

A.A. 2016/2017
Corso di Analisi Matematica 1
Stampato integrale delle lezioni
(Volume 2)

Massimo Gobbino

Indice

Lezione 055. Introduzione agli integrali: notazioni, significato geometrico, funzioni a gradino, definizione di integrale inferiore e superiore. Funzione di Dirichlet.	6
Lezione 056. Enunciato dell'integrabilità delle funzioni monotone e delle funzioni continue. Prime proprietà dell'integrale: linearità, monotonia, additività rispetto alla zona di integrazione, disuguaglianza con il valore assoluto, proprietà di reticolo. . .	11
Lezione 057. Definizione di primitiva e di funzione integrale. Due primitive in un intervallo differiscono per una costante. Teorema della media integrale. Teorema fondamentale del calcolo integrale. Lipschitzianità della funzione integrale.	16
Lezione 058. Dimostrazione dell'integrabilità delle funzioni monotone. Discorso sul $+c$ negli integrali. Primitive elementari. Primi esempi di calcolo esplicito di integrali, anche con valori assoluti.	21
Lezione 059. Formula di integrazione per parti. Esempi classici di applicazione. Tecnica del grande ritorno e dell'1 nascosto. Esempio paradossale utilizzando la formula senza estremi.	25
Lezione 060. Formula di integrazione per sostituzione. Esempi classici di applicazione. Primitive di potenze di seno e coseno.	30
Lezione 061. Integrazione delle funzioni razionali: descrizione dell'algoritmo, integrazione dei fratti semplici.	35
Lezione 062. Precisazioni sui passi dell'algoritmo per integrare le funzioni razionali: fattorizzazione reale di polinomi, dimostrazione della decomposizione in fratti semplici, trucco per risolvere velocemente il sistema lineare.	40
Lezione 063. Sostituzioni razionalizzanti: funzioni razionali di esponenziali, radici qualunque di funzioni razionali di primo grado, radici quadrate di polinomi di secondo grado.	45
Lezione 064. Sostituzioni razionalizzanti: formule parametriche per le funzioni razionali di seno e coseno. Interpretazione delle sostituzioni razionalizzanti in termini di parametrizzazioni razionali di curve algebriche.	50
Lezione 065. Utilizzo delle simmetrie per il calcolo di integrali di funzioni pari/dispari. Integrali del quadrato di seno e coseno tra estremi multipli di un angolo retto. Esempi finali sul calcolo di integrali propri.	55

Lezione 066. Introduzione agli integrali impropri: definizione nel caso monoprobema e spezzamento nel caso con più problemi. Comportamento degli integrali impropri con potenze negative della x , sia a 0 sia all'infinito.	60
Lezione 067. Criteri di convergenza per integrali impropri: confronto, confronto asintotico (casi standard e casi limite), assoluta integrabilità. Primi esempi di applicazione.	65
Lezione 068. Integrali impropri con problemi in punti diversi dall'origine. Ulteriori esempi di studio della convergenza di integrali impropri.	71
Lezione 069. Integrali oscillanti: criterio alla Dirichlet (trucco dell'integrazione per parti) e metodo dei triangolini (o rettangolini). Esempi classici: integrale di Dirichlet e di Fresnel, e corrispondenti con valore assoluto.	76
Lezione 070. Confronto serie-integrali e applicazioni (convergenza di serie, stima di sommatorie, stima delle code di serie).	81
Lezione 071. Lemma di Abel (sommazione per parti). Criterio di Dirichlet per la convergenza di una serie. Alcuni esempi di utilizzo border-line dei numeri complessi.	86
Lezione 072. Dipendenza di un integrale proprio/improprio dall'insieme di integrazione. Funzione Gamma di Eulero. Esempi di stime di primitive e code di integrali impropri.	91
Lezione 073. Esercizi riassuntivi sul programma finora svolto che riguardano funzioni definite mediante integrali.	97
Lezione 074. Introduzione alle equazioni differenziali: nomenclatura.	103
Lezione 075. Introduzione alle equazioni differenziali: primi esempi di famiglie di soluzioni dipendenti da parametri, problema di Cauchy, enunciato dei teoremi di sola esistenza e di esistenza ed unicità, esempio di non unicità (pennello di Peano).	108
Lezione 076. Equazioni differenziali a variabili separabili: descrizione della procedura per determinare una soluzione ed esempi di applicazione. Studio della soluzione: intervallo massimale di esistenza, tempo di vita, eventuali blow up e break down. .	112
Lezione 077. Equazioni differenziali a variabili separabili: enunciato e dimostrazione del teorema di esistenza ed unicità. Discussione di un primo esempio con valori soglia.	117
Lezione 078. Teoria generale delle equazioni differenziali lineari: struttura dello spazio delle soluzioni nel caso omogeneo e non omogeneo.	122
Lezione 079. Equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti: come determinare una base dello spazio delle soluzioni passando per le radici del polinomio caratteristico.	127
Lezione 080. Equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti non omogenee: ricerca per tentativi di una soluzione speciale in casi semplici (ad esempio con termini forzanti esponenziali, polinomiali, trigonometrici).	133

Lezione 081. Equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti non omogenee: metodo di variazione delle costanti per la ricerca di una soluzione speciale. Equazioni differenziali lineari del primo ordine a coefficienti qualunque: formula risolutiva, sua giustificazione (mediante fattore integrante o variazione delle costanti), esempi di applicazione.	139
Lezione 082. Esempi classici di studio di equazioni differenziali con parametri: equazione lineare del primo ordine con effetto soglia, oscillatore armonico con risonanza.	144
Lezione 083. Esempi classici di studio di equazioni differenziali con parametri: blow up vs esistenza globale per rhs di tipo potenza, valori soglia. Ricerca degli autovalori della derivata seconda con condizioni al bordo nulle.	149
Lezione 084. Introduzione alle successioni per ricorrenza. Successioni di ordine 1 lineari autonome: formula generale e sue giustificazioni. Successioni di ordine 2 lineari omogenee: formula generale (basata sulle radici del polinomio caratteristico).	154
Lezione 085. Interpretazione matriciale e polinomiale della formula per le successioni per ricorrenza lineari omogenee. Successioni per ricorrenza lineari non omogenee: ricerca euristica di una soluzione (analoga alle equazioni differenziali).	160
Lezione 086. Sistemi di equazioni differenziali vs equazioni singole di ordine superiore. Legami con autovalori ed autovettori nel caso lineare. Sistemi di successioni per ricorrenza lineari: riduzione ad una successione singola.	165
Lezione 087. Introduzione alle successioni per ricorrenza non lineari autonome del primo ordine: primi esempi di studio mediante un piano basato sulla monotonia. Interpretazione grafica.	170
Lezione 088. Successioni per ricorrenza autonome: studio mediante un piano basato sulla distanza dal presunto limite. Studio del comportamento di serie i cui termini generali sono successioni definite per ricorrenza.	176
Lezione 089. Successioni per ricorrenza autonome spiraleggianti: studio mediante il piano basato sulla distanza dal presunto limite ed il piano basato sulle due sottosuccessioni.	181
Lezione 090. Primi esempi di studio di successioni per ricorrenza non autonome: piani con la monotonia, con il rapporto, con limitatezza e carabinieri.	186
Lezione 091. Ulteriori esempi di successioni per ricorrenza, autonome e non autonome.	191
Lezione 092. Esempio di studio di una successione per ricorrenza non autonoma con un valore soglia.	196
Lezione 093. Legami tra la stabilità dei punti fissi di una funzione e valore assoluto della derivata. Esempio di successione per ricorrenza senza limite (caos). Equazione logistica.	201

ANALISI 1 - LEZIONE 055

Note Title

28/11/2016

INTEGRALI → PROPRI
→ IMPROPRI

Road map → come si indicano
→ significato geometrico
→ come si definiscono
→ come si calcolano

④ Notazioni

Diagram illustrating the notation for a definite integral:

$$\int_a^b f(x) dx$$

Annotations:

- $\int$: simbolo di integrale (S modificata)
- a and b : zona di integrazione $[a, b]$
- $f(x)$: funzione integranda
- dx : variabile di integrazione

Ingredienti fond :

- ① $[a, b]$ è zona di integrazione limitata
- ② integranda $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitata, cioè $\exists M \in \mathbb{R}$ t.c. $|f(x)| \leq M \quad \forall x \in [a, b]$.

L'integrale è proprio se ci sono le 2 limitatezze

Notazione più estesa $\int_a^a f(x) dx = 0$ (estremi coincidenti)

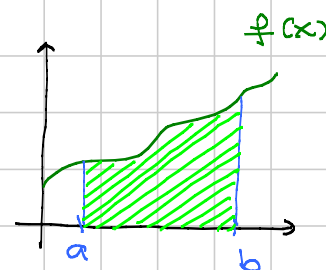
$$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx \quad (\text{si intende } a < b: \text{estremi invertiti})$$

Le due sopra sono definizioni

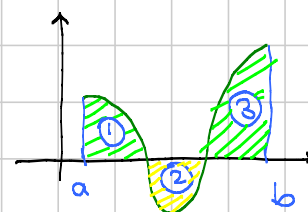
— o — o —

② Significato geometrico

Se $f(x) \geq 0$ in $[a, b]$, allora $\int_a^b f(x) dx$ rappresenta l'area del sottografico



Se $f(x)$ ha segno variabile, allora $\int_a^b f(x) dx$ rappresenta l'area con segno, cioè le aree sotto asse x contano con segno -



$$\int_a^b f(x) dx = \text{Area ①} + \text{Area ③} - \text{Area ②}$$

③ Definizione Si chiama integrale di Riemann, ma ci sono...

Tre possibilità $\rightarrow$ DARBOUX estesa (integrale anarchico)
 $\uparrow$
 equivalenti $\rightarrow$ DARBOUX ortodossa
 $\rightarrow$ RIEMANN

La definizione alla Darboux prevede 3 tappe

1ª tappa Caso banale : $f(x)$ costante su $[a, b]$, cioè

$$\exists \lambda \in \mathbb{R} \text{ t.c. } f(x) = \lambda \quad \forall x \in [a, b]$$

$$\int_a^b f(x) dx := \lambda \cdot (b-a) \quad \begin{array}{l} \uparrow \text{altezza con segno} \\ \uparrow \text{base} \end{array} = \text{area con segno del rettangolo}$$



2ª tappa Caso semibanale : $f(x)$ costante in sottointervalli, cioè esiste intero $n \geq 1$ e punti

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

ed esistono $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ reali t.c.

$$f(x) = \lambda_i \quad \text{in } (x_{i-1}, x_i) \quad \forall i = 1, \dots, n$$



Come definisco f agli estremi dei sottointervalli non importa (volendo si può definire come a dx o come a sx)

Oss. Una funzione di questo tipo è combinazione lineare di funzioni caratteristiche di intervalli

↓ vale 1 nell'intervallo
e 0 altrove

Terminologia: queste funzioni si chiamano

- funzioni semplici
- funzioni a gradini
- step functions

Per definizione l'integrale di una step function è

$$\int_a^b f(x) dx = \text{somma algebrica aree dei rettangoli}$$

$$= \sum_{i=1}^n \lambda_i \underbrace{(x_i - x_{i-1})}_{\text{base } i\text{-esima}}$$

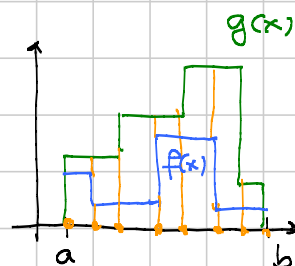
↑
altezza i -esima con segno

Seccatura ① Una stessa funzione a gradino si può scrivere in tanti modi come comb. lin. di caratteristiche.
L'integrale definito sopra non dipende dalla scrittura (avrebbe dimostrato!)

② Se f e g sono 2 step functions e $f(x) \leq g(x)$ per ogni $x \in [a, b]$, allora

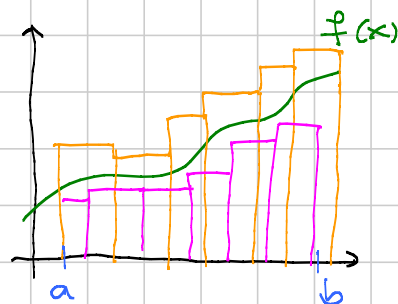
$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

Lemma utile Due funzioni a gradino si possono pensare definite sulla stessa suddivisione di $[a, b]$.



3^a tappa Caso generale f è una qualunque funzione limitata in $[a, b]$

Considero tutte le step functions $\geq f(x)$ e tutte quelle $\leq f(x)$ e pongo:



$$I^+(f, [a, b]) := \inf \left\{ \int_a^b \varphi(x) dx : \begin{array}{l} \varphi \text{ è una step f. e} \\ \varphi(x) \geq f(x) \quad \forall x \in [a, b] \end{array} \right\}$$

= inf aree arancioni

$$I^-(f, [a, b]) := \sup \left\{ \int_a^b \varphi(x) dx : \begin{array}{l} \varphi \text{ è una step f. e} \\ \varphi(x) \leq f(x) \quad \forall x \in [a, b] \end{array} \right\}$$

= sup aree magenta

Prop. Per ogni $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitata vale

$$I^-(f, [a, b]) \leq I^+(f, [a, b])$$

Dim. segue dalla sovrapposizione (2) precedente (l'insieme delle aree magenta sta a dx dell'insieme delle aree arancioni).

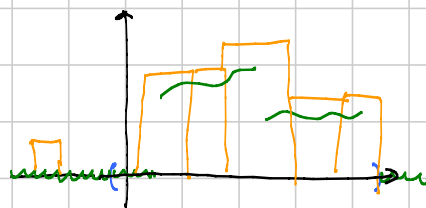
Def. Se succede che $I^-(f, [a, b]) = I^+(f, [a, b])$, allora si dice che f è integrabile (secondo Riemann, o secondo Darboux esteso) in $[a, b]$, e il valore comune si indica con

$$\int_a^b f(x) dx$$

Oss. (1) Dove ho usato che f è limitata? Per essere sicuro che esistono step f. sopra e sotto, quindi I^+ e I^- sono inf/sup di insiemi non vuoti

- ② Potremo ignorare l'intervallo $[a, b]$ e definire l'integrale su $\mathbb{R}$ per funzioni f che sono limitate e nulle fuori da un limitato.

La procedura è la stessa usando s.f. che sono anche loro nulle fuori da un intervallo



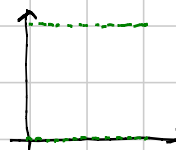
- ③ Darboux estodossa è più risparmiosa: si suddivide $[a, b]$ in n parti, non nec. uguali

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

e poi in ogni $[x_{i-1}, x_i]$ si definiscono φ e ψ usando come altezze inf e sup di $f(x)$ nell'intervallo

- ④ Ci sono esempi in cui $I^- < I^+$. Basta pensare alla FUNZIONE DI DIRICHLET $f: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \notin \mathbb{Q} \end{cases}$$



È chiaro che se $\psi \geq f$ sono in realtà ≥ 1 ,
mentre se $\varphi \leq f$ sono in realtà ≤ 0 ,
quindi

$$I^+(f, [0, 1]) = 1 \qquad I^-(f, [0, 1]) = 0$$

— 0 — 0 —

ANALISI 1 — LEZIONE 056

Note Title

28/11/2016

Domanda: esistono funzioni integrabili?

Teorema misterioso Le seguenti classi di funzioni sono integrabili

- ① funzioni continue,
 - ② funzioni monotone,
 - ③ funzioni con un numero finito di punti di discontinuità.
- Ce ne sono anche altre.

su un intervallo

Oss. Anche solo per dimostrare che le costanti sono integrabili si passa per le sequenze descritte alla les. precedente.

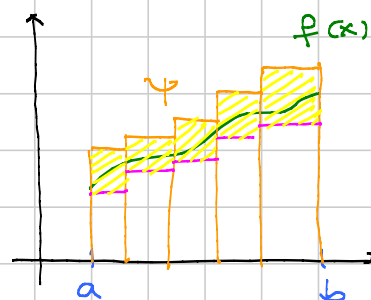
Criterio di integrabilità Una funzione $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è integrabile se e solo se per ogni $\varepsilon > 0$ esistono 2 step functions $\varphi_\varepsilon(x)$ e $\psi_\varepsilon(x)$, definite a partire dalla stessa suddiv. di $[a, b]$, tali che

$$\varphi_\varepsilon(x) \leq f(x) \leq \psi_\varepsilon(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

e

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon(x) - \varphi_\varepsilon(x)) dx \leq \varepsilon$$

"somma aree degli
"avanzi"

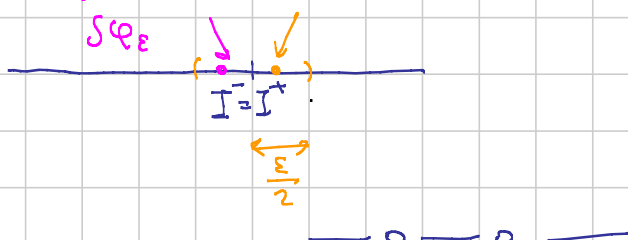


Dim. Basta osservare che $I^+ = I^-$,

quindi

qui casoa

qui casca $\int \psi_\varepsilon$



PROPRIETÀ DELLE FUNZIONI INTEGRABILI

① Se f e g sono integrabili in $[a, b]$, allora $f+g$ lo è e

$$\int_a^b (f(x) + g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

Dim. Uso il criterio di integrabilità. Fisso $\varepsilon > 0$.

Poiché f è integrabile, esistono φ_ε^1 e ψ_ε^1 s.f. tali che

$$\varphi_\varepsilon^1(x) \leq f(x) \leq \psi_\varepsilon^1(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon^1(x) - \varphi_\varepsilon^1(x)) dx \leq \frac{\varepsilon}{2}$$

Analogamente per g ...

$$\varphi_\varepsilon^2(x) \leq g(x) \leq \psi_\varepsilon^2(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon^2(x) - \varphi_\varepsilon^2(x)) dx \leq \frac{\varepsilon}{2}$$

Ora sommando
e

$$\underbrace{(\varphi_\varepsilon^1(x) + \varphi_\varepsilon^2(x))}_{\varphi_\varepsilon(x)} \leq f(x) + g(x) \leq \underbrace{(\psi_\varepsilon^1(x) + \psi_\varepsilon^2(x))}_{\psi_\varepsilon(x)}$$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon(x) - \varphi_\varepsilon(x)) dx = \int_a^b \psi_\varepsilon^1 - \varphi_\varepsilon^1 + \int_a^b \psi_\varepsilon^2 - \varphi_\varepsilon^2 \leq \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right) \varepsilon = \varepsilon$$

sto usando che l'integrale della
somma è la somma degli int.,
ma solo a livello di s.f.

— o — o —

② Se $f(x)$ è integrabile in $[a, b]$ e $\lambda \in \mathbb{R}$, allora $\lambda f(x)$ è integrabile e

$$\int_a^b \lambda f(x) dx = \lambda \int_a^b f(x) dx$$

Dim. Analoga a prima, ma occhio al caso $\lambda < 0$
(le step sopra / sotto si invertono)

Riassunto di ① e ② L'insieme delle funzioni integrabili è uno sp. vett. e l'integrale è un'appl. lineare.

Achtung! Non è vero in generale che

$$\int_a^b f(x) \cdot g(x) dx = \int_a^b f(x) \cdot dx \cdot \int_a^b g(x) dx$$

Domanda: quando è vero?

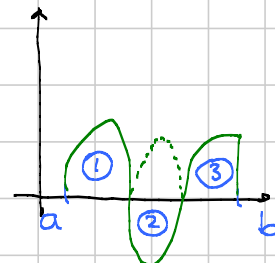
③ Se $f(x)$ è integrabile, allora $|f(x)|$ è integrabile e vale

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

Interpretazione geometrica

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| = |\text{Area } ① - \text{Area } ② + \text{Area } ③|$$

$$\int_a^b |f(x)| dx = \text{Area } ① + \text{Area } ② + \text{Area } ③$$



Ci si riduce alla disug. da percorso $|a_1 + \dots + a_n| \leq |a_1| + \dots + |a_n|$

④ Se $f(x) \geq 0$ in $[a, b]$ e $f(x)$ è integrabile, allora

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0$$

Più in generale, se $f(x) \geq g(x)$ in $[a, b]$ e sono integrabili, allora

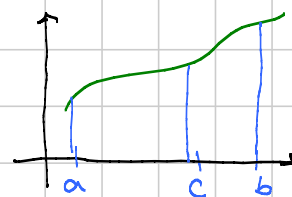
$$\int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx \quad (\text{MONOTONIA dell'integrale})$$

Dim. Basta dim. la prima e poi usare la linearità $(f-g)$
 Per la prima, basta osservare che $\varphi(x) \equiv 0$ è una
 step function che contribuisce a def. $I^-(f, [a, b])$

⑤ Additività rispetto zona di integrazione

Se $f(x)$ è integrabile in $[a, b]$ e $c \in (a, b)$, allora f è integr.
 in $[a, c]$ e $[c, b]$ e vale

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$



Dim. Basta aggiungere sempre c tra i
 punti della sudol. quando si fanno le sf sopra/sotto.

In alternativa: se ho definito l'integrale su tutto $\mathbb{R}$ ponendo
 la funzione $= 0$ fuori dall'intervallo,
 allora diventa un caso particolare di integrale
 della somma.

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_{ab}(x) dx \quad f_{ab}(x) = \begin{cases} f(x) & x \in [a, b] \\ 0 & x \notin [a, b] \end{cases}$$

$$\int_a^c f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_{ac}(x) dx \quad f_{ac}(x) = \dots$$

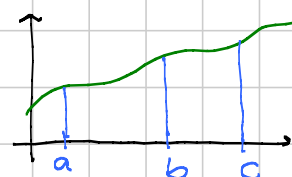
$$\int_c^b f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_{cb}(x) dx \quad f_{cb}(x) = \dots$$

Allora $f_{ab}(x) = f_{ac}(x) + f_{cb}(x)$.

Oss. Un enunciato analogo vale anche se $c \notin [a, b]$,
 ricordando la def. iniziale ad estremi invertiti

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

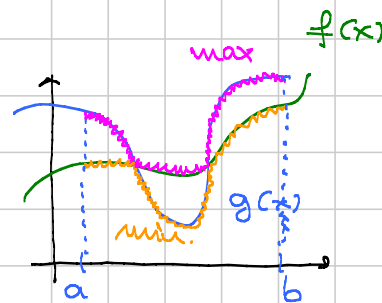
$= \int_a^c f(x) dx - \int_b^c f(x) dx$



⑥ Proprietà di reticolo Se $f(x)$ e $g(x)$ sono integrabili, allora

$$\max\{f(x), g(x)\} \quad \text{e} \quad \min\{f(x), g(x)\}$$

sono integrabili (nello stesso intervallo)



Dim. Posso usare le step. f, ma va lunga.

Trucco algebrico: per ogni a, b in $\mathbb{R}$

$$\max\{a, b\} = \frac{a+b+|a-b|}{2}$$

$$\min\{a, b\} = \frac{a+b-|a-b|}{2}$$

Quindi segue dalla Disuguaglianza e dal valore assoluto.

⑦ Prodotto Il prodotto di funzioni integrabili è integrabile (anche se non c'è la formula per l'integrale del prodotto)

Cose non dimostrare: $\rightarrow$ valore assoluto,
 $\rightarrow$ prodotto.
 — o — o —

ANALISI 1

LEZIONE 057

Note Title

30/11/2016

Come calcolo $\int_a^b f(x) dx$?

Procedura operativa: supponiamo $f \in C^0([a,b])$. Cerco una funzione $F: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile almeno in (a,b) b.c.

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a,b)$$

A questo punto

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

Notazione Si pone

$$[F(x)]_a^b = [F(x)]_{x=a}^{x=b} := F(b) - F(a)$$

Def 1 (Primitiva - ANTIDERIVATIVE) Data $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, si dice primitiva di f UNA qualunque $F \in C^0([a,b]) \cap C^1((a,b))$ tale che

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a,b)$$

Oss. La primitiva, posto che esista, non è mai unica. Se $F(x)$ è una primitiva, anche $F(x) + 2016$ lo è

Prop. Sia $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, e siano F_1 ed F_2 due primitive. Allora esiste $c \in \mathbb{R}$ tale che

$$F_2(x) = F_1(x) + c \quad \forall x \in [a,b]$$

Dim. Poniamo $G(x) := F_2(x) - F_1(x)$. Allora $G \in C^0([a,b])$ e $G \in C^1((a,b))$ e

$$G'(x) = F_2'(x) - F_1'(x) = f(x) - f(x) = 0 \quad \forall x \in (a,b)$$

Ora uso Lagrange in ogni sottointervallo $[a, x_0]$



$$G(x_0) - G(a) = (x_0 - a) \underset{0}{G'(c)} = 0$$

Questo mostra che $G(x_0) = G(a) \quad \forall x \in [a, b]$

$$G(x) \equiv c \Rightarrow \underset{0}{F_2(x)} = \underset{0}{F_1(x)} + c \quad \forall x \in [a, b]$$

Corollario La procedura operativa non dipende dalla scelta della primitiva

Dim. Siano F_1 ed F_2 due primitive. Per la prop. sappiamo che

$$F_2(x) = F_1(x) + c \quad \forall x$$

e quindi

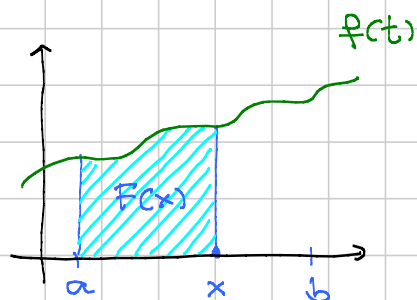
$$\begin{aligned} [F_2(x)]_a^b &= F_2(b) - F_2(a) = (F_1(b) + c) - (F_1(a) + c) \\ &= F_1(b) - F_1(a) = [F_1(x)]_a^b \end{aligned}$$

Def. 2 (Funzione integrale) Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione integrabile (per ora non assumo continuità). Questo implica l'integrabilità nei sottointervalli.

Si dice funzione integrale la funzione $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da

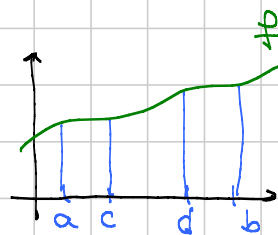
$$F(x) := \int_a^x f(t) dt \quad \forall x \in [a, b]$$

nome a caso
($\neq x$) per la
variabile di
integrazione
(potrebbe essere y o z)



Proprietà semplice Per ogni sottointervallo $[c, d] \subseteq [a, b]$ vale

$$\begin{aligned} \int_c^d f(x) dx &= [F(x)]_c^d = F(d) - F(c) \\ &= \int_a^d f(x) dx - \int_a^c f(x) dx \end{aligned}$$



Dim.: additività dell'integrale rispetto alla zona di integrazione.

Questo dimostra la procedura con la funzione integrale F al posto della primitiva.

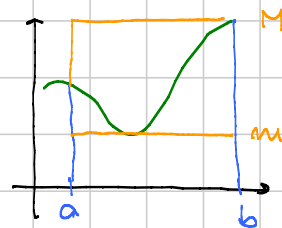
Non resta che dimostrare che la funzione integrale è una primitiva.

Teorema (della media integrale) Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua. Allora esiste almeno un $c \in (a, b)$ t.c.

$$\int_a^b f(x) dx = (b-a) f(c)$$

Dim Siano m ed M il min/max di f in $[a, b]$ (esistono per M.). Si vede che

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$$



(basta osservare che $\varphi(x) \equiv m$ è una step. f sotto e $\psi(x) \equiv M$ è una step function sopra).

Dividendo ottengo

$$m \leq \underbrace{\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx}_{\text{"}} \leq M$$

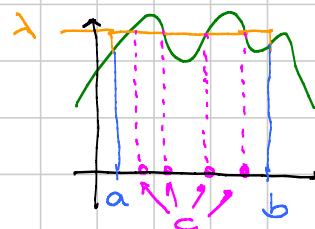
C'è un p.to in cui f vale m . C'è un p.to in cui vale M .

Per il teo. valori intermedi esiste almeno un punto in cui f vale λ

— o — o —

Interpretazione geometrica Il λ , e quindi $f(c)$, è l'altezza che deve avere un rettangolo di base $[a, b]$ affinché la sua area coincida con l'integrale

Area rettangolo = area sotto grafico



Teorema (Teorema fondamentale del calcolo integrale)

Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua. Sia $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ la funzione integrale.

Allora F è una primitiva di f , cioè

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a, b).$$

Dim.: Sia $x_0 \in (a, b)$. Per $R > 0$ tale che $x_0 + R \leq b$ vale che

$$\begin{aligned} F(x_0 + R) &= \int_a^{x_0 + R} f(t) dt \\ &= \int_a^{x_0} f(t) dt + \int_{x_0}^{x_0 + R} f(t) dt \\ &= F(x_0) + \int_{x_0}^{x_0 + R} f(t) dt, \text{ quindi} \end{aligned}$$

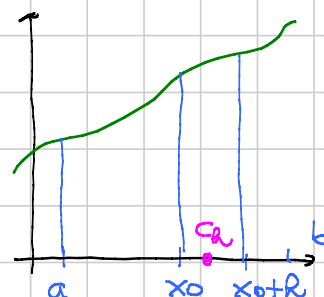
$$\frac{F(x_0 + R) - F(x_0)}{R} = \frac{1}{R} \int_{x_0}^{x_0 + R} f(t) dt$$

Per il te. della media integrale

$$\int_{x_0}^{x_0 + R} f(t) dt = R \cdot f(c_R)$$

$\uparrow$ $\uparrow$
 lunghezza zona p.to misterioso in
 integrazione $(x_0, x_0 + R)$

Quindi



$$\frac{F(x_0+h) - F(x_0)}{h} = f(c_h) \quad \text{con } x_0 < c_h < x_0+h$$

Quando $h \rightarrow 0^+$ si ha che $c_h \rightarrow x_0$ per i carabinieri, quindi $f(c_h) \rightarrow f(x_0)$, quindi

$$\lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{F(x_0+h) - F(x_0)}{h} = f(x_0)$$

Dovrei fare la stessa cosa per $h \rightarrow 0^-$. Basta osservare che valgono le stesse formule per la conversione sugli integrali ad estremi invertiti

$$\int_a^{x_0+h} f(t) dt = \int_a^{x_0} f(t) dt + \int_{x_0}^{x_0+h} f(t) dt$$

$-\int_{x_0+h}^{x_0} f(t) dt$



Questo completa la dim. che $F'(x_0) = f(x_0) \quad \forall x_0 \in (a,b)$

Cosa posso dire della funzione integrale $F(x)$ se $f(x)$ è solo integrabile (ma non nec. continua)?

È Lipschitziana! E la sua costante di lip. è una qualunque limitazione per $|f(x)|$

Dim. Supponiamo $|f(x)| \leq M$ per ogni $x \in [a,b]$.

Allora per ogni x e y in $[a,b]$ vale (suppongo $y \geq x$)

$$\begin{aligned} |F(y) - F(x)| &= \left| \int_x^y f(t) dt \right| \quad (\text{proprietà int. e val. assoluto}) \\ &\leq \int_x^y |f(t)| dt \\ &\leq \int_x^y M dt = M(y-x) = M|y-x| \end{aligned}$$

— o — o —

ANALISI 1

LEZIONE 058

Note Title

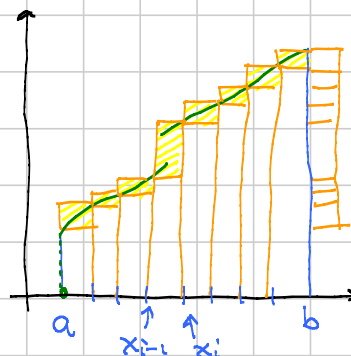
30/11/2016

Teorema (Integrabilità delle funzioni monotone)Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ monotona (debolmente).Allora f è integrabile.Dcm. Per la caratterizzazione deoper ogni $\varepsilon > 0$, trovare step f

$$\varphi_\varepsilon(x) \leq f(x) \leq \psi_\varepsilon(x)$$

t.c.

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon(x) - \varphi_\varepsilon(x)) dx \leq \varepsilon$$

(Posso supporre wlog che f è crescente)Suddivido la base $[a, b]$ in n parti uguali di lunghezza $\frac{b-a}{n}$.

Detti

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

gli estremi della suddivisione, possiamo

$$\varphi(x) = f(x_{i-1}) \quad \forall x \in (x_{i-1}, x_i)$$

$$\psi(x) = f(x_i) \quad \forall x \in (x_{i-1}, x_i)$$

$$\text{Ora} \quad \int_a^b (\psi(x) - \varphi(x)) dx = \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} (\psi(x) - \varphi(x)) dx$$

$$= \sum_{i=1}^n \underbrace{(x_i - x_{i-1})}_{\text{base (tutte uguali)}} \underbrace{[f(x_i) - f(x_{i-1})]}_{\text{altezza}}$$

$$= \frac{b-a}{n} \underbrace{\sum_{i=1}^n [f(x_i) - f(x_{i-1})]}_{\text{Telescopica}}$$

$$= \frac{b-a}{n} [f(b) - f(a)]$$

per di prendere n grande, questo va sotto ε .

Oss (Futurista) Una funzione può essere monotona ma essere discontinua su tutto $\mathbb{Q}$.

— 0 — 0 —

Tecniche di integrazione Data $f(x)$, come trovo una primitiva $F(x)$?

- Primitive elementari
- Integrazione per parti
- " " Sostituzione
- " funzioni razionali
- Sostituzioni razionalizzanti

Primitive elementari : leggo al contrario la tabellina delle derivate

f	F		f	F
c	cx		e^x	e^x
x^n	$\frac{1}{n+1} x^{n+1}$	$n \in \mathbb{N}$	$\cos x$	$\sin x$
x^α	$\frac{1}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$	$\alpha \in \mathbb{R}$ $\alpha \neq -1$	$\sin x$	$-\cos x$
$\frac{1}{x}$	$\log x$		$\cosh x$	$\sinh x$
$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arcsin x$		$\sinh x$	$\cosh x$
$\frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arccos x$		$\frac{1}{1+x^2}$	$\arctan x$
			$\frac{1}{\cos^2 x}$	$\tan x$
			a^x	$\frac{1}{\log a} a^x$

Notazione $\int f(x) dx$ = una qualunque primitiva di $f(x)$

(integrale senza estremi)

$$\int \sin x dx = -\cos x$$

Il famigerato $+c$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + c$$

- Se devo calcolare l'integrale con estremi, il " $+c$ " si semplifica, dunque è inutile

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x \, dx = \left[-\cos x + c \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \underbrace{-\cos \frac{\pi}{2}}_0 + \cancel{c} - \left(\underbrace{-\cos 0}_{1} + \cancel{c} \right) = 1$$

- Posso mettere $+c$ per descrivere l'insieme di TUTTE le primitive di $f(x)$.

Esempio $f(x) = \frac{1}{x^2}$ definita per $x \neq 0$.

Come sono fatte tutte le $F: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ tali che

$$F'(x) = \frac{1}{x^2} \quad \forall x \neq 0 \quad ?$$

Risposta: $F(x) = -\frac{1}{x} + c$ **NO!!!!**

Risposta corretta: posso usare 2 c diversi per $x > 0$ e $x < 0$, quindi

$$F(x) = \begin{cases} -\frac{1}{x} + c_1 & \text{per } x < 0 \\ -\frac{1}{x} + c_2 & \text{per } x > 0 \end{cases}$$

Detto brutalmente: tutte le volte che l'insieme di def. di $f(x)$ è fatto da più pezzi, posso usare c diversi su pezzi diversi.

Quindi mettere $+c$ "meccanico" non assicura di descrivere tutte le primitive.

Esempio 1 $\int (x^2 + 2x + 1) dx = \frac{x^3}{3} + 2 \frac{x^2}{2} + x = \frac{x^3}{3} + x^2 + x$

Esempio 2 $\int e^{5x} dx = \frac{1}{5} e^{5x} \quad \int e^{-x} dx = -e^{-x}$

Esempio 3 $\int \sin(5x) dx = -\frac{1}{5} \cos(5x)$

Esempio 4 $\int \frac{1}{x} dx = \log x \quad \text{per } x > 0$

Ha senso cercare $F: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ t.c.

$$F'(x) = \frac{1}{x} \quad \forall x \neq 0$$

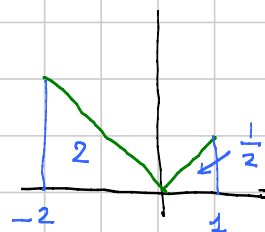
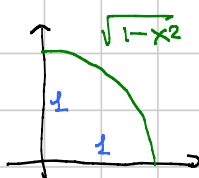
$F(x) = \log |x|$. Sui $x > 0$ è banale

Per $x < 0$ si ha $F(x) = \log(-x)$

$$F'(x) = \frac{1}{-x} (-1) = \frac{1}{x} \quad \text{☺}$$

Esempio 5 $\int_{-2}^1 |x| dx = 2 + \frac{1}{2} = \frac{5}{2}$

$$\int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx = \frac{\pi}{4}$$



Esempio 6 $\int_0^2 |x^2 - 2| dx$

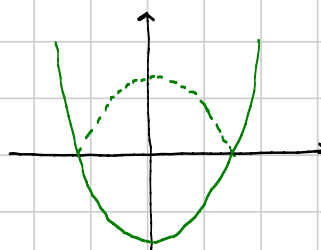
SO CHE DEVE
VENIRE > 0

$$= \int_0^{\sqrt{2}} |x^2 - 2| dx + \int_{\sqrt{2}}^2 |x^2 - 2| dx$$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} (2 - x^2) dx + \int_{\sqrt{2}}^2 (x^2 - 2) dx$$

$$= \left[2x - \frac{x^3}{3} \right]_0^{\sqrt{2}} + \left[\frac{x^3}{3} - 2x \right]_{\sqrt{2}}^2$$

$$= 2\sqrt{2} - \frac{2\sqrt{2}}{3} + \frac{8}{3} - 4 - \frac{2\sqrt{2}}{3} + 2\sqrt{2} = \dots$$



ANALISI 1 — LEZIONE 059

Note Title

01/12/2016

INTEGRAZIONE PER PARTIPontenza: teo. fond. calcolo integrale $\varphi: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, $\Phi: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ una primitiva.

Allora

$$\int_a^b \varphi(x) dx = \Phi(b) - \Phi(a)$$

Caso speciale: $\Phi(x) = F(x) \cdot G(x)$. Allora

$$\begin{aligned} \varphi(x) = \Phi'(x) &= F'(x) G(x) + F(x) G'(x) \\ &= f(x) G(x) + F(x) g(x) \end{aligned}$$

Sostituendo

$$\begin{aligned} \int_a^b (f(x) G(x) + F(x) g(x)) dx &= F(b) G(b) - F(a) G(a) \\ &\quad \underbrace{}_{\varphi(x)} \quad \underbrace{F(b) G(b) - F(a) G(a)}_{\Phi(b) - \Phi(a)} \\ &= [F(x) G(x)]_a^b \end{aligned}$$

Riorganizzando

$$\int_a^b f(x) G(x) dx = [F(x) G(x)]_a^b - \int_a^b F(x) g(x) dx$$

FORMULA DI INTEGRAZIONE PER PARTI

$$\int fG = FG - \int Fg$$

Formula "abusiva"

Operativamente: $\rightarrow$ cerco di vedere l'integranda come prodotto fG $\rightarrow G$ spero che derivando "unigliori" $\rightarrow f$ spero di saper fare la primitiva
una

Esempio 1

$$\int \underset{G}{x} \underset{f}{e^{7x}} dx = \underset{G}{x} \underset{F}{\frac{1}{7} e^{7x}} - \int \underset{F}{\frac{1}{7} e^{7x}} \cdot \underset{g}{1} dx$$
$$= \frac{1}{7} x e^{7x} - \frac{1}{7} \int e^{7x} dx$$
$$= \frac{1}{7} x e^{7x} - \frac{1}{49} e^{7x}$$

Oss. Calcolata una primitiva, conviene fare la verifica, cioè derivare e vedere se viene xe^{7x} .

Esempio 2

$$\int \underbrace{x^2}_{G} \cos(3x) dx = \underbrace{x^2}_{G} \underbrace{\frac{1}{3} \sin(3x)}_{F} - \int \underbrace{\frac{1}{3}}_F \underbrace{\sin(3x)}_g \cdot 2x dx$$
$$= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) - \frac{2}{3} \int \underbrace{x}_G \underbrace{\sin(3x)}_f dx$$
$$= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) - \frac{2}{3} \left[\underbrace{x}_G \underbrace{\left(-\frac{1}{3} \cos(3x)\right)}_F - \int \underbrace{\left(-\frac{1}{3} \cos(3x)\right)}_F \underbrace{1}_g dx \right]$$
$$= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) + \frac{2}{9} x \cos(3x) - \frac{2}{9} \int \cos(3x) dx$$
$$= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) + \frac{2}{9} x \cos(3x) - \frac{2}{27} \sin(3x)$$

VERIFICA !!

Fatto generale Con lo stesso metodo si calcolano le primitive

$$\int p(x) e^{ax} dx$$

$$\int p(x) \sin(ax) dx$$

$$\int p(x) \cos(ax) dx$$

dove $p(x)$ è un qualunque polinomio.

Idea: i polinomi a forza di derivarli migliorano.

