

**Analisi Matematica II**  
**Corso di Ingegneria Gestionale**  
**Compito del 27-07-2016**

- È obbligatorio consegnare tutti i fogli, anche la brutta.
- Le risposte senza giustificazione sono considerate nulle.

**Esercizio 1. (10 punti)** Data la funzione

$$f(x, y) = \log \left( 1 + (x^2 + 4y^2)^{\frac{2}{3}} \right)$$

- i) dimostrare che è differenziabile su tutto il suo dominio naturale;
- ii) determinare massimo e minimo di  $f(x, y)$  su

$$\bar{\Omega} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : -\frac{1}{2}\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2} \right\}.$$

**Esercizio 2. (12 punti)** Data la curva  $(\gamma, I)$ , con  $I = [-1, 1]$  e parametrizzazione

$$\gamma : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = \left( t + \sin(e^t - 1), \log(e - t^2) \right)$$

- i) scrivere l'equazione cartesiana della retta tangente al sostegno della curva nel punto  $P = (0, 1)$ ;
- ii) calcolare il lavoro di  $\mathbf{F}$  lungo  $(\gamma, I)$  per il campo di vettori

$$\mathbf{F}(x, y) = \begin{pmatrix} 1 - \frac{2x}{x^2+y^2} \\ 1 + \frac{2x^2-2y}{(y+1)(x^2+y^2)} \end{pmatrix}.$$

**Esercizio 3. (10 punti)** Data la superficie

$$\Sigma = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z^6, -1 \leq z \leq 1\}$$

- i) farne un disegno approssimativo;
- ii) calcolare l'area di  $\Sigma$ .

## Svolgimento

**Esercizio 1** Data la funzione

$$f(x, y) = \log \left( 1 + (x^2 + 4y^2)^{\frac{2}{3}} \right)$$

i) dimostrare che è differenziabile su tutto il suo dominio naturale;

Il dominio naturale della funzione è  $\mathbb{R}^2$  e  $f(x, y)$  si può scrivere come composizione delle funzioni  $g(t) = \log(1 + t)$  e  $h(x, y) = (x^2 + 4y^2)^{\frac{2}{3}}$ . La funzione  $g$  è differenziabile su tutto il suo dominio  $\{t > -1\}$ , e  $h$  è differenziabile certamente su  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ . Dunque  $f$  è differenziabile certamente sull'aperto  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ , e rimane da studiare come si comporta in  $(0, 0)$ .

Iniziamo dimostrando l'esistenza delle derivate parziali di  $f$  in  $(0, 0)$ . Usando  $\log(1 + \tau) \sim \tau$  per  $\tau \rightarrow 0$ , si trova

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\log(1 + t^{\frac{4}{3}})}{t} = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0, t) - f(0, 0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\log(1 + 4^{\frac{2}{3}} t^{\frac{4}{3}})}{t} = 0$$

Dobbiamo poi dimostrare che

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{f(x, y) - f(0, 0) - \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0)x - \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0)y}{\sqrt{x^2 + y^2}} = 0.$$

Sostituendo i valori della funzione e delle sue derivate parziali, si ottiene ancora per l'andamento asintotico della funzione logaritmo

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{\log \left( 1 + (x^2 + 4y^2)^{\frac{2}{3}} \right)}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{(x^2 + 4y^2)^{\frac{2}{3}}}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

Per dimostrare che l'ultimo limite è uguale a 0, usiamo il criterio del confronto e scriviamo

$$0 \leq \left| \frac{(x^2 + 4y^2)^{\frac{2}{3}}}{\sqrt{x^2 + y^2}} \right| \leq 4^{\frac{2}{3}} \frac{(x^2 + y^2)^{\frac{2}{3}}}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}} = 4^{\frac{2}{3}} (x^2 + y^2)^{\frac{1}{6}}$$

e osserviamo che la funzione  $G(x, y) = 4^{\frac{2}{3}} (x^2 + y^2)^{\frac{1}{6}}$  è continua nell'origine essendo composizione di funzioni continue.

ii) determinare massimo e minimo di  $f(x, y)$  su

$$\bar{\Omega} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : -\frac{1}{2}\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2} \right\}.$$

L'insieme  $\bar{\Omega}$  è rappresentato nella figura 1.

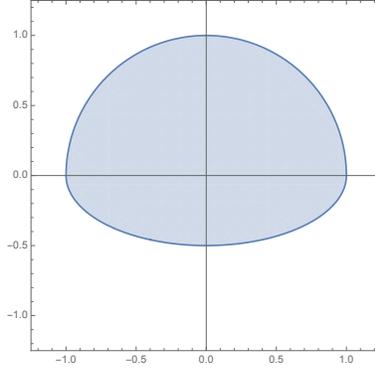


Figure 1: L'insieme  $\bar{\Omega}$ .

