

(Cognome)	(Nome)	(Numero di matricola)

**PRIMA PARTE**

PUNTEGGIO : risposta mancante = 0 ; risposta esatta = +1 risposta sbagliata = -1  
 calcoli e spiegazioni non sono richiesti

• Sia  $z = 1 + \sqrt{3}i$ . Scrivere  $z$  nella rappresentazione trigonometrica  $z = \rho \cdot e^{i\vartheta}$  :  $z =$

•  $z = 1 + \sqrt{3}i \implies z^{-1} =$

• Dati  $W$  e  $Z$  i seguenti sottospazi di  $\mathbb{R}^3$  :

$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 - x_3 = 0 \right\}$ ,  $Z = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \implies \dim(W + Z) =$

Determinare una base di  $W \cap Z$ :

•  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 6 & 3 & 0 \end{pmatrix} \implies \text{rg}(A) =$    $\dim(\text{Ker}(l_A)) =$

•  $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -2 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} =$   •  $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \implies A$  è diagonalizzabile 

vero	falso
------	-------

• Il vettore  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix}$  è autovettore relativo all' autovalore  $\lambda = 2$  per l'app. lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  se  $f \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} =$

•  $A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \implies m.g.(5) =$

• Data  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  determinare il coefficiente di posto (1,2) della matrice  $A^{-1}$  :

## SECONDA PARTE

I risultati devono essere giustificati attraverso calcoli e spiegazioni

### Esercizio 1. [punteggio: 0-5]

Si determinino le soluzioni complesse del seguente sistema:

$$\begin{cases} e^{\pi z} = \frac{\sqrt{2}}{2} + i\frac{\sqrt{2}}{2} \\ |z - 1| \leq 6 \end{cases}$$

### Esercizio 2. [punteggio: 0-6]

Al variare del parametro reale  $t$  sia  $\mathcal{L}_{A_t} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  l'applicazione lineare associata alla matrice

$$A_t = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ t & 1 & 5 \\ 1 & -2 & -t \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

i) Determinare, al variare di  $t \in \mathbb{R}$ ,  $\dim(\text{Ker}(\mathcal{L}_{A_t}))$  e  $\dim(\text{Im}(\mathcal{L}_{A_t}))$ .

ii) Determinare i valori di  $t \in \mathbb{R}$  per cui esiste almeno una soluzione del sistema

$$A_t \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(iii) Dato il sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^4$ ,  $W = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$

determinare per quali valori di  $t$  si ha  $\mathbb{R}^4 = \text{Im}(f_t) \oplus W$ .

### Esercizio 3. [punteggio: 0-3] Determinare un'applicazione lineare $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tale che

$$\text{Im}(f) = \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right\rangle, \quad f^2 = 0$$

### Esercizio 4. [punteggio: 0-7]

Si consideri la matrice  $A$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

- (i) Si determinino gli autovalori di  $A$  specificandone la molteplicità algebrica e geometrica.
- (ii) Si determinino gli autovettori di  $A$ .
- (iii) Dire se  $A$  è triangolarizzabile e/o diagonalizzabile.
- (iv) Dire se  $A^2$  è triangolarizzabile e/o diagonalizzabile.