Utilizzi SMART dell'integrazione per parti:

→ grande ritorno

→ trucco dell'1 nascosto

$$\text{Esempio 3} \quad \int \underset{\text{F}}{e^{2x}} \underset{\text{g}}{\cos x} dx = \underset{\text{F}}{e^{2x}} \underset{\text{G}}{\sin x} - \int \underset{\text{f}}{2e^{2x}} \underset{\text{G}}{\sin x} dx$$

$$= e^{2x} \sin x - 2 \int e^{2x} \sin x dx$$

F g $\rightsquigarrow$ sembra meglio

g F $\rightsquigarrow$ si torna da capo

$$= e^{2x} \sin x - 2 \left[\underset{\text{F}}{e^{2x}} \underset{\text{G}}{(-\cos x)} - \int \underset{\text{f}}{2e^{2x}} \underset{\text{G}}{(-\cos x)} dx \right]$$

$$= e^{2x} \sin x + 2 \cos x e^{2x} - 4 \int e^{2x} \cos x dx$$

GRANDE RITORNO

Portandola a sx:

$$5 \int e^{2x} \cos x dx = e^{2x} \sin x + 2 \cos x e^{2x}$$

Divido per 5 e ho la primitiva.

— o — o —

Allo stesso modo faccio tutte le primitive del tipo

$$\int e^{ax} \sin(bx) dx$$

$$\int e^{ax} \cos(bx) dx$$

Nota bene: $4^x = e^{x \log 4}$, quindi ricorre nei casi precedenti.

Nota bene: il prodotto di 2 o più funzioni trigonometriche
si può sempre trasformare in somma o differenza
mediante formule precostituite
product to sum

Esempio 4 $\int \log x \, dx = \int \underset{g}{1} \cdot \underset{F}{\log x} \, dx = \underset{G}{x} \log x - \int \underset{G}{x} \underset{f}{\frac{1}{x}} \, dx$

$$= x \log x - \int 1 \, dx = x \log x - x \quad \text{Verifica!}$$

Esempio 5 $\int \arctan x \, dx =$

$$= \int \underset{g}{1} \cdot \underset{F}{\arctan x} \, dx = \underset{G}{x} \arctan x - \int \underset{G}{x} \underset{f}{\frac{1}{1+x^2}} \, dx$$

$$= x \arctan x - \frac{1}{2} \int \frac{2x}{1+x^2} \, dx = x \arctan x - \frac{1}{2} \log(1+x^2)$$

Esempio 6 $\int \cos^2 x \, dx =$

$$= \int \underset{F}{\cos x} \cdot \underset{g}{\cos x} \, dx = \underset{F}{\cos x} \cdot \underset{G}{\sin x} - \int \underset{f}{(-\sin x)} \underset{G}{\sin x} \, dx$$

$$= \cos x \cdot \sin x + \int \sin^2 x \, dx \quad (\text{se continuo per parti torno indietro})$$

$$= \cos x \cdot \sin x + \int (1 - \cos^2 x) \, dx$$

↑
Ritorno

$$= \cos x \cdot \sin x + \int 1 \, dx - \int \cos^2 x \, dx \quad \text{Grande ritorno}$$

$$\Rightarrow 2 \int \cos^2 x \, dx = \cos x \cdot \sin x + x$$

$$\Rightarrow \int \cos^2 x \, dx = \frac{1}{2} x + \frac{1}{2} \cos x \cdot \sin x$$

Allo stesso modo calcolo

$$\int \sin^2 x \, dx = \frac{1}{2} x - \frac{1}{2} \cos x \cdot \sin x$$

(la somma delle primitive di $\cos^2 x$ e $\sin^2 x$ deve fare la prim. di 1, cioè x)

Alternativa : percorso da subito!

$$\cos(2x) = 2\cos^2 x - 1$$

$$\cos(2x) = 1 - 2\sin^2 x$$

$$\cos^2 x = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x)$$

$$\sin^2 x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2x)$$

$$\int \cos^2 x \, dx = \int \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x) \, dx$$

$$\int \sin^2 x \, dx = \int \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2x) \, dx$$

$$= \frac{1}{2} x + \frac{1}{4} \underbrace{\sin(2x)}_{2 \sin x \cdot \cos x}$$

$$= \frac{1}{2} x - \frac{1}{4} \sin(2x)$$

— 0 — 0 —

Esempio finale $\int \tan x \, dx =$

$$= \int \underbrace{\sin x}_g \cdot \underbrace{\frac{1}{\cos x}}_F \, dx = \underbrace{(-\cos x)}_G \underbrace{\frac{1}{\cos x}}_F - \int \underbrace{(-\cancel{\cos x})}_G \underbrace{\left(-\frac{1}{\cos^2 x}\right)}_F (-\sin x) \, dx$$

g

F

G

F

G

F

$$= -1 + \int \tan x \, dx$$

Pessimo ritorno : semplificando ottengo $0 = -1$

Oss. Con gli estremi la formula sarebbe corretta, anche se inutile.

Per questo la formula senza estremi è abusiva.

Un modo di aggiustare la formula è di pensarla come uguaglianza tra insiem, definendo

$$\int \varphi \, dx = \{ \text{tutte le primitive di } \varphi \}.$$

Oss. Provare $\int 1 \, dx = \int \underbrace{e^{2x}}_F \cdot \underbrace{e^{-2x}}_g \, dx = \dots$

ANALISI 1

-

LEZIONE 060

Note Title

01/12/2016

INTEGRAZIONE PER SOSTITUZIONE

$$\int_a^b \varphi(x) dx = [\Phi(b) - \Phi(a)]$$

Questa volta $\Phi(x) = G(F(x))$, quindi

$$\varphi(x) = G'(F(x)) F'(x)$$

Sostituendo ottengo

$$\begin{aligned} \int_a^b \underbrace{G'(F(x)) F'(x)}_{\varphi(x)} dx &= \overbrace{G(F(b)) - G(F(a))}^{\Phi(b) - \Phi(a)} \\ &= [G(x)]_{F(a)}^{F(b)} \\ &= \int_{F(a)}^{F(b)} g(x) dx \end{aligned}$$

Riorganizzando

$$\int_a^b g(F(x)) f(x) dx = \int_{F(a)}^{F(b)} g(x) dx$$

FORMULA DI INT. PER SOSTITUZIONE UFFICIALE

Brutal mode: $\int_a^b g(F(x)) f(x) dx$ Pongo $y = F(x)$

$$\frac{dy}{dx} = F'(x) = f(x) \quad dy = f(x) dx$$

Quando $x=a$ ho che $y=F(a)$ e idem quando $x=b \dots y=F(b)$

In conclusione

$$\int_a^b \underbrace{g(F(x))}_{g(y)} \underbrace{f(x) dx}_{dy} = \int_{F(a)}^{F(b)} g(y) dy$$

Esempio 1 $\int \tan x \, dx = \int \frac{\sin x}{\cos x} \, dx$

Pongo $y = \cos x$ quindi $\frac{dy}{dx} = -\sin x$ e quindi $dy = -\sin x \, dx$

$$= - \int \underbrace{\frac{1}{\cos x}}_{\frac{1}{y}} \underbrace{(-\sin x) \, dx}_{dy} = - \int \frac{1}{y} \, dy = -\log |y|$$

$$= -\log |\cos x| = \log \frac{1}{|\cos x|}$$

Esempio 2 $\int \frac{x}{1+x^2} \, dx$

Pongo $y = 1+x^2 \leadsto \frac{dy}{dx} = 2x$
 $\leadsto dy = 2x \, dx$

$$= \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+x^2} \cdot 2x \, dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{y} \, dy = \frac{1}{2} \log |y| = \frac{1}{2} \log |1+x^2|$$

$$= \frac{1}{2} \log (1+x^2) = \log \sqrt{1+x^2}$$

Esempio 3 $\int \frac{\log^7 x}{x} \, dx$

Pongo $y = \log x \leadsto dy = \frac{1}{x} \, dx$

$$= \int \underbrace{\log^7 x}_{y^7} \cdot \underbrace{\frac{1}{x} \, dx}_{dy} = \int y^7 \, dy = \frac{1}{8} y^8 = \frac{1}{8} \log^8 x$$

Esempio 4 $\int \frac{1}{\log^7 x \cdot x} \, dx$

$y = \log x \leadsto dy = \frac{1}{x} \, dx$

$$= \int \frac{1}{y^7} \, dy = -\frac{1}{6} \frac{1}{y^6} = -\frac{1}{6} \frac{1}{\log^6 x}$$

Esempio 5 $\int \frac{1}{x \log x} \, dx$

Come sopra

$$= \int \frac{1}{y} \, dy = \log |y| = \log |\log x|$$

Esempio 6 $\int \sqrt{1-x^2} dx$

Pongo $x = \sin y$

$\frac{dx}{dy} = \cos y \leadsto dx = \cos y dy$

$= \int \sqrt{1-\sin^2 y} \cos y dy = \int \cos^2 y dy = (\text{ab. prec.})$

$= \frac{1}{2} y + \frac{1}{2} \sin y \cos y$

$(y = \arcsin x)$

$\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow$
 $\arcsin x \quad x \quad \sqrt{1-\sin^2 y}$
 $\quad \quad \quad \sqrt{1-x^2}$

$= \frac{1}{2} \arcsin x + \frac{1}{2} x \sqrt{1-x^2}$

Ci sono passaggi sporchi ovunque: verifico per $x \in (-1,1)$ e sono sicuro di aver fatto bene.

— o — o —

Esempio 7 $\int \sqrt{1+x^2} dx$

Pongo $x = \sinh y$

$dx = \cosh y dy$

$= \int \sqrt{1+\sinh^2 y} \cosh y dy = \int \cosh^2 y dy = \text{si fa...}$

(provare per esercizio)

Esempio 8 Come integrare potenze di $\sin x$ e $\cos x$

$\int \cos^4 x dx$

1° modo Parti + percorso + grande ritorno

$\int \cos^4 x dx = \int \underbrace{\cos x}_g \cdot \underbrace{\cos^3 x}_F dx = \underbrace{\sin x}_G \cdot \underbrace{\cos^3 x}_F - \int \underbrace{\sin x}_G \cdot \underbrace{3\cos^2 x}_f (-\sin x)$

$= \sin x \cdot \cos^3 x + 3 \int \underbrace{\sin^2 x}_{\substack{\uparrow \\ \text{percorso} \\ (1-\cos^2 x)}} \cos^2 x dx = \sin x \cdot \cos^3 x + 3 \int \underbrace{\cos^2 x}_{\substack{\downarrow \text{lo so}}} dx - 3 \int \underbrace{\cos^4 x}_{\substack{\downarrow \\ \text{grande} \\ \text{ritorno}}} dx$

In generale con questa tecnica faccio scendere l'esponente di 2.

2° modo Trasformare il prodotto in somma (questo è il modo migliore quando l'esponente è 2)

$$\begin{aligned}\cos^4 x &= \cos^2 x \cdot \cos^2 x = \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x)\right) \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x)\right) \\ &= \text{moltiplico e poi analogo per } \cos^2(2x)\end{aligned}$$

3° modo Se l'esponente è dispari, posso fare per sostituzione

$$\begin{aligned}\int \cos^7 x \, dx &= \int \cos^6 x \cdot \cos x \, dx \\ &= \int (1 - \sin^2 x)^3 \cdot \cos x \, dx && \text{Pongo } y = \sin x \\ & && \leadsto dy = \cos x \, dx \\ &= \int (1 - y^2)^3 \, dy \\ &= \int (1 - 3y^2 + 3y^4 - y^6) \, dy = y - y^3 + \frac{3}{5} y^5 - \frac{1}{7} y^7 \\ &= \sin x - \sin^3 x + \frac{3}{5} \sin^5 x - \frac{1}{7} \sin^7 x\end{aligned}$$

Esempio 9

$$\int \frac{x}{1+x^4} \, dx$$

MEDIO

$$\int \frac{x^2}{1+x^4} \, dx$$

DIFFICILE

$$\int \frac{x^3}{1+x^4} \, dx$$

FACILE

$$\int \frac{x^3}{1+x^4} \, dx = \frac{1}{4} \int \frac{4x^3}{1+x^4} \, dx = \frac{1}{4} \log(1+x^4) \quad (\text{volendo: } y = 1+x^4)$$

$$\int \frac{x}{1+x^4} \, dx \quad \text{Pongo } y = x^2 \leadsto dy = 2x \, dx$$

$$\frac{1}{2} \int \frac{2x}{1+x^4} \, dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+y^2} \, dy = \frac{1}{2} \arctan y = \frac{1}{2} \arctan(x^2)$$

Esempio 10 $\int x^2 e^{5x^3} dx = \frac{1}{15} e^{5x^3}$ (volendo: $y = 5x^3$)

Esempio 11 $\int \sin(\log x) dx$ Pongo $y = \log x \leadsto dy = \frac{1}{x} dx$

$$= \int \underbrace{x}_{e^y} \underbrace{\sin(\log x)}_{\sin y} \cdot \underbrace{\frac{1}{x} dx}_{dy}$$

$$\leadsto x = e^y$$

$$= \int e^y \sin y dy = \text{si fa per parti con grande ritorno}$$

Esempio 12 $\int x \sqrt{3-x^2} dx$

1° modo: trigonometrico $x = \sqrt{3} \sin y \leadsto$ diventa tutta trigonometrica

2° modo: Pongo $y = 3-x^2 \leadsto dy = -2x dx$

$$= -\frac{1}{2} \int \sqrt{3-x^2} (-2x) dx = -\frac{1}{2} \int \sqrt{y} dy \quad \sqrt{y} = y^{\frac{1}{2}}$$

$$= -\frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} y^{3/2} = -\frac{1}{3} y \sqrt{y}$$

$$= -\frac{1}{3} (3-x^2) \sqrt{3-x^2}.$$

— 0 — 0 —

ANALISI 1

-

LEZIONE 061

Note Title

07/12/2016

INTEGRAZIONE FUNZIONI RAZIONALI

Def. Una funzione razionale è il rapporto di due polinomi

$$f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$$

$$P(x) \in \mathbb{R}[x], \quad Q(x) \in \mathbb{R}[x]$$

Per le funzioni razionali "si può" determinare una primitiva in 4 fasi:

- ① DIVISIONE
- ② FATTORIZZAZIONE
- ③ SISTEMA LINEARE
- ④ INTEGRAZIONE

1-Divisione Se $\deg P(x) < \deg Q(x)$ non c'è nulla da fare.
Altrimenti faccio la div. di polinomi, cioè scrivo

$$P(x) = A(x)Q(x) + R(x)$$

↑ con $\deg R(x) < \deg Q(x)$

A questo punto

$$f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)} = A(x) + \frac{R(x)}{Q(x)}$$

↑
polinomio, quindi
primitiva banale

↑ nuova funz. raz. con
 $\deg \text{num} < \deg \text{denom.}$

Conclusione: basta saper fare la primitiva quando
grado sopra < grado sotto.

2 - Fattorizzazione = scomporre $Q(x)$

Teorema (misterioso) Ogni polinomio $Q(x) \in \mathbb{R}[x]$ si può scrivere come prodotto di polinomi di primo o secondo grado (questi ultimi non ulteriormente scomponibili), eventualmente ripetuti

Def. La moltiplicità di un fattore indica quante volte è ripetuto.

Alla fine della fase 2 mi ritrovo

$$Q(x) = \prod_{i=1}^k (a_i x + b_i)^{m_i} \cdot \prod_{j=1}^r (\alpha_j x^2 + \beta_j x + \gamma_j)^{\mu_j}$$

$\uparrow$
molt.
 $\uparrow$
molt.

$\beta_j^2 - 4\alpha_j \gamma_j < 0$

3 - Sistema Lineare $\rightarrow$ caso semplice: tutte molteplicità = 1
 $\rightarrow$ caso generale.

Caso semplice Se $\deg P(x) < \deg Q(x)$, allora posso scrivere la funzione razionale nella forma

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A_1}{a_1 x + b_1} + \dots + \frac{A_k}{a_k x + b_k} + \frac{B_1 x + C_1}{\alpha_1 x^2 + \beta_1 x + \gamma_1} + \dots + \frac{B_r x + C_r}{\alpha_r x^2 + \beta_r x + \gamma_r}$$

dove

- come denominatori ho usato i singoli fattori di $Q(x)$
- come numeratori ho usato numeri incogniti $A_1, \dots, A_k$ sui fattori di grado 1, e polinomi incogniti di 1° grado sui fattori di grado 2.

Oss. • $\deg Q(x) = k + 2r$

• Incognite: $A_1, \dots, A_k, B_1, \dots, B_r, C_1, \dots, C_r$, quindi $k + 2r$

• I coeff. di $P(x)$ sono $k + 2r$, perché sappiamo che $\deg P(x) \leq k + 2r - 1$, e un pol. di quel grado ha $k + 2r$ coeff.

Esempio

$$\frac{x}{(x-3)(x^2+2)} = \frac{A}{x-3} + \frac{Bx+C}{x^2+2}$$

$$= \frac{Ax^2+2A+Bx^2+Cx-3Bx-3C}{(x-3)(x^2+2)}$$

$$\begin{cases} A+B=0 & \text{coeff. di } x^2 \\ C-3B=1 & \text{coeff. di } x \\ 2A-3C=0 & \text{termine noto} \end{cases}$$

Sistema lineare di 3 equazioni in 3 incognite

Teorema misterioso Il sistema lineare che si ottiene ha sempre soluzione (unica).

Alla fine della fase 3, nel caso semplice, basta saper fare primitive di funzioni del tipo

$$\frac{A}{\alpha x + b} + \frac{Bx+C}{\alpha x^2 + \beta x + \delta}$$

non scomponibile

Caso generale (in cui ci sono le molteplicità).

Ci sono due possibili strade

- ① Decomposizione in fratti semplici generale
- ② Decomposizione di HERMITE (più semplice operativamente)

Esempio alla Hermite

$$\frac{x^2+5}{(x+1)^3(x+2)(x^2+1)^2} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x+2} + \frac{Cx+D}{x^2+1} + \frac{d}{dx} \frac{Ex^3+Fx^2+Gx+H}{(x+1)^2(x^2+1)}$$

per qui come se non ci fossero le molteplicità

polinomio incognito di grado = grado denominatore - 1.

stessi fattori di $Q(x)$, ma con molteplicità scesa di 1

Teorema misterioso Il sistema lineare ha soluzione unica!

Conseguenza Alla fine basta saper fare le primitive di prima e poi la primitiva della derivata è banale !!

Esempio

$$\begin{aligned}\frac{x^2}{(x+1)^2(x+2)} &= \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x+2} + \frac{d}{dx} \frac{C}{x+1} \\ &= \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x+2} - \frac{C}{(x+1)^2} \\ &= \frac{A(x+1)(x+2) + B(x+1)^2 - C(x+2)}{(x+1)^2(x+2)} \\ &= \dots \text{ sistema lineare}\end{aligned}$$

4- Integrazione. Devo fare le primitive finali

$$\int \frac{A}{ax+b} dx = \frac{A}{a} \log |ax+b|$$

Restano da fare quelle del tipo $\frac{Bx+C}{x^2+\beta x+\delta}$

C'è una formula, ma non vale la pena ricordarla.

Strategia: $\rightarrow$ un po' di logaritmo per mandare via Bx
 $\rightarrow$ arctan per il resto.

Esempio 1

$$\begin{aligned}\int \frac{3x+2}{x^2+1} dx &= \int \frac{3x}{x^2+1} dx + \int \frac{2}{x^2+1} dx \\ &= \frac{3}{2} \int \frac{2x}{x^2+1} dx + 2 \int \frac{1}{x^2+1} dx \\ &= \frac{3}{2} \log(x^2+1) + 2 \arctan x\end{aligned}$$

Esempio 2

$$\begin{aligned}\int \frac{3x+2}{x^2+2x+2} dx &\overset{\substack{\uparrow \\ \text{sopra} \\ \text{vale } 2x+2}}{=} \int \frac{3x+3}{x^2+2x+2} dx - \int \frac{1}{x^2+2x+2} dx \\ &= \frac{3}{2} \int \frac{2x+2}{x^2+2x+2} dx - \int \frac{1}{1+(x+1)^2} dx\end{aligned}$$

$$= \frac{3}{2} \log(x^2 + 2x + 2) - \arctan(x+1).$$

Esempio 3 $\int \frac{1}{2+x^2} dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+\frac{x^2}{2}} dx$

$$= \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+\left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right)^2} dx$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{2} \arctan\left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right) = \frac{1}{\sqrt{2}} \arctan\left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right)$$

Fatto generale

$$\int \frac{1}{a+x^2} dx = \frac{1}{\sqrt{a}} \arctan \frac{x}{\sqrt{a}}$$

Per ogni $a > 0$

Precorso I polinomi di 2° grado non ulteriormente scomponibili si possono sempre scrivere come

numero positivo + quadrato

$$\begin{aligned} \alpha x^2 + \beta x + \gamma &= \alpha x^2 + \beta x + \frac{\beta^2}{4\alpha} - \frac{\beta^2}{4\alpha} + \gamma \\ &= \alpha \left(x^2 + \frac{\beta}{\alpha} x + \frac{\beta^2}{4\alpha^2} \right) + \frac{4\alpha\gamma - \beta^2}{4\alpha} \\ &= \alpha \underbrace{\left(x + \frac{\beta}{2\alpha} \right)^2}_{\text{quadrato}} + \underbrace{\frac{4\alpha\gamma - \beta^2}{4\alpha}}_{\text{positivo}} \end{aligned}$$

Posso supporre $\alpha > 0$

ANALISI 1 - LEZIONE 062

Note Title

07/12/2016

Decomposizione in fratti semplici

Teorema misterioso Ogni funzione razionale $\frac{P(x)}{Q(x)}$ con $\deg P < \deg Q$ si può scrivere come somma di fratti semplici, cioè come somma di frazioni che

- hanno come denominatore potenze dei singoli fattori di $Q(x)$, con esponente $\leq$ molteplicità
- numeratore del tipo A oppure $Bx+C$, a seconda del tipo di fattore al denominatore.

Esempio

$$\frac{P(x)}{(x+1)^2 (x+2) (x^2+1)^3} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{(x+1)^2} + \frac{C}{x+2} + \frac{Dx+E}{x^2+1} + \frac{Fx+G}{(x^2+1)^2} + \frac{Hx+I}{(x^2+1)^3}$$

Conseguenza Data la decomp. in fratti semplici, devo poi saper integrare anche termini del tipo

$$\frac{A}{(ax+b)^k}$$

↑
semplice

$$\frac{Bx+C}{(ax^2+bx+d)^k}$$

↑
meno semplice ~ meglio Hermite

Esempio $\int \frac{1}{(x^2+1)^3} dx$ si può fare alla Hermite

$$\frac{1}{(x^2+1)^3} = \frac{Ax+B}{x^2+1} + \frac{d}{dx} \frac{Cx^3+Dx^2+Ex+F}{(x^2+1)^2} \sim \text{ sistema lineare}$$

Alternativa:

$$\int \frac{1}{(x^2+1)^3} dx = \int \frac{1+x^2}{(x^2+1)^3} dx - \int \frac{x^2}{(x^2+1)^3} dx$$

$$\downarrow$$

$$\int \frac{1}{(x^2+1)^2} dx \text{ l'esponente è sceso di uno}$$

$$\int \frac{x^2}{(x^2+1)^3} dx = \int \underset{F}{x} \cdot \underset{g}{\frac{x}{(x^2+1)^3}} = x \left[-\underset{F}{\frac{1}{(x^2+1)^2}} \underset{G}{\frac{1}{4}} \right]$$

$$- \int \underset{F}{1} \cdot \left(-\underset{G}{\frac{1}{4}} \frac{1}{(x^2+1)^2} \right) dx$$

↑
grado sceso di 1.

In caso di problemi

$$\int \frac{x}{(x^2+1)^3} dx \quad \text{Pongo } y = x^2+1, \text{ quindi } dy = 2x dx$$

$$= \frac{1}{2} \int \frac{1}{(x^2+1)^3} \cdot 2x dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{y^3} dy = \frac{1}{2} \left(-\frac{1}{2} \frac{1}{y^2} \right) = -\frac{1}{4} \frac{1}{(x^2+1)^2}.$$

Oss. Si può calcolare la primitiva di una funzione razionale, a patto di saper scomporre il denominatore, cosa possibile solo teoricamente

Esempio $\int \frac{x^2}{1+x^4} dx$

Scomposto il denominatore posso usare l'algoritmo.

$$\begin{aligned} x^4+1 &= x^4+1+2x^2-2x^2 = (x^2+1)^2 - (\sqrt{2}x)^2 \\ &= (x^2+1+\sqrt{2}x)(x^2+1-\sqrt{2}x) \end{aligned}$$

$$\frac{1}{x^4+1} = \frac{Ax+B}{x^2+\sqrt{2}x+1} + \frac{Cx+D}{x^2-\sqrt{2}x+1} \quad \leadsto \text{trovo } A, B, C, D.$$

Fattorizzazione di polinomi reali Si passa dai complessi?

- ① Ogni pol. a coeff. reali (o complessi) di grado n si può scrivere come prodotto di n fattori di 1° grado a coeff. complessi (teo. fond. dell'algebra)
- ② Se il polinomio è a coeff. reali, allora le radici complesse non reali appaiono a coppie $\alpha \pm i\beta$, e le 2 della stessa coppia hanno la stessa molteplicità
- ③ Mettendo insieme i fattori complessi della stessa coppia, ottengo i termini reali di 2° grado non riducibili:

$$\underbrace{(x - \alpha - i\beta)(x - \alpha + i\beta)}_{\text{coeff. compl.}} = \underbrace{x^2 - 2\alpha x + (\alpha^2 + \beta^2)}_{\text{tutto reale}}$$

— o — o —

Decomposizione in fratti semplici

- ① Sia $Q(x) = Q_1(x) \cdot Q_2(x)$, dove $Q_1(x)$ e $Q_2(x)$ sono polinomi coprimi. Allora per BEZOUT polinomiale posso trovare polinomi $M(x)$ ed $N(x)$ t.c.

$$1 = M(x) Q_1(x) + N(x) Q_2(x)$$

Dividendo per $Q(x)$ trovo

$$\frac{1}{Q(x)} = \frac{M(x)}{Q_2(x)} + \frac{N(x)}{Q_1(x)}$$

Se al numeratore ci fosse $P(x)$ basta moltiplicare tutto

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{P(x)M(x)}{Q_2(x)} + \frac{P(x)N(x)}{Q_1(x)}$$

② Se il denominatore è prodotto di k fattori coprimi, basta procedere per inclusione

③ Sono sicuro che nelle varie frazioni $\deg \text{num} < \deg \text{denom}$?
A priori no, ma in ogni frazione posso fare la divisione tra numeratore e denominatore e arrivo a

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A(x)}{Q_1(x)} + \frac{B(x)}{Q_2(x)} + C(x)$$

$\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$
 0 0 0
 per $x \rightarrow +\infty$ per $x \rightarrow +\infty$

↑ polinomio che è nullo perché deve tendere a 0 per $x \rightarrow +\infty$

④ Devo liberarmi delle potenze al denominatore

$$\frac{P(x)}{(x+1)^3 (x+2)^4} = \frac{A(x)}{(x+1)^3} + \frac{B(x)}{(x+2)^4}$$

↓
perché è somma di fratti semplici?

Osservo che $1, (x+1), (x+1)^2, (x+1)^3, \dots$ sono una base dello spazio dei polinomi e quindi

$$\frac{A(x)}{(x+1)^3} = \frac{a_1}{x+1} + \frac{a_2}{(x+1)^2} + \frac{a_3}{(x+1)^3}$$

e così abbiamo la decomposizione in fratti semplici.

Discorso analogo per i fattori di 2° grado.
— 0 — 0 —

Come by-passare il sistema lineare

$$\frac{x^2}{(x+1)(x-3)(x+2)} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x-3} + \frac{C}{x+2}$$

Voglio trovare A, B, C .

Troviamo A: moltiplico per $x+1$

$$\frac{x^2}{(x-3)(x+2)} = A + B \frac{x+1}{x-3} + C \frac{x+1}{x+2}$$

Sostituisco $x = -1$

$$\frac{1}{-4} = A \quad \leadsto \quad A = -\frac{1}{4}$$

Analogamente: $B = \frac{9}{20}$, $C = \frac{4}{5}$

$$\int \frac{x^2}{(x+1)(x-3)(x-2)} dx = -\frac{1}{4} \log|x+1| + \frac{9}{20} \log|x-3| + \frac{4}{5} \log|x-2|$$

— 0 — 0 —

Se sotto ci sono i fattori di 2° grado, si può provare a sostituire i numeri complessi che lo annullano.

— 0 — 0 —

Esempio $\int \frac{1}{x^2-1} dx$

$$\frac{1}{x^2-1} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x-1} \quad A = -\frac{1}{2} \quad B = \frac{1}{2}$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{1}{x+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{x-1}$$

$$\int \frac{1}{x^2-1} dx = -\frac{1}{2} \log|x+1| + \frac{1}{2} \log|x-1| = \log \sqrt{\frac{|x-1|}{|x+1|}}$$

— 0 — 0 —

ANALISI 1

-

LEZIONE 063

Note Title

12/12/2016

SOSTITUZIONI RAZIONALIZZANTI

Sostituzioni preconfezionate per trasformare integrali "strani" in integrali di funzioni razionali.

Quattro casi:

- 1 - integrali con esponenziali
- 2 - Radici (qualunque) di roba di 1° grado
- 3 - Radici quadrate di roba di 2° grado
- 4 - integrali con $\sin x$ e $\cos x$

Esempio 1 $\int \frac{e^{2x}}{1+e^x} dx$ Pongo $e^x = y$, quindi $dy = e^x dx$

$$= \int \frac{e^x \cdot \cancel{e^x}}{1+e^x} \cancel{dx}^{dy} = \int \frac{y}{1+y} dy = \int \frac{y+1-1}{1+y} dy$$

$$= \int \left(1 - \frac{1}{1+y}\right) dy = y - \log|1+y| = e^x - \log(1+e^x) \text{ Verifica!}$$

Esempio 2 $\int \frac{1}{2+e^x} dx =$ Pongo $e^x = y$, da cui $dy = e^x dx$

$$= \int \frac{1}{2+e^x} \cdot \frac{1}{e^x} \cdot \underbrace{e^x dx}_{dy} = \int \frac{1}{y(y+2)} dy = (\star)$$

$$\frac{1}{y(y+2)} = \frac{A}{y} + \frac{B}{y+2} \quad A = \frac{1}{2}, \quad B = -\frac{1}{2}$$

$$(\star) = \frac{1}{2} \int \left(\frac{1}{y} - \frac{1}{y+2} \right) dy = \frac{1}{2} (\log|y| - \log|y+2|)$$

$$= \frac{1}{2} \log e^x - \frac{1}{2} \log(2+e^x)$$

$$= \frac{x}{2} - \frac{1}{2} \log(2+e^x)$$

Tabellina Questa tecnica funziona quando abbiamo

$$\int \text{Rat}(e^x) dx \quad \text{dove Rat è una qualunque funzione razionale}$$

Esempio 3 $\int \frac{16^x}{3+8^x} dx$ Pongo $y = 2^x$, da cui $dy = 2^x \log 2 dx$

$$= \int \frac{16^x}{3+8^x} \cdot \frac{1}{2^x \log 2} \cdot \underbrace{2^x \log 2 dx}_{dy} = \frac{1}{\log 2} \int \frac{y^4}{(3+y^3)y} dy$$

$$= \frac{1}{\log 2} \int \frac{y^3}{3+y^3} dy = \text{si fa...}$$

— o — o —

Esempio 4 $\int \frac{x+2}{\sqrt{x-3}} dx$ Pongo $y = \sqrt{x-3} \rightarrow$ ricavo x in funzione di y : $y^2 = x-3 \rightarrow x = y^2+3$
 $\rightarrow dx = 2y dy$

$$= \int \frac{y^2+3+2}{y} \cdot 2y dy = 2 \left(\frac{1}{3} y^3 + 5y \right) = \frac{2}{3} (x-3)^{3/2} + 10 \sqrt{x-3}$$

Esempio 5 $\int \frac{1}{x + \sqrt{x-3}} dx$ Come prima $y = \sqrt{x-3}$
 $\rightarrow x = y^2+3 \rightarrow dx = 2y dy$

$$= \int \frac{1}{y^2+3+y} 2y dy = 2 \int \frac{y}{y^2+y+3} dy = \text{si fa...}$$

Esempio 6 $\int \frac{\sqrt[3]{x-3}}{x} dx$ $y = \sqrt[3]{x-3} \rightarrow x = y^3+3$
 $\rightarrow dx = 3y^2 dy$

$$= \int \frac{y}{y^3+3} 3y^2 dy = \text{si fa... modulo fattorizzare il denominatore.}$$

Esempio 7 $\int \frac{x + \sqrt{x}}{x^2 \sqrt{x}} dx$

Pongo $y = \sqrt[6]{x}$ (minimo com. mult.)
 $\leadsto x = y^6$
 $\leadsto dx = 6y^5 dy$

$$= \int \frac{y^6 + y^3}{y^6 - y^2} 6y^5 dy = 6 \int \frac{y^4 + y}{y^4 - 1} y^5 dy = \text{divisione ... fattorizz. ...}$$

Esempio 8 $\int \sqrt{\frac{x+2}{x-3}} dx$

Pongo $y = \sqrt{\frac{x+2}{x-3}} \leadsto$ ricavo x

$$y^2 = \frac{x+2}{x-3}; \quad xy^2 - 3y^2 = x+2$$

$$\leadsto x(y^2 - 1) = 3y^2 + 2 \leadsto x = \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1}$$

$$dx = \left(\frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} \right)' dy$$

$$= \int \underset{F}{y} \left(\underset{g}{\frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1}} \right)' dy = \underset{F}{y} \underset{G}{\frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1}} - \int \underset{F}{1} \underset{G}{\frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1}} dy$$

$$= y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - \int \frac{3y^2 - 3 + 5}{y^2 - 1} dy = y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - \int 3 + \frac{5}{y^2 - 1} dy$$

$$= y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - 3y - \frac{5}{2} (\log |y-1| - \log |y+1|)$$

Ora basta sostituire $y = \dots$

— o — o —

Tabellina Questa tecnica funziona per integrali del tipo

$$\int \text{Raz} \left(x, \sqrt{\frac{ax+b}{cx+d}}, \sqrt[3]{\frac{ax+b}{cx+d}}, \dots \right) \quad \text{Basta porre } y = \sqrt[m]{\frac{ax+b}{cx+d}}$$

↑
 stessa nota sotto tutte le radici dove $m = \text{m.c.m. indici coinvolti}$

— o — o —

Radici di polinomi di 2° grado

Esempio 9 $\int \sqrt{x^2+3x-4} \, dx$

1ª tecnica $\sqrt{x^2+3x-4} = x+y$ Provo a ricavare x

$$\cancel{x}^2 + 3x - 4 = \cancel{x}^2 + 2xy + y^2 ; \quad x(3-2y) = y^2 + 4$$

$$x = \frac{y^2+4}{3-2y} \quad \leadsto \quad dx = \left(\frac{y^2+4}{3-2y} \right)' dy$$

Quindi

$$\int \sqrt{x^2+3x-4} \, dx = \int \underbrace{\left(\frac{y^2+4}{3-2y} + y \right)}_{x+y} \left(\frac{y^2+4}{3-2y} \right)' dy$$

Nella variabile y è razionale, quindi si fa. Alla fine sostituisco

$$y = \sqrt{x^2+3x-4} - x$$

2ª tecnica $\sqrt{x^2+3x-4} = y \overset{\text{uno dei fattori del polinomio sotto radice}}{(x+4)} \leadsto \text{ricavo } x$

$$x^2+3x-4 = y^2(x+4)^2 ; \quad \cancel{(x+4)}(x-1) = y^2(x+4)^2$$

È di 1° grado in x 😊 $x-1 = xy^2+4y^2$

$$x = \frac{4y^2+1}{1-y^2} \quad \leadsto \quad dx = \left(\frac{4y^2+1}{1-y^2} \right)' dy$$

$$\int \sqrt{x^2+3x-4} \, dx = \int y \underbrace{\left(\frac{4y^2+1}{1-y^2} + 4 \right)}_{y(x+4)} \left(\frac{4y^2+1}{1-y^2} \right)' dy$$

$y(x+4)$

= con pazienza si fa.

Esempio 10 $\int \sqrt{7x^2+2x+1} dx$

Cosa diventa la 1ª tecnica?

$$\sqrt{7x^2+2x+1} = \sqrt{7}x+y ; \quad 7x^2+2x+1 = 7x^2 + 2\sqrt{7}xy + y^2$$

1° grado in $x \Rightarrow \text{😊}$

Riassunto

1ª tecnica

$$\int \sqrt{ax^2+bx+c} dx \quad \text{Pongo } \sqrt{ax^2+bx+c} = \sqrt{a}x+y$$

2ª tecnica

$$\int \sqrt{ax^2+bx+c} dx \quad \text{Pongo } \sqrt{ax^2+bx+c} = y(x-\lambda)$$

dove λ è una radice del polinomio

Oss.

- la 1ª funziona purché $a > 0$
- la 2ª funziona se il pol. ha radici reali
- cosa succede se $a < 0$ e non ci sono radici reali?

Lasciate ogni speranza: la funzione non è mai definita sui reali perché il polinomio dentro è sempre negativo!!

Tecnica 3 A seconda del segno di a il polinomio si può scrivere nella forma

$$\alpha \pm (\beta x + \delta)^2$$

A quel punto pongo $y = \beta x + \delta$ e ritrovo integrali del tipo

$$\int \sqrt{\alpha \pm y^2} dy \quad \text{e da qui vado con } \csc t \text{ o } \sec t \text{ a seconda dei segni!}$$

ANALISI 1 - LEZIONE 064

Note Title

12/12/2016

Tabellina $\int \text{Raz}(\sin x, \cos x) dx$

Si possono usare le formule parametriche

$$\sin x = \frac{2t}{1+t^2} \quad \cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2}$$

dove $t = \tan \frac{x}{2} \rightsquigarrow \frac{x}{2} = \arctan t \rightsquigarrow dx = \frac{2}{1+t^2} dt$

Esempio 1 $\int \frac{1}{\sin x} dx = \int \frac{1+t^2}{2t} \cdot \frac{2}{1+t^2} dt = \int \frac{1}{t} dt$

$\uparrow$ $\frac{1}{\sin x}$ $\uparrow$ dx

$$= \log |t| = \log \left| \tan \frac{x}{2} \right| \quad \text{VERIFICA!!}$$

Alternative: $\int \frac{1}{\sin x} dx = \int \frac{\sin x}{\sin^2 x} dx = \int \frac{\sin x}{1-\cos^2 x} dx$

Pongo $y = \cos x \rightsquigarrow dy = -\sin x dx$

$$= - \int \frac{dy}{1-y^2} = \frac{1}{2} \log |1+y| - \frac{1}{2} \log |1-y| = \frac{1}{2} \log \left| \frac{1+y}{1-y} \right|$$

$$= \frac{1}{2} \log \left| \frac{1+\cos x}{1-\cos x} \right| \quad (\text{verificare che sia quello di prima})$$

Oss. le formule parametriche sono l'ultima spiaggia!

Esempio 2 $\int \frac{1}{\cos^3 x} dx = \int \frac{(1+t^2)^3}{(1-t^2)^3} \cdot \frac{2}{1+t^2} dt = \text{si fa...}$

e poi alla fine sostituisco $t = \tan \frac{x}{2}$

Alternativa: vale con tutte le potenze dispari di $\sin x$ e $\cos x$

$$\int \frac{1}{\cos^3 x} dx = \int \frac{\cos x}{\cos^4 x} dx = \int \frac{\cos x}{(1-\sin^2 x)^2} dx \quad y = \sin x$$

$$= \int \frac{dy}{(1-y^2)^2} = \text{si fa davvero !!}$$

$$\frac{1}{(1-y^2)^2} = \frac{A}{y+1} + \frac{B}{y-1} + \frac{d}{dx} \frac{Cx+D}{1-y^2}$$

$\rightarrow$ trovo A, B, C, D e ho finito.