Per studiare massimo e minimo assoluto di  $f$  su  $\bar{\Omega}$  dobbiamo considerare i valori che la funzione assume su eventuali punti di non differenziabilità, sui punti critici liberi interni a  $\bar{\Omega}$ , sui punti critici vincolati al bordo di  $\bar{\Omega}$  e sugli eventuali spigoli del bordo.

La funzione  $f$  abbiamo dimostrato essere differenziabile su  $\mathbb{R}^2$ , dunque non ci sono punti di non differenziabilità. Studiamo l'esistenza di punti critici liberi interni a  $\bar{\Omega}$ . Abbiamo visto che le derivate parziali di  $f$  si annullano in  $(0,0) \in \Omega$ , dunque il primo punto critico libero da tenere in considerazione è

$$C = (0,0).$$

Per cercare altri punti critici liberi dobbiamo cercare soluzioni del sistema

$$\begin{cases} \frac{4}{3} \frac{x}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = 0 \\ \frac{16}{3} \frac{y}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = 0 \\ (x,y) \neq (0,0) \end{cases}$$

È immediato verificare che il sistema non ha soluzioni, e dunque non ci sono punti critici liberi in  $\mathbb{R}^2 \setminus (0,0)$ .

Ci rimane da studiare il comportamento di  $f$  sul bordo di  $\bar{\Omega}$ . Gli spigoli sono i punti

$$S_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad S_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Il bordo lo dividiamo in due parti:

$$\Gamma_1 = \{x^2 + y^2 = 1, y \geq 0\}$$

$$\Gamma_2 = \{x^2 + 4y^2 = 1, y \leq 0\}.$$

Per  $\Gamma_1$  utilizziamo il metodo dei moltiplicatori di Lagrange con la funzione  $G_1(x,y) = x^2 + y^2$ .

Ogni punto di  $\Gamma_1$  è regolare, per cui cerchiamo soluzioni  $(x, y, \lambda)$  del sistema

$$\begin{cases} \frac{4}{3} \frac{x}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = 2\lambda x \\ \frac{16}{3} \frac{y}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = 2\lambda y \\ x^2 + y^2 = 1 \\ y > 0 \end{cases}$$

che studiando la prima equazione è equivalente a

$$\begin{cases} x = 0 \\ \frac{16}{3} \frac{y}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = 2\lambda y \\ x^2 + y^2 = 1 \\ y > 0 \end{cases} \cup \begin{cases} x \neq 0 \\ \frac{2}{3} \frac{1}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = \lambda \\ \frac{16}{3} \frac{y}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = 2\lambda y \\ x^2 + y^2 = 1 \\ y > 0 \end{cases}$$

Il primo sottosistema ha come unica soluzione  $(x, y, \lambda) = (0, 1, 2^{\frac{8}{3}}3^{-1}(1+2^{\frac{4}{3}})^{-1})$ , e quindi troviamo il punto critico vincolato

$$Q = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Per il secondo sottosistema, sostituiamo il valore di  $\lambda$  dalla seconda equazione nella terza e troviamo

$$\frac{16}{3} \frac{y}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}} = \frac{4}{3} \frac{y}{[1+(x^2+4y^2)^{\frac{2}{3}}](x^2+4y^2)^{\frac{1}{3}}}$$

che ha come unica soluzione  $y = 0$ , che non è ammissibile. Dunque non ci sono altre soluzioni del sistema, e dunque troviamo un solo punto critico vincolato,  $Q$ .

Passiamo a  $\Gamma_2$ , per cui possiamo usare la parametrizzazione

$$\gamma_2(t) = \left( \cos t, \frac{1}{2} \sin t \right), \quad t \in [\pi, 2\pi].$$

Componiamo con  $f$  e otteniamo la funzione di una variabile

$$g_2(t) = f(\gamma_2(t)) = \log 2, \quad t \in [\pi, 2\pi],$$

essendo  $g_2$  costante, tutti i punti sono critici. Basta considerare il valore assunto sugli spigoli.

I valori che dobbiamo confrontare sono dunque

$$f(C) = 0, \quad f(S_1) = f(S_2) = \log 2, \quad f(Q) = \log(1 + 4^{\frac{2}{3}}).$$

Dunque il massimo di  $f$  è  $\log(1 + 4^{\frac{2}{3}})$  e il minimo è 0.

