

(Cognome)	(Nome)	(Numero di matricola)
-----------	--------	-----------------------

CORSO DI LAUREA: INGEGNERIA

PRIMA PARTE

PUNTEGGIO : risposta mancante = 0 ; risposta esatta = +1 risposta sbagliata = -1
calcoli e spiegazioni non sono richiesti

- Sia $z = 2 + 2i$. Allora $z^4 =$
- Sia $z = -3$. Scrivere z nella rappresentazione trigonometrica $z = \rho \cdot e^{i\theta}$: $z =$
- Dato W il seguenti sottospazio di \mathbb{R}^3 :

$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 2x_2 - 2x_3 = 0 \right\}$ determinare una base di W :

- $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} =$
- $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow A$ è diagonalizzabile

vero	falso
------	-------

- $v = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ è autovettore per l' applicazione lineare l_A associata alla matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & t \\ 4 & 8 \end{pmatrix}$ se $t =$

- Data $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ si consideri l'autovalore $\lambda_0 = 0$. Allora: $m.a.(0) =$; $m.g.(0) =$

- $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1} =$

SECONDA PARTE

I risultati devono essere giustificati attraverso calcoli e spiegazioni

Esercizio 1. [punteggio: 0-6]

Si determinino le soluzioni complesse del seguente sistema:

$$\begin{cases} z^2 = \bar{z}^2 \\ |e^{iz}| = e \end{cases}$$

Esercizio 2. [punteggio: 0-6]

Sia $\mathcal{L}_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare associata alla matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

i) Determinare $\dim(\text{Ker}(\mathcal{L}_A))$ e $\dim(\text{Im}(\mathcal{L}_A))$.

ii) Determinare i valori di $t \in \mathbb{R}$ per cui esiste almeno una soluzione del sistema

$$A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ t \\ 1 \end{pmatrix}$$

(iii) Determinare tutte le soluzioni del sistema $A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

Esercizio 3. [punteggio: 0-3]

Determinare un'applicazione lineare $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tale che

$$\text{Im}(f) = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle; \quad \text{Im}(f) \subset \text{Ker}(f)$$

Si determini una matrice $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ tale che $f = \mathcal{L}_A$.

Esercizio 4. [punteggio: 0-6]

Si consideri la matrice A

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(i) Si determinino gli autovalori di A specificandone la molteplicità algebrica e geometrica.

(ii) Determinare gli autovettori di A.

(iii) Dire se A è triangolarizzabile e/o diagonalizzabile.