Esempio 3 $\int \frac{1}{\sin^3 x \cos^3 x} dx$ (Vedi lezioni 2011-12)

Possibilità: • parametriche ∞
 • precorso $\sin x \cos x = \frac{1}{2} \sin(2x)$ e ci si riduce all'integrale di $\frac{1}{\sin^3(\cdot)}$

Alternativa: $\int \frac{1}{\sin^3 x \cos^3 x} dx = \int \frac{(\cos^2 x + \sin^2 x)^2}{\sin^3 x \cos^3 x} dx =$

$$= \int \frac{\cos x}{\sin^3 x} dx + \int \frac{\sin x}{\cos^3 x} dx + 2 \int \frac{1}{\sin x \cos x} dx$$

$$= \frac{1}{2} \frac{-1}{\sin^2 x} + \frac{1}{2} \frac{1}{\cos^2 x} + 2 \int \frac{\cos^2 x + \sin^2 x}{\sin x \cos x} dx$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{1}{\sin^2 x} + \frac{1}{2} \frac{1}{\cos^2 x} + 2 \int \frac{\cos x}{\sin x} + 2 \int \frac{\sin x}{\cos x}$$

$$2 \log |\sin x| - 2 \log |\cos x|$$

$$= 2 \log |\tan x|$$

$$\int \frac{\cos x}{\sin^3 x} dx \quad y = \sin x \rightarrow dy = \cos x dx$$

$$= \int \frac{dy}{y^3} = \int y^{-3} dy = -\frac{1}{2} y^{-2} = -\frac{1}{2} \frac{1}{y^2} = -\frac{1}{2} \frac{1}{\sin^2 x}$$

Esempio 4 $\int \arcsin x \, dx =$

$$= \int \underset{\neq}{1} \cdot \underset{G}{\arcsin x} \, dx = \underset{F}{x} \arcsin x - \int \underset{F}{x} \underset{g}{\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}} \, dx$$

$$= x \arcsin x - \int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} \, dx$$

↑
volendo e $\sqrt{\text{pot. 2° grado}}$

$$= x \arcsin x + \sqrt{1-x^2}$$

$$\int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} \, dx \quad \text{Pongo } y = \sqrt{1-x^2} \leadsto dy = \frac{-2x}{2\sqrt{1-x^2}} \, dx$$

$$= \int -dy = -y = -\sqrt{1-x^2}$$

$$\text{Pongo } y = 1-x^2 \leadsto dy = -2x \, dx$$

$$\frac{1}{2} \int \frac{2x}{\sqrt{1-x^2}} \, dx = -\frac{1}{2} \int \frac{dy}{\sqrt{y}} = -\sqrt{y} = -\sqrt{1-x^2}$$

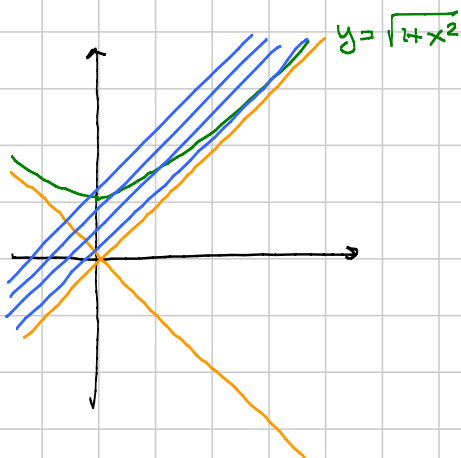
— 0 — 0 —

DELIRIO $\int \sqrt{1+x^2} \, dx$

$$\sqrt{x^2+1} = x+t$$



Famiglia di rette
ciascuna delle quali
incontra l'iperbole in
un solo punto

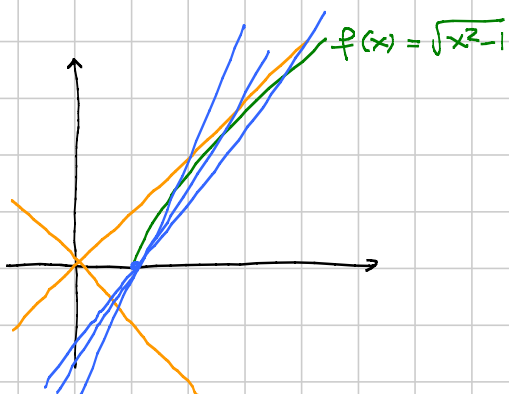


In effetti anche la sostituzione

$$\sqrt{x^2+1} = -x+t \quad \text{funziona 😊}$$

$$\int \sqrt{x^2-1} \, dx$$

$$\sqrt{x^2-1} = t(x-1)$$



↑
fascio di rette
per il punto $(1,0)$

Ogni retta incontra l'iperbole in 2 punti, uno sempre lo stesso $(1,0)$ e l'altro variabile.

Oss. Il primo esempio è un caso particolare del 2°, visto che sono tutte le rette che passano per un "punto all'infinito" dell'iperbole.

Posso fare con la stessa idea sostituzioni creative!

$$\int \sqrt{8+x^2} \, dx \quad \text{Osservo che } f(x) = \sqrt{8+x^2} \text{ passa per } (1,3)$$

Considero le rette per $(1,3)$: $3+t(x-1)$

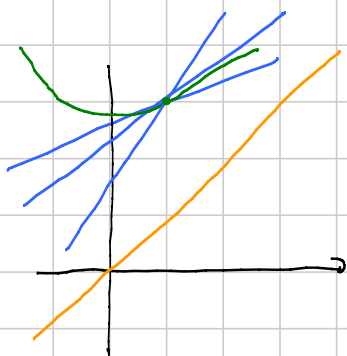
$$\sqrt{8+x^2} = 3+t(x-1) \quad \text{Ricavo } x:$$

$$8+x^2 = 9+t^2(x-1)^2+6t(x-1)$$

$$(x^2-1) = t^2(x-1)^2+6t(x-1)$$

$$x+1 = t^2(x-1) + 6t$$

1° grado in x 😊



Più in generale, data $\int f(x) dx$ considero il grafico $y = f(x)$

e spero che esistano due funzioni razionali $\varphi_1(t)$ e $\varphi_2(t)$ tali che

$$x = \varphi_1(t)$$

$$y = \varphi_2(t)$$

sia una parametrizzazione del grafico. A quel punto pongo $x = \varphi_1(t)$ e ottengo

$$\int f(x) dx = \int f(\varphi_1(t)) \varphi_1'(t) dt = \int \varphi_2(t) \varphi_1'(t) dt$$

e questo è razionale.

Domanda: quando esistono φ_1 e φ_2 ?

Sempre quando il grafico è una conica
(iperbole, ellisse, parabola) ma più in generale
quando il grafico è una curva razionale

ANALISI

1

-

LEZIONE 065

Note Title

14/12/2016

Uso delle simmetrie

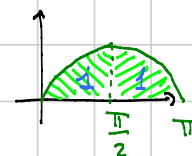
Esempio 1

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x \, dx = [-\cos x]_0^{\frac{\pi}{2}} = 0 - (-1) = 1$$

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \sin x \, dx = [-\cos x]_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} = -(-1) - 0 = 1$$

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x \, dx = [\sin x]_0^{\frac{\pi}{2}} = 1 - 0 = 1$$

$$\int_{\pi}^{\frac{3\pi}{2}} \sin x \, dx = -1$$



Giustificazione di questi passaggi

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \sin x \, dx =$$

Pongo $x = \pi - y \Rightarrow dx = -dy$
 Vedo come cambiano gli estremi:
 quando $x = \frac{\pi}{2}$ ho che $y = \frac{\pi}{2}$
 " $x = \pi$ ho che $y = 0$

$$= \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \underbrace{\sin(\pi - y)}_{\substack{\sin y \\ \text{(precorso)}}} (-dy) = - \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \sin y \, dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin y \, dy$$

Oss. $x = \pi - y$ descrive la simmetria intorno alla retta $x = \frac{\pi}{2}$,
 che è l'asse di simmetria in gioco

Analogamente

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x \, dx = \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \underbrace{\cos(\frac{\pi}{2} - y)}_{\substack{\sin y \\ \text{precorso}}} (-dy) = - \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \sin y \, dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin y \, dy$$

Funzioni pari / dispari

$$f(x) \text{ pari} \Rightarrow \int_{-A}^A f(x) dx = 2 \int_0^A f(x) dx$$

$$f(x) \text{ dispari} \Rightarrow \int_{-A}^A f(x) dx = 0$$

$$f(x) \text{ pari} \Rightarrow \int_{-A}^0 f(x) dx = \int_0^A f(x) dx$$

$$f(x) \text{ dispari} \Rightarrow \int_{-A}^0 f(x) dx = - \int_0^A f(x) dx$$

Dimostro la prima: pongo $x = -y$, da cui $dx = -dy$

$$\begin{aligned} \int_{-A}^0 f(x) dx &= \int_A^0 f(-y) (-dy) = - \int_A^0 f(-y) dy \\ &\quad \uparrow \text{nuovi estremi} \\ &\quad \text{in } y \end{aligned}$$

$f(y)$ se f è pari

$$= - \int_A^0 f(y) dy = \int_0^A f(y) dy.$$

La dim. della seconda è analoga.

Fatto generale

$$\int_{k\frac{\pi}{2}}^{(k+1)\frac{\pi}{2}} \sin x dx = \pm 1 \quad k \in \mathbb{Z}$$

$\uparrow$
a seconda di k

$$\int_{k\frac{\pi}{2}}^{(k+1)\frac{\pi}{2}} \cos x dx = \pm 1 \quad k \in \mathbb{Z}$$

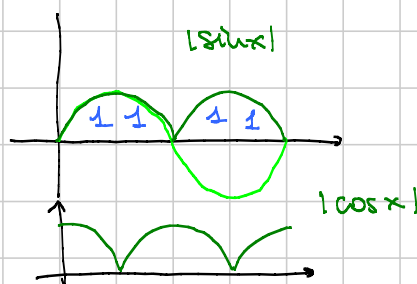
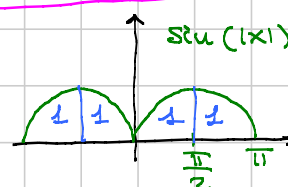
Esempio 2

$$\int_{-\pi}^{\pi} \sin(|x|) dx = 4$$

$$\int_0^{2\pi} |\sin x| dx = 4$$

$$\int_0^{2\pi} |\cos x| dx = 4$$

$$\int_0^{2\pi} \cos |x| dx = 0$$



Esempio 3 $\int_0^{\pi/2} \sin^2 x \, dx$



1° modo : uso la primitiva

$$\int_0^{\pi/2} \sin^2 x \, dx = \left[\frac{1}{2} x - \frac{1}{2} \sin x \cos x \right]_0^{\pi/2} = \frac{\pi}{4} \quad (\text{il resto sono } 0)$$

2° modo : $\int_0^{\pi/2} \sin^2 x \, dx = S$ $\int_0^{\pi/2} \cos^2 x \, dx = C$



La simmetria suggerisce che $S = C$.

Il percorso suggerisce che

$$S + C = \int_0^{\pi/2} (\sin^2 x + \cos^2 x) \, dx = \int_0^{\pi/2} 1 \, dx = \frac{\pi}{2}$$

Quindi

$$S + C = \frac{\pi}{2}, \quad S = C \Rightarrow$$

$$S = C = \frac{\pi}{4}$$

Verifica formale che $S = C$:

$$\int_0^{\pi/2} \sin^2 x \, dx \stackrel{\substack{\uparrow \\ x = \frac{\pi}{2} - y}}{=} \int_{\pi/2}^0 \sin^2 \left(\frac{\pi}{2} - y \right) (-dy) = \int_0^{\pi/2} \sin^2 \left(\frac{\pi}{2} - y \right) dy$$

$$\stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{precorso}}}{=} \int_0^{\pi/2} \cos^2 y \, dy$$

La stessa cosa vale su tutti gli intervalli con estremi multipli di $\frac{\pi}{2}$, quindi

$$\int_{a\frac{\pi}{2}}^{b\frac{\pi}{2}} \sin^2 x \, dx = \int_{a\frac{\pi}{2}}^{b\frac{\pi}{2}} \cos^2 x \, dx = (b-a) \frac{\pi}{4}$$

se a e b sono
in $\mathbb{Z}$

metà length. zona di integrazione

Oss. $\int_a^b 1 \, dx = b - a =$ Lunghezza zona di integrazione
(area di un rettangolo di altezza 1 = lunghezza base).

Esempio 3 $\int_0^\pi \cos^2(6x) \, dx$ Pongo $y = 6x \leadsto dy = 6dx$
Quando $x=0$ ho che $y=0$
" $x=\pi$ " " $y=6\pi$

$$= \int_0^{6\pi} \cos^2 y \cdot \underbrace{\frac{1}{6} dy}_{dx} = \frac{1}{6} \int_0^{6\pi} \cos^2 y \, dy = \frac{1}{6} \cdot \underbrace{3\pi}_{\frac{1}{2} \text{ zona integrazione}} = \frac{\pi}{2}$$

↑
nuovi estremi

Analogamente $\int_0^\pi \cos^2(666x) \, dx = \frac{\pi}{2}$.

Esempio 4 $\int_{-\pi}^\pi \frac{\cos^7 x}{7^x + 1} \, dx = A$ Di primitiva non se ne parla

Pongo $y = -x \leadsto dy = -dx \leadsto$ estremi si scambiano

$$= \int_\pi^{-\pi} \frac{\cos^7(-y)}{7^{-y} + 1} (-dy) = \int_{-\pi}^\pi \frac{\cos^7 y}{7^{-y} + 1} dy = \int_{-\pi}^\pi \frac{\cos^7 x}{7^{-x} + 1} dx = B$$

Abbiamo che $A = B$. Ora

$$A+B = \int_{-\pi}^\pi \cos^7 x \left[\frac{1}{7^x + 1} + \frac{1}{7^{-x} + 1} \right] dx = \int_{-\pi}^\pi \cos^7 x \, dx$$

$\frac{1}{\frac{1}{7^x} + 1} = \frac{7^x}{7^x + 1}$
 1) ☺

$$A = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^\pi \cos^7 x \, dx = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^\pi \cos x (1 - \sin^2 x)^3 \, dx = \frac{1}{2} \int_0^0 (1 - y^2)^3 dy = 0$$

↑
 $y = \sin x$
 $dy = \cos x \, dx$

Esempio 5 $\int_0^{\pi} x \frac{\sin x}{1 + \cos^2 x} dx = \left[x (-\arctan(\cos x)) \right]_0^{\pi}$

F g

F G

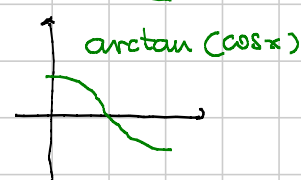
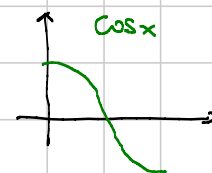
$$- \int_0^{\pi} 1 (-\arctan(\cos x)) dx$$

f G

$$= \pi (-\arctan(-1)) + \int_0^{\pi} \arctan(\cos x) dx$$

"
 $\pi \cdot \arctan 1$
 $\frac{\pi^2}{4}$

0



$$\int_0^{\pi} \arctan(\cos x) dx = \int_{\pi}^0 \arctan(\cos(\pi-y)) (-dy)$$

"
A

$x = \pi - y$

$$= \int_0^{\pi} \arctan(\underbrace{\cos(\pi-y)}_{-\cos y}) dy$$

$$= - \int_0^{\pi} \arctan(\cos y) dy = -A$$

$$A = -A \Rightarrow A = 0.$$

— o — o —

ANALISI 1

—

LEZIONE 066

Note Title

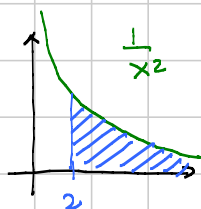
14/12/2016

INTEGRALI IMPROPRI

Integrali propri: ① zona di integrazione limitata
 ② funzione integranda limitata

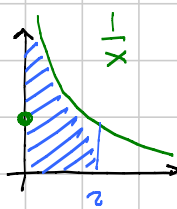
Se manca ① e/o ② l'integrale si dice improprio.

Esempi $\int_2^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$



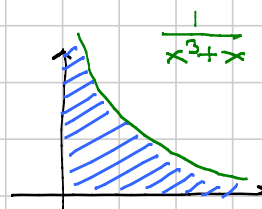
Manca ①
 ② ok

$$\int_0^2 \frac{1}{x} dx$$



Manca ②
 ① ok

$$\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^3+x} dx$$



Mancano ① e ②

Achtung! $\int_0^2 \sin \frac{1}{x} dx$ è un integrale PROPRIO



→ zona integr. limitata

→ funzione limitata in $[-1, 1]$

(ed è pure integrabile perché continua tranne che in punto)

Prima classificazione:

→ integrali monoproblema (manca uno solo tra ① e ②, e se manca ② il pbm. è in un estremo)

→ integrali con più problemi.

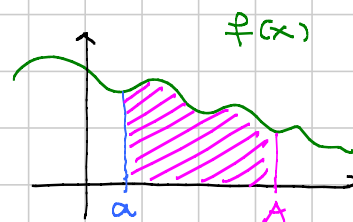
INTEGRALI MONOPROBLEMA

Zona di integrazione non limitata

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx := \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A f(x) dx$$

essendo $f(x)$ limitata
questo ha senso

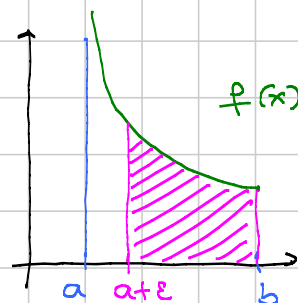
$$\int_{-\infty}^b f(x) dx := \lim_{A \rightarrow -\infty} \int_A^b f(x) dx = \text{fare disegno!}$$



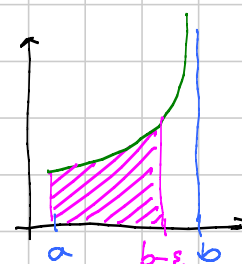
Zona integr. limitata, plim. in un estremo

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx$$

ha senso perché il plim.
è solo in a



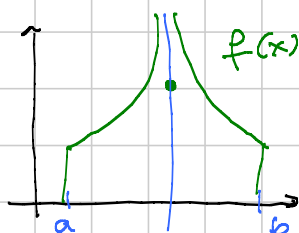
$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx$$



Operativamente: un int. improprio è la composizione di un integrale + un limite, e da buon limite ha 4 comportamenti possibili

- convergere ad un certo $L \in \mathbb{R}$
- divergere a $+\infty$
- divergere a $-\infty$
- essere indeterminato.

Achtung!



Non è un integrale
monoproblema

Esempio 1 $\int_0^{+\infty} e^{-2x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A e^{-2x} dx$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[-\frac{1}{2} e^{-2x} \right]_0^A$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left(-\frac{1}{2} e^{-2A} + \frac{1}{2} e^0 \right) = \frac{1}{2}$$

$\downarrow$
0

Molto brutal mode: $\int_0^{+\infty} e^{-2x} dx = \left[-\frac{1}{2} e^{-2x} \right]_0^{+\infty} = -\frac{1}{2} e^{-\infty} + \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$

Esempio 2 $\int_2^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_2^A \frac{1}{x^2} dx$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[-\frac{1}{x} \right]_2^A$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[-\frac{1}{A} + \frac{1}{2} \right] = \frac{1}{2}$$

$\downarrow$
0

Esempio 3 $\int_0^2 \frac{1}{x} dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{\varepsilon}^2 \frac{1}{x} dx$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} [\log x]_{\varepsilon}^2$$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} (\log 2 - \log \varepsilon) = +\infty$$

$\downarrow$
 $-\infty$

Esempio 4 $\int_3^{+\infty} \cos x dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_3^A \cos x dx$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} [\sin A - \sin 3] = \text{N.E.}$$

Quindi è indeterminato

Esempio 5 $\int_0^1 \log x dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{\varepsilon}^1 \log x dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} [x \log x - x]_{\varepsilon}^1$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} [1 \log 1 - 1 - \varepsilon \log \varepsilon + \varepsilon] = -1$$

$\downarrow$ 0 $\downarrow$ 0 $\downarrow$ 0

Casi classici Sia $a > 0$ fissato

$$\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^b} dx = \begin{cases} \nearrow \text{converge} & \text{se } b > 1 \\ \searrow \text{diverge a } +\infty & \text{se } b \leq 1 \end{cases}$$

$$\int_0^a \frac{1}{x^b} dx = \begin{cases} \nearrow \text{converge} & \text{se } b < 1 \\ \searrow \text{diverge a } +\infty & \text{se } b \geq 1 \end{cases}$$

Il caso $b=1$ va sempre male, gli altri si scambiano

Dim di qualcosa Per $b \neq 1$ vale

$$\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^b} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \frac{1}{x^b} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[\frac{1}{1-b} \frac{1}{x^{b-1}} \right]_a^A$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left(\frac{1}{1-b} \frac{1}{A^{b-1}} - \frac{1}{1-b} \frac{1}{a^{b-1}} \right)$$

↓
numero

per $b > 1$ tende a 0
per $b < 1$ tende a $+\infty$ moltiplicato
per $\frac{1}{1-b}$ che è > 0

Per $b=1$ si ha

$$\int_a^{+\infty} \frac{1}{x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \frac{1}{x} dx$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} (\log A - \log a) = +\infty$$

Per il caso con problema in $x=0$:

$$\int_\varepsilon^a \frac{1}{x^b} dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \left(\frac{1}{1-b} \frac{1}{\varepsilon^{b-1}} - \frac{1}{1-b} \frac{1}{a^{b-1}} \right)$$

↓
numero

$\nearrow +\infty$ se $b > 1$
 $\searrow 0$ se $b < 1$

Cosa si fa se l'integrale ha + problemi?

Si spezza in un numero suff. di integrali con un pbm. solo

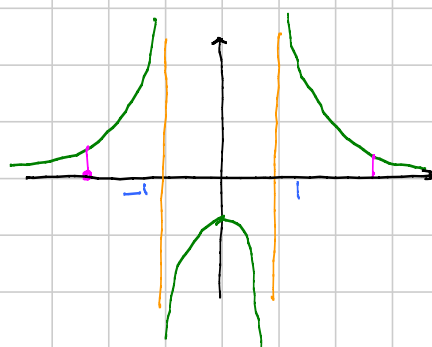
Esempio $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \int_0^3 \frac{1}{x^2} dx + \int_3^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$

↑
qualunque $a > 0$ è ok

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \int_{-\infty}^{\pi} e^{-x^2} dx + \int_{\pi}^{+\infty} e^{-x^2} dx$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{x^4 - 1} dx =$$

$$= \int_{-\infty}^{-3} + \int_{-3}^{-1} + \int_{-1}^0 + \int_0^1 + \int_1^7 + \int_7^{+\infty}$$



Dopo aver spezzato, studio i singoli pezzi e traggio le conclusioni con le operazioni in $\overline{\mathbb{R}}$, con una grossa cautela

Se esiste un pezzo che diverge a $+\infty$ ed esiste un pezzo che diverge a $-\infty$, allora per definizione quello globale si pone indeterminato

Esempio $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^6} dx = \text{diverge sempre}$

(sono due pezzi e almeno 1 va male sempre).

— 0 — 0 —

ANALISI 1

LEZIONE 067

Note Title

15/12/2016

Criteri di convergenza per integrali impropri

Come stabilire se un int. impr. converge o no senza calcolare la primitiva

Notazione: $\int_E f(x) dx$

$\nwarrow$ zona di integr.: intervallo oppure semi-retta

$f(x)$ segno costante (≥ 0)

- Criterio confronto
- Criterio comp. asintotico
 - casi standard
 - casi limite

- metodo dei triangolini (rettangolini)

$f(x)$ segno variabile

- assoluta integrabilità

- trucco integras. per parti

Oss. fondamentale Se $f(x) \geq 0$ per ogni $x \in E$, allora l'integrale improprio può solo

- convergere
- divergere a $+\infty$

Oss. La condizione $f(x) \geq 0$ basta che sia verificata "vicino al problema", cioè

- per x abbastanza grande se $E = [a, +\infty)$
- in un intorno di a se $E = [a, b]$ e il problema unico dell'integrale è in a
- analogo se è in b .

Criterio del confronto Supponiamo che

$$0 \leq f(x) \leq g(x) \quad \forall x \in E \text{ "vicino al problema"}$$

Allora valgono le implicazioni

$$\int_E g(x) dx < +\infty \quad \Rightarrow \quad \int_E f(x) dx < +\infty$$

$$\int_E f(x) dx = +\infty \quad \Rightarrow \quad \int_E g(x) dx = +\infty$$

Ogni altra implicazione è abusiva.

Criterio confronto asintotico (caso standard). Supponiamo che

$$f(x) \geq 0 \quad \text{e} \quad g(x) > 0 \quad \forall x \in E \text{ "vicino al pbm"}.$$

Supponiamo inoltre che

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = l \in (0, +\infty) \quad \begin{matrix} \neq 0 \\ \neq +\infty \end{matrix}$$

↑
è il pbm (cioè $+\infty$ se $E = [a, +\infty)$, e l'estremo a o b se la zona è $[a, b]$ e c'è pbm. in uno degli estremi)

Allora i due integrali si comportano allo stesso modo cioè

$$\int_E f(x) dx \leq +\infty \quad \Leftrightarrow \quad \int_E g(x) dx \leq +\infty$$

Oss. ① Quanto detto sopra vale per integrali MONOPROBLEMA con unico pbm. in x_0

② Nei casi limite $l=0$ opp $l=+\infty$, si ragiona come con le serie, ricadendo nel caso $f(x) \leq g(x)$ opp. $f(x) \geq g(x)$ del criterio del confronto.

Criterio assoluta convergenza (assol. integrabilità)

$$\int_E |f(x)| dx < +\infty \Rightarrow \int_E f(x) dx \text{ converge}$$

$$\int_E |f(x)| dx = +\infty \Rightarrow \text{BOH}$$

Dim di 1 caso Confronto normale con $E = [a, +\infty)$.

Supponiamo per ipotesi che

$$0 \leq f(x) \leq g(x) \quad \forall x \geq a$$

Allora per ogni $A \geq a$ vale

$$\int_a^A f(x) dx \leq \int_a^A g(x) dx \quad (\text{monotonia int. propri})$$

Basta ora fare il limite a dx e sx (limite per $A \rightarrow +\infty$)

I lim. a dx e sx esistono perché come funzioni di A sono debolmente crescenti (senza che la integranda sia ≥ 0)

Variente Supponiamo ora che

$$0 \leq f(x) \leq g(x) \quad \forall x \geq k$$



Allora basta osservare che

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \int_a^k f(x) dx + \int_k^{+\infty} f(x) dx$$

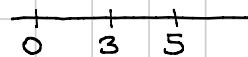
e questa segue da

$$\int_a^A f(x) dx = \int_a^k f(x) dx + \int_k^A f(x) dx \quad \forall A \geq k \geq a$$

$\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$
 $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ numero fisso + $\int_k^{+\infty} f(x) dx$
 — 0 — 0 —

Oss. Quando ho un integrale con 2 pbm., diciamo in 0 e $+\infty$ allora in mezzo posso spezzare dove mi pare

$$\begin{aligned}\int_0^{+\infty} f(x) dx &= \int_0^3 f(x) dx + \int_3^{+\infty} f(x) dx \\ &= \int_0^5 f(x) dx + \int_5^{+\infty} f(x) dx\end{aligned}$$



(è come spezzare in 3 e ricombinare diversamente i vari pezzi).

Esempio 1 $\int_1^{+\infty} \frac{x+3}{x^3+5x+6} dx$

Integrale improprio con unico pbm. a $+\infty$ e integranda $f(x) \geq 0$

Brutale : $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$ per $x \rightarrow +\infty$, quindi converge

Rigoroso : C.A. con $g(x) = \frac{1}{x^2}$.

$$\lim_{\substack{x \rightarrow +\infty \\ \uparrow \text{pbm}}} \frac{f(x)}{g(x)} = 1 \neq 0 \neq +\infty \Rightarrow \text{stesso comportamento}$$

Esempio 2 $\int_0^{+\infty} \frac{x+3}{x^3+5x+6} dx$

Brutale : $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$, quindi $\int_0^{+\infty} f(x) dx$ si comporta come $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$, quindi diverge

no! Il secondo integrale diverge per colpa del pbm. in $x=0$, mentre il confronto l'abbiamo fatto a $+\infty$

Brutale : $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$ per $x \rightarrow +\infty$, quindi $\int f(x) dx$ con unico pbm. a $+\infty$, si comporta come $\int \frac{1}{x^2} dx$ con unico pbm. a $+\infty$, quindi conv.

Volevo poi la spezzare:

$$\int_0^{+\infty} f(x) dx = \underbrace{\int_0^1 f(x) dx}_{\text{Int. proprio, quindi numero}} + \underbrace{\int_1^{+\infty} f(x) dx}_{\text{confronto con } \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx}$$

Esempio 3 $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2 + \sqrt{x}} dx$

Ora ci sono due pbm., quindi spezzo: $\int_0^{+\infty} = \int_0^1 + \int_1^{+\infty}$

Problema a $+\infty$: $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$ per $x \rightarrow +\infty$, quindi si comporta come l'int. di $\frac{1}{x^2}$ con pbm. a $+\infty$, quindi converge

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^2}{x^2 + \sqrt{x}} = 1$$

Problema a 0: $f(x) \sim \frac{1}{\sqrt{x}}$ per $x \rightarrow 0$, quindi si comporta come l'integr. di $\frac{1}{\sqrt{x}}$ con pbm. in $x=0$, quindi converge

(a 0 gli esponenti "buoni" sono quelli < 1)

$$\lim_{\substack{x \rightarrow 0^+ \\ \uparrow \text{pbm}}} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\sqrt{x}}{x^2 + \sqrt{x}} = 1$$

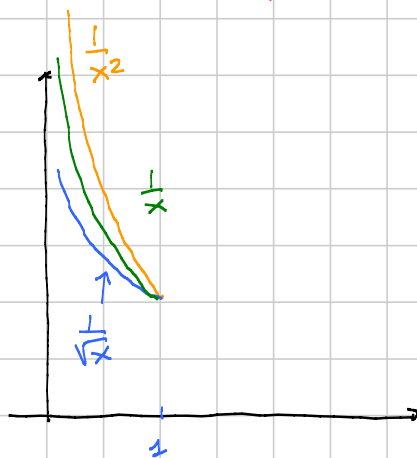
[Se avessi scelto $g(x) = \frac{1}{x^2}$ veniva $\lim = 0$, quindi

$f(x) \leq g(x)$ vicino al pbm., ma $\int g(x) = \int \frac{1}{x^2}$ con pbm. in $x=0$ diverge $\Rightarrow$ BOH]

Oss. (sui pbm. a 0 e $+\infty$)



Per il pbm. a $+\infty$, più l'esp. è grande, più è facile che converga.



Per il pbm. in 0, più l'esp. è grande, e più è facile che diverga.

ANALISI 1

-

LEZIONE 068

Note Title

15/12/2016

Esempio 1 $\int_3^{+\infty} \sin \frac{1}{x} dx$

Int. improprio con unico pbm. a $+\infty$ e $f(x) \geq 0$ vicino al pbm.
 ($\frac{1}{x} \in (0,1)$ per x grande, quindi $\sin \frac{1}{x} > 0$)

Brutale: $f(x) \sim \frac{1}{x}$, quindi $\int f(x) dx$ con pbm. a $+\infty$ si comporta come $\int \frac{1}{x} dx$ con pbm. a $+\infty$, quindi diverge.

Rigoroso: C.A. con $g(x) = \frac{1}{x}$ che si riduce a fare

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sin \frac{1}{x}}{\frac{1}{x}} = 1.$$

Esempio 2 $\int_0^{+\infty} \frac{\arctan x}{x\sqrt{x}} dx$

$f(x) \geq 0$ con due pbm: 0 e $+\infty$ $\int_0^1 \dots + \int_1^{+\infty} \dots$

Problema a $+\infty$: $f(x) \sim \frac{\pi}{2} \frac{1}{x^{3/2}}$, quindi conv. perché $\frac{3}{2} > 1$

Problema a 0: $f(x) \sim \frac{1}{\sqrt{x}}$, quindi conv. perché $\frac{1}{2} < 1$

Esempio 3 $\int_0^{+\infty} \frac{x - \sin x}{x^3} dx$

$f(x) \geq 0$. Problema a $+\infty$: $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$, quindi converge

Problema a 0: NON ESISTE perché $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \frac{1}{6}$ (Taylor)

quindi l'integranda è limitata in ogni intervallo $[0, A]$

Problemi cu pti diversi da 0

Supponiamo che il pbn. sia in un certo $a \in \mathbb{R}$. Allora

$\overset{\text{può essere un qualunque numero positivo}}{a+1}$

$$\int_a^{a+1} \frac{1}{|x-a|^b} dx = \begin{cases} \nearrow \text{converge} & \text{se } b < 1 \\ \searrow \text{div. a } \infty & \text{se } b \geq 1 \end{cases}$$

$$\int_{a-1}^a \frac{1}{|x-a|^b} dx = \text{come sopra}$$

"Dim" vorrei fare la sostituzione

$$\int_a^{a+1} \frac{1}{(x-a)^b} dx \quad \begin{array}{l} \text{Pongo } y = x-a \rightsquigarrow dx = dy \\ x=a \rightsquigarrow y=0 ; x=a+1 \rightsquigarrow y=1 \end{array}$$

$$= \int_0^1 \frac{1}{y^b} dy \quad \text{e questo è in tabellina.}$$

Doinei dimostrare che si può fare sostituzione in int. impropri

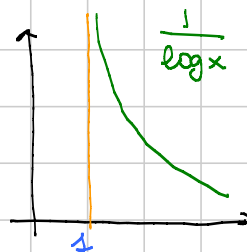
$$\begin{aligned} \int_a^{a+1} \frac{1}{(x-a)^b} dx &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{a+\varepsilon}^{a+1} \frac{1}{(x-a)^b} dx = (\text{qui posso sostituire}) \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{\varepsilon}^1 \frac{1}{y^b} dy = \int_0^1 \frac{1}{y^b} dy. \end{aligned}$$

— 0 — 0 —

Esempio 4 $\int_1^4 \frac{1}{\log x} dx$

Portiamo pbn in 0 ponendo $y = x-1$

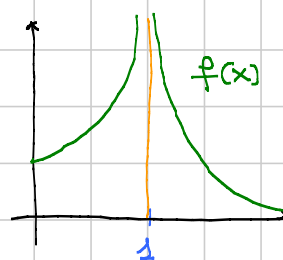
$$\int_1^4 \frac{1}{\log x} dx = \int_0^3 \frac{1}{\log(1+y)} dy \quad \left[\sim \int_0^3 \frac{1}{y} dy \Rightarrow \text{diverge} \right]$$



Esempio 5

$$\int_0^{+\infty} \frac{1}{|x^4-1|^{1/2}} dx$$

Spezzo in 3: $\int_0^1 + \int_1^2 + \int_2^{+\infty}$



$[2, +\infty)$: $f(x) \sim \frac{1}{x^2} \Rightarrow$ converge perché $2 > 1$

$[1, 2]$: $\frac{1}{\sqrt{x^4-1}} = \frac{1}{\sqrt{x-1}} \cdot \frac{1}{\sqrt{x^3+x^2+x+1}}$

$\uparrow$ colpevole $\uparrow$ tranquillo
dell'improprietà!

Brutal mode: $\int f(x) dx$ con p.lau. in $x=1$ si comporta come

$\int \frac{1}{\sqrt{x-1}} dx$ con p.lau. in $x=1 \Rightarrow$ converge perché $\frac{1}{2} < 1$

Rigoroso: C.A. con $g(x) = \frac{1}{\sqrt{x-1}}$

$$\lim_{x \rightarrow 1^+} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow 1^+} \frac{1}{\sqrt{x^3+x^2+x+1}} = \frac{1}{\sqrt{4}} = \frac{1}{2} \neq 0 \neq +\infty$$

$[0, 1]$ Stessa cosa solo che ora serve il val. assol.

C.A. con $g(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}}$ $\rightsquigarrow \lim_{x \rightarrow 1^-} = \frac{1}{2} \rightsquigarrow$ stesso comp. $\rightsquigarrow$ converge

— 0 — 0 —

Oss.

$$\int_2^{+\infty} \frac{1}{x \log^b x} dx = \begin{cases} \text{conv. se } b > 1 \\ \text{div. att. se } b \leq 1 \end{cases}$$

Si dim. facendo la primitiva con il cambio $y = \log x$; $dy = \frac{dx}{x}$

Esempio 6 $\int_0^{+\infty} \frac{\sin(x^a)}{x^{2016}} dx$ Per quali valori di $a > 0$ converge?

Scegliamo: $\int_0^1 + \int_1^{+\infty}$

$[1, +\infty)$ In questa zona $f(x)$ ha segno variabile, quindi spero nell'assol. integr.

$$|f(x)| = \frac{|\sin(x^a)|}{x^{2016}} \leq \frac{1}{x^{2016}} \quad \text{😊}$$

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^{2016}} dx < +\infty \quad \Rightarrow \quad \int_1^{+\infty} |f(x)| dx < +\infty \quad \Rightarrow \quad \int_1^{+\infty} f(x) dx < +\infty$$

$\uparrow$ $2016 > 1$ $\uparrow$ confronto normale tra integrande ≥ 0 $\uparrow$ assol. integr.

$[0, 1]$ Qui non ci sono pbm. di segno

Brutale: $f(x) \sim \frac{x^a}{x^{2016}} = \frac{1}{x^{2016-a}}$, quindi $\int_0^1 f(x) dx$

converge $\Leftrightarrow 2016 - a < 1 \Leftrightarrow a > 2015$

Esempio 7 $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^{a+1} + 5x^a + \arctan x - 1} dx$

C'è un pbm. a $+\infty$

Ma ce ne è almeno un altro. Perché? Il denom è < 0 per $x = 0$ e tende a $+\infty$ per $x \rightarrow +\infty$, quindi essendo continuo si annulla almeno una volta in mezzo

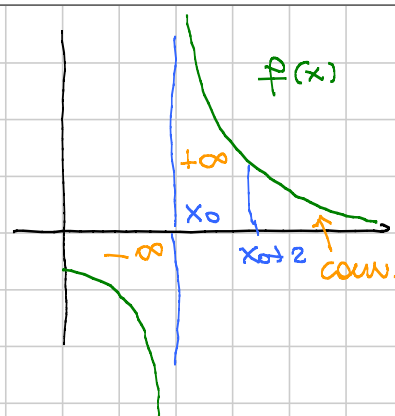
Osservo che il denom. si annulla esattamente una volta perché è somma di funtz. strett. crescenti.

Sia x_0 il p.to in cui si annulla

Spesso tu 3: $\int_0^{x_0} + \int_{x_0}^{x_0+2} + \int_{x_0+2}^{+\infty}$

$[x_0+2, +\infty]$ $f(x) \sim \frac{1}{x^{\neq}}$, quindi

l'integrale converge ($\neq > 1$)



$[x_0, x_0+2]$ Voglio sapere come si annulla in x_0 il denom.

$$d(x) = x^{\neq} + 5x^{\neq} + \arctan x - 1 \stackrel{\text{Taylor}}{=} d(x_0) + d'(x_0)(x-x_0) + o((x-x_0))$$

Idea: $d(x) \sim x-x_0$, quindi $f(x) \sim \frac{1}{x-x_0}$, quindi l'integrale diverge (espon = 1).

Rigoroso: C.A. con $g(x) = \frac{1}{x-x_0}$

$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{x-x_0}{x^{\neq} + 5x^{\neq} + \arctan x - 1}$$

$$\stackrel{[0 \Rightarrow \text{H\^op}]}{=} \lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{1}{\text{derivata} \dots} = \frac{1}{\text{roba} > 0} \neq 0 \neq +\infty = \frac{1}{d'(x_0)}$$

$[0, x_0]$ Diverge a $-\infty$ per stesso motivo

Conclusione: quello globale è INDETERMINATO.

— 0 — 0 —

ANALISI 1 - LEZIONE 069

Note Title

19/12/2016

INTEGRALI OSCILLANTI

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx$$

DIRICHLET

$$\int_0^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx$$

FRESNEL

$$\int_0^{+\infty} |\cos(x^2)| dx$$

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx$$

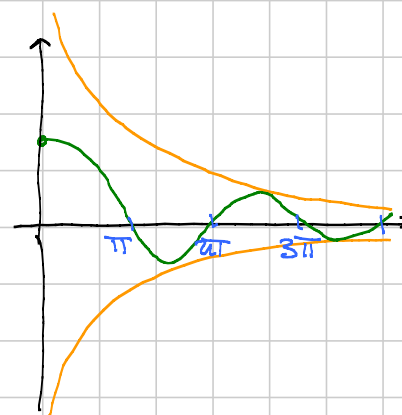
$$\int_0^{+\infty} |\sin(x^2)| dx$$

Strategie:

- criterio di Dirichlet per gli integrali (trucco integ. per parti)
- metodo dei triangolini (rettangolini)

Esempio $\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \int_0^1 \dots + \int_1^{+\infty} \dots$

↑
int. proprio



$$\int_1^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \frac{\sin x}{x} dx$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \underbrace{\sin x}_f \cdot \underbrace{\frac{1}{x}}_g dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \left[\underbrace{-\cos x}_F \underbrace{\frac{1}{x}}_G \right]_1^A - \int_1^A \underbrace{(-\cos x)}_F \underbrace{\left(-\frac{1}{x^2}\right)}_g dx \right\}$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ -\frac{\cos A}{A} + \frac{\cos 1}{1} - \int_1^A \frac{\cos x}{x^2} dx \right\} = \frac{\cos 1}{1} - \int_1^{+\infty} \frac{\cos x}{x^2} dx$$

↓
0

↓
numero

↓
int. impr. che
conv. assol.

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx \text{ conv.} \Rightarrow \int_1^{+\infty} \frac{|\cos x|}{x^2} dx \text{ conv.} \Rightarrow \int_1^{+\infty} \frac{\cos x}{x^2} dx \text{ conv.}$$

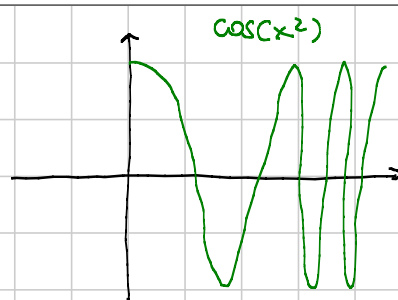
↑
Tabellina

↑
 $\frac{|\cos x|}{x^2} \leq \frac{1}{x^2} + \text{confronto}$

↑
Assol. integrabilità

Esempio 2 $\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx = \int_0^1 \dots + \int_1^{+\infty} \dots$

↓
numero



$$\int_1^{+\infty} \cos(x^2) dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \cos(x^2) dx$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \underbrace{2x \cos(x^2)}_f \cdot \underbrace{\frac{1}{2x}}_g dx =$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \underbrace{\left[\frac{\sin(x^2)}{2x} \right]}_{F \ G} \Big|_1^A - \int_1^A \underbrace{\sin(x^2)}_F \underbrace{\left(-\frac{1}{2x^2} \right)}_g dx \right\}$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \underbrace{\frac{\sin A^2}{2A}}_{\downarrow 0} - \frac{\sin 1}{2} + \int_1^A \frac{\sin(x^2)}{2x^2} dx \right\}$$

$$= -\frac{1}{2} \sin 1 + \frac{1}{2} \int_1^{+\infty} \frac{\sin(x^2)}{x^2} dx$$

assolutamente integrabile come prima

In modo del tutto analogo si tratta

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx$$

e anche gli integrali del tipo

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x^a} dx \quad (a > 0)$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^a) dx \quad \int_0^{+\infty} \sin(x^a) dx$$

$(a > 1)$

Dss. Non c'è l'analogo della cond. nec. per la conv. degli int. impropri, cioè l'integrale può convergere anche se $f(x)$ non tende a 0 per $x \rightarrow +\infty$.