**Esercizio 2.** Data la curva  $(\gamma, I)$ , con  $I = [-1, 1]$  e parametrizzazione

$$\gamma : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = \left( t + \sin(e^t - 1), \log(e - t^2) \right)$$

i) scrivere l'equazione cartesiana della retta tangente al sostegno della curva nel punto  $P = (0, 1)$ ;

La parametrizzazione  $\gamma(t)$  è di classe  $C^1$ , quindi la retta tangente al sostegno della curva esiste in tutti i punti che corrispondono ai valori del parametro  $t \in (-1, 1)$  per cui  $\gamma'(t) \neq 0$ . In particolare per  $P = (0, 1)$  troviamo innanzitutto  $t_0 \in (-1, 1)$  tale che  $\gamma(t_0) = P$ , quindi risolviamo il sistema

$$\begin{cases} t_0 + \sin(e^{t_0} - 1) = 0 \\ \log(e - t_0^2) = 1 \end{cases}$$

L'unica soluzione è  $t_0 = 0$ . La retta tangente al sostegno nel punto  $P$  è quindi generata dal vettore velocità

$$\gamma'(t_0) = \begin{pmatrix} 1 + e^{t_0} \cos(e^{t_0} - 1) \\ -\frac{2t_0}{e-t_0^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

e un vettore normale al sostegno nel punto  $P$  è quindi

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

L'equazione cartesiana cercata è allora

$$y = 1.$$

ii) calcolare il lavoro di  $\mathbf{F}$  lungo  $(\gamma, I)$  per il campo di vettori

$$\mathbf{F}(x, y) = \begin{pmatrix} 1 - \frac{2x}{x^2+y^2} \\ 1 + \frac{2x^2-2y}{(y+1)(x^2+y^2)} \end{pmatrix}.$$

Studiamo innanzitutto le proprietà del campo  $\mathbf{F}$ . Il suo dominio è  $\mathbb{R}^2 \setminus (\{(0, 0)\} \cup \{y = -1\})$  e

$$\begin{aligned} \text{rot}(\mathbf{F})(x, y) &= \frac{\partial F_2}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial F_1}{\partial y}(x, y) = \\ &= \frac{4x(y+1)(x^2+y^2) - 2x(y+1)(2x^2-2y)}{(y+1)^2(x^2+y^2)^2} - \frac{4xy}{(x^2+y^2)^2} = 0, \end{aligned}$$

quindi il campo  $\mathbf{F}$  è irrotazionale.

Studiamo le proprietà della curva  $(\gamma, I)$ . I punti iniziale e finale sono

$$P = \gamma(-1) = \begin{pmatrix} -1 + \sin(e^{-1} - 1) \\ \log(e - 1) \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad Q = \gamma(1) = \begin{pmatrix} 1 + \sin(e - 1) \\ \log(e - 1) \end{pmatrix}$$

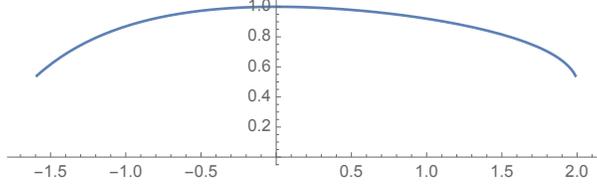


Figure 2: Il sostegno di  $(\gamma, I)$ .

dunque la curva non è chiusa. Disegniamo in figura 2 il suo sostegno, che è interamente contenuto nel semipiano  $\Omega = \{y > 0\}$ . Possiamo dunque considerare  $\mathbf{F}$  ristretto a  $\Omega$ . Essendo  $\mathbf{F}$  irrotazionale e  $\Omega$  semplicemente connesso, il campo  $\mathbf{F}$  è conservativo su  $\Omega$ . Possiamo quindi cercare un potenziale per  $\mathbf{F}$  su  $\Omega$ , o calcolare il lavoro di  $\mathbf{F}$  lungo un'altra curva  $(\tilde{\gamma}, \tilde{I})$  che abbia punti iniziale e finale in  $P$  e  $Q$ , e abbia sostegno contenuto in  $\Omega$ .

Nel primo caso, dobbiamo cercare una funzione  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  differenziabile con derivate parziali continue tale che

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 1 - \frac{2x}{x^2 + y^2} \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 1 + \frac{2x^2 - 2y}{(y+1)(x^2 + y^2)} \end{cases}$$

Dalla prima equazione si trova

$$f(x, y) = x - \log(x^2 + y^2) + g(y)$$

che sostituita nella seconda porta a

$$-\frac{2y}{x^2 + y^2} + g'(y) = 1 + \frac{2x^2 - 2y}{(y+1)(x^2 + y^2)} \quad \Leftrightarrow \quad g'(y) = 1 + \frac{2}{y+1}$$

da cui

$$g(y) = y + 2 \log(y + 1).$$

Un potenziale di  $\mathbf{F}$  su  $\Omega$  è dunque dato dalla funzione

$$f(x, y) = x + y + 2 \log(y + 1) - \log(x^2 + y^2).$$

Per il calcolo del lavoro possiamo quindi scrivere

$$L(\mathbf{F}, \gamma) = f(Q) - f(P) = 2 + \sin(e - 1) - \sin(e^{-1} - 1) + \log \frac{(\log(e - 1))^2 + (-1 + \sin(e^{-1} - 1))^2}{(\log(e - 1))^2 + (1 + \sin(e - 1))^2}$$

