato. In effetti, le proprietà di essere approssimabile con punti dell'insieme non caratterizzano i punti d'accumulazione. Se, infatti, x_0 è isolato per Ω , e dunque vi appartenne, nulla vieterebbe d'approssimarla con la successione costante $x_n \equiv x_0 + \epsilon n$, che certamente converge ad x_0 . Cosa hanno in più i punti di accumulazione? Le dimostrazioni precedente costruisce la successione x_n , convergente ad x_0 , con le proprietà addizionale che $x_n \neq x_0$, cosa impossibile se x_0 è un punto isolato, perché tutti i punti abbastanza vicini ad esso e da esso distanti non appartengono ad Ω . Concluendo:

Ogni punto di accumulazione di Ω può essere approssimato con ALTRI punti di Ω .

Concludiamo con due definizioni

DEFINIZIONE: Dato $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$,
si denota con $\overset{\circ}{\Omega}$ l'insieme dei suoi
punti interni. Viene anche detto l'INTERNO,
di Ω .

DEFINIZIONE: Dato $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, si
definisce la CHIUSURA di Ω , ei deno
te con $\bar{\Omega}$, l'unione di Ω e delle sue
frontiere.

NOTA: La chiusura $\bar{\Omega}$ di Ω contiene le
sue frontiere, che può essere formata tanto da
punti isolati, che per definizione sono già punti
di Ω , quanto da punti d'accumulazione di Ω .
Ne segue che un modo alternativo di definire
la chiusura di Ω è di definirla come l'unione
di Ω e dei suoi punti d'accumulazione.

I punti della chiusura di Ω vengono detti an-
che PUNTI ADERENTI di Ω : sono tutti i punti limite
di successioni convergenti di punti di Ω .

Più essere di qualche utilità il concetto di DISTANZA di un punto da un insieme. Premesso che NON è una distanza nel senso degli spazi metrici, esso può servire a meglio visualizzare i concetti qui espressi.

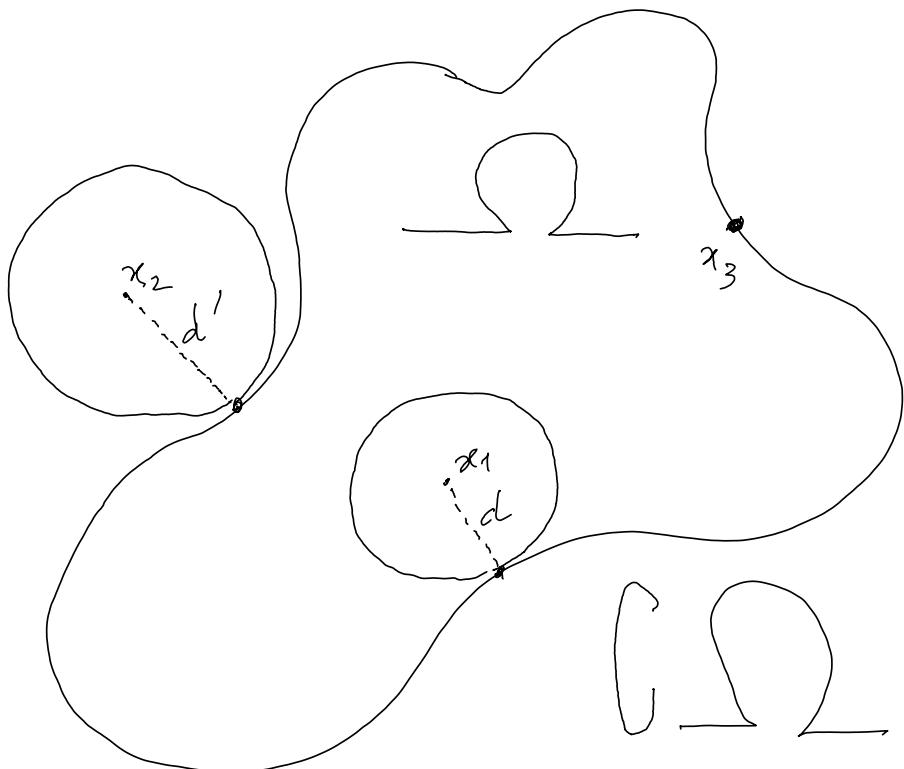
DEFINIZIONE: Dati $x_0 \in \mathbb{R}^n$ e $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$
si definisce DISTANZA DI x_0 DA Ω come
il numero

$$d(x_0, \Omega) = \inf_{x \in \Omega} d(x, x_0)$$

ove $d(x, x_0)$ è l'ordinaria distanza in \mathbb{R}^n .

Se Ω è non vuoto, e contiene \bar{x} , $d(x_0, \Omega) \leq |\bar{x} - x_0|$ ed è dunque finita. E' anche non negativa.

Osserviamo, senza fare tutte le verifiche, che x_0 è esterno ad Ω se e solo se $d(x_0, \Omega) > 0$, è interno ad Ω se e solo se $d(x_0, \partial\Omega) > 0$, mentre appartiene a $\overline{\Omega}$ se e solo se $d(x_0, \Omega) = 0$ e infine appartiene a $\mathcal{F}\Omega$ se e solo se $d(x_0, \Omega) = 0$ e $d(x_0, \partial\Omega) = 0$.



x_1 è interno: $d(x_1, \partial\Omega) = d$

x_2 è esterno: $d(x_2, \Omega) = d'$

x_3 è di frontiera: $d(x_3, \Omega) = d(x_3, \partial\Omega) = 0$

Le definizioni stesse di punti interno, esterno e di frontiera sono delle formulazioni delle tre condizioni precedenti. Ad esempio se x_0 è interno esiste una sfera $B(x_0, r) \subseteq \Omega$, sicché in essa non ci sono punti di $\partial\Omega$ e la

distante di x_0 da esso deve essere almeno δ , e dunque l'estremo inferiore d'una distan-
za deve essere maggiore o uguale a δ .