Criterio di Dirichlet per gli int. impropri

Teorema Sia $a \in \mathbb{R}$, siano $f: [a, +\infty)$ e $g: [a, +\infty)$ due funz.

Supponiamo che

(i) $g \in C^1$ e debolmente decrescente (quindi $g'(x) \leq 0$),

(ii) $g(x) \rightarrow 0$ per $x \rightarrow +\infty$,

(iii) $f \in C^0$ (basta integrabile) e la sua primitiva è limitata
cioè

$$\exists M \in \mathbb{R} \text{ t.c. } |F(x)| \leq M \quad \forall x \geq a.$$

Allora

$$\int_a^{+\infty} f(x)g(x)dx \text{ converge}$$

Dim. Integro per parti come negli esempi

$$\begin{aligned} \int_a^{+\infty} f(x)g(x)dx &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A f(x)g(x)dx \\ &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ [F(x)g(x)]_a^A - \int_a^A F(x)g'(x)dx \right\} \\ &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \underbrace{F(A)g(A)}_{(ii)+(iii) \downarrow 0} - \underbrace{F(a)g(a)}_{\text{numero}} - \int_a^A F(x)g'(x)dx \right\} \\ &= -F(a)g(a) - \underbrace{\int_a^{+\infty} F(x)g'(x)dx}_{\text{assol. integr.}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A |F(x)| \cdot |g'(x)|dx &\leq M \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A |g'(x)|dx \\ &\quad \text{"} -g'(x) \text{ per la (i)} \\ &= M \lim_{A \rightarrow +\infty} -\int_a^A g'(x)dx \\ &= M \lim_{A \rightarrow +\infty} (g(a) - g(A)) \\ &\quad \downarrow 0 \\ &= Mg(a) \\ &\text{--- } 0 \text{ --- } 0 \text{ ---} \end{aligned}$$

Negli esempi prec. abbiamo usato

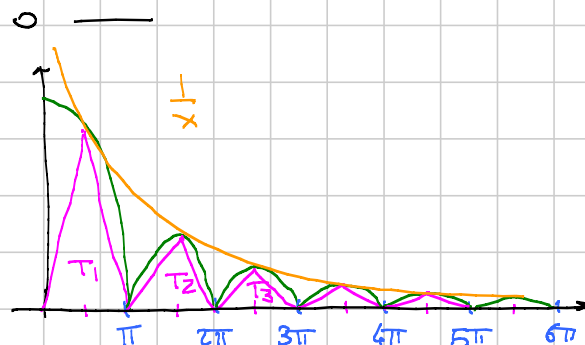
$$f(x) = \sin x \quad g(x) = \frac{1}{x} \quad \text{Dirichlet}$$

$$f(x) = 2x \cos(x^2) \quad g(x) = \frac{1}{2x} \quad \text{Fresnel.}$$

Esempio 1 $\int_0^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx$

Geometricamente

$$\int_0^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx \geq \sum_{n=1}^{\infty} \text{Area}(T_n)$$



Il triangolo T_n ha base di lunghezza π e altezza

$$\frac{1}{n\pi - \frac{\pi}{2}}$$

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} \text{Area}(T_n) &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n\pi - \frac{\pi}{2}} \cdot \pi \cdot \frac{1}{2} \\ &= \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n - \frac{1}{2}} = +\infty \end{aligned}$$

$\frac{1}{x}$ nel p.to di mezzo della base

Quindi anche l'integrale diverge.

Esempio 2 $\int_0^{+\infty} |\cos(x^2)| dx$



Il triangolo T_n ha altezza 1 e come base l'intervallo

$$\left[\sqrt{\frac{\pi}{2}(2n-1)}, \sqrt{\frac{\pi}{2}(2n+1)} \right]$$

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} \text{Area}(T_n) &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot \left(\sqrt{\frac{\pi}{2}(2n+1)} - \sqrt{\frac{\pi}{2}(2n-1)} \right) \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} \sum_{n=1}^{\infty} (\sqrt{2n+1} - \sqrt{2n-1}) \end{aligned}$$

Per studiare la serie ci sono almeno 2 modi:

→ razionalizzazione $\sqrt{...} - \sqrt{...} = \frac{2}{\sqrt{...} + \sqrt{...}} \rightsquigarrow \text{diverge per c.A. con } \frac{1}{\sqrt{n}}$

→ Osservare che è telescopica e $S_n = \sqrt{2n+1} - \sqrt{1} \rightarrow +\infty$
↑
Corretto dopo video

Quindi anche in questo caso

$$\int_0^{+\infty} |\cos(x^2)| dx = \int_0^{+\infty} |\sin(x^2)| dx = +\infty$$

— 0 — 0 —

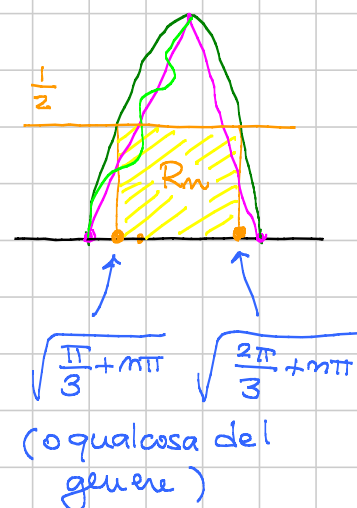
Oss. Il metodo dei triangolini è scorretto

Il triangolo non è isoscele, ma questo non è importantissimo.

Ma... è così chiaro che il triang. sta sotto? Servirebbe uno studio di funzioni?

Più sicuro è il metodo dei rettangolini

La conclusione è la stessa di prima.
 — 0 — 0 —



ANALISI 1

-

LEZIONE 070

Note Title

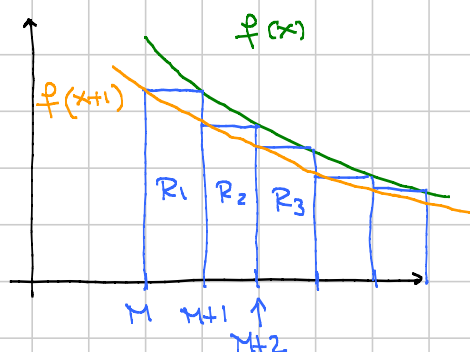
19/12/2016

CONFRONTO SERIE - INTEGRALI

(gli integrali aiutano le serie)

Sia $M \in \mathbb{N}$ e sia $f: [M, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione debolm. decresc.

Allora valgono le disug.



$$\int_M^{+\infty} f(x+1) dx \leq \underbrace{\sum_{n=M+1}^{+\infty} f(n)}_{\text{somma aree rettangoli}} \leq \underbrace{\int_M^{+\infty} f(x) dx}_{\text{area sotto } f(x)}$$

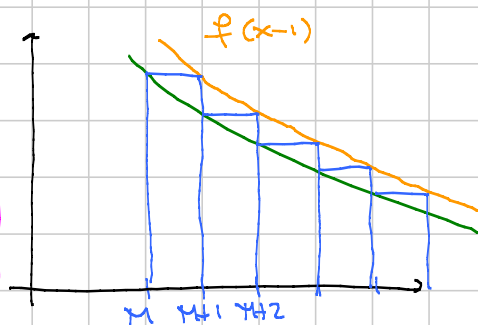
Con un cambio di variabili sul 1° otteniamo

$$\int_{M+1}^{+\infty} f(x) dx \leq \sum_{n=M+1}^{+\infty} f(n) \leq \int_M^{+\infty} f(x) dx$$

Analogamente

$$\int_M^{+\infty} f(x) dx \leq \sum_{n=M}^{+\infty} f(n) \leq f(M) + \int_{M+1}^{+\infty} f(x) dx$$

$\uparrow$
 rettangolo
 $\int_{M+1}^{+\infty} f(x-1) dx$



Teorema (Confronto serie integrali)

Sia $M \in \mathbb{N}$ e sia $f: [M, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$.

Supponiamo che

(i) f è debolm. decrescente

(ii) $f(x) \geq 0$ per ogni $x \geq M$.

Allora

$$\sum_{n=M}^{+\infty} f(n) \quad \text{si comporta come} \quad \int_M^{+\infty} f(x) dx$$

Dim. Date le relazioni precedenti

- se l'integrale diverge, allora quando d'sug. s.x
- " " converge, " " " dx.

Oss. Per dimostrare le disug. di confronto in maniera superformale dovrei definire una nuova funzione

$$g(x) = f(\underbrace{Lx \downarrow}_{\text{parte intera}})$$

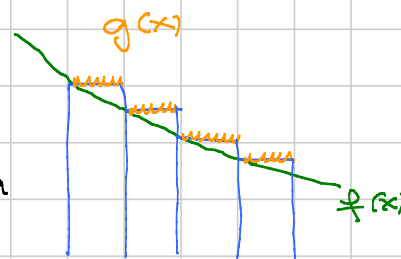
e osservare che

$$f(x-1) \leq g(x) \leq f(x)$$

e

$$\int_M^{+\infty} g(x) dx = \sum_{n=M}^{+\infty} f(n)$$

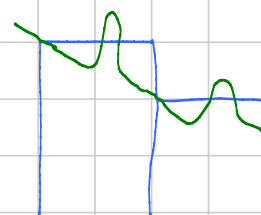
e quindi concludere con la monotonia dell'integrale.



Oss. Dove ho usato che $f(x)$ è deb. decr.?

Se non lo fosse, non sarebbe più evidente la d'sug. di sopra

— o — o —



Utilizzi classici

$$\int_1^{+\infty} \underbrace{\frac{1}{x^a}}_{f(x)} dx < +\infty \text{ per } a > 1 \quad \Rightarrow \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^a} \text{ conv. per } a > 1$$

Questo si può dim. con la
primitiva

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^a} dx = +\infty \text{ per } a \leq 1 \quad \Rightarrow \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^a} = +\infty \text{ per } a \leq 1$$

Stessa cosa per quelle del tipo

$$\sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{n \log^a n} \text{ che si confrontano con } \underbrace{\int_2^{+\infty} \frac{1}{x \log^a x} dx}_{\text{primitiva facile}}$$

Esempio 1 $\sum_{k=0}^m k^7 = a_m$

È evidente che $a_m \rightarrow +\infty$. Ma come? Ordine di ∞ e parte princ.

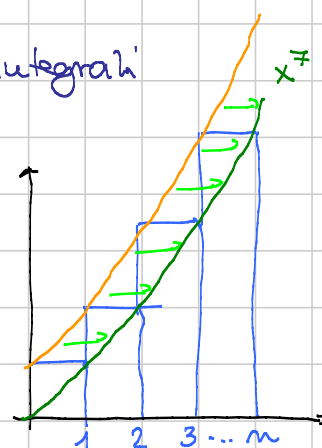
Risposta: $a_m \sim \frac{1}{8} m^8$ Brutale: $a_m \sim \int_0^m x^7 dx = \frac{1}{8} m^8$

Rigoroso: cerco un confronto sommatoria / integrali

$$\int_0^m x^7 dx \leq a_m \leq \int_0^{m+1} (x+1)^7 dx = \int_1^{m+1} x^7 dx$$

$$\frac{1}{8} m^8 \leq a_m \leq \frac{1}{8} (m+1)^8 - \frac{1}{8}$$

Divido per m^8 e faccio il limite.



Esempio 2 Voglio calcolare in modo appross

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{n^3}{3^n} = S$$

Detto altrimenti: se sommo i primi 100 termini, di quanto la somma differisce da S

$$S - S_{100} = \sum_{n=101}^{\infty} \frac{n^3}{3^n} \leq \int_{100}^{+\infty} \frac{x^3}{3^x} dx$$

↑
serie - integrali

Devo verificare che $f(x) = x^3 \cdot 3^{-x}$ sia decrescente per $x \geq 100$, ma questo è uno studio di funzioni.

Non resta che calcolare l'integrale (la primitiva si fa per parti) e si ha una stima del resto.

Oss. Possiamo anche sostituire 100 con un valore incognito k e vedere quale k garantisce l'errore voluto.

— o — o —

Esempio 3

$$a_n = \sum_{k=n}^{4n} \frac{1}{k}$$

$$a_n \rightarrow \log 4$$

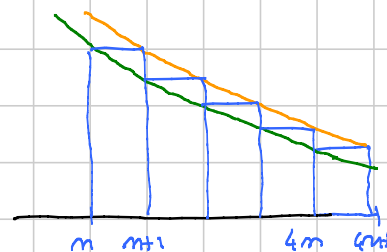
Brutale: $a_n \sim \int_n^{4n} \frac{1}{x} dx = [\log x]_n^{4n} = \log 4$

Rigoroso:

$$\int_n^{4n+1} \frac{1}{x} dx$$

$$\leq a_n \leq \int_{n-1}^{4n} \frac{1}{x} dx$$

$$\int_n^{4n+1} \frac{1}{x-1} dx$$



$$\log \frac{4n+1}{n} \leq a_n \leq \log \frac{4n}{n-1} \quad \text{e si conclude}$$

Esempio 4

$$\sum_{k=m}^{4m} \sin k \frac{1}{k} = a_n$$

Si potrebbe ridurre a $\int \sin x \frac{1}{x} dx$, ma ☹️

Brutal mode! $\sum_{k=m}^{4m} \sin k \frac{1}{k} \sim \sum_{k=m}^{4m} \frac{1}{k} = \text{come prima}$
↑
Taylor

Facile: $\sin x \geq x \quad \forall x \geq 0$, quindi

$$a_n \geq \sum_{k=m}^{4m} \frac{1}{k}$$

Difficile Per ogni $\varepsilon > 0$ vale che esiste $\delta > 0$ t.c.

$$\sin x \leq (1+\varepsilon)x \quad \forall x \in (0, \delta)$$

(segue da $\frac{\sin x}{x} \rightarrow 1$ per $x \rightarrow 0$, quindi per $x \sim 0 \dots$)

Ma allora

$$\sin k \frac{1}{k} \leq (1+\varepsilon) \frac{1}{k} \quad \text{definito.}$$

Ma allora, non appena $\frac{1}{m} \leq \delta$, vale

$$\underbrace{\sum_{k=m}^{4m} \frac{1}{k}}_{\log 4} \leq a_n \leq \underbrace{(1+\varepsilon) \sum_{k=m}^{4m} \frac{1}{k}}_{(1+\varepsilon) \log 4}$$

Da questo segue che def'n.

$$\log 4 - \varepsilon \leq a_n \leq (1+\varepsilon) \log 4 + \varepsilon$$

da cui si conclude perché ε è arbitrario.
 — o — o —

ANALISI 1

LEZIONE 071

Note Title

20/12/2016

LEMMA DI ABEL (Sommazione per parti)

Siano f_k e g_k due successioni. Siano $0 \leq m \leq n$ numeri naturali.

Allora

$$\sum_{k=m}^n (f_{k+1} - f_k) g_k = \underbrace{f_{n+1} g_{n+1} - f_m g_m}_{[fg]_m^n} - \sum_{k=m}^n f_{k+1} (g_{k+1} - g_k) \quad \underbrace{\int_m^n f' g}_{- \int_m^n f g'}$$

Dim. 1 Shift degli indici sul LHS (left-hand side) [RHS]

$$\begin{aligned} \text{LHS} &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_k - \sum_{k=m}^n f_k g_k \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_k - \sum_{k=m-1}^{n-1} f_{k+1} g_{k+1} \quad \text{shift degli indici} \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_k - \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_{k+1} + f_{n+1} g_{n+1} - f_m g_m \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} (g_k - g_{k+1}) + f_{n+1} g_{n+1} - f_m g_m \\ &= \text{RHS.} \end{aligned}$$

Dim. 2 (Segue la linea della dim. dell'integr. per parti)

$$\begin{aligned} f_{n+1} g_{n+1} - f_m g_m &= \underbrace{\sum_{k=m}^n (f_{k+1} g_{k+1} - f_k g_k)}_{\text{telescopica}} \\ &= \sum_{k=m}^n \underbrace{(f_{k+1} g_{k+1} - f_{k+1} g_k + f_{k+1} g_k - f_k g_k)}_{\text{termine unico}} \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} (g_{k+1} - g_k) + \sum_{k=m}^n (f_{k+1} - f_k) g_k. \end{aligned}$$

CRITERIO DI DIRICHLET Siano a_n e b_n due successioni.

Supponiamo che

(i) b_n debolmente decrescente

(ii) $b_n \rightarrow 0$ (quindi $b_n \geq 0$ sempre)

(iii) esiste $M \in \mathbb{R}$ tale che

("la primitiva di a_n è limitata")

$$\left| \sum_{k=0}^n a_k \right| \leq M \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Allora

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n b_n \text{ converge}$$

Dim. Possiamo $A_n := \sum_{k=0}^{n-1} a_k$ $\nearrow$ ($A_0 = 0$) Per ogni $n \in \mathbb{N}$ dal lemma

di Abel otteniamo che

$$\sum_{k=0}^n a_k b_k = \sum_{k=0}^n \underbrace{(A_{k+1} - A_k)}_{a_k} b_k \quad (\text{Abel con } f_k = A_k, g_k = b_k)$$

$$= A_{n+1} b_{n+1} - \underbrace{A_0 b_0}_{\text{perché } A_0 = 0} - \sum_{k=0}^n A_{k+1} (b_{k+1} - b_k)$$

$$\downarrow$$

(perché A_{n+1} è lim. e $b_{n+1} \rightarrow 0$)

Dico che l'ultima serie è assolutamente convergente

$$\sum_{k=0}^n |A_{k+1} (b_{k+1} - b_k)| = \sum_{k=0}^n \underbrace{|A_{k+1}|}_{\leq M} \cdot |b_{k+1} - b_k|$$

$$\leq M \sum_{k=0}^n |b_{k+1} - b_k|$$

$$= + M \sum_{k=0}^n (b_k - b_{k+1}) \leftarrow \text{telescopica}$$

$$= + M (b_0 - b_{n+1}) \xrightarrow{\text{per } n \rightarrow \infty} + M b_0. \quad \square$$

Caso speciale

$a_n = (-1)^n$. In questo caso $A_n = 1, 0, 1, 0, \dots$
 quindi Diuitate

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n b_n = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n b_n$$

$\uparrow$ $\uparrow$
 prinit. $\uparrow$ tende a 0
 diuitata decrescendo

Quindi: Leibnitz è un caso particolare di Dirichlet.

Esempio vero

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin n}{n}$$

L'assoluta convergenza non sembra funzionare

$$\frac{|\sin n|}{n} \leq \frac{1}{n} \quad \sum \frac{1}{n} = +\infty \Rightarrow \text{BOH}$$

Provo con Dirichlet

$$\sum_{n=1}^{\infty} \underbrace{\sin n}_{a_n} \cdot \underbrace{\frac{1}{n}}_{b_n} \quad (\text{ipotesi OK})$$

Mi "basta" dimostrare che le somme parziali di a_n sono Diuit.,
 cioè $\exists M \text{ t.c.}$

$$\left| \sum_{k=0}^n \sin k \right| \leq M$$

A sono due modi:

→ esiste una formula esplicita che si dim. per induzione

→ uso i numeri complessi

$$e^{ik} = \cos k + i \sin k \quad (\text{formula misteriosa})$$

$$\sum_{k=0}^n e^{ik} = \sum_{k=0}^n \cos k + i \sum_{k=0}^n \sin k$$

Posso riscrivere come

$$\sum_{k=0}^n \cos k + i \sum_{k=0}^n \sin k = \sum_{k=0}^n (e^i)^k \quad (\text{geometrica})$$

$$= \frac{e^{i(n+1)} - 1}{e^i - 1}$$

Passando ai moduli

$$|LHS| \leq \frac{|e^{i(n+1)} - 1|}{|e^i - 1|} \leq \frac{|e^{i(n+1)}| + 1}{|e^i - 1|} \leq \frac{2}{|e^i - 1|} = M$$

$\Rightarrow$ parte reale ed immaginaria di LHS sono limitate.

Oss. Così ottengo la formula esplicita

$$LHS = \frac{e^{i(n+1)} - 1}{e^i - 1} = \frac{\cos(n+1) + i \sin(n+1) - 1}{\cos 1 + i \sin 1 - 1}$$

Razionalizzando la frazione ottengo formula per parte reale ed immaginaria

Oss. $e^{i\theta} = 1 + i\theta + \frac{1}{2}(i\theta)^2 + \frac{1}{6}(i\theta)^3 + \frac{1}{24}(i\theta)^4 + \dots$

$$e^x = 1 + x + \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{6}x^3 + \frac{1}{24}x^4 + \dots$$

$$= \boxed{1} + i\boxed{\theta} - \frac{1}{2}\boxed{\theta^2} - \frac{1}{6}i\boxed{\theta^3} + \frac{1}{24}\boxed{\theta^4}$$

$$= \cos\theta + i \sin\theta$$

Integrali notevoli misteriosi $\leadsto$ Analisi 2

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi} \quad (\text{integrale di Gauss})$$

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx = \int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx = \sqrt{\frac{\pi}{8}}$$

Esercizio 1

$$\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \quad (\text{funzione pari})$$

Esercizio 2

$$\int_0^{+\infty} e^{-ax^2} dx$$

Pongo $y = \sqrt{a} x$
 $dy = \sqrt{a} dx$

$$= \int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{a}} e^{-y^2} dy = \frac{1}{\sqrt{a}} \frac{\sqrt{\pi}}{2}$$

(Avrebbe giustificato il cambio di variabili usando la def.)

Definizione : pongo $a = -i$

$$\int_0^{+\infty} e^{ix^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \frac{1}{\sqrt{-i}}$$



$$= \frac{\sqrt{\pi}}{2} \frac{1}{\frac{1-i}{\sqrt{2}}} = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \frac{1+i}{\sqrt{2}} = \sqrt{\frac{\pi}{8}} (1+i)$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx + i \int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx$$

— 0 — 0 —

ANALISI 1

—

LEZIONE 072

Note Title

20/12/2016

Esercizio 1 (L'integrale con il buco)

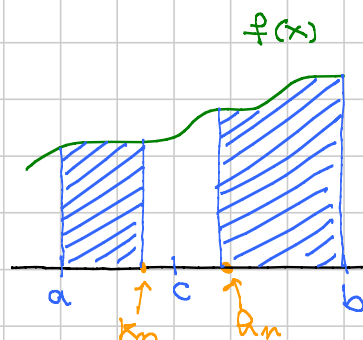
Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ integrabile (integrale proprio). Sia $c \in (a, b)$ e siano $k_n \rightarrow c^-$ e $r_n \rightarrow c^+$.

Pongo

$$I_n = \int_a^{k_n} f(x) dx + \int_{r_n}^b f(x) dx$$

Dimostrare che

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} I_n = \int_a^b f(x) dx$$



$$\left| I_n - \int_a^b f(x) dx \right| = \left| \int_a^b f(x) dx - I_n \right|$$

$$= \left| \int_{k_n}^{r_n} f(x) dx \right| \leq \int_{k_n}^{r_n} |f(x)| dx$$

$$\leq M (r_n - k_n)$$

↑
costante tale che

$|f(x)| \leq M$ per ogni $x \in [a, b]$

Quando $n \rightarrow +\infty$ il RHS $\rightarrow \underbrace{M}_{=0} (\underbrace{c-c}_{=0}) = 0$, quindi anche LHS $\rightarrow 0$.

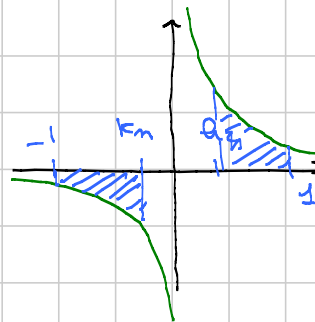
Domanda: vale lo stesso se l'integrale è improprio con polo in c ?

Risposta: sì, tranne nel caso in cui gli integrali in $[a, c]$ e $[c, b]$ vengano $+\infty - \infty$ (o viceversa).

In tal caso $(+\infty - \infty)$ il limite dipende dalla forma del buco !!

Esempio $\int_{-1}^1 \frac{1}{x} dx$

La teoria dice che è costo terminato



Prendiamo $\kappa_n = -\frac{1}{n}$, $\varrho_n = \frac{1}{n}$
(buco simmetrico)

Allora

$$I_n \rightarrow 0 \quad (\text{è } 0 \text{ per ogni } n)$$

Prendiamo $\kappa_n = -\frac{1}{n}$, $\varrho_n = \frac{2}{n}$ (buco asimmetrico)

$$I_n = \int_{-1}^{-\frac{1}{n}} \frac{1}{x} dx + \int_{\frac{2}{n}}^1 \frac{1}{x} dx$$

$$= [\log |x|]_{-1}^{-\frac{1}{n}} + [\log x]_{\frac{2}{n}}^1 = \log \frac{1}{n} - \log \frac{2}{n}$$

$$= \log \frac{1}{2} \rightarrow -\log 2 \neq 0$$

Variando la forma del buco posso fare in modo che $I_n \rightarrow 2016$.

Esercizio 2 Calcolare $\int_0^{+\infty} x^n e^{-x} dx$

Perché converge? Provo un confronto asintotico con $g(x) = \frac{1}{x^7}$.

Devo fare

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^n e^{-x}}{\frac{1}{x^7}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} x^{n+7} e^{-x} = 0$$

per ogni $n \in \mathbb{N}$

[Quindi $\frac{f(x)}{g(x)} \leq 1$ per x grandi, quindi $f(x) \leq g(x)$ per x grandi]

e quindi siamo nel caso limite dalla parte giusta.

$$\int g(x) dx < +\infty \Rightarrow \int f(x) dx \text{ conv.}$$

Pongo $I_n =$ integrale richiesto. Allora

$$I_n = \int_0^{+\infty} \underset{F}{x^n} \underset{g}{e^{-x}} dx = \left[\underset{F}{x^n} \underset{G}{(-e^{-x})} \right]_0^{+\infty} - \int_0^{+\infty} \underset{f}{n x^{n-1}} \underset{G}{(-e^{-x})} dx$$

$$= 0 + n \int_0^{+\infty} x^{n-1} e^{-x} dx = n I_{n-1}$$

Ho dim. che $I_n = n I_{n-1}$. Facile esercizio: $I_0 = 1$

Conclusione $I_n = n!$

Per giustificare l'int. per parti impropria basta usare la def

$$\int_0^A x^n e^{-x} dx = \left[x^n (-e^{-x}) \right]_0^A - \int_0^A n x^{n-1} (-e^{-x}) dx$$

e poi passare al lim per $A \rightarrow +\infty$

GAMMA DI EULERO

$$\Gamma(x) := \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

Fatto 1 $\Gamma(n) = (n-1)!$ (fatto prima)

Fatto 2 $\Gamma(x+1) = x \Gamma(x)$

$$\Gamma(x+1) = \int_0^{+\infty} t^x e^{-t} dt = \left[t^x (-e^{-t}) \right]_0^{+\infty} - \int_0^{+\infty} x t^{x-1} (-e^{-t}) dt$$

$$= x \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt = x \Gamma(x)$$

Fatto 3 $\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$

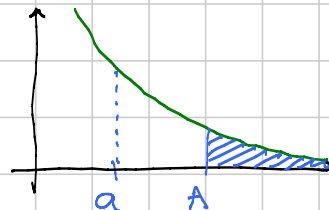
$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-t}}{\sqrt{t}} dt \underset{y=\sqrt{t}}{=} \int_0^{+\infty} \frac{e^{-y^2}}{y} \cdot 2y dy = 2 \cdot \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \sqrt{\pi}$$

Esercizio Supponiamo che $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ converga.

Allora $\int_A^{+\infty} f(x) dx$ converge per ogni $A \geq a$ e vale

$$\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_A^{+\infty} f(x) dx = 0$$

coda di un integr. impr.



Si verifica con la solita def. che

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \int_a^A f(x) dx + \int_A^{+\infty} f(x) dx$$

da cui

$$\int_A^{+\infty} f(x) dx = \int_a^{+\infty} f(x) dx - \underbrace{\int_a^A f(x) dx}_{\int_a^{+\infty} f(x) dx} \rightarrow 0$$

Esempio $\lim_{n \rightarrow +\infty} \underbrace{\int_{\sqrt{n}}^n x^{20} e^{-x} dx}_{\text{"}a_n\text{"}} = 0$

Idea: $\int_0^{+\infty} x^{20} e^{-x} dx$ converge

$$\begin{aligned} a_n &= \int_{\sqrt{n}}^{+\infty} f(x) dx - \int_n^{+\infty} f(x) dx \\ &= \text{due code che tendono a 0.} \end{aligned}$$

Esercizio

$$\sum_{n=0}^{\infty} \int_n^{+\infty} \frac{4x + \sin x}{x^3 + \arctan x} dx$$

a_n

 $a_n \geq 0$ sempre

Brutal mode! $a_n \sim \int_n^{+\infty} \frac{4}{x^2} dx = \left[-\frac{4}{x} \right]_n^{+\infty} = \frac{4}{n}$

Rigoroso: confronto asintotico con $\frac{1}{n}$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{\frac{1}{n}} = \lim_{n \rightarrow +\infty} n a_n$$

Passo alle funzioni. Pongo $F(x) =$ una primitiva di $f(x)$ dove $f(x)$ è l'integranda.

Ora

$$F(x) := \int_1^x f(t) dt$$

Allora $\lim_{x \rightarrow +\infty} F(x) = L = \int_1^{+\infty} f(t) dt \in \mathbb{R}$

e $a_n = L - F(n) = \int_1^{+\infty} - \int_1^n$

Quindi

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a_n}{\frac{1}{n}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{L - F(x)}{\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-f(x)}{-\frac{1}{x^2}} = 4 \quad \text{[0: H\hat{o}p]} \quad \text{😊}$$

Esercizio Sia $F(x)$ una primitiva di e^{x^2} (tes. aut.: non si può esprimere usando le funzioni elementari).

Domanda: come cresce $F(x)$ quando $x \rightarrow +\infty$?

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{F(x)}{e^{x^2}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^{x^2}}{2x e^{x^2}} = 0 \quad \text{[∞: H\hat{o}p]}$$

Sorpresa

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{F(x)}{\frac{e^{x^2}}{x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^{x^2}}{\frac{2xe^{x^2}}{x} - \frac{e^{x^2}}{x^2}}$$

$\uparrow$
Hop

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{2 - \frac{1}{x^2}} = \frac{1}{2}$$

$$F(x) \sim \frac{e^{x^2}}{2x} \quad \text{per } x \rightarrow +\infty$$

— 0 — 0 —

ANALISI 1

LEZIONE 073

Note Title

20/12/2016

Studio di funzioni integrali

$$\varphi(x) := \int_{a(x)}^{b(x)} f(t) dt$$

o ancora più in generale

$$\varphi(x) := \int_{a(x)}^{b(x)} f(t, x) dt \quad \leadsto \text{Analisi 2}$$

Situazione più semplice: $\rightarrow a(x) \equiv a$ (costante)
 $\rightarrow b(x) = x$

In questo caso viene la funzione integrale classica

$$\int_a^x f(t) dt$$

Formula per la derivata

$$\varphi'(x) = f(b(x)) \underline{b'(x)} - f(a(x)) \underline{a'(x)}$$

Dim. Sia $F(x)$ una qualunque primitiva di $f(x)$. Allora

$$\varphi(x) = \int_{a(x)}^{b(x)} f(t) dt = [F(t)]_{a(x)}^{b(x)} = F(b(x)) - F(a(x))$$

Quindi per la derivata della funzione composta

$$\begin{aligned} \varphi'(x) &= F'(b(x)) b'(x) - F'(a(x)) a'(x) \\ &= \underbrace{f(b(x))}_{\text{valore}} \underbrace{b'(x)}_{\text{derivata}} - \underbrace{f(a(x))}_{\text{valore}} \underbrace{a'(x)}_{\text{derivata}}. \end{aligned}$$

Esempi $\varphi(x) = \int_x^{x^2} \arctan(t^2) dt$

Allora $\varphi'(x) = \arctan(x^4) \cdot 2x - \arctan(x^2) \cdot 1$

$$\varphi(x) = \int_{2x}^{3\sin x} \frac{\cos t}{\sqrt{t}} dt$$

$$\varphi'(x) = \frac{\cos(3\sin x)}{\sqrt{3\sin x}} \underbrace{3\cos x}_{b'(x)} - \frac{\cos(2x)}{\sqrt{2x}} \cdot \underbrace{2}_{a'(x)}$$

— 0 — 0 —

Esercizio 1 Studiare la funzione

$$\varphi(x) = \int_1^x \frac{1}{\arctan t} dt$$

→ Definita (almeno) per ogni $x > 0$

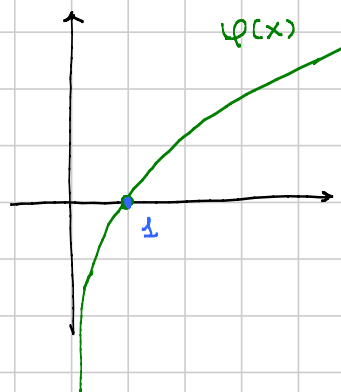
→ $\varphi(1) = 0$

→ $\varphi'(x) = \frac{1}{\arctan x} \quad \forall x > 0$

$\varphi'(x) > 0$ per ogni $x > 0 \Rightarrow$ strett. crescente

→ $\lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = +\infty$

$\lim_{x \rightarrow 0^+} \varphi(x) = -\infty$



$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \varphi(x) = - \lim_{x \rightarrow 0^+} \int_x^1 \frac{1}{\arctan t} dt \stackrel{\text{def}}{=} - \int_0^1 \frac{1}{\arctan t} dt = -\infty$$

$\arctan x \leq \frac{\pi}{2}$ sempre, quindi

per confr. asint. con $\frac{1}{t}$

$$\varphi(x) = \int_1^x \frac{1}{\arctan t} dt \geq \int_1^x \frac{2}{\pi} dt = \frac{2}{\pi} (x-1) \rightarrow +\infty \text{ per } x \rightarrow +\infty$$

Abbiamo così dim. che $\varphi: (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ è bigettiva.

Lo stesso argomento mostra che non è estendibile per $x \leq 0$.

→ Calcolane l'ordine di ∞ di $\varphi(x)$ per $x \rightarrow +\infty$. Ci aspettiamo un asintoto obliquo

$$m = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(x)}{x} \underset{\text{H\ddot{o}p}}{=} \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi'(x)}{1} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{\arctan x} = \frac{2}{\pi}$$

Questo ci solo dice che $\varphi(x) \sim \frac{2}{\pi} x$ per $x \rightarrow +\infty$

Vediamo il limite che dovrebbe n

$$\begin{aligned} n &:= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\varphi(x) - \frac{2}{\pi} x \right) \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\int_1^x \frac{dt}{\arctan t} - \int_0^x \frac{2}{\pi} dt \right) \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\int_1^x \left(\frac{1}{\arctan t} - \frac{2}{\pi} \right) dt - \underbrace{\int_0^1 \frac{2}{\pi} dt}_{\text{numero} = \frac{2}{\pi}} \right) \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\int_1^x \frac{\frac{1}{\arctan t} - \frac{1}{\frac{\pi}{2}}}{\arctan t \cdot \frac{\pi}{2}} dt - \frac{2}{\pi} \right) \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\int_1^x \frac{\arctan \frac{1}{t}}{\frac{\pi}{2} \cdot \arctan t} dt - \frac{2}{\pi} \right) \\ &= \int_1^{+\infty} \dots - \frac{2}{\pi} = +\infty \end{aligned}$$

diverge per confr. asint. con $\frac{1}{t}$.

Quindi niente asintoto obliquo ☹.

→ per $x \rightarrow 0^+$, $\varphi(x)$ si comporta come $\log x$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\varphi(x)}{\log x} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\varphi'(x)}{\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\frac{1}{\arctan x}}{\frac{1}{x}} = 1.$$

Esempio $\varphi(x) = \int_x^{x^2} \arctan t \cdot e^{-t} dt$

Domanda: calcolare il pd. di Taylor di ordine 5 con centro in $x=0$.

1° modo Calcolo le prime 5 derivate ... auguri!

2° modo Taylor dentro!

$$\arctan t \cdot e^{-t} = \left(t - \frac{1}{3}t^3 + o(t^4)\right) \left(1 - t + \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{6}t^3 + o(t^3)\right)$$

$$= t - t^2 + \frac{1}{2}t^3 - \frac{1}{6}t^4 - \frac{1}{3}t^3 + \frac{1}{3}t^4 + o(t^4)$$

$$= t - t^2 + \frac{1}{6}t^3 + \frac{1}{6}t^4 + o(t^4)$$

quindi $\varphi(x) = \int_x^{x^2} t - t^2 + \frac{1}{6}t^3 + \frac{1}{6}t^4 + o(t^4) dt$

$$= \left[\frac{1}{2}t^2\right]_x^{x^2} - \left[\frac{1}{3}t^3\right]_x^{x^2} + \left[\frac{1}{24}t^4\right]_x^{x^2} + \left[\frac{1}{30}t^5\right]_x^{x^2} + \left[\text{prim. di } o(t^4)\right]_x^{x^2}$$

$$= \frac{1}{2}x^4 - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{24}x^4 - \frac{1}{30}x^5 + \underbrace{o(x^5)}_{\text{speso.}}$$

Domandone La primitiva di $o(x^4)$ è $o(x^5)$?

Più in generale: se

$$f(x) = o(x^k) \quad \text{per } x \rightarrow 0$$

posso dire che

$$F(x) = \int_0^x f(t) dt = o(x^{k+1}) \quad ?$$

Dim. Funziona perché

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{F(x)}{x^{k+1}} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x)}{(k+1)x^k} = 0$$

$\uparrow$ $\uparrow$
 Hôp $\uparrow$ ipotesi.

Oss. Non posso derivare 0 piccolo !!! Ad esempio

$$f(x) = x^{30} \sin \frac{1}{x^2} = O(x^{29}) \quad \text{ma}$$

$$f'(x) = 30x^{29} \sin \frac{1}{x^2} - x^{30} \cos \frac{1}{x^2} \left(\frac{2}{x^3} \right)$$

$$= 2x^{27} \cos \frac{1}{x^2} \quad \text{e non è } O(x^{28}).$$

Esempio $\varphi(x) = \int_x^{x^2} \underbrace{\frac{1-e^{-t^2}}{t^2}}_{f(t)} dt$

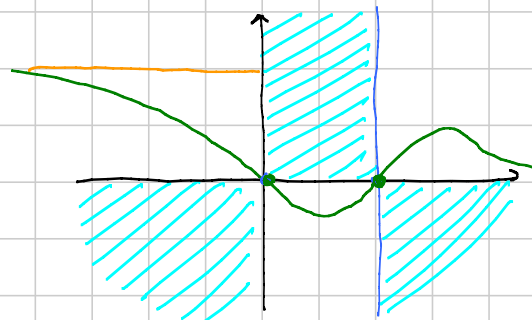
Studio della funzione

→ La funzione $f(t)$ non ha problemi in $t=0$, perché è limitata (basta oss. che tende ad $\pm$)

Quindi $\varphi(x)$ è definita per ogni $x \in \mathbb{R}$ (ammesso che per $x=0$ fa 0).

→ L'integranda $f(t)$ è sempre ≥ 0 , quindi

$$\begin{aligned} \varphi(x) \geq 0 &\Leftrightarrow x^2 \geq x \\ &\Leftrightarrow x \leq 0 \text{ oppure } x \geq 1 \end{aligned}$$



→ $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \varphi(x) = 0$ perché l'integranda è del tipo $\frac{1}{t^2}$, quindi è l'esercizio della doppia di una les. precedente

$$\rightarrow \lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1-e^{-t^2}}{t^2} dt = \text{numero reale}$$

$\uparrow$
 per $t \rightarrow \pm\infty$ si comporta
 come $\frac{1}{t^2}$

→ Conseguenza: $\varphi(x)$ è limitata su tutto $\mathbb{R}$!!

→ $\varphi(x)$ è dip. perché la sua derivata è limitata

$$\varphi'(x) = \underbrace{\frac{1-e^{-x^4}}{x^4} - 2x}_{\text{IDEM}} - \underbrace{\frac{1-e^{-x^2}}{x^2}}_{\text{limitata: nessun pbm in } x=0 \text{ e tende a } 0 \text{ per } x \rightarrow \pm\infty}$$

→ Per quali $\alpha > 0$ la serie

$$\sum_{n=0}^{\infty} [\varphi(n)]^{\alpha} \text{ converge?}$$

Dico che $\varphi(n) \sim \frac{1}{n}$ per $n \rightarrow +\infty$ quindi conv. $\Leftrightarrow \alpha > 1$.

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(n)}{\frac{1}{n}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(x)}{\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi'(x)}{-\frac{1}{x^2}} = 1$$

$\uparrow$
 vedi
 derivata precedente.

$$\rightarrow \int_1^{+\infty} \varphi(x) dx = +\infty \text{ per C.A. con } \frac{1}{x} \text{ (vedi limite sopra).}$$

— 0 — 0 —

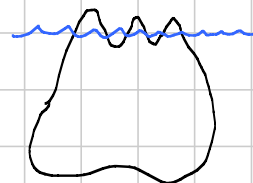
ANALISI 1 - LEZIONE 074

Note Title

28/02/2017

EQUAZIONI DIFF. (Nomenclatura)

Come si presenta ?