Nel secondo caso, possiamo invece considerare la curva  $(\tilde{\gamma}, \tilde{I})$  con

$$\tilde{\gamma}(t) = (t, \log(e - 1)) \quad \text{con} \quad t \in [-1 + \sin(e^{-1} - 1), 1 + \sin(e - 1)],$$

e calcolare

$$\begin{aligned} L(\mathbf{F}, \gamma) &= L(\mathbf{F}, \tilde{\gamma}) = \int_{-1 + \sin(e^{-1} - 1)}^{1 + \sin(e - 1)} \left( 1 - \frac{2t}{t^2 + (\log(e - 1))^2} \right) dt = \\ &= \left( t - \log(t^2 + (\log(e - 1))^2) \right)_{-1 + \sin(e^{-1} - 1)}^{1 + \sin(e - 1)} = 2 + \sin(e - 1) - \sin(e^{-1} - 1) + \log \frac{(\log(e - 1))^2 + (-1 + \sin(e^{-1} - 1))^2}{(\log(e - 1))^2 + (1 + \sin(e - 1))^2}. \end{aligned}$$

**Esercizio 3.** *Data la superficie*

$$\Sigma = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z^6, -1 \leq z \leq 1\}$$

*i) farne un disegno approssimativo;*

La superficie  $\Sigma$  è di rotazione intorno all'asse  $z$ , generata dal grafico della funzione  $g(z) = \sqrt{z^6} = |z|^3$  con  $z \in [-1, 1]$ . Si ottiene quindi la superficie in figura 3.

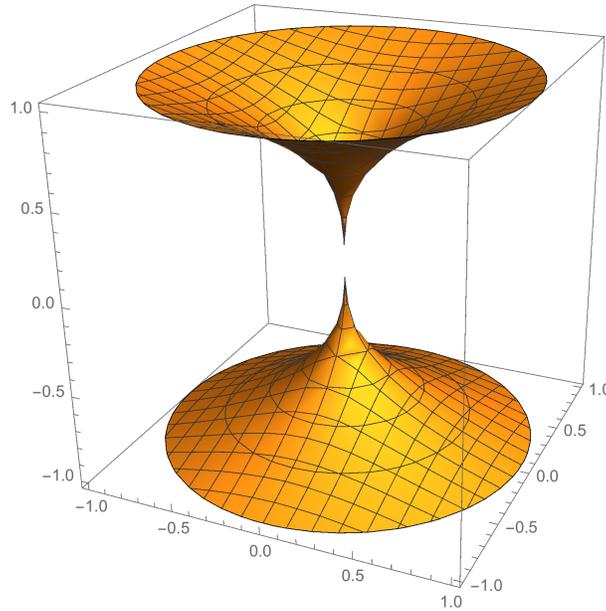


Figure 3: La superficie  $\Sigma$ .

*ii) calcolare l'area di  $\Sigma$ .*

Dobbiamo innanzitutto scrivere una parametrizzazione di  $\Sigma$ . Essendo una superficie di rotazione, possiamo usare la parametrizzazione

$$\sigma(t, \theta) = \left( g(t) \cos \theta, g(t) \sin \theta, t \right) \quad \text{con } t \in [-1, 1], \quad \theta \in [0, 2\pi].$$

Il vettore normale  $n(t, \theta)$  ottenuto dalla parametrizzazione è dato da

$$n(t, \theta) = \begin{pmatrix} -g(t) \cos \theta \\ -g(t) \sin \theta \\ g(t) g'(t) \end{pmatrix} \quad \text{che verifica } \|n(t, \theta)\| = g(t) \sqrt{1 + (g'(t))^2}.$$

Scriviamo quindi

$$\text{Area}(\Sigma) = \iint_{\Sigma} 1 \, dS = \int_0^{2\pi} \left( \int_{-1}^1 \|n(t, \theta)\| \, dt \right) d\theta = \int_0^{2\pi} \left( \int_{-1}^1 g(t) \sqrt{1 + (g'(t))^2} \, dt \right) d\theta$$

e sostituendo  $g(t) = |t|^3$  otteniamo per simmetria rispetto al piano  $\{z = 0\}$

$$\text{Area}(\Sigma) = 2 \int_0^{2\pi} \left( \int_0^1 t^3 \sqrt{1 + 9t^4} dt \right) d\theta = \frac{2}{27} \pi \left( (1 + 9t^4)^{\frac{3}{2}} \right)_0^1 = \frac{2}{27} \pi (10^{\frac{3}{2}} - 1).$$