Incognita : una funzione che si può chiamare

 $y(x)$ $f(x)$ $y(t)$ $u(x)$ $u(t)$ 

Tra le incognite c'è anche l'insieme di definizione

$$u: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

Equazione : relazione che lega $u(t)$ e un po' di sue derivate.Esempi

$$u'(t) = u(t) + t^2$$

$$u''(t) - 7[u'(t)]^2 = \sin u(t)$$

$$u''(t) = 5u(t) + \sin t$$

$$u' = u + t^2$$

$$u'' - 7(u')^2 = \sin u$$

$$u'' = 5u + \sin t$$

↑
non si scrivono le t che
sono argomento della u

$$i = u + t^2$$

$$ii - 7i^2 = \sin u$$

$$ii = 5u + \sin t$$

↪ ordine 1

} ↪ ordine 2

Risolvere un'eq. diff. vuol dire trovare $[a, b]$ e $u: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ che rende l'uguagli. vera per ogni $t \in [a, b]$.

Def. Si dice ordine di un'eq. diff. il + grande ordine di derivazione che vi compare

Def. Un'eq. diff. si dice in forma normale se la derivata di ordine max è "ricavata" rispetto al resto

Esempi $\ddot{u} = 3\dot{u} + u^2$ SI
 $\ddot{u} + 3\dot{u} = 7(u+t)^2 \rightsquigarrow \ddot{u} = -3\dot{u} + 7(u+t)^2$

$\dot{u}^3 = 7u$ NO $\rightsquigarrow \dot{u} = \sqrt[3]{7u}$
 $\dot{u}^4 = 7u$ NO $\rightsquigarrow$ non posso ricavare $\dot{u}$ in modo univoco

Più formalmente:

$\rightarrow$ un'eq. diff. generale di ordine k si presenta come

$$\Phi(u^{(k)}, \dots, \dot{u}, u, t) = 0$$

$\rightarrow$ in forma normale diventa

$$u^{(k)} = F(u^{(k-1)}, \dots, \dot{u}, u, t)$$

Def. Un'eq. diff. si dice autonoma se la t compare solo come argomento della u e delle sue derivate

Esempi $u'(t) = 3u(t)^2$ SI $\dot{u} = 3u^2$
 $u'(t) = 3u(t) + t^2$ NO $\dot{u} = 3u + t^2$
 $u'(t) = t u(t)$ NO $\dot{u} = t u$

Nelle notazioni di sopra

$$\Phi(u^{(k)}, \dots, \dot{u}, u) = 0$$

$$u^{(k)} = F(u^{(k-1)}, \dots, \dot{u}, u)$$

Equazioni a variabili separabili (1^a rda)

Un'eq. diff. si dice a var. sep. se è di ordine 1 e si presenta nella forma

$$\dot{u} = f(t)g(u)$$

è in forma normale e il RHS è prodotto di una funzione della sola t per una della sola u

Esempi

$$\dot{u} = (u+3)(\sin t + 1)$$

$$\dot{u} + tu = t \quad \leadsto \quad \dot{u} = -tu + t = \underbrace{t}_{f(t)} \underbrace{(-u+1)}_{g(u)}$$

$$\dot{u} = u^2$$

$$\dot{u} = \underbrace{1}_{f(t)} \cdot \underbrace{u^2}_{g(u)}$$

Oss. Un'eq. diff. del 1^o ordine in forma normale autonoma è a variabili separabili

$$\dot{u} = F(t, u)$$

$$\dot{u} = \underbrace{F(u)}_{g(u)} \underbrace{1}_{f(t)}$$

1^o ordine forma norm.

autonoma $\leadsto$ non c'è Q a t

Equazioni diff. lineari

Un'eq. diff. di ordine k lineare si presenta nella forma

$$a_k(t)u^{(k)}(t) + \dots + a_1(t)\dot{u}(t) + a_0(t)u(t) = f(t)$$

$$a_k(t)u^{(k)} + a_{k-1}(t)u^{(k-1)} + \dots + a_1(t)\dot{u} + a_0(t)u = f(t)$$

$$\sum_{i=0}^k \boxed{a_i(t)} u^{(i)} = f(t)$$

↑
coeff. c.

Il LHS è comb. lineare di $u, \dot{u}, \dots, u^{(k)}$ con coeff. che sono funzioni di t .

Brevemente: u e le sue derivate compaiono di 1° grado e non all'interno di funzioni strane. La dipendenza da t può essere qualunque.

<u>Esempi</u>	$u' = t^7 u$	SI
	$u' = t u^7$	NO
	$u'' = \cos(tu)$	NO
	$u'' = u' u$	NO

Oss. Un'eq. lineare si può portare in forma normale se posso dividere per $a_k(t)$, cioè se $a_k(t) \neq 0$.

Def. Un'eq. diff. lineare si dice

→ omogenea se $f(t) \equiv 0$ (per ogni t)

→ non omogenea se $f(t) \neq 0$ almeno per un valore di t .

2ª regola: eq. diff. lineari di ordine 1 a coeff. qualunque

$$u' + a(t)u = b(t)$$

Oss. Se fosse omogenea avrei $b(t) \equiv 0$ e quindi sarebbe pure a variabili separabili.

3ª regola: ed. diff. lineari di ordine qualunque a coeff. costanti

(cioè gli $a_i(t)$ non dipendono da t)

$$\sum_{i=1}^k a_i u^{(i)} = f(t)$$

↑
i coeff. sono numeri

Domande:

① lineare a coeff. costanti e omogenea $\Rightarrow$ autonoma SI② lineare e autonoma $\Rightarrow$ a coeff. costanti SI③ lineare e autonoma $\Rightarrow$ omogenea NO! NO! NO!

$$\ddot{u} + 3\dot{u} = 2017$$

Oss. Il LHS di un'eq. lineare lo possiamo pensare come un'applicazione lineare che prende in input funzioni u di classe C^k e restituisce in output delle funzioni continue (assumendo che i coeff. siano almeno continui)

$$Lu := \sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)} \quad L: C^k([a,b]) \rightarrow C^0([a,b])$$

$$Lu = f(t)$$

Proposizione Se $u(t)$ è soluzione di un'eq. autonoma, allora tutte le traslate temporali $u(t+c)$ sono soluzioni della stessa equazione diff.

Esempio $\ddot{u} = f(u) \quad \ddot{u}(t) = f(u(t))$

Se pongo $v(t) = u(t+c)$ ottengo

$$\dot{v}(t) = \dot{u}(t+c) = f(u(t+c)) = f(v(t)) \rightsquigarrow \dot{v} = f(v)$$

ANALISI 1 — LEZIONE 075

Note Title

28/02/2017

Esempi di sol. di eq. diff.

① $\dot{u} = \gamma u$ $u(t) = e^{\gamma t}$ è una soluzione

Verifica: $\dot{u}(t) = \gamma e^{\gamma t} = \gamma u(t)$

Altre soluzioni sono quelle del tipo $u(t) = c e^{\gamma t}$

Verifica: $\dot{u}(t) = \gamma c e^{\gamma t} = \gamma u(t)$

Morale: l'eq. ha infinite soluzioni $u(t) = c e^{\gamma t}$ e si potrebbe dire che non ce ne sono altre.

② $\ddot{u} = -u$ $u(t) = \sin t$ è una soluzione
 $u(t) = \cos t$ è un'altra sol.

$u(t) = a \sin t + b \cos t$ è sol. per ogni valore dei parametri a e b

Non ce ne sono altre.

③ $\dot{u} = -u^2$ $u(t) = \frac{1}{t}$ è una soluzione

Verifica: $\dot{u}(t) = -\frac{1}{t^2} = -[u(t)]^2$

$u(t) = \frac{3}{t}$ non è una soluzione $\dot{u}(t) = -\frac{3}{t^2} \neq -\frac{9}{t^2} = [u(t)]^2$

$u(t) = \frac{1}{t+c}$ $\dot{u}(t) = -\frac{1}{(t+c)^2} = -[u(t)]^2$

Inoltre c'è anche la soluzione banale $u(t) \equiv 0$.

Fatti generali : "di solito" un'eq. diff. ha infinite soluzioni dipen-
denti da un numero di parametri uguale
all'ordine dell'eq.
— o — o —

PROBLEMA DI CAUCHY Fatto da 2 ingredienti

→ eq. diff.

→ condizioni iniziali: se l'eq. è di ordine k si prescrive il valore di u e di tutte le sue derivate fino alla $(k-1)$ -esima in un certo t_0 comune a tutte.

Esempi

$$\begin{cases} \ddot{u} = -u \\ u(7) = 22 \\ \dot{u}(7) = 34 \end{cases}$$

↑
 t_0

↖ scelta

$$\begin{cases} \ddot{u} = -u \\ u(7) = 22 \\ \dot{u}(8) = 34 \end{cases}$$

↑
devono essere uguali

NO

$$\begin{aligned} \ddot{u} &= 3\dot{u}^2 + t^5 \\ u(1) &= 5 \\ \dot{u}(1) &= 6 \\ \ddot{u}(1) &= 24 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \dot{u} &= f(t, u) \\ u(t_0) &= u_0 \end{aligned}$$

Forma generale del
pbm. di Cauchy per
eq. di ordine 1
in forma normale

Speranza Impoendo le k condizioni iniziali spero di poter
determinare univocamente i k parametri liberi che
descrivono le infinite solus. dell'eq. diff.

Fatto generale: "di solito la cosa riesce"

$$\begin{aligned} \text{Esempio} \quad \begin{cases} \ddot{u} = -u \\ u(0) = 0 \\ \dot{u}(0) = 4 \end{cases} & \rightsquigarrow u(t) = a \sin t + b \cos t \\ & a \sin 0 + b \cos 0 = 0 \quad u(0) = 0 \\ & \dot{u}(t) = a \cos t - b \sin t \\ & a \cos 0 - b \sin 0 = 4 \quad \dot{u}(0) = 4 \end{aligned}$$

$\rightsquigarrow b = 0$ e $a = 4 \rightsquigarrow u(t) = 4 \sin t$ è LA sol. del pbm. di Cauchy

Teorema di esistenza (misterioso)

Consideriamo il pb. di Cauchy per un'eq. diff. di ordine k in forma normale:

$$\begin{cases} u^{(k)} = F(u^{(k-1)}, \dots, u, t) \\ + \text{condizioni iniziali} \end{cases}$$

Supponiamo che F sia continua (dovrei dire cosa vuol dire in più variabili).

Allora il problema ammette ALMENO una soluzione.

Teorema di esistenza e unicità (misterioso)

Consideriamo il pbm. come sopra.

Supponiamo che F sia un po' meglio

Allora la soluzione è pure UNICA.

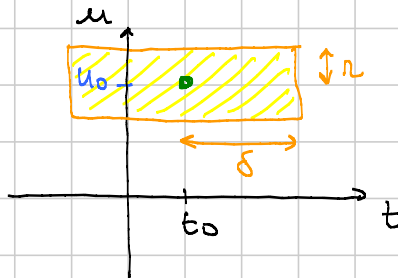
— o — o —

Qualche dettaglio su "un po' meglio". Consideriamo il caso di ordine 1:

$$\begin{cases} u' = f(t, u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

Supponiamo

$$f: [t_0 - \delta, t_0 + \delta] \times [u_0 - r, u_0 + r] \rightarrow \mathbb{R}$$



Un po' meglio vuol dire che esiste $L \in \mathbb{R}$ t.c.

$$|f(t, u_2) - f(t, u_1)| \leq L |u_2 - u_1|$$

$$\forall t \in [t_0 - \delta, t_0 + \delta]$$

$$\forall u_1 \in [u_0 - r, u_0 + r]$$

$$\forall u_2 \in \quad "$$

f è dep. in u unif. risp. a t , cioè la stessa L va bene per tutti i t .

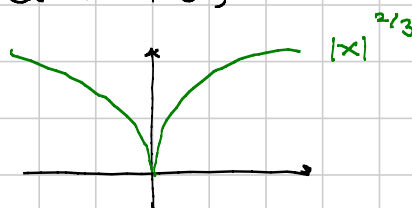
Oss. Basta un po' di derivabilità e questa è verificata.

— o — o —

ESEMPIO DI NON UNICITÀ

(Pennello di PEANO)

$$\begin{cases} \dot{u} = 3|u|^{2/3} \\ u(0) = 0 \end{cases}$$

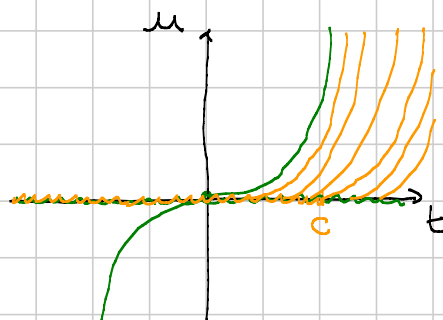
 $u(t) \equiv 0$ è una soluzione $u(t) = t^3$ è un'altra soluzione

$$\dot{u}(t) = 3t^2 = 3[u(t)]^{2/3}$$

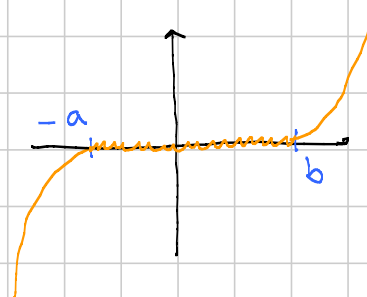
In realtà ne infinite soluzioni

$$u(t) = \begin{cases} 0 & \text{se } t \leq c \\ (t-c)^3 & \text{se } t \geq c \end{cases}$$

(verifica immediata)

Posso estendere il pennello anche su tempi negativi, ottenendo che sono soluzioni tutte le funzioni del tipo ($a \geq 0, b \geq 0$)

$$u(t) = \begin{cases} (t+a)^3 & \text{se } t \leq -a \\ 0 & \text{se } t \in [-a, b] \\ (t-b)^3 & \text{se } t \geq b \end{cases}$$



Oss. $\begin{cases} \dot{u} = -u^2 \\ u(0) = \neq \end{cases} \leftarrow$ funzione bella $\rightarrow$ esistenza e unicità

Sol. generale: $u(t) = \frac{1}{t+c}$. Impongo cond. iniz.

$$u(0) = \neq \Leftrightarrow \frac{1}{c} = \neq \Leftrightarrow c = \frac{1}{\neq} \rightsquigarrow u(t) = \frac{1}{t + \frac{1}{\neq}} = \frac{\neq}{\neq t + 1}$$

Occhio! Non è definita per ogni $t \in \mathbb{R}$, ma solo per $t \neq -\frac{1}{\neq}$.
L'intervallo di def. della soluzione è tra le incognite e non è prevedibile dall'equazione.

ANALISI 1

-

LEZIONE 076

Note Title

01/03/2017

EQUAZIONI A VARIABILI SEPARABILI (e studio della soluzione)

$$u' = f(t) \cdot g(u)$$

$$u(t_0) = u_0$$

- Algoritmo:
- ① Separare
 - ② Integrare
 - ③ Ricavare
 - ④ Trovo c
 - ⑤ Verifica!
 - ⑥ Studio della soluzione
- } soluzione generale dell'eq. con un parametro libero c
- ↪ usando la cond. iniziale

Esempio $\begin{cases} u' = \cos t \cdot u^2 \\ u(0) = 7 \end{cases}$

① Separare $\frac{du}{dt} = \cos t \cdot u^2$ Tutte le u a sx, tutte le t a dx

$$\frac{du}{u^2} = \cos t \, dt$$

② Integrare (a sx risp. a u , a dx risp. a t)

$$\int \frac{du}{u^2} = \int \cos t \, dt \quad ; \quad -\frac{1}{u} = \sin t + c$$

↑
viene fuori dall'integrale

③ Ricavare (u in funzione di t)

$$u = \frac{1}{c - \sin t}$$

$$\frac{1}{u} = -\sin t + c$$

↑
 $c_0 - c$ è lo stesso

Posso dire che

$$u(t) = \frac{1}{c - \sin t}$$

è la sol. gen. dell' eq. diff.

④ Ricavare c (usando che $u(0) = 7$)

$$u(0) = \frac{1}{c} = 7$$

$$\leadsto c = \frac{1}{7} \quad \leadsto \quad u(t) = \frac{1}{\frac{1}{7} - \sin t} = \frac{7}{1 - 7 \sin t}$$

è la soluzione del pbm. di Cauchy

⑤ Verifica (dell'equazione e delle cond. iniziali)

$$\text{Cond. iniz. : } u(0) = 7 \quad \textcircled{+}$$

$$\text{Equazione : } u'(t) = - \frac{7}{(1 - 7 \sin t)^2} (-7 \cos t)$$

$$= \cos t \cdot [u(t)]^2 \quad \textcircled{+}$$

⑥ Studio della soluzione $\leadsto$ studio di funzione

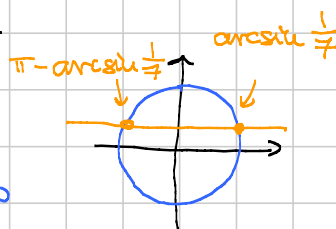
Def. Sia $u(t)$ la sol. di un pbm. di Cauchy

- Intervallo massimale di esistenza : pezzo dell' insieme di definizione di $u(t)$ che contiene il tempo iniziale.

Nell'esempio ho la cond. $\sin t \neq \frac{1}{7}$

A me serve l'intervallo che contiene il tempo iniziale $t=0$, quindi

$$\left(-\pi - \arcsin \frac{1}{7}, \arcsin \frac{1}{7}\right)$$



- tempo di vita (nel futuro): sup interv. massimale di esist.

Nell'esempio: $T = \arcsin \frac{1}{7}$

- "tipo di morte": ci sono due possibilità

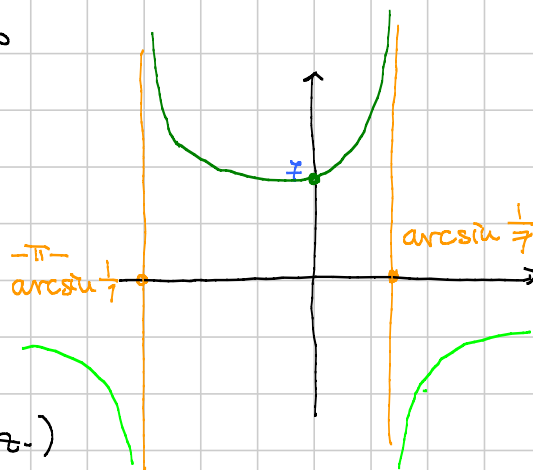
→ **BLOW UP** se $\lim_{t \rightarrow T^-} u(t) = \pm \infty$

→ **BREAK DOWN** se "la soluzione esce dall'insieme di definizione dell'equazione".

Spesso, ma non sempre, questo si traduce in

$$\lim_{t \rightarrow T^-} \dot{u}(t) = \pm \infty$$

Nell'esempio: $u(t) = \frac{7}{1-7\sin t}$



In conclusione, possiamo dire che

→ nel futuro (risp. alla cond. iniz.)

la sol. ha blow up per $T = \arcsin \frac{1}{7}$

→ nel passato, la sol. ha blow up per $T = -\pi - \arcsin \frac{1}{7}$.

Esempio 2 $\begin{cases} \dot{u} = u^3 \cdot e^t \\ u(0) = -2 \end{cases}$

① $\frac{du}{dt} = u^3 \cdot e^t \rightsquigarrow \frac{du}{u^3} = e^t dt$

② $\int \frac{du}{u^3} = \int e^t dt \rightsquigarrow -\frac{1}{2} \frac{1}{u^2} = e^t + c \rightsquigarrow \frac{1}{u^2} = -2e^t + c$

③ $u^2 = \frac{1}{-2e^t + c}$

$u(t) = -\sqrt{\frac{1}{c - 2e^t}}$

(ho scelto segno -
guardando $u(0) = -2$)

④ Trovo c : $-2 = -\sqrt{\frac{1}{c-2}}$; $4 = \frac{1}{c-2}$; $4c-8=1$

$c = \frac{9}{4}$ $u(t) = -\sqrt{\frac{1}{\frac{9}{4}-2e^t}}$

$u(t) = -2\sqrt{\frac{1}{9-8e^t}}$

Solus. pbm. di Cauchy

⑤ Verifica $u(0) = -2$ ☺

equ.: $\dot{u}(t) = -2 \frac{1}{2\sqrt{\dots}} \left(+ \frac{1}{(9-8e^t)^2} \right) (+8e^t)$

$= e^t \cdot \left(-8 \frac{1}{(9-8e^t)^{3/2}} \right) = e^t \cdot [u(t)]^{-3}$ ☺

⑥ Studio: definita dove $9-8e^t > 0$, $8e^t < 9$, $e^t < \frac{9}{8}$

$t < \log \frac{9}{8}$

Int. max. di esistenza: $(-\infty, \log \frac{9}{8})$

→ nel passato ho esistenza globale
con limite $-\frac{2}{3}$

→ nel futuro ho blow up per $T = \log \frac{9}{8}$



Esempio 3 $\begin{cases} \dot{u} = -\frac{t^4}{u} \\ u(1) = 7 \end{cases}$

① $\frac{du}{dt} = -\frac{t^4}{u} \rightsquigarrow u \, du = -t^4 \, dt$

$$\textcircled{2} \quad \int u \, du = \int -t^4 \, dt \quad \leadsto \quad \frac{1}{2} u^2 = -\frac{1}{5} t^5 + C$$

$$\textcircled{3} \quad u^2 = -\frac{2}{5} t^5 + C \quad \leadsto \quad u(t) = + \sqrt{C - \frac{2}{5} t^5}$$

↑
scelto per
cond. iniz.

$$\textcircled{4} \quad u(1) = \sqrt{C - \frac{2}{5}} = 7 \quad \leadsto \quad C - \frac{2}{5} = 49 \quad \leadsto \quad C = \frac{247}{5}$$

$$u(t) = \sqrt{\frac{247 - 2t^5}{5}} \quad \text{Sol. prob. di Cauchy}$$

$\textcircled{5}$ Verifica! Fone 😊

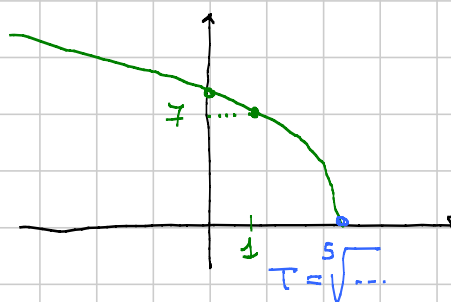
$$\textcircled{6} \quad \text{Serve } 247 - 2t^5 \geq 0 \quad \leadsto \quad 2t^5 \leq 247 \quad \leadsto \quad t \leq \sqrt[5]{\frac{247}{2}}$$

Int. max. di esistenza: $(-\infty, \sqrt[5]{\frac{247}{2}})$

↑
tempo di vita

La soluzione ha BREAK DOWN
per $t = \sqrt[5]{\dots}$

Si vede che $u \rightarrow 0$, quindi
"esce dalla zona di def.
dell'equazione"



Si vede facilmente che

$$\lim_{t \rightarrow T^-} u(t) = -\infty$$

ANALISI 1

LEZIONE 077

Note Title

01/03/2017

Esempio 1
$$\begin{cases} \dot{u} = u^2 t^3 \\ u(0) = 7 \end{cases}$$

① $\frac{du}{dt} = u^2 t^3 \rightsquigarrow \frac{du}{u^2} = t^3 dt$

② $\int \frac{du}{u^2} = \int t^3 dt \rightsquigarrow -\frac{1}{u} = \frac{1}{4} t^4 + c$

③ $\rightsquigarrow \frac{1}{u} = -\frac{1}{4} t^4 + c \rightsquigarrow u = \frac{1}{c - \frac{1}{4} t^4}$ Sol. gen. eq. diff.

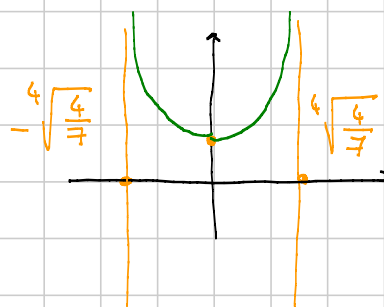
④ $u(0) = \frac{1}{c} = 7 \rightsquigarrow c = \frac{1}{7}$

$$u(t) = \frac{28}{4 - 7t^4}$$
 Sol. pbm. di Cauchy

⑤ Fare verifica!

⑥ Nel futuro blow up in $T = \sqrt[4]{\frac{4}{7}}$

Nel passato blow up in $T = - "$



Esempio 2
$$\begin{cases} \dot{u} = u^2 t^3 \\ u(0) = 0 \end{cases} \quad 1+2+3 \rightsquigarrow u(t) = \frac{1}{c - \frac{1}{4} t^4}$$

④ $u(0) = \frac{1}{c} = 0$ ☹️ La soluzione ci DEVE essere per il teo. di esistenza e unicità

In questo caso la sol. è banalmente $u(t) \equiv 0$ (verifica ovvia)

Oss. Se il pbm. è
$$\begin{cases} \dot{u} = f(t) g(u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

SE $g(u_0) = 0$, allora la sol. è $u(t) \equiv u_0$ (verifica ovvia)

Teorema Consideriamo il p.b.m. di Cauchy

$$\begin{cases} u' = f(t) g(u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

Supponiamo che

(i) f e g sono continue in un intervallo che contiene le cond. iniziali. Detto meglio, esistono $\delta > 0$ ed $r > 0$ t.c.

$$\begin{aligned} f: [t_0 - \delta, t_0 + \delta] &\rightarrow \mathbb{R} \\ g: [u_0 - r, u_0 + r] &\rightarrow \mathbb{R} \end{aligned} \quad \left. \vphantom{\begin{aligned} f: [t_0 - \delta, t_0 + \delta] &\rightarrow \mathbb{R} \\ g: [u_0 - r, u_0 + r] &\rightarrow \mathbb{R} \end{aligned}} \right\} \text{continue}$$

(ii) $g(u_0) \neq 0$.

Allora il p.b.m. ha soluz. unica $u: [t_0 - \delta_1, t_0 + \delta_1] \rightarrow [u_0 - r, u_0 + r]$ con eventualmente $\delta_1 \leq \delta$, ed è data dalla procedura descritta precedentemente.

Oss. Basta la continuità rispetto ad u (senza Dip.), ma serve $g(u_0) \neq 0$ per avere l'unicità.

Dim. Unicità. Sia $u: [t_0 - \delta_1, t_0 + \delta_1]$ una soluzione. Dico che è quella data dalla procedura, almeno fino a quando $g(u(t)) \neq 0$.

Poiché $u(t_0) = u_0$, allora $g(u(t_0)) \neq 0$ per la (ii), ma allora per continuità esiste $\delta_2 > 0$ t.c.

$$g(u(t)) \neq 0 \quad \forall t \in [t_0 - \delta_2, t_0 + \delta_2]$$

Allora posso dividere $u'(t) = f(t) g(u(t)) \rightsquigarrow$

$$\frac{u'(t)}{g(u(t))} = f(t) \quad \forall t \in [t_0 - \delta_2, t_0 + \delta_2]$$

Posso integrare a dx e sx tra t_0 ed un qualunque t nell'int.

$$\int_{t_0}^t \frac{\dot{u}(s)}{g(u(s))} ds = \int_{t_0}^t f(s) ds$$

Indico con F una primitiva di f e con T una prim. di $\frac{1}{g}$

Il RHS è $\int_{t_0}^t f(s) ds = F(t) - F(t_0)$

Il LHS è $\int_{t_0}^t \frac{\dot{u}(s)}{g(u(s))} ds$

Pongo $y = u(s)$, quindi $dy = \dot{u}(s) ds$
 $s = t_0 \rightsquigarrow y = u(t_0) = u_0$
 $s = t \rightsquigarrow y = u(t)$

$$= \int_{u_0}^{u(t)} \frac{dy}{g(y)} = T(u(t)) - T(u_0)$$

Conclusione: se $u(t)$ è soluzione, allora

$$T(u(t)) - T(u_0) = F(t) - F(t_0), \text{ cioè}$$

$$\underbrace{T(u(t))}_{\substack{\uparrow \\ \text{primitiva di } \frac{1}{g}}} = \underbrace{F(t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{Prim. di } f}} + \underbrace{T(u_0) - F(t_0)}_{\substack{\uparrow \\ \text{costante dipendente} \\ \text{dalla cond. iniz.}}} \quad \forall t \in [t_0 - \delta_2, t_0 + \delta_2]$$

Questo caratterizza univocamente u fino a quando non va ad annullare g .

Esistenza Definisco T e F come sopra. Osservo che T è invertibile almeno vicino ad u_0 perché è strett. monotona.

Posso quindi considerare la funzione inversa T^{-1} e porre

$$u(t) = T^{-1}(F(t) + T(u_0) - F(t_0))$$

Dico che u risolve il p.b.v. di Cauchy. Basta fare la verifica.

→ Cond. iniz. : $u(t_0) = T^{-1}(F(t_0) + T(u_0) - F(t_0)) = u_0$

→ Equazione:

$$\dot{u}(t) = (\Gamma^{-1})' (F(t) + \Gamma(u_0) - F(t_0)) \overbrace{F'(t)}^{\varphi(t)}$$

Deriv. funz. inversa $(\Gamma^{-1})'(y) = \frac{1}{\Gamma'(\Gamma^{-1}(y))}$ (vedi det....)

$$= g(\Gamma^{-1}(y))$$

$$= g(\Gamma^{-1}(F(t) + \Gamma(u_0) - F(t_0)) \varphi(t)$$

$$= g(u(t)) \cdot \varphi(t). \quad \square$$

Esempio 3 $\begin{cases} \dot{u} = u \sin t \\ u(0) = 6 \end{cases}$

① $\frac{du}{u} = \sin t \, dt$

② $\int \frac{du}{u} = \int \sin t \, dt \rightsquigarrow \overbrace{\log|u|}^{\Gamma(u(t))} = \overbrace{-\cos t}^{F(t)} + c$

③ $|u| = e^{-\cos t + c} \rightsquigarrow u(t) = \pm e^{-\cos t + c} = \pm e^c \cdot e^{-\cos t} = k e^{-\cos t}$

Morale: la soluzione $u(t) = k e^{-\cos t}$ va bene per ogni $k \in \mathbb{R}$ e contiene tutti i casi senza mettere $\pm$, e lo anche compreso il caso $k=0$

Oss. In questo caso l'eq. era lineare.

Esempio 4 (Effetto soglia) $\begin{cases} \dot{u} = u^2 e^{-t} \\ u(0) = \alpha > 0 \end{cases}$ (variabile)

① $\frac{du}{u^2} = e^{-t} \, dt$

② $-\frac{1}{u} = -e^{-t} + c$

③ $\frac{1}{u} = e^{-t} + c$

$\rightsquigarrow u(t) = \frac{1}{c + e^{-t}}$ sol. gen. eq. diff.

④ Trovo c in funzione di α :

$$u(0) = \frac{1}{c+1} = \alpha \leadsto c+1 = \frac{1}{\alpha} \leadsto c = \frac{1}{\alpha} - 1 = \frac{1-\alpha}{\alpha}$$

$$u(t) = \frac{1}{\frac{1-\alpha}{\alpha} + e^{-t}} = \boxed{\frac{\alpha}{1-\alpha + \alpha e^{-t}}} \quad \text{sol. pbm. di Cauchy}$$

⑤ Verifica a mente (ma è meglio scriverla!)

⑥ Studio: problemi quando $1-\alpha + \alpha e^{-t} = 0$, cioè $\alpha e^{-t} = \alpha - 1$

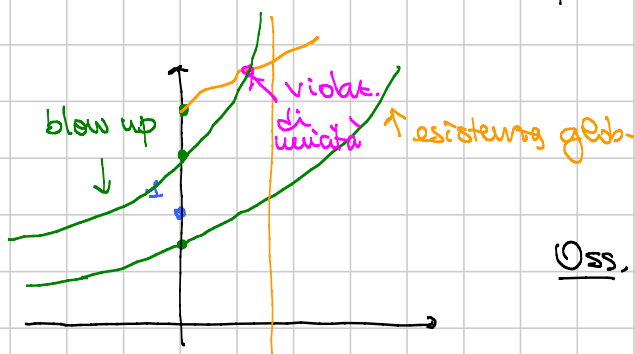
$$e^{-t} = \frac{\alpha-1}{\alpha} = 1 - \frac{1}{\alpha} \leadsto -t = \log\left(1 - \frac{1}{\alpha}\right)$$

$$\leadsto t = -\log\left(1 - \frac{1}{\alpha}\right)$$

Si vede meglio da $\alpha e^{-t} = \alpha - 1$

→ se $\alpha \in (0, 1]$, allora l'eq. è impossibile $\Rightarrow$ c'è esistenza glob. nel passato e nel futuro

→ se $\alpha > 1$, allora ci sono pbm. per $T = -\log\left(1 - \frac{1}{\alpha}\right) > 0$
 $\in (0, 1)$



Oss. Più punto in alto, più il tempo di vita si accorcia

ANALISI 1

-

LEZIONE 078

Note Title

03/03/2017

EQUAZIONI DIFF. LINEARITeoria generale caso omogeneo

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)} = 0$$

Supponiamo per semplicità che $a_k(t) \equiv 1$.

Teorema (misterioso) *La sol. di un'eq. diff. lineare esiste fin che può*
 se tutti gli $a_i(t)$ sono definiti e continui in un certo intervallo.
 (a,b) , allora tutte le sol. sono definite in tutto (a,b) .
 Stessa cosa se invece di (a,b) c'è una semiretta o tutto $\mathbb{R}$.

Teorema Supponiamo $a_i(t) \in C^0((a,b))$ per ogni $i=0, \dots, k$.
 Allora l'insieme delle solus. dell'eq. diff. line. omogenea è
 uno spazio vettoriale di dim. k .

Conseguenza operativa: se $u_1(t), \dots, u_k(t)$ è UNA base
 dello spazio delle sol., allora la sol. generale sarà del tipo

$$u(t) = c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)$$

$c_1, \dots, c_k$ sono numeri
 reali

Interpretazione Se L indica il LHS come operatore lineare

$$L: C^k((a,b)) \rightarrow C^0((a,b))$$

allora risolvere l'eq. vuol dire trovare $\text{Ker } L$.

Dim. Dimostrare che l'insieme delle sol. è uno sp. vett. e un conto di algebra lineare.

Siano $u(t)$ e $v(t)$ due soluzioni, cioè per ogni $t \in (a,b)$

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)}(t) = 0 \quad \text{e} \quad \sum_{i=0}^k a_i(t) v^{(i)}(t) = 0$$

Pongo $w(t) := u(t) + v(t)$. Dico che $w(t)$ è ancora sol.

Osservo che

$$w^{(i)}(t) = u^{(i)}(t) + v^{(i)}(t) \quad (\text{linearità della deriv.})$$

quindi

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) w^{(i)}(t) = \sum_{i=0}^k \underbrace{a_i(t) u^{(i)}(t)}_{\Sigma=0} + \underbrace{a_i(t) v^{(i)}(t)}_{\Sigma=0} = 0$$

Dovrei dim. pure che $\lambda u(t)$ è sol., ed è una facile verifica.

Per dim. che ha dim. k posso esibire una base fatta da k elementi. Scelgo $t_0 \in (a,b)$ e risolvo il pbm. di Cauchy con dati iniziali:

$$u^{(j)}(t_0) = \begin{cases} 1 & \text{se } j=i-1 \\ 0 & \text{se } j \neq i-1 \end{cases} \quad \begin{matrix} 0 & 1 & \dots & k-1 \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \end{matrix}$$

Sostanzialmente uso dati iniziali del tipo $0 \dots 0 \overset{\uparrow}{1} 0 \dots 0$
Questo definisce $u_i(t)$.

Sono ovviamente k .

Dico che generano: sia u una soluz. qualunque. In t_0 avrà dati
 $u(t_0) = a_1$
 $u'(t_0) = a_2$
 $\vdots$
 $u^{(k-1)}(t_0) = a_k$

Allora dico che $u(t) = a_1 u_1(t) + \dots + a_k u_k(t)$.

Infatti questa risolve l'eq. e soddisfa le cond. iniziali, quindi per unicità è proprio lei.

Dico che sono lin. indep. Supponiamo che

$$u(t) = c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t) = 0 \quad \text{per ogni } t \in (a, b).$$

Allora in particolare vale per $t = t_0$, dove u e tutte le sue derivate si annullano. Ora basta osservare che

$$u(t_0) = c_1 = 0$$

$$u'(t_0) = c_2 = 0 \quad \Rightarrow \text{tutti i coeff. sono nulli}$$

$\vdots$

$$u^{(k-1)}(t_0) = c_k = 0$$

— 0 — 0 —

Teoria generale caso non omogeneo

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)}(t) = f(t)$$

Teorema La soluz. gen. di un'eq. diff. lin. non omogenea è del tipo

$$u(t) = \bar{u}(t) + c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)$$

dove $\rightarrow u_1(t), \dots, u_k(t)$ è una base dello spazio delle sol. dell'eq. omogenea associata

$\rightarrow \bar{u}(t)$ è una sol. qualunque dell'eq. non omogenea.

Vantaggio operativo: basta che trovo una soluz. qualunque e automaticamente ho tutte le soluzioni, a patto di saper risolvere l'omogenea.

Dom. Ci sono due verifiche da fare

Fatto 1 Se $u(t)$ e $v(t)$ sono soluz. della non omogenea, allora la differenza $u(t) - v(t)$ è sol. dell'omog. associata

$$\begin{array}{lcl} Lu = f & & L(u-v) = Lu - Lv = f - f = 0 \\ Lv = f & & \quad \uparrow \\ & & \text{lineari} \end{array}$$

Fatto 2 Se $u(t)$ risolve la non omog. e $w(t)$ risolve l'omog., allora $v(t) = u(t) + w(t)$ risolve la non omog.

$$Lv = L(u+w) = Lu + Lw = f + 0 = f$$

Conclusione:

→ sia $\bar{u}(t)$ una sol. data e sia $u(t)$ una qualunque altra sol. della non omog. Allora per il fatto 1

$u - \bar{u}$ risolve l'omog., quindi è del tipo $c_1 u_1 + \dots + c_k u_k$

→ viceversa, ogni cosa del tipo

$$u(t) = \underbrace{\bar{u}(t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{risolve non omog.}}} + \underbrace{c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)}_{\text{risolve omog.}}$$

Per il fatto 2 si ha che $u(t)$ risolve la non omog.

— o — o —

Domande a cui rispondere

① Come trovo una base delle sol. dell' omog. ?

Se i coeff. dell' eq. sono costanti c'è un algoritmo

② Come trovo una sol. qualunque della non omog. ?

Due metodi

→ metodo di variazione delle costanti (funziona sempre, ma richiede parecchi calcoli)

→ provare ad indovinare a occhio (metodo di similitudine, metodo degli annihilatori, ...)

Caso speciale $k=1$ e equazione omogenea

$$\dot{u} + a(t)u = 0$$

Questa è pure a variabili separabili

$$\frac{du}{dt} = -a(t)u \rightsquigarrow \frac{du}{u} = -a(t)dt \rightsquigarrow \log |u| = -A(t) + c$$

$$|u(t)| = e^{-A(t)+c}$$

$$u(t) = c e^{-A(t)}$$

↑
costante libera
↑
 $u_1(t)$

↑
primitiva di
 $a(t)$

Oss. 1 In questo caso speciale si vede che la soluz. $u(t)$ esiste fino a quando esiste $a(t)$

Oss. 2 Ho usato da qualche parte che $a_k(t) \equiv 1$?

→ per dire che le soluz. sono sp. vettoriale no

→ per costruire la base e dim. che lo è sì, avendo usato il teo. di esistenza e unicità che vale per eq. cu forma normale.

ANALISI 1 - LEZIONE 079

Note Title

03/03/2017

Equazioni lineari a coeff. costanti omogenee

$$\sum_{i=0}^k a_i u^{(i)} = 0$$

↑
numeri

Algoritmo per trovare una base dello sp. delle soluz.:

Equazione $\rightsquigarrow$ pd. caratteristico $\rightsquigarrow$ radici $\rightsquigarrow$ base

pd. caratteristico $\rightsquigarrow$ $\sum_{i=0}^k a_i x^i$

Caso con $k=2$ $a u'' + b u' + c u = 0$
 $a x^2 + b x + c$

Per le radici ci sono 3 casi

Caso 1 Due radici reali distinte: λ, μ . Allora una base è

$$e^{\lambda t} \quad e^{\mu t}$$

dunque la soluz. generale è $u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 e^{\mu t}$

Verifica: $u(t) = e^{\lambda t}$, $u'(t) = \lambda e^{\lambda t}$, $u'' = \lambda^2 e^{\lambda t}$
 Sostituisco nell'eq.

$$a u'' + b u' + c u = a \lambda^2 e^{\lambda t} + b \lambda e^{\lambda t} + c e^{\lambda t}$$

$$= e^{\lambda t} (a \lambda^2 + b \lambda + c) = 0$$

pol. caract. calcolato
in λ

se le radici sono distinte ho finito 😊

Caso 2 "Due radici reali coincidenti", cioè una radice reale λ di mult. 2.

Una base è

$$e^{\lambda t} \quad t e^{\lambda t}$$

quindi la sol. generale è

$$u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 t e^{\lambda t}$$

Verifica: per $e^{\lambda t}$ è la stessa di sopra, quindi la faccio solo per l'altra

$$u(t) = t e^{\lambda t}, \quad \dot{u}(t) = e^{\lambda t} + \lambda t e^{\lambda t}, \quad \ddot{u}(t) = 2\lambda e^{\lambda t} + \lambda^2 t e^{\lambda t}$$

Sostituisco nell'eq. ed ottengo

$$a\ddot{u} + b\dot{u} + cu = 2a\lambda e^{\lambda t} + a\lambda^2 t e^{\lambda t} + b e^{\lambda t} + b\lambda t e^{\lambda t} + c t e^{\lambda t}$$

$$= e^{\lambda t} \underbrace{(2a\lambda + b)}_{\substack{\uparrow \\ \text{derivata del pol. caratt.} \\ \text{calcolata in } \lambda, \text{ quindi} \\ \text{si annulla.}}} + t e^{\lambda t} \underbrace{(a\lambda^2 + b\lambda + c)}_{\substack{\lambda \text{ è radice del pol.} \\ \text{caratteristico}}}$$

Oss. $e^{\lambda t}$ e $t e^{\lambda t}$ sono lin. indep. (non sono multipli per una costante)

Caso 3 Due radici complesse coniugate $\alpha \pm i\beta$

Una base è $e^{\alpha t} \cos(\beta t) \quad e^{\alpha t} \sin(\beta t)$

quindi sol. gen.: $u(t) = c_1 e^{\alpha t} \cos(\beta t) + c_2 e^{\alpha t} \sin(\beta t)$

Verifica : derivare e sostituire (è un conto)

Interpretazione brutale: forzando le regole una base potrebbe essere

$$e^{(\alpha + i\beta)t}, \quad e^{(\alpha - i\beta)t}$$

$$e^{(\alpha + i\beta)t} = e^{\alpha t} \cdot e^{i\beta t} = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) + i \sin(\beta t))$$

$$e^{(\alpha - i\beta)t} = \dots = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) - i \sin(\beta t))$$

quindi pure anche $e^{\alpha t} \cos(\beta t)$, $e^{\alpha t} \sin(\beta t)$ sono una base.
— o — o —

Nel caso di equazioni di ordine k l'algoritmo è analogo.

Il pol. caratteristico avrà grado k , quindi k radici complesse contate con molteplicità. Ora

- una radice λ di molt. 1 produce $e^{\lambda t}$ (stessa verifica di sopra)
- " " " " " m produce m elem. della base:

$$e^{\lambda t}, \quad t e^{\lambda t}, \quad \dots, \quad t^{m-1} e^{\lambda t}$$

(verifica analoga a prima)

- due radici compl. coniugate $\alpha \pm i\beta$ di molt. 1 producono 2 elementi

$$e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

- due radici compl. coniugate $\alpha \pm i\beta$ di molt. m producono $2m$ elementi

$$e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

$$t e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$t e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

$$\vdots$$

$$\vdots$$

$$t^{m-1} e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$t^{m-1} e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

(la verifica più comoda passa da $\mathbb{C}$).

Esempio 1 $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 3x - 4 = 0$
 $(x+4)(x-1) = 0$

$$u(t) = a e^{-4t} + b e^t$$

Esempio 2 $\ddot{u} + 4\dot{u} + 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 4x + 4 = 0$
 $(x+2)^2 = 0$

$$u(t) = a e^{-2t} + b t e^{-2t}$$

Esempio 3 $\ddot{u} + 4\dot{u} = 0 \rightsquigarrow x^2 + 4x = 0$
 $x(x+4) = 0$

$$u(t) = a e^{-4t} + b e^{0t}$$

Esempio 4 $\ddot{u} - 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 - 4 = 0 \rightsquigarrow x = \pm 2$

$$u(t) = a e^{2t} + b e^{-2t}$$

Esempio 5 $\ddot{u} + 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 4 = 0 \rightsquigarrow x = \pm 2i$
 $(\alpha=0, \beta=2)$

$$u(t) = a e^{0t} \cos(2t) + b e^{0t} \sin(2t) = a \cos(2t) + b \sin(2t)$$

Oss. Nell'esempio 4 un'altra base è $\cosh(2t)$, $\sinh(2t)$,
 quindi la sol. gen. si può scrivere come

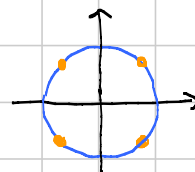
$\uparrow$
 $2t$: corretto
 dopo video

$$u(t) = a \cosh(2t) + b \sinh(2t).$$

Esempio 6 $u^{(4)} + u = 0 \rightsquigarrow x^4 + 1 = 0$

Le radici sono le radici quarte di -1

$$\frac{\pm 1 \pm i}{\sqrt{2}}$$



La soluzione generale è

$$u(t) = a e^{\frac{1}{\sqrt{2}}t} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + b e^{\frac{1}{\sqrt{2}}t} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + c e^{-\frac{1}{\sqrt{2}}t} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + d e^{-\frac{1}{\sqrt{2}}t} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right)$$

ho usato la coppia

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \pm \frac{1}{\sqrt{2}}i$$

Esempio 7 $u^{(5)} + u^{(3)} = 0 \quad x^5 + x^3 = 0$
 $x^3(x^2 + 1) = 0$

radici: $x = \pm i$ e $x = 0$ con mult. 3

$$\begin{array}{ll} x = \pm i & \rightsquigarrow \sin t \quad \cos t \\ x = 0 & \rightsquigarrow e^{0t}, t e^{0t}, t^2 e^{0t} \quad 1, t, t^2 \end{array}$$

Sol. generale: $u(t) = a \sin t + b \cos t + c + dt + e t^2$

Esempio 8 Per quale valore del parametro α si ha che le soluzioni dell'equazione

$$\ddot{u} + \alpha \dot{u} + 5u = 0$$

tendono a 0 per $t \rightarrow +\infty$.

Provo a vedere il polinomio caratteristico $x^2 + \alpha x + 5 = 0$

- Se le soluzioni sono reali (λ e μ), allora

$$u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 e^{\mu t}$$

Tendere a 0 per $t \rightarrow +\infty$ dipende dal segno di λ e μ , il quale è opposto a quello di α .

Quindi $\rightarrow 0 \Leftrightarrow \alpha > 0$

- Se le sol. sono reali di moltep. 2, discorso analogo

$$u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 t e^{\lambda t}$$

e ora $\alpha = -2\lambda$, quindi $\rightarrow 0 \Leftrightarrow \alpha > 0$

- se le radici sono complesse coniugate, $\rightarrow 0$ dipende dalla parte reale della radice, una ancora una volta la parte reale delle radici ha segno opposto risp. ad α .
Quindi $u(t) \rightarrow 0 \Leftrightarrow \alpha > 0$

In tutti i casi le soluz. $\rightarrow 0$ per $t \rightarrow +\infty \Leftrightarrow \alpha > 0$.

ANALISI 1

- LEZIONE 080

Note Title

07/03/2017

EQUAZIONI DIFF. LINEARI NON OMOGENEE

Come trovare UNA soluzione (da cui poi si trovano tutti)

→ indovinare

→ metodo di variazione delle costanti

Ricerca per tentativi

Esempio 1 $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = e^{2t}$

Sol. gen. omog.: $x^2 + 3x - 4 = 0$, $(x+4)(x-1) = 0 \leadsto e^{-4t}$, e^t

$$u(t) = a e^t + b e^{-4t} \quad \leftarrow \text{sol. gen. omog.}$$

Cerco sol. della non omog. del tipo $u(t) = \lambda e^{2t}$.

Calcolo

$$\dot{u} = 2\lambda e^{2t}$$

$$\ddot{u} = 4\lambda e^{2t}$$

Sostituisco

$$\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = 4\cancel{\lambda}e^{2t} + 6\lambda e^{2t} - 4\cancel{\lambda}e^{2t} = e^{2t} \quad \leadsto \lambda = \frac{1}{6}$$

$$\text{Sol. gen. eq. non omog.: } u(t) = \frac{1}{6} e^{2t} + a e^t + b e^{-4t}$$

Esempio 2 $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = t^2 - 3$

Provo con $u(t) = at^2 + bt + c$ (a, b, c da trovare)

$$\dot{u} = 2at + b$$

$$\ddot{u} = 2a$$

Sostituisco

$$\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = 2a + 6at + 3b - 4at^2 - 4bt - 4c = t^2 - 3$$

$$-4a = 1$$

coeff. t^2

$$a = -\frac{1}{4}$$

$$6a - 4b = 0$$

coeff. t

$$4b = 6a \leadsto b = \frac{3}{2}a = -\frac{3}{8}$$

$$2a + 3b - 4c = -3$$

term. noto

$$4c = 2a + 3b + 3 = -\frac{1}{2} - \frac{9}{8} + 3$$

 $\leadsto$ si trova.

Esempio 3 $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = \sin(2t)$

Tentativo misto in $\sin$ e $\cos$: $u(t) = a \sin(2t) + b \cos(2t)$

$$\dot{u} = 2a \cos(2t) - 2b \sin(2t), \quad \ddot{u} = -4a \sin(2t) - 4b \cos(2t)$$

Sostituisco:

$$\underbrace{-4a \sin(2t) - 4b \cos(2t)}_{\ddot{u}} + \underbrace{6a \cos(2t) - 6b \sin(2t)}_{+3\dot{u}} - \underbrace{4a \sin(2t) - 4b \cos(2t)}_{-4u} = \sin(2t)$$

$$\begin{cases} -8a - 6b = 1 \\ -8b + 6a = 0 \end{cases}$$

coeff. $\sin$ coeff. $\cos$

$$b = \frac{3}{4}a \leadsto -8a - \frac{3}{4}a = 1$$

$$\left(-8 - \frac{3}{4}\right)a = 1 \leadsto \frac{25}{4}a = -1 \leadsto a = -\frac{4}{25} \leadsto b = -\frac{3}{25}$$

Sol. gen. eq. non omog.:

$$u(t) = \underbrace{-\frac{4}{25} \sin(2t) - \frac{3}{25} \cos(2t)}_{\text{sol. speciale}} + \underbrace{a e^t + b e^{-4t}}_{\text{sol. gen. eq. omog.}}$$

Fatti generali : per equazioni di ordine qualunque a coeff. costanti

① $RHS = e^{at} \rightsquigarrow u(t) = \lambda e^{at}$ con λ incognito

② $RHS = \text{polinomio} \rightsquigarrow u(t) = \text{pol. stesso grado completo a coeff. incogniti}$

③ $RHS = \sin(\omega t) \text{ o } \cos(\omega t) \rightsquigarrow u(t) = \underbrace{a \sin(\omega t) + b \cos(\omega t)}_{\text{sempre entrambi}}$
con a e b incogniti

④ $RHS = \text{somma degli ingredienti precedenti}$

$\rightsquigarrow u(t) = \text{somma dei tentativi}$ (o anche risolvere un pezzo per volta e poi sommare le soluzioni)

Dim. $Lu = f_1 + f_2$. Se $Lu_1 = f_1$ e $Lu_2 = f_2$, allora
 $L(u_1 + u_2) = Lu_1 + Lu_2 = f_1 + f_2$
 $\uparrow$
 linearità

⑤ $RHS = \sin^k(\omega t) \text{ o } \cos^k(\omega t) \text{ o } \sin^k(\omega t) \cos^l(\beta t)$

$\rightsquigarrow$ con un po' di percorso i prodotti e le potenze diventano somme e si ricade nel caso ③.

Esempio 4 $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = \sin^2 t$

$$\cos(2t) = 1 - 2\sin^2 t$$

$$\sin^2 t = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2t)$$

$$\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2t)$$

$\rightsquigarrow u(t) = a + b \cos(2t) + c \sin(2t)$ con a, b, c incogniti

Esempio 5 $u'' + 3u' - 4u = e^t$

In teoria dovremmo provare $u(t) = \lambda e^t$, $u' = \lambda e^t$, $u'' = \lambda e^t$

$$\lambda e^t + 3\lambda e^t - 4\lambda e^t = e^t \quad \leadsto \quad 0 = e^t$$

Era ovvio che succedesse, perché e^t è sol. dell'omog.

Il tentativo da fare è $u(t) = \lambda t e^t$

$$u' = \lambda e^t + \lambda t e^t$$

$$u'' = \lambda e^t + \lambda e^t + \lambda t e^t$$

Sostituisco nell'eq. e trovo

$$\underbrace{2\lambda e^t + \lambda t e^t}_{u''} + \underbrace{3\lambda e^t + 3\lambda t e^t}_{+3u'} - \underbrace{4\lambda t e^t}_{-4u} = e^t \quad \leadsto \quad \lambda = \frac{1}{5}$$

Sol. gen.: $u(t) = \frac{1}{5} t e^t + a e^t + b e^{-4t}$

Oss. Deve succedere che la parte in $t e^t$ se ne va

Oss. 2 Se $t e^t$ era sol. dell'omog. bisognava aggiungere ancora una t .

Oss. 3 Lo stesso discorso vale per i tentativi trigonometrici o polinomiali (cioè se $\sin(zt)$ è sol. dell'omog. e $\sin(zt)$ è al RHS, allora il tentativo è

$$u(t) = t (a \cos(zt) + b \sin(zt)).$$

Esempio 6 $u^{(5)} + u^{(3)} = t + 2$

Omogenea: $x^5 + x^3 = 0$, $x^3(x^2 + 1) = 0$ $x = 0$ mult. 3
 $x = \pm i$

Sol. gen. omog.: $u(t) = \underbrace{c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\pm i} + \underbrace{c_3 + c_4 t + c_5 t^2}_{x=0 \text{ mult. } 3}$

Tentativo per non omog.: $u(t) = (at + b)t^3$
 $\uparrow$
 Ho mult. per t^3 perché la mult. di $x=0$ è 3

$$u(t) = at^4 + bt^3$$

$$\dot{u}(t) = 4at^3 + 3bt^2$$

$$\ddot{u}(t) = 12at^2 + 6bt$$

$$\ddot{\ddot{u}}(t) = 24at + 6b$$

$$u^{(5)} + u^{(3)} = 24at + 6b = t + 2$$

$$u^{(4)}(t) = 24a$$

$$u^{(5)}(t) = 0$$

$$a = \frac{1}{24} \quad b = \frac{1}{3}$$

Sol. finale $u(t) = \frac{1}{24}t^4 + \frac{1}{3}t^3 + \text{sol. gen. omog.}$

Cosa succede se faccio come tentativo il pol. gen. di grado 4:

$$u(t) = at^4 + bt^3 + \underline{ct^2 + dt + e}$$

non riesco a determinarli

Certo! Sono la parte libera dell'omog.

Se fosse stato $u^{(5)} + u^{(3)} = \cos t$ il tentativo da fare era

$$u(t) = t(a \cos t + b \sin t)$$

$\uparrow$
 perché $\pm i$ sono radici del

pol. caratteristico con mult. 1 (quindi $\sin t$ e $\cos t$ sono sol. dell'omog., ma con t davanti no)

⑥ RHS con sol. dell' omog. $\leadsto u(t) =$ come se non lo fossero
ma con un po' di t davanti

⑦ RHS = polinomio $\cdot e^{\alpha t}$ e/o polinomio - roba trigonon.

$\leadsto u(t) = \text{pol. } \boxed{\text{comp.}}$ stesso grado $\cdot e^{\alpha t}$ (opp. sin e cos)

$\uparrow$
o più alto se serve per
colpa dell' omog.

⑧ RHS = $e^{\beta t} \cdot \sin(\alpha t)$ o simili

$\leadsto u(t) = e^{\beta t} (a \sin(\alpha t) + b \cos(\alpha t))$ con a e b
incogniti

Oss. I tentativi si possono fare anche se i coeff. non sono
costanti, ma spesso non riescono.

ANALISI 1 — LEZIONE 081

Note Title

07/03/2017

METODO DI VARIAZIONE DELLE COSTANTI

Metodo sistematico per trovare una soluzione di un'eq. diff. lineare NON omogenea (funziona anche se i coeff. sono non costanti, MA a patto di avere una base di soluzioni dell'omogenea).

Esempio 1 $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = e^{2t}$

Sol. gen. omogenea: $u(t) = ae^t + be^{-4t}$

Cerco una sol. della non omogenea del tipo

$$u(t) = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{funzioni della } t}}{a(t)}e^t + \underset{\substack{\uparrow \\ \text{funzioni della } t}}{b(t)}e^{-4t}$$

Calcolo

$$\dot{u}(t) = \dot{a}(t)e^t + a(t)e^t + \dot{b}(t)e^{-4t} - 4b(t)e^{-4t}$$

Impongo

$$\dot{a}(t)e^t + \dot{b}(t)e^{-4t} = 0 \quad \text{1ª equazione}$$

Calcolo

$$\ddot{u}(t) = \dot{a}(t)e^t + a(t)e^t - 4\dot{b}(t)e^{-4t} + 16b(t)e^{-4t}$$

(ho ignorato gli altri due termini)

Sostituisco nell'equazione di partenza

$$\begin{aligned} &\cancel{\dot{a}e^t} + \cancel{a e^t} - \cancel{4\dot{b}e^{-4t}} + 16b e^{-4t} \\ &+ 3\cancel{a e^t} - 12\cancel{b e^{-4t}} \\ &- 4\cancel{a e^t} - 4\cancel{b e^{-4t}} = e^{2t} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\ddot{u} \\ &+ 3\dot{u} \\ &- 4u = e^{2t} \end{aligned}$$

DEVE succedere che i termini con a e b (senza la derivata) se ne vanno. Ciò che resta è

$$\ddot{a}(t)e^t - 4\ddot{b}(t)e^{-4t} = e^{2t} \quad 2^{\text{a}} \text{ equazione}$$

Le due eq. ottenute le metto insieme e le penso come sistema lineare nelle incognite $\ddot{a}(t)$ e $\ddot{b}(t)$

$$\begin{cases} \ddot{a}(t)e^t + \ddot{b}(t)e^{-4t} = 0 \\ \ddot{a}(t)e^t - 4\ddot{b}(t)e^{-4t} = e^{2t} \end{cases}$$

Risolve: $1^{\text{a}} - 2^{\text{a}} \rightsquigarrow 5\ddot{b}(t)e^{-4t} = -e^{2t} \rightsquigarrow \ddot{b}(t) = -\frac{1}{5}e^{6t}$

$$\ddot{a}(t) = -\ddot{b}(t)e^{-4t} \cdot e^{-t} = \frac{1}{5}e^{6t} \cdot e^{-4t} \cdot e^{-t} = \frac{1}{5}e^t$$

Integrando trova $a(t)$ e $b(t)$:

$$a(t) = \frac{1}{5}e^t \quad b(t) = -\frac{1}{30}e^{6t}$$

$$\rightsquigarrow u(t) = a(t)e^t + b(t)e^{-4t}$$

$$= \frac{1}{5}e^{2t} - \frac{1}{30}e^{2t} = \frac{5}{30}e^{2t} = \frac{1}{6}e^{2t}$$

— 0 — 0 —

Se l'equazione fosse di ordine 3, avrei 3 costanti arbitrarie $a(t)$, $b(t)$ e $c(t)$, quindi servirebbero 3 eq. ottenute annullando i termini con $\ddot{a}$, $\ddot{b}$, $\ddot{c}$ nel calcolo di $\ddot{u}$ e $\ddot{u}$.

Si potrebbe dire che il sistema finale ha sempre sol. unica.

— 0 — 0 —

EQUAZIONI LINEARI DI ORDINE 1

$$\ddot{u} + a(t)u = b(t)$$

Formula per la soluzione generale

$$u(t) = e^{-A(t)} \left\{ c + \int b(s) e^{A(s)} ds \right\}$$

dove c è il parametro libero, e $A(t)$ è una primitiva qualunque di $a(t)$, e l'integrale è una primitiva qualunque di $b(t) e^{A(t)}$.

La formula fornisce la soluz. sempre. Se in più so calcolare le primitive, la formula è esplicita.

DIM 1 (Verifica)

$$\ddot{u}(t) = e^{-A(t)} \underbrace{(-A'(t))}_{a(t)} \left\{ c + \int \dots \right\} + \cancel{e^{-A(t)}} \cdot b(t) \cancel{e^{A(t)}}$$

$$= -a(t)u(t) + b(t) \quad \text{😊}$$

DIM 2 **FATTORE INTEGRANTE** Sia $A(t)$ una prim. di $a(t)$

Moltiplico l'eq. a dx e sx per $\underbrace{e^{A(t)}}_{\leftarrow \text{fatt. integrante}}$

$$\underbrace{\ddot{u}(t) e^{A(t)} + a(t) u(t) e^{A(t)}} = b(t) e^{A(t)}$$

$$\left[u(t) e^{A(t)} \right]' \quad \text{da cui}$$

$$u(t) e^{A(t)} = \int b(s) e^{A(s)} ds + c. \quad \text{Moltiplico per } e^{-A(t)} \quad \text{😊}$$

ho la formula.

Dim 3 (Via varia delle eq. lineari) $u' + a(t)u = b(t)$

Passo 1 : risolvo l'omogenea associata : $u' + a(t)u = 0$
pensandola a variabili sep.

$$u' = -a(t)u \rightsquigarrow \frac{du}{dt} = -a(t)u \rightsquigarrow \frac{du}{u} = -a(t)dt$$

$$\rightsquigarrow \log|u| = -A(t) + c \rightsquigarrow u = c e^{-A(t)}$$

primo pezzo della formula

Passo 2 : cerco soluz. speciale dell'eq. non omogenea e la cerco facendo variare la costante

$$u(t) = \underbrace{c(t)}_{\text{incognita}} e^{-A(t)} \quad u'(t) = \dot{c}(t) e^{-A(t)} + c(t) e^{-A(t)} (-a(t))$$

Sostituisco nell'eq. e trovo

$$u' + a(t)u = \underbrace{\dot{c}(t) e^{-A(t)} - a(t) c(t) e^{-A(t)}}_{u'} + \underbrace{a(t) c(t) e^{-A(t)}}_{a(t)u} = b(t)$$

$$\rightsquigarrow \dot{c}(t) = e^{A(t)} b(t) \rightsquigarrow c(t) = \int e^{A(s)} b(s) ds$$

Quindi una sol. speciale è

$$u(t) = e^{-A(t)} \int e^{A(s)} b(s) ds$$

secondo pezzo della formula

Esempio 1 $u' + \underbrace{2t}_{a(t)} u = t^3 \quad A(t) = t^2$

Fattore integrante : $e^{t^2} \rightsquigarrow \underbrace{u' e^{t^2} + 2t u e^{t^2}}_{(u e^{t^2})'} = t^3 e^{t^2}$

$$(u e^{t^2})' = t^3 e^{t^2}$$

$$ue^{t^2} = \int t^3 e^{t^2} dt = \int \underbrace{t^2}_F \cdot \underbrace{te^{t^2}}_g dt = t^2 \cdot \underbrace{\frac{1}{2}e^{t^2}}_F - \int \underbrace{2t}_F \underbrace{\frac{1}{2}e^{t^2}}_G dt$$

$$= \frac{1}{2}t^2 e^{t^2} - \frac{1}{2}e^{t^2} + c$$

da cui

$$u(t) = \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{2} + ce^{-t^2}$$

Metodo alternativo: quando l'omogenea $\ddot{u} + 2tu = 0$

$$\ddot{u} = -2tu \rightsquigarrow \log |u| = -t^2 + c \rightsquigarrow u(t) = ce^{-t^2}$$

Per la parte non omogenea spero in un tentativo polinomiale

$$u(t) = a + bt + ct^2 \quad \ddot{u} = b + 2ct$$

$$\text{Sostituisco: } \ddot{u} + 2tu = b + 2ct + 2at + 2bt^2 + 2ct^3 = t^3$$

$$2c = 1$$

$$b = 0$$

$$2c + 2a = 0$$

$$b = 0$$

$$t^3$$

$$t^2$$

$$t$$

termine noto

$$c = \frac{1}{2}$$

$$b = 0$$

$$a = -\frac{1}{2}$$

Esempio 2

$$\ddot{u} + \frac{u}{t} = \sin t$$

$$a(t) = \frac{1}{t} \rightsquigarrow A(t) = \log t$$

$$\text{Fatt. integrante} = e^{\log t} = t$$

$$t\ddot{u} + u = t \sin t$$

$$(tu)' = t \sin t$$

$$tu = \int t \sin t = -t \cos t + \int \cos t$$

$$= -t \cos t + \sin t + c$$

$$u(t) = -\cos t + \frac{\sin t}{t} + \frac{c}{t}$$

Tutte le sol. hanno blow up in $t=0$ tranne quella con $c=0$.

— 0 — 0 —

ANALISI 1

-

LEZIONE 082

Note Title

08/03/2017

Esempio 1

$$u' = 7u + \frac{t^2}{t^2+3}$$

$$u(0) = \alpha$$

Domanda: studiare al variare di α il comportamento della soluz.
per $t \rightarrow +\infty$.

$$u' - 7u = \frac{t^2}{t^2+3}$$

$$a(t) = -7$$

$$b(t) = \frac{t^2}{t^2+3}$$

$$A(t) = -7t$$

Formula per la soluzione

$$u(t) = \underbrace{e^{-7t}}_{e^{-A(t)}} \left\{ c + \int_0^t \underbrace{e^{-7s}}_{e^{-A(s)}} \underbrace{\frac{s^2}{s^2+3}}_{b(s)} ds \right\}$$

Calcolo c: $\alpha = u(0) = c$

Come si comporta $u(t)$ per $t \rightarrow +\infty$

$$\int_0^t e^{-7s} \frac{s^2}{s^2+3} ds \rightarrow \int_0^{+\infty} e^{-7s} \frac{s^2}{s^2+3} ds \quad \begin{array}{l} \text{(integrale impr.} \\ \text{convergente)} \end{array}$$

$\leq e^{-7s}$

Il limite dipende da c , quindi da α : detto I il valore dell'int. improprio:

→ se $\alpha + I > 0$, cioè se $\alpha > -I$, allora $u(t) \rightarrow +\infty$

→ se $\alpha + I < 0$, " " $\alpha < -I$, allora $u(t) \rightarrow -\infty$

→ se $\alpha = -I$, allora abbiamo una forma indet.

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} u(t) = \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{c + \int_0^t \dots}{e^{-7t}} \stackrel{\text{H\ddot{o}p } 0/0}{=} \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\cancel{e^{-7t}} \frac{t^2}{t^2+3}}{-7\cancel{e^{-7t}}} = -\frac{1}{7}$$

Fatto generale : $\dot{u} = \gamma u + f(t)$

Se $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = l \in \mathbb{R}$, allora

c'è un effetto soglia simile, cioè

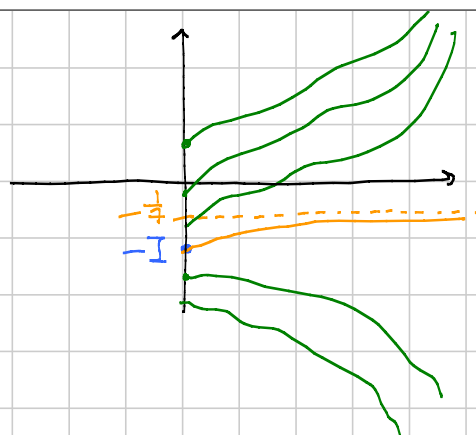
• $\alpha > -\gamma$, $u(t) \rightarrow +\infty$

• $\alpha < -\gamma$, $u(t) \rightarrow -\infty$

• $\alpha = -\gamma$, $u(t) \rightarrow \frac{l}{\gamma}$

dove $I = \int_0^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds$

converge per comp. asintotico con $e^{-\gamma s}$



Esercizio 2 $\dot{u} = \gamma u + f(t)$ Supponiamo $f: [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ funzione limitata.

Allora l'eq. ammette un'unica soluzione limitata in $[0, +\infty)$

$$u(t) = \underbrace{e^{\gamma t}}_{+\infty} \left\{ c + \int_0^t e^{-\gamma s} f(s) ds \right\}$$

L'integrale improprio $\int_0^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds$ converge assolutamente

$$|e^{-\gamma s} f(s)| = e^{-\gamma s} |f(s)| \leq M$$

Detto I il valore dell'integrale improprio avremo che

• per $c + I > 0$ $u(t) \rightarrow +\infty$

• per $c + I < 0$ $u(t) \rightarrow -\infty$

• per $c + I = 0$, la cosa è delicata e possiamo riscrivere la formula come

$$u(t) = e^{\gamma t} \left\{ - \int_0^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds + \int_0^t e^{-\gamma s} f(s) ds \right\}$$

$$= - e^{\gamma t} \underbrace{\int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds}_{\text{primitiva che si annulla all'infinito}}$$

Da qui concludo

$$\begin{aligned}
 |u(t)| &= e^{+\gamma t} \left| \int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds \right| \\
 &\leq e^{+\gamma t} \int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} |f(s)| ds \\
 &\leq M e^{+\gamma t} \int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} ds \\
 &= M e^{+\gamma t} \left[-\frac{1}{\gamma} e^{-\gamma s} \right]_t^{+\infty} = M e^{+\gamma t} \cdot \frac{1}{\gamma} e^{-\gamma t} = \frac{M}{\gamma}
 \end{aligned}$$

un po' rapido ↗

Esercizio 3

$$\dot{u} = -\gamma u + f(t)$$

Se $f(t)$ è limitata come prima, allora tutte le solus. sono limitate in $[0, +\infty)$

$$\begin{aligned}
 u(t) &= e^{-\gamma t} \left\{ c + \int_0^t e^{\gamma s} f(s) ds \right\} \\
 &= \underbrace{c e^{-\gamma t}}_{\substack{\uparrow \\ \text{limitato facile}}} + e^{-\gamma t} \int_0^t e^{\gamma s} f(s) ds
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \left| e^{-\gamma t} \int_0^t e^{\gamma s} f(s) ds \right| &\leq e^{-\gamma t} \int_0^t e^{\gamma s} \underbrace{|f(s)|}_{\leq M} ds \\
 &\leq e^{-\gamma t} \cdot M \int_0^t e^{\gamma s} ds \\
 &= M e^{-\gamma t} \left[\frac{1}{\gamma} e^{\gamma s} \right]_0^t \\
 &= \frac{M}{\gamma} e^{-\gamma t} (e^{\gamma t} - 1) \\
 &= \frac{M}{\gamma} - \frac{M}{\gamma} e^{-\gamma t} \leadsto \text{limitato.}
 \end{aligned}$$

Esercizio 4 $\ddot{u} + 8u = \sin(\alpha t)$

Domanda: è vero che tutte le soluz. sono limitate?

Allenamento: caso senza termine forzante $\ddot{u} + 8u = 0$

$$x^2 + 8 = 0, \quad x = \pm \sqrt{8} i = \pm 2\sqrt{2} i$$

$$u(t) = a \cos(2\sqrt{2}t) + b \sin(2\sqrt{2}t)$$

$\leadsto u(t)$ è limitata e oscilla periodicamente

Oss. La soluz. si può riscrivere come

$$u(t) = A \sin(2\sqrt{2}t + \varphi)$$

↑
ampiezza

↑
fase

$$u(t) = \sqrt{a^2 + b^2} \left(\underbrace{\frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}}_{\substack{\text{"} \\ \sin \varphi}} \cos(2\sqrt{2}t) + \underbrace{\frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}}_{\substack{\text{"} \\ \cos \varphi}} \sin(2\sqrt{2}t) \right) = \sqrt{a^2 + b^2} \sin(2\sqrt{2}t + \varphi)$$

Se l'eq. è non omogenea, le soluz. saranno del tipo

$$u(t) = \underbrace{a \cos(2\sqrt{2}t) + b \sin(2\sqrt{2}t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{liberi}}} + \underbrace{\lambda \cos(\alpha t) + \mu \sin(\alpha t)}_{\substack{\uparrow \quad \uparrow \\ \text{si determinano esplicitamente}}}$$

$\Rightarrow$ la soluz. rimane limitata TRANNE nel caso in cui $\alpha = \pm 2\sqrt{2}$.

In questo caso la formula è diversa perché c'è il t , quindi

$$u(t) = a \cos(2\sqrt{2}t) + b \sin(2\sqrt{2}t) + \underbrace{\lambda t \cos(2\sqrt{2}t) + \mu t \sin(2\sqrt{2}t)}_{\substack{\text{almeno uno dei 2 ha coeff.} \\ \neq 0, \text{ quindi la sol. è} \\ \text{non limitata}}}$$

EFFETTO RISONANZA

Quando il termine non omogeneo oscilla con la stessa frequenza delle soluzioni dell'eq. omogenea.

Questo produce soluzioni non limitate anche con termini limitati.

(vedi TAKOMA BRIDGE).

ANALISI 1

-

LEZIONE 083

Note Title

08/03/2017

Esempio 1 $\dot{u} = u^p$ $u(0) = \alpha > 0$

Se $p = 1$ è un'eq. lineare $\dot{u} = u$

Se $p > 1$, allora tutte le soluzioni con $\alpha > 0$ hanno blow up nel futuro.

La integro come equ. a var. separabili $\frac{du}{dt} = u^p$

$$\frac{du}{u^p} = dt \quad ; \quad u^{-p} du = dt \quad ; \quad \frac{1}{-p+1} u^{-p+1} = t + c$$

$$u^{-p+1} = (1-p)t + c \quad ; \quad \frac{1}{u^{p-1}} = c - (p-1)t$$

$$u^{p-1} = \frac{1}{c - (p-1)t} \quad \Rightarrow \quad u(t) = \frac{1}{[c - (p-1)t]^{\frac{1}{p-1}}}$$

Trovo c

$$\alpha = u(0) = \frac{1}{c^{\frac{1}{p-1}}} \quad \Rightarrow \quad c = \frac{1}{\alpha^{p-1}}$$

$$u(t) = \frac{1}{\left[\frac{1}{\alpha^{p-1}} - (p-1)t \right]^{\frac{1}{p-1}}}$$

$\Rightarrow$ BLOW UP quando

$$t = \frac{1}{p-1} \frac{1}{\alpha^{p-1}} > 0$$

Qss. Più α è grande e più il tempo di vita è piccolo.

Ricordiamo che, essendo l'eq. autonoma, tutte le soluzioni si ottengono l'una dall'altra per traslazione $dx \rightarrow x$



Per $p < 1$ la formula è la stessa, ma non è più vero che il tempo è positivo.

Esempio 2 $\dot{u} = -u^p$ $u(0) = \alpha > 0$

Ora le soluzioni sono decrescenti stesso conto di prima

$$u(t) = \frac{1}{[c + (p-1)t]^{\frac{1}{p-1}}} \quad \text{con } c = \frac{1}{\alpha^{p-1}}$$

Tutte le soluzioni sono definite per ogni $t \geq 0$ e tendono a 0. Inoltre l'ordine di infinitesimo e la parte principale non dipende da α

$$u(t) \sim \frac{1}{(p-1)^{\frac{1}{p-1}}} \cdot \frac{1}{t^{\frac{1}{p-1}}}$$

Invece se l'eq. fosse lineare $\dot{u} = -u$ le soluzioni sarebbero

$$u(t) = \alpha e^{-t}$$

e quindi il comportamento all'infinito dipende da α .

Esempio 3 $\dot{u} = \frac{\cos t}{u^2}$ $u(0) = \alpha > 0$

Studiare, al variare di α , l'esistenza globale per $t \geq 0$.

$$\frac{du}{dt} = \frac{\cos t}{u^2} \rightsquigarrow u^2 du = \cos t dt \rightsquigarrow \frac{u^3}{3} = \sin t + c$$

$$u^3 = 3 \sin t + c \rightsquigarrow u(t) = \sqrt[3]{3 \sin t + c} \rightsquigarrow c = \alpha^3$$

$$u(t) = \sqrt[3]{\alpha^3 + 3 \sin t}$$

Per dare senso all'equazione occorre che sia $u(t) > 0$, quindi

$\alpha^3 + 3 \sin t > 0$ per ogni $t \geq 0$. Le cose vanno male quando

$$\sin t = -\frac{1}{3}\alpha^3. \quad \text{Quindi}$$

- se $\alpha^3 > 3$, allora esist. gl.
- se $\alpha^3 \leq 3$, allora c'è BD in tempo finito.



Esempio 4 $\ddot{u} - 3\dot{u} - 4u = 0$ $\int_0^{+\infty} u(t) dt = 2017$

Due parametri liberi, una condizione...

$$x^2 - 3x - 4 = 0 \quad (x-4)(x+1) = 0 \quad x = +4 \text{ e } x = -1$$

$$u(t) = ae^{4t} + be^{-t} \quad \text{Sol. generale}$$

Se voglio che l'int. impr. converga, allora per forza $a=0$
A quel punto resta

$$b \underbrace{\int_0^{+\infty} e^{-t} dt}_1 = 2017 \quad \leadsto \quad b = 2017$$

$\Rightarrow$ L'unica soluzione è $u(t) = 2017 e^{-t}$.

Esercizio 5 Autovalori della derivata seconda.

Determinare tutti i numeri $\lambda \in \mathbb{R}$ per cui esiste una funzione u non identicamente nulla tale che

$$\begin{cases} \ddot{u} = \lambda u \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases} \quad \leftarrow \text{Non sono condizioni tipiche del pbm. di Cauchy.}$$

Se voglio risolvere l'eq. ci sono 3 casi

$x^2 = \lambda$ e le radici dipendono dal segno di λ

Fatto 1 Se riesco a risolvere, allora $\lambda < 0$

$\ddot{u} = \lambda u$. Moltiplico a dx e sx per u

$\lambda u^2 = \ddot{u} u$ Integro in $[0,1]$

$$\lambda \int_0^1 u^2(t) dt = \int_0^1 \ddot{u}(t) u(t) dt = - \int_0^1 \dot{u}^2(t) dt + [\dot{u}(t) u(t)]_0^1$$

!! 😊

Quindi

$$\lambda \int_0^1 u^2(t) dt = - \int_0^1 \dot{u}^2(t) dt \Rightarrow \lambda < 0$$

(se fosse $\lambda = 0$ dovrebbe essere $\int_0^1 \dot{u}^2(t) dt = 0$ ma allora

$\dot{u}(t) \equiv 0$, cioè u costante, ma allora $u \equiv 0$ perché è 0 in $t=0$ e $t=1$)

Fatto 2 Sapendo che $\lambda < 0$, $x^2 = \lambda$ ha come radici $x = \pm \sqrt{-\lambda}$ quindi la sol. gen. dell'eq. è

$$u(t) = a \sin(\sqrt{-\lambda} t) + b \cos(\sqrt{-\lambda} t)$$

Impongo le 2 condizioni $u(0) = 0 \rightsquigarrow b = 0$

$\rightsquigarrow u(t) = a \sin(\sqrt{-\lambda} t) \rightsquigarrow$ impongo $u(1) = 0$

$a \sin(\sqrt{-\lambda}) = 0 \rightsquigarrow$ ci sono due casi

• se $\sin(\sqrt{-\lambda}) \neq 0$, allora $a = 0 \Rightarrow u \equiv 0$ e non univale

• se $\sin(\sqrt{-\lambda}) = 0$, cioè $\sqrt{-\lambda} = k\pi$ (con $k \in \mathbb{N}_+$), cioè
 $\lambda = -k^2\pi^2$,

allora ogni valore di a va bene, quindi ci sono ∞ soluzioni

Conclusione : i valori di λ per cui esiste sol non nulla sono quelli del tipo $\lambda = -k^2\pi^2$.
Per quei valori di λ ci sono ∞ soluzioni.
— o — o —

Esercizio 6
$$\begin{cases} u' = u^2 a(t) \\ u(0) = \alpha > 0 \end{cases}$$

È vero che tutte le solus. hanno blow up per $t \geq 0$?

Formula $\frac{du}{u^2} = a(t) dt$; $-\frac{1}{u} = A(t) + c$

$$\frac{1}{u} = -A(t) + c$$

$$u(t) = \frac{1}{c - A(t)}$$

$\alpha = u(0) = \frac{1}{c}$ se ho scelto $A(t)$ in modo che $A(0) = 0$

$\leadsto c = \frac{1}{\alpha} \leadsto u(t) = \frac{\alpha}{1 - \alpha A(t)}$

c'è blow up se $A(t) = \frac{1}{\alpha}$

Se voglio che abbia soluzione per ogni $\alpha > 0$, serve che $A(t)$ assuma tutti i possibili valori positivi. Questo accade, per esempio, se

$$\int_0^{+\infty} a(t) dt = +\infty$$

"
 $\lim_{t \rightarrow +\infty} A(t)$

[Oss. Se $A(t)$ fosse limitata sup, allora per α piccolo non ci sarebbe soluzione di $A(t) = \frac{1}{\alpha}$]

ANALISI 1 - LEZIONE 084

Note Title

10/03/2017

SUCCESIONI PER RICORRENZA

$$x_{n+1} = f(x_n)$$

$$x_{n+1} = 2x_n + 3$$

 x_0 dato

Esempio $\begin{cases} x_{n+1} = 2x_n + 3 \\ x_0 = 5 \end{cases}$

$$x_0 = 5, \quad x_1 = 2x_0 + 3 = 13$$

$$x_2 = 2x_1 + 3 = 29$$

$$x_3 = 2x_2 + 3 = 61$$

 $\vdots$

Determina univocamente tutta la successione, MA... se voglio x_{2017} mi devo calcolare tutti i precedenti.

$$x_{n+1} = f(x_n)$$

$\leadsto$ succ. per ricorrenza di ORDINE 1 (dipende dal termine precedente) AUTONOMA (la regola di passaggio è la stessa per ogni n)

$$x_{n+1} = f(x_n, n)$$

$\leadsto$ ORDINE 1 NON AUTONOMA

(Esempio : $x_{n+1} = 2x_n + n$)

colpevole del non autonomia

$$x_{n+2} = f(x_{n+1}, x_n, n)$$

$\leadsto$ ORDINE 2 (dipendenza dai 2 termini precedenti)

L'ordine k si definisce analogamente.

Esempio celeberrimo

Fibonacci

$$x_{n+2} = x_{n+1} + x_n$$

Oss. Se l'ordine è k , devo dare k valori iniziali.

Domande: $\rightarrow$ trovare una formula esplicita
 $\rightarrow$ capire il limite della successione senza avere la formula esplicita.

Caso banale (ordine 1, autonomo, lineare, omogeneo)

$$x_{n+1} = a x_n$$

$$x_0, x_1 = a x_0, x_2 = a^2 x_0, \dots \quad x_n = a^n x_0$$

(si dimostra per induzione)

Secondo caso (Come sopra, ma non omogeneo)

$$x_{n+1} = a x_n + b$$

$$\begin{aligned} x_0, x_1 &= a x_0 + b, \quad x_2 = a x_1 + b = a^2 x_0 + a b + b \\ x_3 &= a x_2 + b = a^3 x_0 + a^2 b + a b + b \\ x_4 &= \dots = a^4 x_0 + a^3 b + a^2 b + a b + b \\ &= a^4 x_0 + b (a^3 + a^2 + a + 1) \end{aligned}$$

Congettura: $x_n = a^n x_0 + \frac{a^n - 1}{a - 1} b$ se $a \neq 1$

↑
somma parziale della
geom. di ragione a

Se invece $a = 1$

$$x_n = x_0 + n b$$

Dim 1 Prova verifica per induzione

Dim 2 Pongo $y_n = x_n - l$, dove l è un numero da scegliere
 Cosa risolve y_n ?

$$y_{n+1} \stackrel{\text{def.}}{=} x_{n+1} - l \stackrel{\text{ric.}}{=} ax_n + b - l \stackrel{\text{def.}}{=} a(y_n + l) + b - l = ay_n + al + b - l$$

Scego l in modo da annullare il termine noto

$$al + b - l = 0 ; \quad l(a-1) = -b, \quad l = \frac{-b}{a-1}$$

Otengo $y_{n+1} = ay_n \rightsquigarrow y_n = a^n y_0$. Concluso

$$\begin{aligned} x_n = y_n + l &= a^n y_0 + l = a^n y_0 - \frac{b}{a-1} \\ &= a^n (x_0 - l) - \frac{b}{a-1} \\ &= a^n \left(x_0 + \frac{b}{a-1} \right) - \frac{b}{a-1} \\ &= a^n x_0 + \frac{b}{a-1} (a^n - 1) \quad \text{☺} \end{aligned}$$

DM3 Voglio risolvere $x_{n+1} = ax_n + b$

Siano y_n e z_n due successioni tali che $y_{n+1} = ay_n$
 $z_{n+1} = az_n + b$

Allora la somma $x_n := y_n + z_n$ risolve la ricorrenza data.
 Viceversa, la differenza tra due sol. della ric. data risolve la ricorrenza omogenea associata. Quindi

$$\text{sol. ric. data} = \text{sol. gen. ric. omog} + \text{sol. part. ric. data}$$

Sol. gen. equ. omogenea $C \cdot a^n$

Sol. speciale da cerco del tipo costante, cioè $x_n \equiv l$.
 Sostituisco

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= ax_n + b \\ l &= al + b \rightsquigarrow l = \frac{b}{1-a} \end{aligned}$$

Quindi

$$\text{sol. gen.} = c \cdot a^n + \frac{b}{1-a} = x_n$$

Per calcolare c impongo $x_0 = c \cdot a^0 + \frac{b}{1-a}$ e trovo

$$c = x_0 - \frac{b}{1-a} \text{ da cui}$$

$$x_n = \left(x_0 - \frac{b}{1-a} \right) a^n + \frac{b}{1-a} = \text{solita formula.}$$

Ricorrenze lineari omogenee di ordine 2

$$x_{n+2} = a x_{n+1} + b x_n$$

a, b numeri dati
 x_0, x_1 " "

Considero il polinomio associato

$$x^2 = a x + b$$

$$x^2 - a x - b = 0$$

Supponiamo che abbia 2 radici λ, μ reali distinte.

Allora la formula esplicita è

$$x_n = c_1 \lambda^n + c_2 \mu^n$$

dove c_1 e c_2 si determinano
sulla base di x_0 e x_1

Se le radici sono complesse coniugate, la formula è la stessa, solo con le potenze dei numeri complessi.

Volevo non usare i complessi, scrivo λ e μ come $\alpha \pm i\beta$, anzi come

$$\rho e^{\pm i\theta}$$

$$x_n = c_1 (\rho e^{i\theta})^n + c_2 (\rho e^{-i\theta})^n$$

$$= c_1 \rho^n e^{in\theta} + c_2 \rho^n e^{-in\theta} = c_1 \rho^n (\cos(n\theta) + i \sin(n\theta)) + c_2 \rho^n (\cos(n\theta) - i \sin(n\theta))$$

e ottengo, cambiando c_1 e c_2 ,

$$x_m = c_1 \rho^m \cos(m\theta) + c_2 \rho^m \sin(m\theta)$$

Se l'eq. associata ha 2 radici reali λ coincidenti, allora

$$x_m = c_1 \lambda^m + c_2 m \lambda^m$$

Perché funzionano queste formule?

Oss. 1 $x_{m+2} = a x_{m+1} + b x_m$. Cerco una soluz. del tipo
 $x_m = R^m$

Sostituisco: $R^{m+2} = a R^{m+1} + b R^m$ semplifico

$$R^2 = a R + b$$

Quindi se R è sol. dell'eq. $x^2 - ax - b = 0$, allora R^m è una soluzione della ricorrenza.

Oss. 2 Se λ e μ sono reali distinti, allora λ^m e μ^m sono 2 soluzioni della ricorrenza. Poiché la ricor. è lineare e omogenea, ogni loro comb. lin. è ancora soluzione

$$c_1 \lambda^m + c_2 \mu^m$$

è soluzione

Oss. 3 Per dim. che non ce ne sono altre basta che mostro che posso soddisfare le cond. iniziali:

$$\begin{cases} c_1 \lambda^0 + c_2 \mu^0 = x_0 \\ c_1 \lambda^1 + c_2 \mu^1 = x_1 \end{cases} \quad \begin{cases} c_1 + c_2 = x_0 \\ \lambda c_1 + \mu c_2 = x_1 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \lambda & \mu \end{pmatrix}$$

Det matrice dei coeff = $\mu - \lambda \neq 0 \leadsto$ sol. unica

Oss. 4 Nel caso in cui λ ha mult. 2 si verifica come sopra che λ^n è una sol.
Si verifica poi che

$$\rightarrow n \lambda^n \text{ è solus. } [\begin{aligned} x_{n+2} &= a x_{n+1} + b x_n \\ (n+2) \lambda^{n+2} &= a(n+1) \lambda^{n+1} + b n \lambda^n \end{aligned}$$

$$n \lambda^2 + 2 \lambda^2 = a n \lambda + a \lambda + b n$$

$$n \underbrace{(\lambda^2 - a \lambda - b)}_{\lambda \text{ è solus.}} + \lambda \underbrace{(2\lambda - a)}_{\text{(derivata)}} = 0 \quad]$$

$\rightarrow$ posso trovare C_1 e C_2 per sistemare le cond. iniz.
(sistema lineare triangolare).

— 0 — 0 —

ANALISI 1

-

LEZIONE 085

Note Title

10/03/2017

$$x_{n+2} = a x_{n+1} + b x_n \quad \leadsto \quad x^2 = ax + b$$

$$x_n = c_1 \lambda^n + c_2 \mu^n$$

se $\lambda \neq \mu$

$$x_n = c_1 \lambda^n + c_2 n \lambda^n$$

se λ ha mult. 2**INTERPRETAZIONE 1**

Invece di considerare x_n come incognita, considero la coppia (x_n, x_{n+1}) anzi considero il polinomio

$$p_n(x) = b x_n + x_{n+1} x \quad (\text{pol. di 1° grado con coeff. } b x_n \text{ e } x_{n+1})$$

$$\begin{aligned} p_{n+1}(x) &= b x_{n+1} + x_{n+2} x \\ &= b x_{n+1} + a x_{n+1} x + b x_n x \\ &\equiv x p_n(x) \quad (\text{mod } x^2 - ax - b) \end{aligned}$$

Verifica $x p_n(x) = b x_n x + x_{n+1} x^2$ ↓ $x^2 \equiv ax + b$

$$\begin{aligned} &\equiv b x_n x + x_{n+1} (ax + b) \\ &= b x_n x + a x_{n+1} x + b x_{n+1} \quad \text{che è quello di sopra} \end{aligned}$$

Quindi $p_{n+1}(x) = x p_n(x)$, da cui

$$\begin{aligned} p_n(x) &= x^n p_0(x) \quad (\text{mod } x^2 - ax - b) \\ &= x^n (b x_0 + x_1 x) \end{aligned}$$

Come determino la classe di $p_n(x)$ mod $x^2 - ax + b$?

$$x^n (b x_0 + x_1 x) = b x_{n+1} + x_n x + q_n(x) (x^2 - ax - b) \quad (*)$$

↑ da trovare ↑

Sostituendo $x = \lambda$ e $x = \mu$ trovo x_{n+1} ed x_n

$$\lambda^n (b x_0 + x_1 \lambda) = b x_{n+1} + x_n \lambda$$

$$\mu^n (b x_0 + x_1 \mu) = b x_{n+1} + x_n \mu$$

→ risolvendolo trovo x_{n+1} e x_n

Se λ ha mult. 2 sostituisco λ nella (*) e nella sua derivata
 — 0 — 0 —

INTERPRETAZIONE 2 Considero come incognita il vettore

$$v_n = \begin{pmatrix} x_{n+1} \\ x_n \end{pmatrix} \quad \text{Allora}$$

$$v_{n+1} = \begin{pmatrix} x_{n+2} \\ x_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a x_{n+1} + b x_n \\ x_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{n+1} \\ x_n \end{pmatrix} = A v_n$$

da cui

$$v_n = A^n v_0$$

Per calcolare A^n basta diagonalizzare

$$M^{-1} A M = D$$

$$M^{-1} A^n M = D^n$$

$$A^n = M D^n M^{-1}$$

Cui sono i tizi sulla diagonale? Gli autovalori di A

$$\begin{pmatrix} a-x & b \\ 1 & -x \end{pmatrix}$$

$$\text{Det} : (a-x)(-x) - b = 0$$

$$x^2 - ax - b = 0 \quad \text{☺}$$

Nel caso in cui le radici sono doppie o davvero complesse
 → forma canonica di Jordan

$$\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

— 0 — 0 —

Conclusione L'algoritmo descritto per l'ordine 2 funziona per ricorrenze lineari di ogni ordine.

Esempio (Fibonacci) $x_{n+2} = x_{n+1} + x_n$ $x^2 - x - 1 = 0$
 $x_0 = 0$ $x_1 = 1$ $x_{1,2} = \frac{1 \pm \sqrt{5}}{2}$

Solus. generale

$$x_n = c_1 \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n + c_2 \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$$

Calcolo c_1 e c_2 :

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 0 \\ c_1 \frac{1+\sqrt{5}}{2} + c_2 \frac{1-\sqrt{5}}{2} = 1 \end{cases} \quad c_2 = -c_1$$

$$\leadsto c_1 \sqrt{5} = 1$$

$$\leadsto c_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}$$

Quindi

$$x_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n - \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$$

Oss. Anche se ci sono radici, queste poi si "devono" semplificare

Esercizio 2 $x_{n+2} = 7x_{n+1} + 12x_n$ $x_0 = 2016$
 $x_1 = 4024$

Calcolare $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{x_{n+1}}{x_n}$

Pol. caratteristico: $x^2 - 7x - 12 = 0$ $\frac{7 \pm \sqrt{49+48}}{2} = \frac{7 \pm \sqrt{97}}{2}$

Sol. generale: $x_n = c_1 \left(\frac{7+\sqrt{97}}{2} \right)^n + c_2 \left(\frac{7-\sqrt{97}}{2} \right)^n$
 ↑
 termine che domina

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{x_{n+1}}{x_n} = \frac{7+\sqrt{97}}{2}$ (raccolgo sopra e sotto la sua potenza)

Tutto questo funziona se verifico che $c_1 \neq 0$.

Se per assurdo avessi che $c_1 = 0$, allora

$x_n = c_2 \left(\frac{7 - \sqrt{57}}{2} \right)^n$, ma allora $\frac{x_1}{x_0} = \frac{7 - \sqrt{57}}{2}$ e questo non è vero.

— o — o —

Cosa succede se la ricorrenza non è omogenea

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n + 2n$$

Considero l'omogenea associata

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n$$

$$x^2 - 7x + 12 = 0$$

$$(x-3)(x-4) = 0$$

$$\boxed{c_1 3^n + c_2 4^n} \text{ sol. gen. omogenea}$$

Cerco una soluzione speciale della non omogenea di tipo polinomio di 1° grado

$$x_n = an + b \quad \text{con } a \text{ e } b \text{ incogniti}$$

$$\begin{array}{ccccccc} a(n+2) + b & = & 7[a(n+1) + b] & - & 12(an + b) & + & 2n \\ \color{blue}{x_{n+2}} & & \color{blue}{7x_{n+1}} & & \color{blue}{-12x_n} & & \color{blue}{+ 2n} \end{array}$$

$$an + 2a + b = 7an + 7a + 7b - 12an - 12b + 2n$$

$$6an - 5a + 6b = 2n$$

$$6a = 2 \quad \leadsto \quad a = \frac{1}{3}$$

$$6b = 5a$$

$$b = \frac{5}{6} a = \frac{5}{18}$$

Sol. gen. :

$$\boxed{x_n = \frac{1}{3}n + \frac{5}{18} + a 3^n + b 4^n}$$

Conoscendo le cond. iniziali posso trovare a e b .

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n + 2^n \leadsto \text{provo con } x_n = a 2^n$$

$$a 2^{n+2} = 7a 2^{n+1} - 12a 2^n + 2^n$$

$$4a = 14a - 12a + 1 \quad 2a = 1 \quad a = \frac{1}{2}$$

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n + 3^n \leadsto \text{provo con } x_n = a n 3^n$$

$$a(n+2)3^{n+2} = 7a(n+1)3^{n+1} - 12an3^n + 3^{n+1}$$

$$9an + 18a = 21an + 21a - 12an + 1 \leadsto a = -\frac{1}{3}$$

Esercizio

$$x_{n+2} = x_{n+1} + x_n$$

$$x_0 = 2017$$

Domanda: esistono valori x_1 per cui la succ. è limitata?

Formula:
$$x_n = a \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n + \underbrace{b \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n}_{\downarrow 0 \text{ perché } \left| \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right| < 1}$$

La succ. è limitata $\Leftrightarrow a = 0$

Deve essere $x_n = b \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$. Imponendo $x_0 = 2017$ trovo $b = 2017$

Quindi l'unico valore x_1 per cui x_n risulta limitata è

$$x_1 = 2017 \frac{1-\sqrt{5}}{2}.$$

ANALISI 1

-

LEZIONE 086

Note Title

14/03/2017

Sistemi di eq. differenzialiDall'equazione ad un sistema

Esempio $\ddot{u} - 3\ddot{u} + t^2 \dot{u}^2 + \sin u = 0$

Pongo $v = \dot{u}$ $w = \ddot{u} = \dot{v}$

Allora l'equazione diventa il sistema

$$\begin{cases} \dot{u} = v \\ \dot{v} = w \\ \dot{w} = 3w - t^2 v^2 - \sin u \\ \ddot{u} = 3\ddot{u} - t^2 \dot{u}^2 - \sin u \end{cases}$$

Un'eq. di ordine 3 è diventata un sistema di 3 eq. di ordine 1 (tutto in forma normale)

Strumento di natura teorica: se so risolvere i sistemi di ordine 1, so risolvere le eq. di ordine qualunque.

Dal sistema ad un'equazione. In alcuni casi particolari è possibile trasformare un sistema in una equazione unica di ordine più alto.

Esempio $\begin{cases} \ddot{u} = 3u + v \\ \dot{v} = 11u + 7v \end{cases}$

$$\begin{aligned} \ddot{u} &= 3\ddot{u} + \dot{v} = 3\ddot{u} + 11u + 7v = 3\ddot{u} + 11u + 7\dot{u} - 21u \\ &\quad \uparrow \text{deriv.} \quad \uparrow \text{prevedo} \quad \uparrow \text{dalla 1a} \\ &\quad \text{da} \quad \dot{v} \text{ dalla 2a} \quad v = \dot{u} - 3u \\ &\quad \text{eq.} \quad \text{eq.} \end{aligned} = 10\ddot{u} - 10u$$

Ho ottenuto $\ddot{u} - 10\dot{u} + 10u = 0$ e questa la posso risolvere

Esempio 2 $\begin{aligned} \ddot{u} &= 3u + v \\ \dot{v} &= 2u + 4v \end{aligned}$

$$\ddot{u} = 3\dot{u} + \dot{v} = 3\dot{u} + 2u + 4v = 3\dot{u} + 2u + 4\dot{u} - 12u = 7\dot{u} - 10u$$

$\uparrow$ 1^a deriv. $\uparrow$ 2^a $\uparrow$ $v = \dot{u} - 3u$ $\uparrow$ conto

$$\ddot{u} - 7\dot{u} + 10u = 0 \quad \rightsquigarrow \quad x^2 - 7x + 10 = (x-2)(x-5) = 0$$

$$u(t) = ae^{2t} + be^{5t}$$

A questo punto della 1^a

$$v(t) = \dot{u}(t) - 3u(t) = 2ae^{2t} + 5be^{5t} - 3ae^{2t} - 3be^{5t}$$

$$v(t) = -ae^{2t} + 2be^{5t}$$

La soluzione del sistema dipende da 2 costanti arbitrarie a e b .
Il pbm. di Cauchy prevede di assegnare

$$\begin{aligned} u(t_0) &= u_0 \\ v(t_0) &= v_0 \end{aligned} \quad (\text{stesso } t_0 \text{ sopra e sotto})$$

A quel punto trovo a e b .
— 0 — 0 —

Interpretazione di algebra lineare Posso pensare che l'incognita sia un vettore

$$U(t) = \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \end{pmatrix}. \quad \text{Allora posso scrivere il sistema nella forma}$$

$$U'(t) = A U(t) \quad \text{dove} \quad A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

Ora i numeri 2 e 5 sono gli autovalori della matrice (infatti somma = $\text{Tr } A = 7$, prod = $\text{Det} = 10$)
la soluzione si può scrivere come

$$U(t) = \begin{pmatrix} ae^{2t} + be^{5t} \\ -ae^{2t} + 2be^{5t} \end{pmatrix} = a \underset{\substack{\uparrow \\ \text{autovett.} \\ \text{di } 2}}{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}} e^{2t} + b \underset{\substack{\uparrow \\ \text{autovett.} \\ \text{di } 5}}{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}} e^{5t}$$

autov.

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{😊}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \text{😊}$$

Delitto futuro Se l'equazione è $\dot{u} = at \leadsto u(t) = ce^{at}$

Se il sistema è $\dot{U} = AU$ la sol. è $U(t) = C e^{At}$
↑ matrice
↑ vettore

Come si definisce e^M con M matrice quadrata?

Taylor $e^M = I + M + \frac{1}{2} M^2 + \frac{1}{3!} M^3 + \dots$

Come si calcola: diagonalizzo - faccio l'esponenziale degli
e. sulla diagonale - torno indietro.

Un sistema in forma diagonale diventa

$$\begin{aligned} \dot{u} &= \lambda_1 u \\ \dot{v} &= \lambda_2 v \end{aligned}$$

Questo sistema è "disaccoppiato", cioè sono equazioni scalari.

Interpretazione fisica



Ci sono "modi giusti" di mettere le variabili in cui il sistema diventa "più semplice", ad esempio diagonale.

— o — o —

Sistemi di succ. per ricorrenza

$$\begin{cases} a_{n+1} = 3a_n + b_n \\ b_{n+1} = 2a_n + 4b_n \end{cases} \quad a_0 \text{ e } b_0 \text{ dati in partenza}$$

Voglio la formula esplicita. Idea: 2 ricorrenze di ordine 1
 $\leadsto$ 1 ricorrenza di ordine 2

$$\begin{aligned} a_{n+2} &= 3a_{n+1} + b_{n+1} = 3a_{n+1} + 2a_n + 4b_n \\ &\quad \begin{array}{c} \uparrow \\ \text{1ª equ. con} \\ \text{indici aumentati} \\ \text{di 1} \end{array} \quad \begin{array}{c} \uparrow \\ b_{n+1} \text{ della} \\ 2^\text{a} \end{array} \quad \begin{array}{c} \uparrow \\ b_n \text{ della} \\ 1^\text{a} \end{array} \\ &= 3a_{n+1} + 2a_n + 4a_{n+1} - 12a_n \end{aligned}$$

$$\leadsto a_{n+2} = 7a_{n+1} - 10a_n \quad \leadsto \text{si chiude.}$$

Esempio 2

$$\begin{aligned} a_{n+1} &= 3a_n + b_n + n^2 \\ b_{n+1} &= a_n + 3b_n + 3^n \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_{n+2} &= 3a_{n+1} + b_{n+1} + (n+1)^2 = 3a_{n+1} + a_n + 3b_n + 3^n + (n+1)^2 \\ &= 3a_{n+1} + a_n + 3a_{n+1} - 9a_n - 3n^2 + 3^n + (n+1)^2 \\ &= 6a_{n+1} - 8a_n + 3^n - 2n^2 + 2n + 1 \end{aligned}$$

$$\leadsto x^2 = 6x - 8 \quad \leadsto x^2 - 6x + 8 = (x-2)(x-4) = 0$$

La sol. gen. parte omogenea è $c_1 2^n + c_2 4^n$.

Ora cerco una sol. speciale del tipo $a_n = a3^n + b + cn + dn^2$
 e trovo a, b, c, d .

Una volta trovato a_n ottengo b_n dalla 1ª equ.

Esempio 3 Quando le equ. sono 3

$$a_{n+1} = a_n + 2b_n - c_n$$

$$b_{n+1} = -a_n + 7c_n$$

$$c_{n+1} = a_n + b_n - 3c_n$$

Voglio ottenere una ric. di ordine 3 per a_n

$$a_{n+3} = a_{n+2} + 2b_{n+2} - c_{n+2} = a_{n+2} - 2a_{n+1} + 4c_{n+1} - a_{n+1} - b_{n+1} + 3c_{n+1}$$

↑
shift
di 2
sulla 1^a

↑
shift di
1 su
2 e 3^a

$$= a_{n+2} - 3a_{n+1} - b_{n+1} + 17c_{n+1}$$

$$= a_{n+2} - 3a_{n+1} + a_n - 7c_n + 17(a_n + b_n - 3c_n)$$

Ad un certo punto bisogna eliminare completamente una variabile.

Nella 1^a e nella 2^a posso eliminare c_n e cercare di ottenere un sistema nelle altre 2 variabili.

Soluzione (dopo video)

$$b_{n+1} = -a_n + 7c_n$$

$$c_{n+1} = a_n + b_n - 3c_n$$

→ da queste ricavo c_n in funzione di $a_n, a_{n+1}, b_n, b_{n+1}$

→ poi sostituisco nelle prime 2 che diventano 2 equazioni per 2 successioni.

Alternativa standard : triangolizzo la matrice 😊

ANALISI 1

-

LEZIONE 087

Note Title

14/03/2017

Succ. PER RICORRENZA NON LINEARI

Esempio 1 $\begin{cases} x_{n+1} = x_n^3 \\ x_0 = \frac{1}{2} \end{cases}$

(si può fare la formula esplicita, ma non vogliamo usarla)

Voglio calcolare il limite della succ. Sorse un piano.

PIANO

- (i) $0 \leq x_n \leq \frac{1}{2} \quad \forall n \in \mathbb{N}$
- (ii) $x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$
- (iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$
- (iv) $l = 0$

Dim. (iii) La succ. x_n è decrescente (deb.) per il p.to (ii) e limitata dal basso per il p.to (i).
Quindi (iii) segue dal teo. succ. monotone

Dim. (iv) Scrivo la ricorrenza e passo al limite

$$x_{n+1} = x_n^3$$

$$\begin{array}{ccc} \text{Sottosucc. o} & \rightarrow & \\ \text{meglio stessa} & \downarrow & \\ \text{succ. con} & l & l^3 \\ \text{indici shiftati} & & \\ \text{di 1} & & \end{array}$$

← p.to (iii) + continuità di x^3

Quindi $l = l^3 \rightsquigarrow l^3 - l = 0, l(l^2 - 1) = 0$

quindi

$l = 0$

$l = 1$

$l = -1$

↓
↓
incompatibili con la (i)

Quindi necessariamente $l = 0$.

Dim (i) Il fatto che $x_n \geq 0$ è una banale induzione.
 Il fatto che $x_n \leq \frac{1}{2}$ pure

[P.B. $\frac{1}{2} \leq \frac{1}{2}$ 😊 : Passo induttivo : ipotesi $x_n \leq \frac{1}{2}$
 Tesi $x_{n+1} \leq \frac{1}{2}$

$$x_{n+1} = x_n^3 \leq \left(\frac{1}{2}\right)^3 = \frac{1}{8} \leq \frac{1}{2} \quad]$$

↑
 ho usato che
 x^3 è deb. cresc.

quindi $x_n \leq \frac{1}{2} \Rightarrow x_n^3 \leq \left(\frac{1}{2}\right)^3$

Dim (ii) Primo metodo: ricorrenza + disequazione

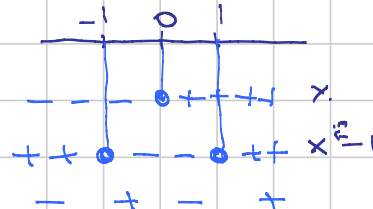
Devo dim. che $x_{n+1} \leq x_n$, cioè $x_n^3 \leq x_n$, cioè

$$x_n^3 - x_n \leq 0 \quad x_n(x_n^2 - 1) \leq 0$$

La soluz. della diseq. $x(x^2 - 1) \leq 0$ è $(-\infty, -1] \cup [0, 1]$
 quindi mi serve

$$x_n \in (-\infty, -1] \cup [0, 1]$$

↑
 per il p.to (i)
 x_n sta qui



Secondo metodo : induzione + applico f

Devo dim. che $x_{n+1} \leq x_n$ per ogni $n \in \mathbb{N}$, vado per indus.

$n=0$ $x_1 \leq x_0$? sì perché $x_1 = \frac{1}{8} \leq \frac{1}{2} = x_0$

$n \Rightarrow n+1$ Ipotesi: $x_{n+1} \leq x_n$. Applico $f(x) = x^3$.
 Poiché $f(x)$ è deb. crescente ottengo

$$f(x_{n+1}) \leq f(x_n)$$

$$x_{n+1}^3 \leq x_n^3$$

"

$$x_{n+2} \leq x_{n+1}, \text{ cioè la tesi del passo induttivo.}$$

Esempio 2

$$\begin{cases} x_{n+1} = x_n^3 \\ x_0 = 2 \end{cases}$$

- PLATO**
- (i) $x_n \geq 2 \quad \forall n \in \mathbb{N}$
 - (ii) $x_{n+1} \geq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$
 - (iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$
 - (iv) $l = +\infty$

Dim (i) Basele induzione (ma sto già usando la monotonia di $f(x) = x^3$)

Dim (ii) Ricorrenza + diseg. : $x_{n+1} \geq x_n \Leftrightarrow x_n^3 \geq x_n$
 $x_n \in [-1, 0] \cup [1, +\infty)$
 ↑ per la (i) sta qui

Induzione + applico f Per induzione $x_1 \geq x_0$ si ($8 \geq 2$)

P.J. Ipotesi $x_{n+1} \geq x_n \Rightarrow x_{n+1}^3 \geq x_n^3$, cioè $x_{n+2} \geq x_{n+1}$
 ↑
 DIRE PERCHÉ POSSO

Dim (iii) Segue da (ii) + teo. succ. monotone (la stima dal basso non serve a nulla)

Dim (iv) Per assurdo sca $l \in \mathbb{R}$. Ragionando come prima ottengo $l = l^3$, cioè $l \in \{0, 1, -1\}$, ma sono tutte incompatibili con (i). Quindi resta solo $l = +\infty$.

Esempio 3
$$\begin{cases} x_{n+1} = \sqrt{5x_n - 6} \\ x_0 = 2017 \end{cases}$$

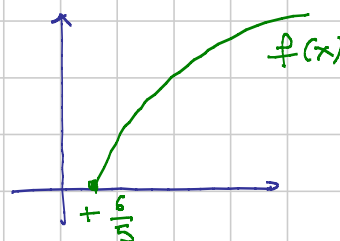
- PIANO**
- (i) $x_n \geq 3 \quad \forall n \in \mathbb{N}$
 - (ii) $x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$
 - (iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R} \quad \text{((i) + (ii) + teo. succ. monotone)}$
 - (iv) $l = 3$

Dim. (iv) Passo al limite nella ricorrenza

$$\begin{array}{ccc} x_{n+1} = \sqrt{5x_n - 6} & & \\ \downarrow & \quad \downarrow & \\ l = \sqrt{5l - 6} & \rightsquigarrow & l^2 = 5l - 6, \quad l^2 - 5l + 6 = 0 \\ & & \underline{l = 2 \text{ e } l = 3} \\ & & \text{ricomp. con (i)} \end{array}$$

Dim (i) Apro una parentesi: come è definita $f(x) = \sqrt{5x - 6}$
È monotona crescente.

Quindi (i) lo faccio per induzione



n=0 $x_0 \geq 3$ ovvio $2017 \geq 3$

n ⇒ n+1 Ipotesi: $x_n \geq 3$

applico $f(x)$ e ottengo grazie alla monotonia

$$x_{n+1} = f(x_n) \geq f(3) = 3, \text{ cioè la tesi del passo induttivo}$$

Dim (ii) Lo faccio per induzione + applico $f(x)$

n=0 $x_1 \leq x_0$, cioè $\sqrt{5 \cdot 2017 - 6} \leq 2017 \dots$ abbondante

n ⇒ n+1 Ipotesi: $x_{n+1} \leq x_n$ Applico $f(x)$ (posso ...)

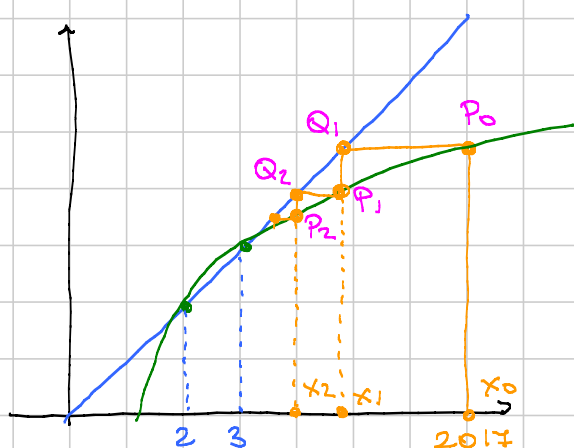
e ottengo $f(x_{n+1}) \leq f(x_n)$
 " " "
 $x_{n+2} \quad x_{n+1}$

cioè la tesi del passo induttivo.

Esercizio Provare a fare il p.to (ii) con ricorrenza + diseg.
 (si tratta di risolvere $x_{n+1} \leq x_n$, cioè

$$\sqrt{5x+6} \leq x$$

Come ideare un piano... ① Disegno $f(x)$ e disegno la
 bisettrice $y = x$



Risolve $f(x) = x$ per avere
 le intersezioni (tanto serve
 in fase (i)) e risolvo
 $f(x) \leq x$ (che volendo è uti-
 le in fase 2).

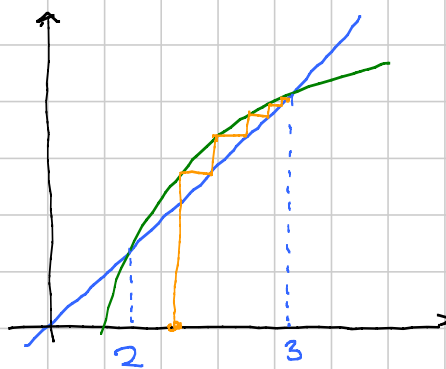
- ② Seguo x_0 sull'asse x
- ③ Seguo lo slogan "verticale alla funzione, orizzontale alla bisettrice"
- ④ Le x che ottengo strascia facendo sono $x_0, x_1, x_2, x_3, \dots$

Basta osservare che $P_0 = (x_0, f(x_0)) = (x_0, x_1)$
 $Q_1 = (x_1, x_1)$
 $P_1 = (x_1, f(x_1)) = (x_1, x_2)$
 $Q_2 = (x_2, x_2)$ e così via.

Esempio 4 $\begin{cases} x_{n+1} = \sqrt{5x_n - 6} \\ x_0 = \sqrt{5} \end{cases}$

- PIANO**
- (i) $\sqrt{5} \leq x_n \leq 3 \quad \forall n \in \mathbb{N}$
 - (ii) $x_{n+1} \geq x_n$ "
 - (iii) $x_n \rightarrow L \in \mathbb{R}$
 - (iv) $L = 3$

— 0 —



ANALISI 1 - LEZIONE 088

Note Title

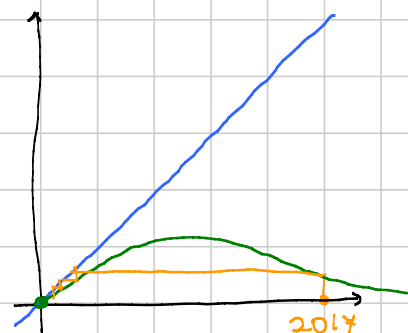
15/03/2017

Esempio 1 $x_{n+1} = \frac{x_n}{x_n^2 + 2}$ $x_0 = 2017$

$$f(x) = \frac{x}{2+x^2}$$

Come è messa $f(x)$ risp. a x

$$f(x) = x \quad f(x) > x$$



$$\frac{x}{2+x^2} > x \Leftrightarrow \frac{x}{2+x^2} - x > 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{x(1-2-x^2)}{2+x^2} = -\frac{x(x^2+1)}{x^2+2} > 0 \Leftrightarrow x < 0$$

Valore il segno di uguale $\Leftrightarrow x=0$. Riassumendo

$$f(x) = x \Leftrightarrow x=0 ; f(x) > x \Leftrightarrow x < 0$$

PIANO (Piano con la monotonia)

$$(i) \quad x_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(ii) \quad x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(iii) \quad x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$$

$$(iv) \quad l = 0$$

Dim. (i) Facile inoluzione

Dim. (ii) Ricontra + diseguazione. Devo dim. che $x_{n+1} \leq x_n$, cioè $f(x_n) \leq x_n$. Risolvendo $f(x) \leq x$ trovo $x \geq 0$, quindi $x_n \geq 0$, che è vera per il p.to (i)

Dim. (ii) Per la (ii) x_n è deb. decr.

Per la (i) x_n è lim. sup.

Teo. succ. monotone $\Rightarrow x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$.

Dim. (i) Sapendo che l è reale, passo al limite nella ricor.

$$\begin{array}{ccc} x_{n+1} = \frac{x_n}{2+x_n^2} & & \\ \text{succ. shiftata} \rightarrow \downarrow & \downarrow & \leftarrow f(x) \text{ è continua ovunque} \\ l = \frac{l}{2+l^2} & & \end{array}$$

Trovo l'eq. $l = f(l)$ che sappiamo avere come unica sol. reale $l = 0$.

Domanda: $\sum_{n=0}^{\infty} x_n$ converge? ($x_n \rightarrow 0$ è cond. nec.)

Voglio usare il criterio del rapporto.

Prima cosa: osservo che $x_n > 0$ per ogni $n \in \mathbb{N}$ (facile indovinare).

A quel punto

$$\frac{x_{n+1}}{x_n} = \frac{\frac{x_n}{2+x_n^2}}{x_n} = \frac{1}{2+x_n^2} \rightarrow \frac{1}{2} \Rightarrow \text{la serie converge}$$

(Brutalmente è come se fosse $x_n \sim \frac{1}{2^n}$)

Altra domanda: per quali $\alpha > 0$ converge la serie

$$\sum_{n=0}^{\infty} \underbrace{\alpha^n x_n}_{b_n}$$

Faccio il rapporto su b_n :

$$\frac{b_{n+1}}{b_n} = \frac{\alpha^{n+1} x_{n+1}}{\alpha^n x_n} = \frac{\alpha}{2+x_n^2} \rightarrow \frac{\alpha}{2}$$

per $\alpha = 2$ è più diff.

per $\alpha > 2$ div. a $+\infty$

per $\alpha < 2$ conv.

PIANO ALTERNATIVO (Piano con la distanza)

Voglio dim. che $x_n \rightarrow 0$. Pongo $d_n =$ distanza tra x_n ed il presunto limite

$$d_n = |x_n - 0| = |x_n|$$

$$(i) \quad x_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(ii) \quad d_{n+1} \leq \frac{1}{2} d_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(iii) \quad d_n \leq \frac{d_0}{2^n} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(iv) \quad d_n \rightarrow 0, \text{ cioè } x_n \rightarrow 0$$

Dim (iv) $0 \leq d_n \leq \frac{d_0}{2^n} + \text{carabinieri}$

$\uparrow$ val. assol. $\uparrow$ (iii)

Dim (iii) Segue per inclusione dal punto (ii)
 (per fare funzionare il seguente serve che al punto (ii) ci sia $d_{n+1} \leq c d_n$ con $c < 1$)

Dim (ii) Voglio che $d_{n+1} \leq \frac{1}{2} d_n$

$$d_{n+1} = |x_{n+1} - 0| = |f(x_n) - f(0)| \leq L |x_n - 0| = L d_n$$

$\uparrow$
 costante di
 Lip. di $f(x)$

Ora $L = \sup \{ |f'(x)| : x \geq 0 \}$ $f'(x) = \frac{2+x^2-2x^2}{(2+x^2)^2}$

$$= \sup \left\{ \frac{|2-x^2|}{(2+x^2)^2} : x \geq 0 \right\} = \frac{1}{2}$$

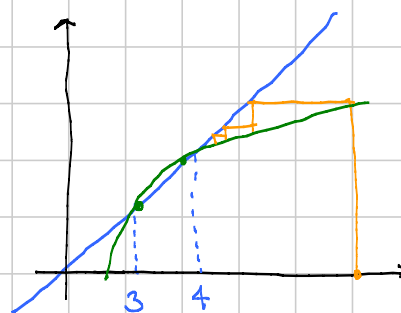
$\uparrow$
 bisognerebbe fare lo studio di funzioni

— o — o —

Esempio 2 $\begin{cases} x_{n+1} = \sqrt{7x_n - 12} \\ x_0 = 2017 \end{cases}$

$$f(x) = \sqrt{7x-12} \quad f(x) = x$$

$$x = \sqrt{7x-12}, \quad x^2 = 7x-12, \quad x = \begin{matrix} \nearrow 3 \\ \searrow 4 \end{matrix}$$



PIANO Con la distanza

$$f'(x) = \frac{7}{2\sqrt{7x-12}} \quad \text{quindi per } x \geq 4 \text{ ho che } 0 \leq f'(x) \leq \frac{7}{8}$$

quindi $f(x)$ è Lip. in $[4, +\infty)$ con costante $\frac{7}{8}$

Pongo $d_n := |x_n - 4|$

(i) $x_n \geq 4 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ (inclusione come des. prec.)

(ii) $d_{n+1} \leq \frac{7}{8} d_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(iii) $d_n \leq \left(\frac{7}{8}\right)^n d_0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ (ii) + inclusione

(iv) $d_n \rightarrow 0$, cioè $x_n \rightarrow 4$ (iii) + carabinieri

Dim (ii)

$$d_{n+1} = |x_{n+1} - 4| = |f(x_n) - f(4)| \leq \frac{7}{8} |x_n - 4| = \frac{7}{8} d_n$$

$f(x)$ è Lip. con
cost. $\frac{7}{8}$ in $[4, +\infty)$

Domanda: come si comporta $\sum_{n=0}^{\infty} \underbrace{n^{2017} (x_n - 4)}_{a_n}$?

Ossevo (cioè dimostro :) che $a_n > 0$ per ogni $n \in \mathbb{N}$

A quel punto provo il criterio del rapporto:

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} = \frac{(n+1)^{2017} (x_{n+1} - 4)}{n^{2017} (x_n - 4)} = \underbrace{\left(1 + \frac{1}{n}\right)^{2017}}_{\downarrow 1} \underbrace{\frac{f(x_n) - 4}{x_n - 4}}_{\downarrow \frac{7}{8}} \rightarrow \frac{7}{8}$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{f(x_n) - 4}{x_n - 4} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{7x_n - 12} - 4}{x_n - 4} \cdot \frac{\sqrt{7x_n - 12} + 4}{\sqrt{7x_n - 12} + 4}$$

$$= \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{7x_n - 12 - 16}{(x_n - 4)(\sqrt{7x_n - 12} + 4)} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{7(x_n - 4)}{(x_n - 4)(\sqrt{7x_n - 12} + 4)} = \frac{7}{8}$$

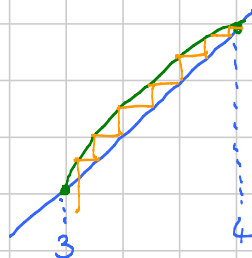
In alternativa

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{f(x_n) - 4}{x_n - 4} = \lim_{\substack{x \rightarrow 4 \\ x = x_n}} \frac{f(x) - 4}{x - 4} \underset{\frac{0}{0} \Rightarrow \text{H\ddot{o}p}}{=} \lim_{x \rightarrow 4} \frac{f'(x)}{1} = f'(4) = \frac{7}{8}$$

Poiché rapporto $\rightarrow \frac{7}{8}$, la serie converge.

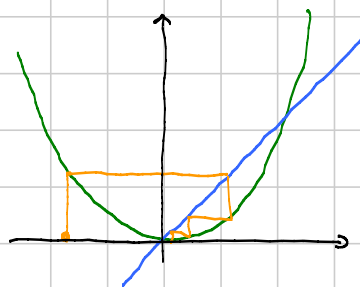
Oss. 1 Se avessi avuto dato iniziale $x_0 = 3,0001$, allora $x_n \rightarrow 4$ crescendo

- Il piano con la monotonia era ok
- Il piano con la distanza NON può funzionare bene, perché serviva la costante di Lip in $[3,0001, 4]$, ma questa è di sicuro > 1 . (infatti $f'(3) > 1$)



Oss. 2 Se ho $x_{n+1} = x_n^2$
 $x_0 = -\frac{1}{2}$

conviene fare un piano con monotonia decrescente, ma a partire da $n=1$.



ANALISI 1 —

LEZIONE 089

Note Title

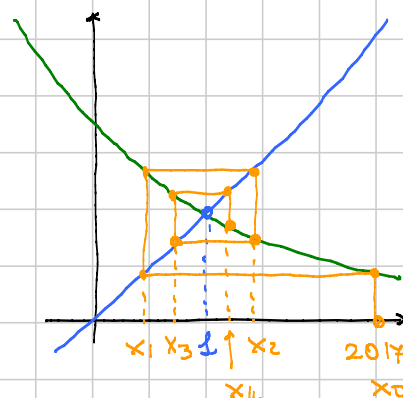
15/03/2017

SUCCESIONI PER RICORRENZA SPIRALEGGIANTE

Esempio 1 $x_{n+1} = \frac{7}{2x_n + 5}$ $x_0 = 2017$

Due tipi di piano possibili:

- piano con la distanza
- piano con le due sottosucc.



Brutta notizia: x_n non è monotona

PIANO con la distanza $d_n := |x_n - 1|$

↑ presunto limite

(i) $x_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(facile inclusione)

(ii) $d_{n+1} \leq \frac{14}{25} d_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(iii) $d_n \leq \left(\frac{14}{25}\right)^n d_0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ (inclusione a partire da (ii))

(iv) $d_n \rightarrow 0$, cioè $x_n \rightarrow 1$ (carabinieri a partire da (iii))

$f(x) = \frac{7}{2x+5} \quad f'(x) = -\frac{7 \cdot 2}{(2x+5)^2}$

quindi $\sup \{ |f'(x)| : x \geq 0 \} = \sup \left\{ \frac{14}{(2x+5)^2} : x \geq 0 \right\} = \frac{14}{25}$

Dim (ii) Solita Dip.

$d_{n+1} = |x_{n+1} - 1| = |f(x_n) - f(1)| \leq \frac{14}{25} |x_n - 1| = \frac{14}{25} d_n$

↑
Dip. (forse si poteva fare anche sostituendo $f(x_n) = \frac{7}{2x_n+5}$)

Domanda Per quali $\alpha > 0$ converge

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{n^2} (x_{n-1}) \quad a_n$$

Non posso usare il criterio del rapporto perché x_{n-1} ha segno variabile. Provo assoluta convergenza e faccio il rapporto su $|a_n|$

$$\frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} = \frac{2^{n+1}}{(n+1)^2} \frac{|x_{n+1}-1|}{|x_n-1|} \frac{n^2}{2^n} = \underbrace{\frac{n^2}{(n+1)^2}}_{\downarrow 1} \cdot \underbrace{2}_{\downarrow \alpha} \left| \frac{\varphi(x_n)-1}{x_n-1} \right|$$

$\varphi'(1) = \frac{2}{7}$

Quindi

• se $\alpha < \frac{7}{2} \leadsto \lim. \text{rapp.} < 1 \leadsto \sum |a_n| \text{ conv.} \Rightarrow \sum a_n \text{ conv.}$

• se $\alpha > \frac{7}{2} \leadsto \lim. \text{rapp.} > 1 \leadsto |a_n| \rightarrow +\infty \Rightarrow \text{no cond. nec.}$
 $\uparrow$
 rapp. per succ.
 $\Rightarrow \sum a_n$ non converge

• se $\alpha = \frac{7}{2}$ è tutto più delicato 😞.

PIANO (con le 2 sottosuccessioni)

L'idea è che

- a_{2n} è decrescente
- a_{2n+1} è crescente

$$(i) \quad a_{2n} \geq 1 \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$0 \leq a_{2n+1} \leq 1 \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(ii) \quad a_{2n+2} \leq a_{2n} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$a_{2n+3} \geq a_{2n+1} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

sui pari $\downarrow$

sui dispari $\uparrow$

$$(iii) \quad a_{2n} \rightarrow l \in \mathbb{R}$$

$$a_{2n+1} \rightarrow m \in \mathbb{R}$$

$$(iv) \quad m = l = 1$$

Dim (iii) Segue da (i) + (ii) + l'eo. succ. monotone
(ma m ed l potrebbero essere diversi)

Dim (iv) Bisogna scrivere l'iterazione sui pari e sui dispari

$$x_{2m+1} = \frac{7}{2x_{2m} + 5}$$

↓

$$m = \frac{7}{2l + 5}$$

$$x_{2m+2} = \frac{7}{2x_{2m+1} + 5}$$

↓

$$l = \frac{7}{2m + 5}$$

Ho ottenuto un sistema che posso risolvere

$$\begin{cases} 2ml + 5m = 7 \\ 2ml + 5l = 7 \end{cases} \quad \text{Sottraggo: } m = l \text{ e quindi } 2l^2 + 5l = 7$$

da cui $2l^2 + 5l - 7 = 0$

$$\leadsto l = \begin{matrix} \nearrow 1 \\ \searrow -\frac{7}{2} \end{matrix} \leftarrow \begin{matrix} \text{incompatibile} \\ \text{con } 1 \end{matrix}$$

Quindi $a_{2m} \rightarrow l$, $a_{2m+1} \rightarrow l$, ed essendo lo stesso $a_n \rightarrow l$
(convincersene è magari dimostrarlo)

Dim (i) e (ii) Volevo si possano fare per induzione

Brutal mode: $x_0 = 2017$, $x_1 = \frac{7}{4034+5} = \frac{7}{4039} = 0$, poco

$$x_2 = \frac{7}{2x_1 + 5} = \frac{7}{5 + \text{poco}} = 1 + \text{poco}$$

Quindi $0 \leq x_1 \leq 1 \leq x_2 \leq x_0$

Applico $f(x)$, e riavento le disug. perché f è monot. decr.

$$\begin{aligned} f(0) &\geq f(x_1) \geq f(1) \geq f(x_2) \geq f(x_0) \\ \frac{7}{5} &\geq x_2 \geq 1 \geq x_3 \geq x_1 \geq 0 \end{aligned}$$

uguale

Riapplico $f(x)$ e inverto nuovamente

$$\begin{aligned} f(x_2) \leq f(1) \leq f(x_3) \leq f(x_1) \\ x_3 \leq 1 \leq x_4 \leq x_2 \end{aligned}$$

Morale: ogni volta che applico $f(x)$ ottengo una delle relazioni che mi servono!

Volevo essere rigorosi: metto (i) e (ii) insieme nella catena

$$0 \leq x_{2m+1} \leq x_{2m+3} \leq 1 \leq x_{2m+2} \leq x_{2m}$$

Questa si dimostra facilmente per inclusione semplicemente applicando $f(x)$ due volte (gli indici saltano di 2, e le disug. tornano nello stesso verso).

— o — o —

Esempio 2 $x_{n+1} = \frac{1}{x_n^2}$ $x_0 = \frac{2017}{2016}$

Tira aria di spitalaggio USCENTE.

Cosa dimostro? Che $x_{2m} \rightarrow +\infty$ e

$$x_{2m+1} \rightarrow 0$$

da cui x_n non ha limite.

Posso scrivere la doppia iterazione.

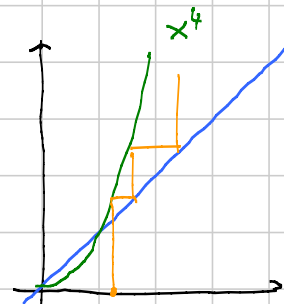
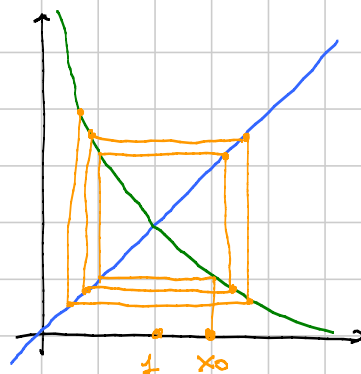
Pongo $y_m := x_{2m}$

$$y_{m+1} = x_{2m+2} = \frac{1}{x_{2m+1}^2} = \frac{1}{\left(\frac{1}{x_{2m}^2}\right)^2} = (x_{2m})^4 = y_m^4$$

Ma allora y_m risolve

$$\begin{aligned} y_{m+1} &= y_m^4 \\ y_0 &= \frac{2017}{2016} \end{aligned}$$

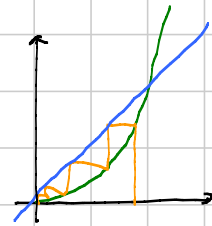
e questa si fa con la monotonia



Analogamente posso $z_n := x_{2n+1}$ e vedo che

$$z_{n+1} = z_n^4 \quad \text{con partenza } z_0 = x_1 < 1$$

da cui $z_n \rightarrow 0$ con piano monotonia



Oss. Tutte le volte che ho $x_{n+1} = f(x_n)$ con f decresc. posso considerare y_n e z_n come sopra e vedere che risolvono

$$y_{n+1} = f(f(y_n))$$

$$z_{n+1} = f(f(z_n))$$

e $f(f(x))$ è monotona crescente, quindi si ricade nei casi precedenti (provare con l'esempio 1).

— o — o —

ANALISI

1

-

LEZIONE 090

Note Title

17/03/2017

SUCCESIONI PER RICORRENZA NON AUTONOME

Esempio 1 $x_{n+1} = \frac{x_n}{n+3} \quad x_0 = 2017$

Si potrebbe avere una formula esplicita, ma non la usiamo

PIANO (con la monotonia)

(i) $x_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ [Facile induzione]

(ii) $x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$ [(i) + (ii) + teo. succ. monot.]

(iv) $l = 0$

Dim (ii) Riconvergenza + disequazione

$$x_{n+1} \stackrel{?}{\leq} x_n \Leftrightarrow \frac{x_n}{n+3} \stackrel{?}{\leq} x_n \Leftrightarrow x_n \left(1 - \frac{1}{n+3}\right) \stackrel{?}{\geq} 0$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\frac{n+2}{n+3}}_{>0} \underbrace{x_n}_{\geq 0 \text{ p.to (i)}} \stackrel{?}{\geq} 0 \quad \text{vera l'ultima, quindi vera tutte}$$

Dim (iv)

$$x_{n+1} = \frac{\boxed{x_n}}{\boxed{n+3}} \begin{matrix} \rightarrow l \in \mathbb{R} \\ \rightarrow +\infty \end{matrix}$$

$$\downarrow \quad \downarrow$$

$$l = 0$$

[Non riesco pensare che $\frac{x_n}{n+3} \rightarrow \frac{l}{n+3}$ perché limite metà per volta]

Quindi $x_{n+1} \rightarrow 0$ e di conseguenza $x_n \rightarrow 0$ (stessa succ. solo con indici shiftati).

PIANO 2

(i) $x_n > 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ [Facile induzione]

(ii) $x_n \rightarrow 0$

Dim (ii) Uso criterio del rapporto (posso per (i))

$$\frac{x_{n+1}}{x_n} = \frac{\cancel{x_n}}{n+3} \cdot \frac{1}{\cancel{x_n}} = \frac{1}{n+3} \rightarrow 0 < 1 \Rightarrow x_n \rightarrow 0.$$

PIANO 3 (limitatezza + carabiniere)

(i) $0 \leq x_n \leq 2017 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(ii) $x_n \rightarrow 0$

Dim (i) $x_n \geq 0$ facile inclusione
 $x_n \leq 2017$ per...

... $n \Rightarrow n+1$... ipotesi $x_n \leq 2017 \Rightarrow x_{n+1} = \frac{x_n}{n+3} \leq \frac{2017}{n+3} \leq 2017$

Dim (ii) Uso i carabiniere. Prendo il p.to (i) e divido per $n+3$ (posso perché...)

$$\boxed{0} \leq \boxed{\frac{x_n}{n+3}} \leq \boxed{\frac{2017}{n+3}}$$

$\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$
 0 0 0

Ho dim. che $x_{n+1} \rightarrow 0$, quindi anche $x_n \rightarrow 0$.

Esempio 2 $x_{n+1} = \frac{x_n + \arctan x_n}{\sqrt{n+2}} \quad x_0 = 2017$

PIANO (limitatezza + Carabiniere)

(i) $0 \leq x_n \leq 10.000 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(ii) $x_n \rightarrow 0$

Dim (i) $x_n \geq 0$ facile inclusione

$x_n \leq 10.000$

Passo base ovvio

$n \Rightarrow n+1$ Ipotesi $x_n \leq 10.000$ Tesi: $x_{n+1} \leq 10.000$

$$x_{n+1} = \frac{x_n + \arctan x_n}{\sqrt{n+2}} \leq \frac{10.000 + 10}{\sqrt{n+2}} \leq \frac{11.000}{\sqrt{2}} \leq 10.000$$

↑
Hp

da cui la tesi

Dim (ii) Grazie al p.to (i) so che

$$0 \leq x_{n+1} = \frac{x_n + \arctan x_n}{\sqrt{n+2}} \leq \frac{10.000}{\sqrt{n+2}}$$

↓ ↓ ↓
0 0 0

Quindi $x_{n+1} \rightarrow 0$, ma allora anche $x_n \rightarrow 0$.

Oss. Se fosse stato $x_0 = \frac{1}{10}$ converiva comunque usare al p.to (i) una limitazione "abbondante"

$$x_{n+1} = \frac{x_n + \arctan x_n}{\sqrt{n+2}} \leq \frac{\frac{1}{10} + \frac{\pi}{2}}{\sqrt{n+2}} \leq \frac{\frac{1}{10} + \frac{\pi}{2}}{\sqrt{2}} \leq \frac{1}{10}$$

↑
se avessi come Hp
induttiva che $x_n \leq \frac{1}{10}$

↑
FALSA

Esempio 3 $x_{n+1} = 5 + \frac{n^{20}}{2^n} (x_n + \arctan x_n)$ $x_1 = 2017$

Idea: all'inizio cresce molto, ma da un certo p.to in poi il 2^n al denominatore comanda.

Scelgo un intero n_0 tale che $\frac{n^{20}}{2^n} \leq \frac{1}{2}$ per ogni $n \geq n_0$

PIANO (i) $x_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ [Facile indurre] (o $x_n \geq 5$)
 (ii) $x_n \leq x_{n_0} + 100 \quad \forall n \geq n_0$
 (iii) $x_n \rightarrow 5$

Dim (iii) Grazie al p.to (ii) sappiamo che

$$\boxed{5} \leq x_{n+1} \leq 5 + \frac{n^{20}}{2^n} (x_{n_0} + 100 + \frac{1}{2}) \quad \forall n \geq n_0$$

$\downarrow$ $\downarrow$ $\downarrow$
 5 5 5

Ho dim. che $x_{n+1} \rightarrow 5$, quindi anche $x_n \rightarrow 5$.

Dim (ii) Per induzione

Passo base $n = n_0$ $x_{n_0} \leq x_{n_0} + 100$ ☺

Passo ind Ipotesi : $x_n \leq x_{n_0} + 100$ Tesi : $x_{n+1} \leq x_{n_0} + 100$

$$\begin{aligned}
 x_{n+1} &= 5 + \frac{n^{20}}{2^n} (x_n + \arctan x_n) \\
 &\leq 5 + \frac{n^{20}}{2^n} (x_{n_0} + 100 + 10) \leq 5 + \frac{1}{2} (x_{n_0} + 110) \\
 &\quad \uparrow \text{uso Hp} \quad \leq \frac{1}{2} \text{ per } n \geq n_0 \quad ? \\
 &\quad \leq x_{n_0} + 100
 \end{aligned}$$

L'ultima dis. è come dire

$$\begin{aligned}
 5 + \frac{1}{2} x_{n_0} + 55 &\leq x_{n_0} + 100 \\
 -40 &\leq \frac{1}{2} x_{n_0}
 \end{aligned}$$

e questa è vera per il p.to (i).

Oss. Se invece di 100 avessi messo 2 o addirittura nulla, avrei avuto pbm. nel passaggio induttivo

Esempio 4 $x_{n+1} = \sqrt[n]{1.000 + x_n}$ $x_1 = 2017$

$$x_2 = \sqrt[1]{1.000 + x_1} = 3017$$

$$x_3 = \sqrt[2]{1000 + x_2} = \sqrt{4017} = 60 + 9.c.$$

PIANO (i) $x_n \geq 0 \quad \forall n \geq 1$ (oppure $x_n \geq 1$)

[Facile induzione]

(ii) $x_n \leq 10.000 \quad \forall n \geq 1$

(iii) $x_n \rightarrow 1$

Dim (iii) Dal punto (i) e (ii) sappiamo che

$$\underbrace{\sqrt[n]{1.000}}_{\downarrow 1} \leq \underbrace{x_{n+1}}_{\downarrow 1} = \sqrt[n]{1.000 + x_n} \leq \underbrace{\sqrt[n]{11.000}}_{\downarrow 1}$$

Solita conclusione.

Dim (ii) Induzione... faccio a mano i passi base $n=1$ e $n=2$.

... $n \Rightarrow n+1$ Ipotesi : $x_n \leq 10.000$

$$x_{n+1} = \sqrt[n]{1.000 + x_n} \leq \sqrt[n]{11.000} \leq \sqrt[n]{11.000} \leq 10.000$$

$\uparrow$ $\uparrow$ $\uparrow$
 Uso Hp + $n \geq 2$ Facile
 monotonia di $\sqrt[n]{}$

Oss. $\rightarrow$ Provare a fare lo stesso con il piano con la monotonia e vedere che succede.
Quando si imposta la disug. ci sono problemi.

Esercizio Dimostrare davvero che è definitivamente monotona (idea: usare l'induzione).

— o — o —

ANALISI 1

-

LEZIONE 091

Note Title

17/03/2017

Esempio 1 $\begin{cases} x_{n+1} = n x_n^2 \\ x_1 = 2 \end{cases}$

$x_1 = 2, x_2 = 4, x_3 = 32, \dots \quad x_n \rightarrow +\infty$

PIANO (i) $x_n \geq 2 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ [Facile induzione]
 (ii) $x_n \rightarrow +\infty$ [$x_{n+1} \geq 4n$ + confronto]

Esempio 2 $\begin{cases} x_{n+1} = n x_n^2 \\ x_1 = \frac{1}{2} \end{cases}$

$x_1 = \frac{1}{2}, x_2 = \frac{1}{4}, x_3 = 2 \cdot x_2^2 = \frac{1}{8}, x_4 = 3 \cdot x_3^2 = \frac{3}{64}, \dots$

Osservo che disug. del tipo $x_n \leq \frac{1}{2}$ non si dim. bene per induzione (c'è un pbm. nel passo induttivo).

PIANO (i) $0 \leq x_n \leq \frac{1}{2^n} \quad \forall n \geq 1$
 (ii) $x_n \rightarrow 0$ [Ovvio da (i)]

Dim (i) $x_n \geq 0$ è facile. Facciamo $x_n \leq \frac{1}{2^n} \quad \forall n \geq 1$

P. base $n=1$ è ovvio

$n \Rightarrow n+1$: Ipotesi: $x_n \leq \frac{1}{2^n}$ Tesi: $x_{n+1} \leq \frac{1}{2^{n+1}}$

$$x_{n+1} = n x_n^2 \leq n \cdot \frac{1}{2^{2n}} \stackrel{?}{\leq} \frac{1}{2^{n+1}}$$

$\uparrow$ $\uparrow$
 Uso Hp e spero
 anche che
 $x_n \geq 0$

Controllo la speranza $n \leq 2^{n-1}$ e questa a sua volta è una facile ind. o Bernoulli $2^{n-1} = (1+1)^{n-1} \geq 1 + (n-1) \cdot 1 = n$

Oss. Sembra che x_n sia monotona decrescente, ma dimostrarlo è una pena

$$x_{n+1} \stackrel{?}{\leq} x_n ; \quad n x_n^2 \stackrel{?}{\leq} x_n \Leftrightarrow x_n \leq \frac{1}{n} \dots$$

... vorrei un p.to (i) che dica che $x_n \leq \frac{1}{n}$

vado per induzione... passo induttivo... ipotesi $x_n \leq \frac{1}{n}$
allora

$$x_{n+1} = n x_n^2 \leq n \cdot \frac{1}{n^2} \leq \frac{1}{n} \text{ e non } \frac{1}{n+1} \quad \text{☹}$$

Esempio 3 $\begin{cases} x_{n+1} = \arctan(n x_n) \\ x_1 = 2017 \end{cases}$

Idea: x_n è definitivamente crescente e $x_n \rightarrow \frac{\pi}{2}$

PIANO (i) $0 < x_n < \frac{\pi}{2} \quad \forall n \geq 2$ [Facile induzione]

(ii) x_n è definitivamente crescente

(iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$

[(i) + (ii) + tes. succ. monol.]

(iv) $l = \frac{\pi}{2}$

Dim. (iv) Dai p.ti (i) e (iii) sappiamo che $l > 0$

$$\begin{array}{ccc} x_{n+1} = \arctan(n x_n) & & \uparrow \\ \downarrow & & \uparrow \\ l & = & \frac{\pi}{2} \end{array}$$

Dim. (ii) Ci sono due casi che si escludono a vicenda

① $x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \geq 1$

② $\exists n_0 \geq 1$ tale che $x_{n_0+1} > x_{n_0}$

Esempio 4 (Ritorno al passato)

$$x_{n+1} = \frac{x_n}{2 + x_n^2}$$

$$x_0 = 2017$$



Ci eravamo chiesti come si comporta $\sum \alpha^n x_n$ al variare di α . Trovato

$\rightarrow \alpha > 2 \rightsquigarrow$ diverge

$\rightarrow \alpha < 2 \rightsquigarrow$ converge

} criterio del rapporto

Che succede per $\alpha = 2$? Se dimostro che

$$0 < c_1 \leq 2^n x_n \leq c_2$$

con c_1 e c_2 positive, allora di sicuro $\sum 2^n x_n$ non converge (basta in realtà quella di sx)

Pongo $y_n = 2^n x_n$. Cosa risolve y_n ?

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= 2^{n+1} x_{n+1} = 2^{n+1} \frac{x_n}{2 + x_n^2} = 2 \frac{\boxed{2^n x_n}}{2 + \boxed{x_n^2}} \\ &= 2 \frac{y_n}{2 + y_n^2 \cdot \frac{4^{-n}}{2}} \end{aligned}$$

y_n
 $(y_n 2^{-n})^2$

Semplificando, ottengo

$$y_{n+1} = \frac{y_n}{1 + y_n^2 \cdot \frac{4^{-n}}{2}}$$

Voglio dim. che $0 < c_1 \leq y_n \leq c_2$

Facile: $y_{n+1} \leq y_n$ quindi per induz. $y_n \leq y_0$

Difficile: disug. opposta. Panto osservando che

$$y_{n+1} \geq \frac{y_n}{1 + 4^{-n} y_0^2}$$

che posso scrivere nella forma

$$y_{n+1} \geq y_n \cdot \left(\frac{1}{1+y_0^2 \cdot 4^{-n}} \right)$$

$$y_{n+1} \geq y_n \cdot a_n$$

Da questa deduco che

$$y_n \geq y_0 \prod_{k=0}^{n-1} \left(\frac{1}{1+y_0^2 4^{-k}} \right)$$

$$y_n \geq y_0 \prod_{k=0}^{n-1} a_k$$

Cosa succede quando $n \rightarrow +\infty$?

La produttoria tende a $\prod_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{1+y_0^2 4^{-k}} \right)$

il che si riduce alla serie dei log:

$$- \sum_{k=0}^{\infty} \log(1+y_0^2 4^{-k})$$

e questa converge ($\log(1+y_0^2 4^{-k}) \sim y_0^2 4^{-k}$)

Quindi la costante c_1 è y_0 -produttoria. ☺

ANALISI 1

-

LEZIONE 092

Note Title

21/03/2017

VALORI SOGLIA PER SUCC. PER RICORRENZA

Esempio 1 $x_{n+1} = \frac{n+1}{n} x_n^2$ $x_1 = \alpha > 0$

Brutal mode: a cosa può tendere x_n ? Mettiamo $x_n \rightarrow l$

Allora

$$\begin{array}{ccc} x_{n+1} & = & \frac{n+1}{n} x_n^2 \\ \downarrow & & \downarrow \quad \downarrow \\ l & = & 1 \quad l^2 \end{array}$$

$$\Rightarrow l = l^2 \leadsto l = 0, l = 1, \text{ ma anche } l = +\infty$$

Ci aspettiamo che per α grande $x_n \rightarrow +\infty$ e per α piccolo (vicino a 0) $x_n \rightarrow 0$

Congettura: esiste $\alpha_0 > 0$ tale che

- se $\alpha > \alpha_0$, allora $x_n \rightarrow +\infty$
- se $\alpha \in (0, \alpha_0)$, allora $x_n \rightarrow 0$
- se $\alpha = \alpha_0$, allora $x_n \rightarrow 1$.

} α_0 è il valore soglia

Notazione: indico con $x_n(\alpha)$ il valore di x_n quando parto con $x_1 = \alpha$

Per esempio: $x_1(\alpha) = \alpha$, $x_2(\alpha) = \frac{2}{1} x_1^2(\alpha) = 2\alpha^2$

$$x_3(\alpha) = \frac{3}{2} x_2^2(\alpha) = \frac{3}{2} \cdot 4\alpha^4 = 6\alpha^4$$

$$x_4(\alpha) = \frac{4}{3} x_3^2(\alpha) = \frac{4}{3} \cdot 36\alpha^8 = 48\alpha^8$$

e così via,

Passo 1 Esistono dei valori di α per cui $x_n \rightarrow +\infty$

Basta prendere $\alpha = 2$. Infatti posso dimostrare che

$$x_{n+1} = \underbrace{\frac{n+1}{n}}_{\geq 1} x_n^2 \geq x_n^2 \geq x_n \quad \text{se } x_n \geq 1$$

quindi faccio piano standard con la monotonia:

- | | |
|---|-----------------------|
| (i) $x_n \geq 2 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ | } esecuzione standard |
| (ii) $x_{n+1} \geq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$ | |
| (iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ | |
| (iv) $l = +\infty$ | |

Passo 2 Se $\beta > \alpha$, allora $x_n(\beta) > x_n(\alpha)$ per ogni $n \in \mathbb{N}$

[Dim: facile induzione]

Passo 3 L'insieme degli α per cui $x_n \rightarrow +\infty$ è una semiretta (grazie al passo 2). Il problema è vedere se la semiretta comparsa o no l'estremo inferiore

Passo 4 Supponiamo che esista $m_0 \in \mathbb{N}$ tale che $x_{m_0} > 1$. Allora da lì in poi cresce e tende a $+\infty$

- | |
|---|
| (i) $x_n \geq x_{m_0} \quad \forall n \geq m_0$ |
| (ii) $x_{n+1} \geq x_n \quad \forall n \geq m_0$ |
| (iii) $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ |
| (iv) $l = +\infty$ |

Passo 5 - IMPORTANTE

Supponiamo che per un certo α si abbia che $x_n(\alpha) \rightarrow +\infty$. Allora esiste $m_0 \in \mathbb{N}$ t.c. $x_{m_0}(\alpha) > 1$. Ma $x_{m_0}(\alpha)$ è una funzione continua di α (composizione di funz. continue)

Ma allora $x_{n_0}(\beta) > 1$ per ogni β in un opportuno intorno $(\alpha - \varepsilon, \alpha + \varepsilon)$.

Quindi: se per un certo α si ha che tende a $+\infty$, allora tende a $+\infty$ anche un po' prima di α .

Conseguenza: LA SEMIRETTA NON COMPRENDE L'ESTREMO.

PASSO 6 Supponiamo che esista $n_0 \in \mathbb{N}$ tale che

$$x_{n_0+1}(\alpha) < x_{n_0}(\alpha) < 1$$

Allora da lì in poi decresce e tende a 0

$$(i) \quad 0 \leq x_n \leq x_{n_0} \quad \forall n \geq n_0$$

$$(ii) \quad x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \geq n_0$$

$$(iii) \quad x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$$

$$(iv) \quad l = 0$$

L'unica cosa non ovvia è il pto (ii) che si fa per induzione. Il passo base $n = n_0$ è l'ipotesi.

$n \Rightarrow n+1$

$$x_{n+2} = \frac{n+2}{n+1} x_{n+1}^2 \leq \frac{n+2}{n+1} x_n^2 \leq \frac{n+1}{n} x_n^2 = x_{n+1}$$

$\uparrow$ ip. induttiva $\uparrow$ $\frac{n+2}{n+1} \leq \frac{n+1}{n}$

(oss: la funzione $\frac{x+1}{x} = 1 + \frac{1}{x}$ è decrescente)

PASSO 7 Esistono dei valori $\alpha > 0$ per cui $x_n \rightarrow 0$.

Basta fare in modo che $x_2 < x_1 < 1$

$$\alpha = \frac{1}{10} \quad x_1 = \frac{1}{10} \quad x_2 = 2x_1^2 = \frac{1}{50} < x_1 < 1$$

Inoltre l'insieme dei valori per cui va a 0 è un segmento cioè se va a 0 per un certo α , va a 0 per tutti gli α prima.



Passo 8 Se per un certo α si ha che $x_n \rightarrow 0$, allora anche per alcuni valori $\beta > \alpha$ si ha che $x_n \rightarrow 0$.

Infatti per forza deve esistere $n_0 \in \mathbb{N}$ tale che

$$x_{n_0+1}(\alpha) < x_{n_0}(\alpha) < 1$$

(altrimenti sarebbe crescente e non potrebbe tendere a 0)

Ma per continuità delle due funzioni deve esistere $\varepsilon > 0$ t.c.

$$x_{n_0+1}(\beta) < x_{n_0}(\beta) < 1 \quad \forall \beta \in (\alpha - \varepsilon, \alpha + \varepsilon).$$

Passo 9 Sia $A = \sup \{ \alpha : x_n \rightarrow 0 \}$ = sup zona verde
 $B = \inf \{ \alpha : x_n \rightarrow +\infty \}$ = inf zona rossa

Cosa accade se parto con $\alpha = A$ oppure $\alpha = B$?

→ Non posso andare a 0 e non posso andare a $+\infty$

→ Non posso superare 1 (se lo supero devo tendere a $+\infty$)

→ Non posso dare un colpo di decrescenza (se lo faccio devo tendere a 0).

Quindi sono costretto a stare sempre sotto 1, e crescere, dunque avere limite, e l'unico compatibile è $l = 1$.

Sappiamo anche che $\forall \alpha \in [A, B]$ si ha che $x_n \rightarrow 1$

Passo 10 Vediamo che $A = B$. Supponiamo per assurdo che $A < B$. Allora $x_n(A) < x_n(B)$ per ogni $n \geq 1$.
 Pongo $d_n := x_n(B) - x_n(A)$

$$\begin{aligned} d_{n+1} &= x_{n+1}(B) - x_{n+1}(A) = \frac{n+1}{n} (x_n^2(B) - x_n^2(A)) \\ &= \underbrace{\frac{n+1}{n}}_1 (x_n(B) + x_n(A)) \underbrace{d_n}_2 \end{aligned}$$

Allora definitivamente

$$d_{n+1} \geq \frac{3}{2} d_n$$

da cui deduco che $d_n \rightarrow +\infty$, cosa impossibile essendo differenza di 2 succ. che tendono a 1.

— o — o —

Oss. I punti fondamentali nel discorso sono

- aver dato una caratt. con disug. stretta dell'andare a $+\infty$
(se $x_{m_0}(\alpha) > 1$, allora $x_n(\alpha) \rightarrow +\infty$)
 $\leadsto$ questo ha prodotto zona rossa senza estremo

- aver dato una caratt. con disug. stretta dell'andare a 0
(se $x_{m_0+1}(\alpha) < x_{m_0}(\alpha) < 1$, allora $x_n(\alpha) \rightarrow 0$)
 $\leadsto$ questo ha prodotto zona verde senza estremo alto.

— o — o —

Esempio 2 $x_{n+1} = x_n^{20} + \frac{1}{10^n!}$ $x_1 = \alpha$

Ci aspettiamo lo stesso comportamento con la stessa d'u.

I pti chiave sono

- ① Se $\exists m_0 \in \mathbb{N}$ t.c. $x_{m_0}(\alpha) > 1$, allora $x_n(\alpha) \rightarrow +\infty$
(facile inclusione)

- ② Se $\exists m_0 \in \mathbb{N}$ t.c. $x_{m_0+1}(\alpha) < x_{m_0}(\alpha) < 1$, allora $x_n(\alpha) \rightarrow 0$
(facile inclusione)

Il tizio in mezzo non può portare sopra 1, né dare colpi di decrescenza. Quindi per quel valore iniziale la succ. è crescente e tende ad 1.

— o — o —

ANALISI 1

—

LEZIONE 093

Note Title

21/03/2017

Esempio 1 Sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione C^1 tale che
 $\sup \{ |f'(x)| : x \in \mathbb{R} \} = L < 1$.

Consideriamo la succ. per ricorrenza

$$x_{n+1} = f(x_n) \quad x_0 = \alpha$$

Allora $x_n \rightarrow \ell$ per ogni $\alpha \in \mathbb{R}$, ed il limite ℓ non dipende da α

Passo 1 Brutal mode: il limite sarà soluzione di $\ell = f(\ell)$, quindi non sarebbe male che avesse solus. unica.

Dim. che l'equazione $f(x) = x$ ha un'unica soluzione.

Pongo $\varphi(x) = x - f(x)$ e osservo che

$$\varphi'(x) = 1 - f'(x) \geq 1 - L > 0$$

Quindi $\varphi(x)$ è crescente, quindi si annulla al max una volta.

Dico che

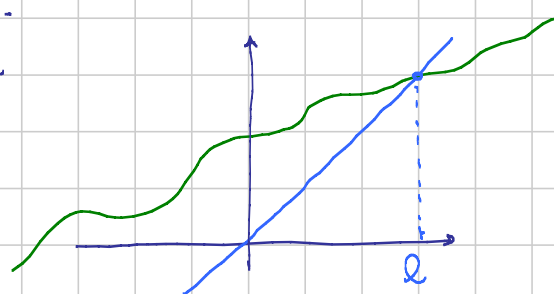
$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = -\infty$$

$$\varphi(x) = \varphi(0) + \int_0^x \underbrace{\varphi'(t)}_{\geq 1-L} dt \geq \varphi(0) + \underbrace{(1-L)x}_{\downarrow +\infty}$$

Ragionamento analogo per $x \rightarrow -\infty$.

Quindi c'è almeno una soluzione.



PASSO 2 Piu' con la distanza. Pongo $d_n := |x_n - \ell|$

$$(i) \quad d_{n+1} \leq L \cdot d_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

$$(ii) \quad d_n \leq L^n \cdot d_0 \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad \rightarrow \text{facile conclusione}$$

$$(iii) \quad d_n \rightarrow 0, \text{ cioè } x_n \rightarrow \ell \quad \rightarrow \text{segue dal p.to (ii).}$$

$$\begin{aligned} d_{n+1} &= |x_{n+1} - \ell| \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{def} \\ d_{n+1}}}{=} |f(x_n) - f(\ell)| \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{ricon.} \\ + \ell = f(\ell)}}{=} |f'(c)| \cdot |x_n - \ell| \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{Lagrange}}}{=} |f'(c)| \cdot d_n \\ &\leq L \cdot d_n \end{aligned}$$

Varianze Dimostrare lo stesso risultato assumendo solo che f sia Lip. con costante $L < 1$.

(c'è da cambiare un minimo il passo 1)

Esempio 2 Sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione C^1 e sia $\ell \in \mathbb{R}$ t.c.
 $\ell = f(\ell)$

Supponiamo che $|f'(\ell)| < 1$.

Allora esiste $r > 0$ tale la succ. per ricorrenza

$$x_{n+1} = f(x_n)$$

tende ad ℓ per ogni partenza $x_0 \in (\ell - r, \ell + r)$

(Detto brutalmente: se parto vicino ad ℓ tendo ad ℓ)

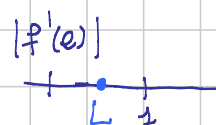
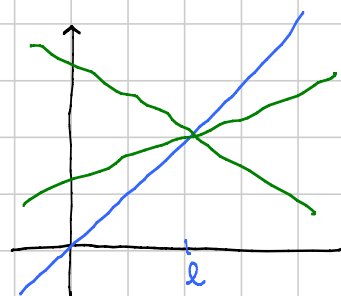
Idea: scelgo r in maniera tale che

$$\sup \{ |f'(x)| : x \in (\ell - r, \ell + r) \} = L < 1$$

Posso trovare questo r per continuità di $f'(x)$.

Volendo posso scegliere

$$L = \frac{1 + |f'(\ell)|}{2}$$



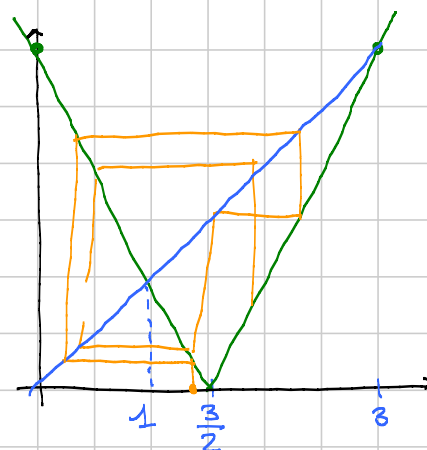
A quel punto vale il solito piano con la distanza.

Esempio 3 $x_{n+1} = |2x_n - 3|$
 $x_0 = \sqrt{2}$

Le soluzioni di $x = f(x)$ sono

$$x = 3 \text{ e } x = 1$$

Questi sono i possibili limiti reali della successione.



PASSO 1 $0 \leq x_n \leq 3 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Questo si dimostra per induzione dopo aver osservato che
 $f([0, 3]) = [0, 3]$

PASSO 2 x_n è limitata, quindi SE ha limite può tendere solo a 1 oppure a 3

Può tendere a 3? NI: se $x_n \rightarrow 3$, allora definitivamente $x_n \geq \frac{3}{2}$, quindi definitivamente

$$x_{n+1} = 2x_n - 3$$

Pongo $d_n = 3 - x_n$ e osservo che

$$d_{n+1} = 3 - x_{n+1} = 3 + 3 - 2x_n = 6 - 2x_n = 2d_n$$

quindi

$d_{n+1} \geq 2d_n$ definitivamente con $d_n \geq 0$
 quindi non può tendere a 0 a meno che non valga proprio 0.

Può tendere a 1? Idem: pongo $d_n := |x_n - 1|$

$$d_{n+1} = |x_{n+1} - 1| = |3 - 2x_n - 1| = 2|x_n - 1| = 2d_n$$

$\uparrow$
 se $x_n \leq \frac{3}{2}$

Conclusione: x_n può tendere a 2 o a 3 solo se definitivamente vale 2 oppure 3.

Passo 3 Se parto da $\sqrt{2}$ non posso mai arrivare in un numero razionale.

Si dimostra infatti per induzione che

$$x_n = a_n \sqrt{2} + b_n$$

con a_n e b_n interi e $a_n \neq 0$. (in realtà $a_n = 2^n$)

Conclusione: x_n non ha limite!

Oss. Cosa ha prodotto il caos? Il fatto che la derivata nei punti di intersezione ha valore assoluto > 1 , il che implica che quei punti funzionano da "respingenti"

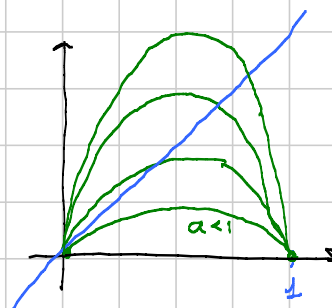
Esempio 4 Equazione Logistica $x_{n+1} = a x_n (1 - x_n)$

Se fosse $x_{n+1} = a x_n$
 $\downarrow$
 esponenziale

$$x_{n+1} = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{parametro}}}{a} (1 - x_n) x_n$$

$$f(x) = a x (1 - x)$$

- $a \in [0, 1]$ $x_n \rightarrow 0$
- $a \in [1, 2]$ $\leadsto$ c'è intersezione nel ramo crescente della parabola e $x_n \rightarrow \ell$ sempre (tranne $x_0 \in \{0, 1\}$)



- $a \in [2, 3]$ $\leadsto$ ℓ sta nel ramo decrescente e $f'(\ell) \in (-1, 0)$
 tutte le $x_n \rightarrow \ell$ spiraleggiando
- $a \in [3, 4]$ $\leadsto$ ℓ sta nel ramo decr. con $f'(\ell) < -1$
 $\leadsto x_n \rightarrow \ell \Leftrightarrow x_n = \ell$ definitivamente.

$a > 4$ x_n
 può diventare
 negativa.